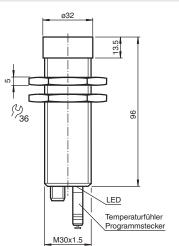
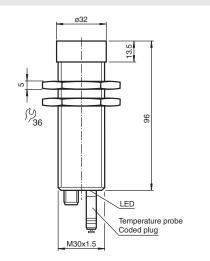
Abmessungen



Dimensions



Ultraschallsensor **Ultrasonic sensor**

UCC1000-30GM-E6R2-V15





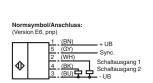
.: No.: 45-0300H A3 -> DIN . | |N |N

120334 08/18/2014 Part. No.: ımmer/ı / Date: Partnun Datum/



EPPERL+FUCHS

Elektrischer Anschluss/Kurven/Zusätzliche Informationen

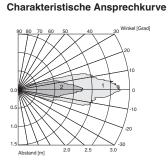


Alle Abmessungen in mm

gemäß EN 60947-5-2



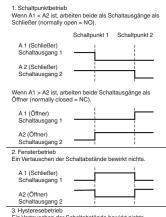
CCC-Zulassung



Kurve 2: Rundstab. Ø 25 mm

Mögliche Betriebsarten

All dimensions im mm



A2 (Öffner) Schaltausgang 2



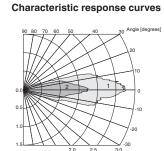
UL approval CSA approval

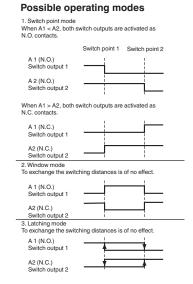
CCC approval

(version E6, pnp)

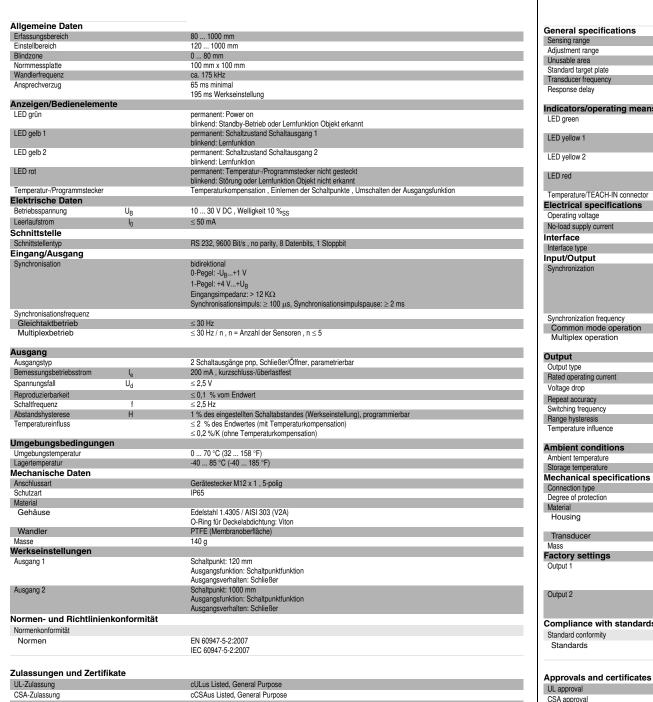
₩

Electrical Connection / Curves / Additional Information





Technische Daten



Produkte, deren max. Betriebsspannung ≤36 V ist, sind nicht zulassungspflichtig und daher nicht mit einer CCC-

Technical data

General specifications		
Sensing range	3	80 1000 mm
Adjustment range	1	120 1000 mm
Unusable area	(0 80 mm
Standard target plate		100 mm x 100 mm
Transducer frequency		approx. 175 kHz
Response delay		65 ms minimum 195 ms factory setting
Indicators/operating means		. ,
LED green	5	solid: Power-on
•	f	flashing: Standby mode or program function object detected
LED yellow 1		solid: switching state switch output 1
		flashing: program function
LED yellow 2		solid: switching state switch output 2
LED red		flashing: program function
LED Ied		solid: temperature/program plug not connected flashing: fault or program function object not detected
Temperature/TEACH-IN connector		Temperature compensation, Switch points programming, output function setting
Electrical specifications		Tomporation componing the programming , output to touch contains
Operating voltage U _F	, 1	10 30 V DC , ripple 10 %ss
No-load supply current I		≤ 50 mA
	3	⊒ VV III/\
Interface Interface type		RS 232, 9600 Bit/s, no parity, 8 data bits, 1 stop bit
Input/Output		110 202, 3000 Divo, 110 party, o data bits, 1 stup bit
Synchronization	i.	bi-directional
Synchronization		0 level -U _R +1 V
		1 level: +4 V+U _B
		input impedance: > 12 KOhm
		synchronization pulse: ≥ 100 μs, synchronization interpulse period: ≥ 2 ms
Synchronization frequency	•	by normalization parcon = 100 pay by normalization interparco periods = 2 me
Common mode operation	5	≤ 30 Hz
Multiplex operation	5	\leq 30 Hz / n , n = number of sensors , n \leq 5
Output		
Output type		2 switch outputs PNP, NO/NC, programmable
Rated operating current I _e		200 mA, short-circuit/overload protected
Voltage drop U _c	1 1	≤ 2.5 V
Repeat accuracy		≤ 0.1 % of full-scale value
Switching frequency		≤ 2.5 Hz
Range hysteresis		1 % of the adjusted operating range (default settings), programmable
Temperature influence		≤ 2 % from full-scale value (with temperature compensation)
A I. '	=	≤ 0.2 %/K (without temperature compensation)
Ambient conditions	,	0 70.00 (00 450.05)
Ambient temperature		0 70 °C (32 158 °F)
Storage temperature Mechanical specifications		-40 85 °C (-40 185 °F)
Connection type	(Connector M12 x 1, 5-pin
Degree of protection		IP65
Material		II 00
Housing	9	Stainless steel 1.4305 / AISI 303
. 10 do1g		O-ring for cover seal: Viton
Transducer		PTFE (diaphragm surface)
Mass		140 g
Factory settings		
Output 1	9	Switching point: 120 mm
		output function: Switch point operation mode
		output behavior: NO contact
Output 2		Switching point: 1000 mm
		output function: Switch point operation mode
0		output behavior: NO contact
Compliance with standards as	na directives	
Standard conformity		
Standards		EN 60947-5-2:2007
	l	IEC 60947-5-2:2007

cULus Listed, General Purpose

CCC approval / marking not required for products rated ≤36 V

Beschreibung der Sensorfunktionen

Programmierung

Der Sensor ist mit 2 programmierbaren Schaltausgängen mit programmierbaren Schaltpunkten ausgestattet. Die Programierung der Schaltpunkte und der Sensorbetriebsarten kann entweder über die RS 232 Schnittstelle des Sensors unter Verwendung des Serviceprogramms ULTRA 3000 (siehe Softwarebeschreibung ULTRA 3000) oder mittels des Programmiersteckers am hinteren Sensorende vorgenommen werden. Die Programmierung mittels Programmierstecker ist hier beschrieben.



Programmierung der Schaltpunkte 1 und 2

- Trennen Sie den Sensor von der Spannungsversorgung
- Ziehen Sie den Programmierstecker, um den Programmiermodus zu aktivieren. Verbinden Sie den Sensor mit der Spannungsversorgung (Reset) Positionieren Sie das Zielobjekt am gewünschten Schaltpunkt A1.
- Stecken Sie den Programmierstecker kurzzeitig in der Position A1 und ziehen Sie ihn wieder ab. Der
- Schaltpunkt A1 ist nun programmiert.

 Positionieren Sie das Zielobjekt am gewünschten Schaltpunkt A2.
- Stecken Sie den Programmierstecker kurzzeitig in der Position A2 und ziehen Sie ihn wieder ab. Der Schaltpunkt A2 ist nun programmiert.

Hinweise:

Das Abziehen des Programmiersteckers speichert den neuen Schaltpunkt in den Permanentspeicher des Sensors.

Der Programmierstatus wird durch eine LED signalisiert. Eine blinkende grüne LED signalisiert, dass das Zielobjekt erkannt wird. Eine blinkende rote LED signalisiert, dass kein Objekt erkannt wird.

Programmierstecker

Programmierung der Ausgangsbetriebsart
Falls der Programmiermodus noch immer aktiv ist, fahren Sie mit Schritt 4 fort. Andernfalls aktivieren Sie den Programmiermodus indem Sie die Schritte 1 bis 3 ausführen.

- Trennen Sie den Sensor von der Spannungsversorgung.
 Ziehen Sie den Programmierstecker, um den Programmiermodus zu aktivieren.
 Verbinden Sie den Sensor mit der Spannungsversorgung (Reset).
 Stecken Sie den Programmierstecker in der Position E2/E3. Toggeln Sie durch Abziehen und abermaliges Stecken des Programmiersteckers durch die einzelnen Betriebsarten um die gewünschte Betriebsart auszuwählen. Die gewählte Betriebsart wird durch die LEDs wie folgt
 - angezeigt: Schaltpunktbetrieb, LED A1 blinkt
- Fensterbetrieb, LED A2 blinkt Hysteresebetrieb, LEDs A1 und A2 blinken
- Sobald die gewünschte Betriebsart angezeigt wird, stecken Sie den Stecker in der Position T. Die gewünschten Einstellungen sind nun im Permanentspeicher des Sensors gespeichert und die Sensorprogrammierung ist abgeschlossen.
- Der Sensor arbeitet nun im Normalbetrieb.

Hinweis:

Der Programmierstecker dient ebenfalls der Temperaturkompensation des Sensors. Falls der Programmierstecker nich tinnerhalb 5 Minuten in Position T gesteckt wird, wechselt der Sensor in den Normalbetrieb unter Beibehaltung der zuletzt gespeicherten Werte und arbeitet ohne Temperaturkompensation.

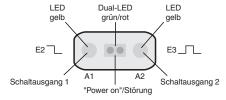
Werkseinstellung

Siehe Technische Daten

Anzeige

Der Sensor ist mit LEDs zur Anzeige verschiedener Betriebszustände ausgetattet.

gelbe LED A2 rote LED gelbe LED A1 grüne LED m normalen Betrieb temperaturkompensiert aus Schaltzustand A1 Schaltzustand A2 mit abgezogenem Progra Schaltzustand A1 Schaltzustand A2 aus törung (z. B. Druckluft) blinkend ehält letzten Zusta ehält letzten Zustai aus bei bei Während der Programmierung Schaltpunkt A1: Obiekt erkannt blinkend blinkend aus aus cein Objekt erkannt blinkend blinkend Schaltpunkt A2: Obiekt erkannt blinkend blinkend aus kein Objekt erkannt blinkend aus aus Sensorbetriebsart: Schaltpunktbetrieb blinkend -ensterbetrieb blinkend aus blinkend Hysteresebetrieb ein aus blinkend Standby vorheriger Zustand vorheriger Zustand aus



Synchronisation

Der Sensor ist mit einem Synchronisationseingang zur Unterdrückung gegenseitiger Beeinflussung durch fremde Ultraschallsignale ausgestattet. Wenn dieser Eingang unbeschaltet ist, arbeitet der Sensor mit intern generierten Taktimpulsen. Er kann durch anlegen externer Recheckimpulse synchronisiert werden. Die Pulsdauer muss ≥ 100 µs betragen. Jede fallende Impulsflanke triggert das Senden eines einzelnen Ultraschallimpulses. Wenn das Signal am Synchronisationseingang ≥ 1 Sekunde Low-Pegel führt, geht der Sensor in die normale, unsynchronisierte Betriebsart

zurück. Dies ist auch der Fall, wenn der Synchronisationseingang von externen Signalen abgetrennt wird.(siehe Hinweis unten)
Liegt am Synchronisationseingang ein High-Pegel > 1 Sekunde an, geht der Sensor in den Standby. Dies wird durch die grüne LED angezeigt.
In dieser Betriebsart bleiben die zuletzt eingenommenen Ausgangszustände erhalten. Hinweis:

Wird die Möglichkeit der Synchronisation nicht genutzt, muss der Synchronisationseingang mit Massepotential (0V) verbunden werden oder der

Wind die Möglichkeit zur Synchronisation steht während des Programmiervorgangs nicht zur Verfügung und umgekehrt kann während der Synchronisation steht während des Programmiervorgangs nicht zur Verfügung und umgekehrt kann während der Synchronisation steht während des Programmiervorgangs nicht zur Verfügung und umgekehrt kann während der Synchronisation steht während des Programmiervorgangs nicht zur Verfügung und umgekehrt kann während der Synchronisation steht während steht

sation der Sensor nicht programmiert werden. Folgende Synchronisationsarten sind möglich:

- Mehrere Sensoren (max. Anzahl siehe Technische Daten) können durch einfaches Verbinden ihrer Synchronisationseingänge synchronisiert werden. In diesem Fall arbeiten die Sensoren selbstsynchronisiert nacheinander im Multiplex-Betrieb. Zu jeder Zeit sendet immer nur ein Sensor (siehe Hinweis unten).
- Mehrere Sensoren können gemeinsam von einem externen Signal angesteuert werden. In diesem Fall werden die Sensoren parallel ge-
- triggert und arbeiten zeitsynchron, d. h. gleichzeitig.
 mehrere Sensoren werden zeitversetzt durch ein externes Signal angesteuert. In diesem Fall arbeitet jederzeit immer nur ein Sensor extern
- synchronisiert (siehe Hinweis unten). 4. Ein High-Pegel (+U_B) am Synchronisationseingang versetzt den Sensor in den Standby.

Die Ansprechzeit der Sensoren erhöht sich proportional zur Anzahl an Sensoren in der Synchronisationskette. Durch das Multiplexen laufen die Messzyklen der einzelnen Sensoren zeitlich nacheinander ab.

RS 232-Anschluss

Programmstecker

UC-30GM-R2)

3: nicht benutzt

1:TXD

2: RXD

4: GND

(PC-ettstellenkahel

V15-Gerätestecker

` I FD-Fenste

(%)

٩

(M12x1)

Hinweise für die Kommunikation mit dem UC-30GM-R2 Schnittstellenkabel Das UC-30GM-R2 Schnittstellenkabel erlaubt die Kommunikation mit dem Sen-

sor mittels Serviceprogramm ULTRA_3000. Das Kabel stellt die Verbindung her zwischen der RS 232 Schnittstelle eines PC und dem Programmieranschluss des Sensors. Stellen Sie beim Anschluss an den Sensor sicher, dass Sie den Steckverbinder des Kabels in der korrekten Orientierung einstecken, andernfalls ist keine Kommunikation möglich. Die Nase des Rundsteckverbinders am Schnittstellenkabel muss mit der Nut des Programmieranschlusses

übereinstimmen (nicht mit dem Pfeilsymbol am Sensor).. Programmiermöglichkeiten mit dem Serviceprogramm ULTRA 3000

- Schaltpunkt 1 und 2
- Öffner-/Schließerfunktion
- Schallgeschwindigkeit
- Temperaturoffset (Die Eigenerwärmung des Sensors wird durch die Temperaturkompensation ausgeglichen) Vergrößerung der Blindzone (um unerwünschte Echos aus dem Nahbereich zu unterdrücken)
- Reduktion des Erfassungsbereichs (um unerwünschte Echos aus dem Fernbereich zu unterdrücken)
- Messzykluszeit
- Empfindlichkeit
- Sensorverhalten bei Echoverlust
- Störungsverhalten des Sensors Messwertmittelung
- Ein-/Ausschaltverzögerung
- Speichern und Laden ganzer Parametersätze Hinweis:

Angeschlossen an einen PC kann der Sensor im Zusammenwirken mit ULTRA 3000 auch für die Langzeit-Datenaufzeichnung eingesetzt wer-

Montagebedingungen

Wenn der Sensor in einer Umgebung installiert wird, in der die Temperatur unter 0 °C fallen kann, muss für die Montage einer der folgenden Flan-

sche verwendet werden: BF30, BF30-F, oder BF 5-30.
Wenn der Sensor in einer Durchgangsbohrung unter Verwendung der mitgelieferten Stahlmuttern montiert wird, muss er in der Mitte der Gewindehülse montiert werden. Falls er am vorderen Gehäuseende montiert werden soll, müssen Kunststoffmuttern mit Zentrierring dazu verwendet werden (siehe Zubehör).

Description of Sensor Functions

Programming procedure

The sensor features 2 programmable switch outputs with programmable switch points. Programming the switch points and the operating mode is done either via the sensors RS232 interface and the ULTRA 3000 software (see the ULTRA 3000 software description) or by means of the programming plug at the sensors rear end which is de-

Programming switch points 1 and 2 1. Disconnect supply voltage

- Remove the programming plug to activate program mode.
- Reconnect supply voltage (Reset)
 Place the target at the desired switch point position for A1 Momentarily insert the programming plug in position A1 and then remove. This will program the switch point 5.
- A1. Place the target at the desired switch point position for A2
- Momentarily insert the programming plug in position A2 and then remove. This will program the switch point
- A2.

Notes

Removing the programming plug saves the new switch point position into the device memory. The programming status is indicated by the LED. A flashing green LED indicates that the target is detected; a flashing red LED indicates that no target is detected.

Programming the operation mode

If the program mode is still activated, continue at number 4. If not, activate program mode by performing the se-

- ce numbers 1 to 3.

 Disconnect supply voltage
- Remove the programming plug to activate program mode.
- Reconnect supply voltage (Reset)
 Insert the programming plug in activate program mode.

 Reconnect supply voltage (Reset)
 Insert the programming plug in position E2/E3. By removing and reinserting the plug, the user can toggle through the three different modes of operation. The selected mode is indicated by the LEDs as shown below:
- Switch point mode, LED A1 flashes Window mode, LED A2 flashes
- Latching mode, LEDs A1 and A2 flash Once the desired mode is selected, insert the programming plug in position T. This completes the programming procedure and saves the switch
- points and mode of operation.
- The sensor now operates in normal mode.

Note:

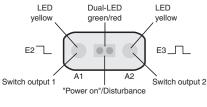
The programming plug also functions as the temperature compensation. If the programming plug has not been inserted in the T position within 5 minutes, the sensor will return to normal operating mode with the latest saved values, without temperature compensation.

Factory settings

Display

The sensor provides LEDs to indicate various conditions

	Green LED	Red LED	Yellow LED A1	Yellow LED A2
During Normal Operation				
- Temperature compensated	On	Off	Switching state A1	Switching state A2
- with removed programming plug	Off	On	Switching state A1	Switching state A2
Interference (e.g. compressed air)	Off	Flashing	remains in previous	remains in previous
			state	state
During Sensor Programming				
Switch point A1:				
Object detected	Flashing	Off	Flashing	Off
No object detected	Off	Flashing	Flashing	Off
Switch Point A2:				
Object detected	Flashing	Off	Off	Flashing
No object detected	Off	Flashing	Off	Flashing
Operation mode:				
Switch point mode	On	Off	Flashing	Off
Window mode	On	Off	Off	Flashing
Latching mode	On	Off	Flashing	Flashing
Standby	Flashing	Off	previous state	previous state



Synchronization

This sensor features a synchronization input for suppressing ultrasonic mutual interference ("cross talk"). If this input is not connected, the sensor will operate using internally generated clock pulses. It can be synchronized by applying an external square wave. The pulse duration must be ≥ 100 µs. Each falling edge of the synchronization pulse triggers transmission of a single ultrasonic pulse. If the synchronization signal remains low for ≥ 1 second, the sensor will revert to normal operating mode. Normal operating mode can also be activated by opening the signal connection to the synchronization input (see note below). If the synchronization input goes to a high level for > 1 second, the sensor will switch to standby mode, indicated by the green LED. In this mode, the

outputs will remain in the last valid output state If the option for synchronization is not used, the synchronization input has to be connected to ground (0 V) or the sensor must be operated via a V1

cordset (4-pin).
The synchronization function cannot be activated during programming mode and vice versa.

The following synchronization modes are possible:

- Several sensors (max. number see technical data) can be synchronized together by interconnecting their respective synchronization inputs. In this case, each sensor alternately transmits ultrasonic pulses in a self multiplexing mode. No two sensors will transmit pulses at the same time (see note below).
- Multiple sensors can be controlled by the same external synchronization signal. In this mode the sensors are triggered in parallel and are synchronized by a common external synchronization pulse.

 A separate synchronization pulse can be sent to each individual sensor. In this mode the sensors operate in external multiplex mode (see note 3.
- below).
- A high level (+U_B) on the synchronization input switches the sensor to standby mode. Note:

Sensor response times will increase proportionally to the number of sensors that are in the synchronization string. This is a result of the multiplexing of the ultrasonic transmit and receive signal and the resulting increase in the measurement cycle time.

RS 232-connection

Temperature/program

1:TXD

2: RXD

4: GND

3: not used

(PC connection via inter-

face cable UC-30GM-R2)

V15-plug connector

I FD-windov

(M12x1)

Note on communication with the UC-30GM-R2 interface cable

The UC-30GM-R2 interface cable allows for communication with the ultrasonic sensor using ULTRA3000 software. The cable creates a connection between a PC RS-232 interface and the programming plug socket on the sensor. When connecting to the sensor, make certain the plug is lined up correctly; otherwise no communication will be possible. The key of the cable's plug must be aligned to the groove of the socket on the sensor (not with the arrow symbol on the sensor).

Programmable parameters with the ULTRA3000 software • Switch point 1 and 2

- NO/NC function
- Operation mode
- Temperature offset (The inherent temperature-rise of the sensor can be considered in the temperature compensation)
 Expansion of the unusable area (for suppression of unusable area echoes)
- Reduction of the detection range (for suppression of remote range echoes)
- Time of measuring cycle
 Acoustic power (interference of the burst duration)
- Sensitivity Behaviour of the sensor in case of echo loss
- Behaviour of the sensor in case of a fault
- Average formation via an allowed number of measuring cycles On/off-delay Switching hysteresis

Selection of the parameter set, RS 232 or manually Note: When connected to a PC and running the ULTRA3000 software, the sensor can act as a long term data logger as well

Installation conditions

If the sensor is installed in an environment where the temperature can fall below 0 °C, one of these mounting flanges must be used for mounting: BF30,

If the sensor is mounted in a through hole using the included steel nuts, it must be mounted at the middle of the threaded housing. If it must be mounted at the front end of the threaded housing, plastic nuts with centering ring (optional accessories) must be used.

Adressen / Addresses / Adresses / Direcciónes / Indirizzi

Contact Pepperl+Fuchs GmbH · 68301 Mannheim · Germany · Tel. +49 621 776-4411 · Fax +49 621 776-27-4411 · E-mail: fa-info@de.pepperl-fuchs.com

Pepperl+Fuchs GmbH · Mannheim · Germany · E-mail: info@de.pepperl-fuchs.com **USA Headquarters:** Pepperl+Fuchs Inc. · Twinsburg · USA · E-mail: fa-info@us.pepperl-fuchs.com Asia Pacific Headquarters: Pepperl+Fuchs Pte Ltd · Singapore · E-mail: fa-info@sg.pepperl-fuchs.com · Company Registration No. 199003130E fer to the catalogue or internet: http://www.pepperl-fuchs.com

