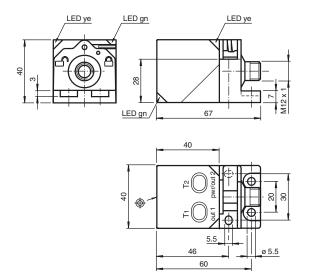
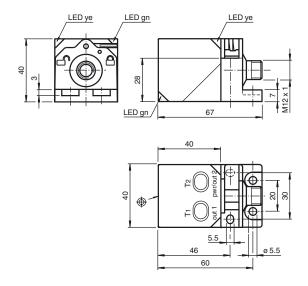
Abmessungen



Alle Abmessungen in mm

Dimensions



All dimensions im $\mbox{\it mm}$

Ultraschallsensor **Ultrasonic sensor**

UC500-L2-E7-V15

Doc. No.: 45-2869F DIN A3 -> DIN

Partnummer / Part. No.: Datum / Date:





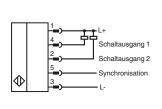


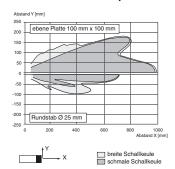




Elektrischer Anschluss/Kurven/Zusätzliche Informationen

Charakteristische Ansprechkurve







Technische Daten

Normenkonformität

Zulassungen und Zertifikate

Normen

UL-Zulassung CSA-Zulassung

CCC-Zulassung

Allgemeine Daten Erfassungsbereich		35 500 mm
Einstellbereich		50 500 mm
Blindzone		0 35 mm
Normmessplatte		100 mm x 100 mm
Wandlerfrequenz		ca. 380 kHz
Ansprechverzug		≤ 35 ms
Anzeigen/Bedienelemente		2 00 1110
LED grün		Betriebsanzeige
LED gelb 1		Schaltzustand Schaltausgang 1
LED gelb 1		Schaltzustand Schaltausgang 2
LED rot		Störung
Elektrische Daten		Otorung
Betriebsspannung	U _R	10 30 V DC , Welligkeit 10 %SS
	-	
Leerlaufstrom	I ₀	≤ 50 mA
Schnittstelle		
Schnittstellentyp		Serielle Schnittstelle (Programmieradapter erforderlich) 9600 BPS, no parity, 8 data bits, 1 stop bit
Eingang/Ausgang		
Ein-/Ausgangsart		1 Synchronisationsanschluss, bidirektional
0-Pegel		01V
1-Pegel		4 V U _B
Eingangsimpedanz		> 12 kΩ
Ausgangsstrom		< 12 mA
Impulsdauer		0,5 300 ms (1-Pegel)
Impulspause		≥ 14 ms (0-Pegel)
Synchronisationsfrequenz		
Gleichtaktbetrieb		≤ 70 Hz
Multiplexbetrieb		≤ 90 Hz / n , n = Anzahl der Sensoren , n ≤ 10 (Werkseinstellung: n = 5)
Ausgang		(Tomosilotoliang. To)
Ausgangstyp		2 Schaltausgänge npn, Schließer/Öffner, parametrierbar
Bemessungsbetriebsstrom	I _e	200 mA , kurzschluss-/überlastfest
Spannungsfall	U _d	≤2 V
	od	
Reproduzierbarkeit	,	≤ 0,1 % vom Endwert ≤ 14 Hz
Cabaltfraguage		
Schaltfrequenz	Ţ	
Abstandshysterese	H H	parametrierbar , voreingestellt auf 1 mm
Abstandshysterese Temperatureinfluss	H	
Abstandshysterese Temperatureinfluss Umgebungsbedingungen	H	parametrierbar , voreingestellt auf 1 mm < 1,5 % vom Endwert
Abstandshysterese Temperatureinfluss Umgebungsbedingungen Umgebungstemperatur	H	parametrierbar , voreingestellt auf 1 mm < 1,5 % vom Endwert -25 70 °C (-13 158 °F)
Abstandshysterese Temperatureinfluss Umgebungsbedingungen Umgebungstemperatur Lagertemperatur	H	parametrierbar , voreingestellt auf 1 mm < 1,5 % vom Endwert
Abstandshysterese Temperatureinfluss Umgebungsbedingungen Umgebungstemperatur Lagertemperatur Mechanische Daten	Н	parametrierbar , voreingestellt auf 1 mm < 1,5 % vom Endwert -25 70 °C (-13 158 °F) -40 85 °C (-40 185 °F)
Abstandshysterese Temperatureinfluss Umgebungsbedingungen Umgebungstemperatur Lagertemperatur Mechanische Daten Schutzart	H	parametrierbar , voreingestellt auf 1 mm < 1,5 % vom Endwert -25 70 °C (-13 158 °F) -40 85 °C (-40 185 °F)
Abstandshysterese Temperatureinfluss Umgebungsbedingungen Umgebungstemperatur Lagertemperatur Mechanische Daten Schutzart Anschluss	Н	parametrierbar , voreingestellt auf 1 mm < 1,5 % vom Endwert -25 70 °C (-13 158 °F) -40 85 °C (-40 185 °F)
Abstandshysterese Temperatureinfluss Umgebungsbedingungen Umgebungstemperatur Lagertemperatur Mechanische Daten Schutzart Anschluss Material	Н	parametrierbar , voreingestellt auf 1 mm < 1,5 % vom Endwert -25 70 °C (-13 158 °F) -40 85 °C (-40 185 °F) IP67 Gerätestecker V15 (M12 x 1), 5-polig
Abstandshysterese Temperatureinfluss Umgebungsbedingungen Umgebungstemperatur Lagertemperatur Mechanische Daten Schutzart Anschluss Material Gehäuse	Н	parametrierbar , voreingestellt auf 1 mm < 1,5 % vom Endwert -25 70 °C (-13 158 °F) -40 85 °C (-40 185 °F) IP67 Gerätestecker V15 (M12 x 1), 5-polig PA-GF35
Abstandshysterese Temperatureinfluss Umgebungsbedingungen Umgebungstemperatur Lagertemperatur Mechanische Daten Schutzart Anschluss Material Gehäuse Wandler	Н	parametrierbar , voreingestellt auf 1 mm < 1,5 % vom Endwert -25 70 °C (-13 158 °F) -40 85 °C (-40 185 °F) IP67 Gerätestecker V15 (M12 x 1), 5-polig PA-GF35 Epoxidharz/Glashohlkugelgemisch; Schaum Polyurethan
Abstandshysterese Temperatureinfluss Umgebungsbedingungen Umgebungstemperatur Lagertemperatur Mechanische Daten Schutzart Anschluss Material Gehäuse Wandler Masse	Н	parametrierbar , voreingestellt auf 1 mm < 1,5 % vom Endwert -25 70 °C (-13 158 °F) -40 85 °C (-40 185 °F) IP67 Gerätestecker V15 (M12 x 1), 5-polig PA-GF35
Abstandshysterese Temperatureinfluss Umgebungsbedingungen Umgebungstemperatur Lagertemperatur Mechanische Daten Schutzart Anschluss Material Gehäuse Wandler Masse	H	parametrierbar , voreingestellt auf 1 mm < 1,5 % vom Endwert -25 70 °C (-13 158 °F) -40 85 °C (-40 185 °F) IP67 Gerätestecker V15 (M12 x 1), 5-polig PA-GF35 Epoxidharz/Glashohlkugelgemisch; Schaum Polyurethan
Abstandshysterese Temperatureinfluss Umgebungsbedingungen Umgebungstemperatur Lagertemperatur Mechanische Daten Schutzart Anschluss Material Gehäuse Wandler Masse	Н	parametrierbar , voreingestellt auf 1 mm < 1,5 % vom Endwert -25 70 °C (-13 158 °F) -40 85 °C (-40 185 °F) IP67 Gerätestecker V15 (M12 x 1), 5-polig PA-GF35 Epoxidharz/Glashohlkugelgemisch; Schaum Polyurethan 115 g naher Schaltpunkt: 50 mm ferner Schaltpunkt: 50 mm Ausgangsfunktion: Fensterfunktion
Abstandshysterese Temperatureinfluss Umgebungsbedingungen Umgebungstemperatur Lagertemperatur Mechanische Daten Schutzart Anschluss Material Gehäuse Wandler Masse Werkseinstellungen	H	parametrierbar , voreingestellt auf 1 mm < 1,5 % vom Endwert -25 70 °C (-13 158 °F) -40 85 °C (-40 185 °F) IP67 Gerätestecker V15 (M12 x 1), 5-polig PA-GF35 Epoxidharz/Glashohlkugelgemisch; Schaum Polyurethan 115 g naher Schaltpunkt: 50 mm femer Schaltpunkt: 500 mm Ausgangsfunktion: Fensterfunktion Ausgangsverhalten: Schließer naher Schaltpunkt: 100 mm femer Schaltpunkt: 250 mm Ausgangsfunktion: Fensterfunktion Ausgangsverhalten: Schließer naher Schaltpunkt: 250 mm Ausgangsfunktion: Fensterfunktion
Abstandshysterese Temperatureinfluss Umgebungsbedingungen Umgebungstemperatur Lagertemperatur Mechanische Daten Schutzart Anschluss Material Gehäuse Wandler Masse Werkseinstellungen Ausgang 1	H	parametrierbar , voreingestellt auf 1 mm < 1,5 % vom Endwert -25 70 °C (-13 158 °F) -40 85 °C (-40 185 °F) IP67 Gerätestecker V15 (M12 x 1), 5-polig PA-GF35 Epoxidharz/Glashohlkugelgemisch; Schaum Polyurethan 115 g naher Schaltpunkt: 50 mm ferner Schaltpunkt: 500 mm Ausgangsfunktion: Fensterfunktion Ausgangsverhalten: Schließer naher Schaltpunkt: 100 mm ferner Schaltpunkt: 100 mm ferner Schaltpunkt: 100 mm
Abstandshysterese Temperatureinfluss Umgebungsbedingungen Umgebungstemperatur Lagertemperatur Mechanische Daten Schutzart Anschluss Material Gehäuse Wandler Masse Werkseinstellungen Ausgang 1 Ausgang 2 Schallkeule	H	parametrierbar , voreingestellt auf 1 mm < 1,5 % vom Endwert -25 70 °C (-13 158 °F) -40 85 °C (-40 185 °F) IP67 Gerätestecker V15 (M12 x 1), 5-polig PA-GF35 Epoxidharz/Glashohlkugelgemisch; Schaum Polyurethan 115 g naher Schaltpunkt: 50 mm ferner Schaltpunkt: 500 mm Ausgangstunktion: Fensterfunktion Ausgangsverhalten: Schließer naher Schaltpunkt: 250 mm Ausgangstunktion: Fensterfunktion Ausgangstunktion: Schließer
Abstandshysterese Temperatureinfluss Umgebungsbedingungen Umgebungstemperatur Lagertemperatur Mechanische Daten Schutzart Anschluss Material Gehäuse Wandler Masse Werkseinstellungen Ausgang 1 Ausgang 2	H	parametrierbar , voreingestellt auf 1 mm < 1,5 % vom Endwert -25 70 °C (-13 158 °F) -40 85 °C (-40 185 °F) IP67 Gerätestecker V15 (M12 x 1), 5-polig PA-GF35 Epoxidharz/Glashohlkugelgemisch; Schaum Polyurethan 115 g naher Schaltpunkt: 50 mm ferner Schaltpunkt: 500 mm Ausgangstunktion: Fensterfunktion Ausgangsverhalten: Schließer naher Schaltpunkt: 250 mm Ausgangstunktion: Fensterfunktion Ausgangstunktion: Schließer

EN 60947-5-2:2007 IEC 60947-5-2:2007

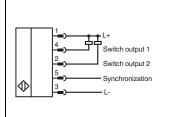
cULus Listed, General Purpose

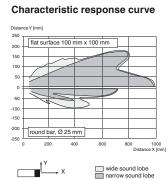
cCSAus Listed, General Purpose

Kennzeichnung versehen.

Produkte, deren max. Betriebsspannung ≤36 V ist, sind nicht zulassungspflichtig und daher nicht mit einer CCC-

Electrical Connection / Curves / Additional Information







recr	ınıca	ı data

Output 2

UL approval

CSA approval

General specifications			
Sensing range		35 500 mm	
Adjustment range		50 500 mm	
Unusable area		0 35 mm	
Standard target plate		100 mm x 100 mm	
Transducer frequency		approx. 380 kHz	
Response delay		≤ 35 ms	
Indicators/operating m	neans		
LED green		Operating display	
LED yellow 1		switching state switch output 1	
LED yellow 2		switching state switch output 2	
LED red		error	
Electrical specification	าร		
Operating voltage	U _B	10 30 V DC , ripple 10 % _{SS}	
No-load supply current	I ₀	≤50 mA	
Interface	.0	200 111/1	
Interface Interface type		Carial interface (pregramming adapter required)	
interface type		Serial interface (programming adapter required) 9600 BPS, no parity, 8 data bits, 1 stop bit	
Input/Output		3000 BF3, 110 parity, 6 data bits, 1 stop bit	
Input/output type		1 synchronization connection, bidirectional	
0 Level		0 1 V	
1 Level		4 V U _B	
		5	
Input impedance		> 12 kΩ	
Output rated operating	current	< 12 mA	
Pulse length		0.5 300 ms (level 1)	
Pulse interval		≥ 14 ms (level 0)	
Synchronization frequency		. 70.11	
Common mode operation	on	≤ 70 Hz	
Multiplex operation		≤ 90 Hz / n , n = number of sensors , n ≤ 10 (factory setting: n = 5)	
Output			
Output type		2 switch outputs NPN, NO/NC, programmable	
Rated operating current	l _e	200 mA , short-circuit/overload protected	
Voltage drop	U_d	≤2 V	
Repeat accuracy		≤ 0.1 % of full-scale value	
Switching frequency	f	≤ 14 Hz	
Range hysteresis	Н	programmable , preset to 1 mm	
Temperature influence		< 1.5 % of full-scale value	
Ambient conditions			
Ambient temperature		-25 70 °C (-13 158 °F)	
Storage temperature		-40 85 °C (-40 185 °F)	
Mechanical specificati	ons		
Protection degree		IP67	
Connection		5-pin V15 (M12 x 1) connector	
Material			
Housing		PA-GF35	
Transducer		epoxy resin/hollow glass sphere mixture; polyurethane foam	
Mass		115 g	
Factory settings			
Output 1		near switch point: 50 mm	
		far switch point: 500 mm	
		output function: Window operation mode	
		output behavior: NO contact	
Output 2		near switch point: 100 mm	

near switch point: 100 mm far switch point: 250 mm output function: Window operation mode output behavior: NO contact Beam width
General information Switch settings of the external programming adapter: "output load": pull-up "output logic": inv Compliance with standards and directives Standard conformity EN 60947-5-2:2007 IEC 60947-5-2:2007 Approvals and certificates

cCSAus Listed, General Purpose
CCC approval / marking not required for products rated ≤36 V

cULus Listed, General Purpose

Beschreibung der Sensorfunktionen

Programmiervorgang

Der Sensor ist mit zwei Schaltausgängen mit je zwei programmierbaren Schaltpunkten ausgestattet. Die Programmierung der Schaltpunkte und der Ausgangsbetriebsarten kann auf zwei verschiedene Arten vorgenommen werden:

Mittels Programmiertasten des Sensors

- Über die serielle Schnittstelle des Sensors. Diese Methode erfordert ein externes Interfacemodul.

Die Programmierung über die Programmiertasten ist nachfolgend beschrieben. Für die Programmierung über die serielle Schnittstelle des Sensors, siehe Softwarebeschreibung. Die Programmierung der Schaltpunkte und der Sensorbetriebsarten erfolgt für jeden Schaltausgang völlig unabhängig voneinander, ohne gegenseitige Beinflussung.

Die Möglichkeit der Programmierung besteht in den ersten 5 Minuten nach dem Einschalten und verlängert sich während des Programmierens. Nach 5 Minuten ohne Programmiertätigkeit wird der Sensor gegen Programmieren verriegelt.
An jeder Stelle der Programmierung besteht die Möglichkeit diese ohne Änderungen der Sensoreinstellung zu verlassen. Drücken Sie dazu

die gerade benutzte Programmiertaste für 10 s.

Programmierung der Schaltpunkte

Die folgende Beschreibung führt Sie durch die Programmierung der Schaltpunkte des Schaltausgangs 1. Die Vorgehensweise für Schaltausgang 2 ist exakt dieselbe mit dem einzigen Unterschied, dass hierfür die Programmiertaste T2 zu benutzen ist. Eine blinkende rote LED während des Programmiervorgangs signalisiert unsichere Objekterkennung. Korrigieren Sie in diesem Fall die Ausrichtung des Objekts bis die gelbe LED blinkt. Nur so werden die Einstellungen in den Speicher des Sensors übernommen.

- Programmierung des nichte geliebe LED blinkt. Nut so werder die Einstellungen in den Speicher des Sensors übernommen.

 Programmierung des nahen Schaltpunktes

 1. Positionieren Sie das Objekt am Ort des gewünschten nahen Schaltpunktes

 2. Drücken Sie die Programmiertaste T1 für 2 s (die zugehörige gelbe LED blinkt)

 3. Drücken Sie die Programmiertaste T1 kurz (grüne LED blinkt 3x zur Bestätigung). Der Sensor kehrt in den Normalbertrieb zurück.

 Programmierung des fernen Schaltpunktes

 1. Programmierung des fernen Schaltpunktes

- Positionieren Sie das Obiekt am Ort des gewünschten fernen Schaltpunktes
- Drücken Sie die Programmiertaste T1 für 2 s (die zugehörige gelbe LED blinkt)
 Drücken Sie die Programmiertaste T1 für 2 s (grüne LED blinkt 3x zur Bestätigung). Der Sensor kehrt in den Normalbertrieb zurück.

Programmierung der Sensorbetriebsarten

Die folgende Beschreibung führt Sie durch die Programmierung der Sensorbetriebsarten für Schaltausgang 1. Die Vorgehensweise für Schaltausgang 2 ist exakt dieselbe mit dem einzigen Unterschied, dass hierfür die Programmiertaste T2 zu benutzen ist.

- Der Sensor verfügt über eine 3-stufige Programmierung der Sensorbetriebsarten. In dieser Routine können Sie programmieren: Ausgangsfunktion
- Ausgangsverhalten
- Schallkeulenform

Die Programmierung erfolgt nacheinander. Um von einer Programmierfunktion in die nächste zu wechseln, drücken Sie die Programmiertaste für

Drücken Sie die Programmiertaste T1 für 5 s, um in die Programmierroutine der Sensorbetriebsarten zu gelangen.

- Programmierung der Ausgangsfunktion
 1. Die grüne LED blinkt nun. Die Anzahl der Blinkimpulse zeigt die aktuell programmierte Ausgangsfunktion an:
 - 1x: Schaltpunktfunktion

 - 3x: Hysteresefunktion
- Drücken Sie kurz die Programmiertaste T1 um nacheinander durch die Ausgangsfunktionen zu navigieren und wählen Sie so die gewün-
- 3. Drücken Sie die Programmiertaste T1 für 2 s zum Speichern und um in die Programmierroutine für das Ausgangsverhalten zu wechseln.
- Programmierung des Ausgangsverhaltens

 1. Die gelbe LED blinkt nun. Die Anzahl der Blinkimpulse zeigt das aktuell programmierte Ausgangsverhalten an:
- 1x: Schließerverhalten
- 2x: Öffnerverhalten.
- 2. Drücken Sie kurz die Programmiertaste T1, um nacheinander durch die Ausgangsverhalten zu navigieren und wählen Sie so das gewünschte Ausgangsverhalten.
- Drücken Sie die Programmiertaste T1 für 2 s zum Speichern und um in die Programmierroutine für die Schallkeule zu wechseln.
 Programmierung der Schallkeulenform
 Die rote LED blinkt nun. Die Anzahl der Blinkimpulse zeigt die aktuell programmierte Schallkeulenform an:

- 1x: schmal

- 3x: breit.
- Drücken Sie kurz die Programmiertaste T1, um nacheinander durch die möglichen Schallkeulenformen zu navigieren und wählen Sie so die gewünschte Schallkeulenform.
- 3. Drücken Sie die Programmiertaste T1 für 2 s zum Speichern und um in den Normalbetrieb zurück zu kehren.

Die Programmierung der Schallkeulenform ist nicht für jeden einzelnen Schaltausgang getrennt möglich. Es gilt für beide Schaltausgänge die zuletzt programmierte Schallkeulenform, unabhängig von der dazu genutzten Programmiertaste.

Reset des Sensors auf Werkseinstellungen

Der Sensor bietet die Möglichkeit der Rücksetzung auf die ursprünglichen Werkseinstellungen.

1. Schalten Sie den Sensor spannungsfrei

- Drücken Sie eine der Programmiertasten T1 oder T2 und halten Sie diese gedrückt
 Schalten Sie die Versorgungsspannung zu (rote und gelbe LED blinken im Gleichtakt für 5 s, danach blinken grüne und gelbe LED im Gle-
- Lassen Sie die Programmiertaste los
 Der Sensor arbeitet nun mit den ursprünglichen Werkseinstellungen

Werkseinstellungen

Siehe Technische Daten

Anzeigen Der Sensor verfügt über LEDs zur Zustandsanzeige

	grüne LED	gelbe LEDs out1 / out2	rote LED
Im Normalbetrieb			
störungsfreie Funktion	ein*)	Schaltzustand	aus
		Ausgang 1 / Ausgang 2	
Störung (z. B. Druckluft)	aus	behält letzten Zustand bei	ein
Bei Programmierung der Schaltpunkte			
Objekt detektiert	aus	blinkend	aus
kein Objekt detektiert	aus	aus	blinkend
Bestätigung der erfolgreichen Programmierung	3x blinkend	aus	aus
Warnung bei ungültiger Programmierung	aus	aus	3x blinkend
Bei Programmierung der Betriebsart			
Programmierung der Ausgangsfunktion	blinkend	aus	aus
Programmierung des Ausgangsverhaltens	aus	blinkend	aus
Programmierung der Schallkeule	aus	aus	blinkend

⁾ aus, wenn gelbe LED out2 leuchtet

Synchronisation

. Der Sensor ist mit einem Synchronisationseingang zur Unterdrückung gegenseitiger Beeinflussung durch fremde Ultraschallsignale ausges Wenn dieser Eingang unbeschaltet ist, arbeitet der Sensor mit intern generierten Taktimpulsen. Er kann durch Anlegen externer Rechteckimpulse und durch entsprechende Parametrierung über die serielle Schnittstelle synchronisiert werden. Jede fallende Impulsflanke triggert das Senden eines einzelnen Ultraschallimpulses. Wenn das Signal am Synchronisationseingang ≥ 1 s Low-Pegel führt, geht der Sensor in die normale, unsynchronisierte Betriebsart zurück. Dies ist auch der Fall, wenn der Synchronisationseingang von externen Signalen abgetrennt wird.(siehe Hin-

Liegt am Synchronisationseingang ein High-Pegel > 1 s an, geht der Sensor in den Standby-Zustand. Dies wird durch die grüne LED angezeigt. In dieser Betriebsart bleiben die zuletzt eingenommenen Ausgangszustände erhalten. Bitte beachten Sie bei externer Synchronisation die Softwarebeschreibung

Wird die Möglichkeit zur Synchronisation nicht genutzt, so ist der Synchronisationseingang mit Masse (0V) zu verbinden oder der Sensor mit

einem V1-Anschlusskabel (4-polig) zu betreiben.
Die Möglichkeit zur Synchronisation steht während des Programmiervorgangs nicht zur Verfügung und umgekehrt kann während der Synchronisation der Sensor nicht programmiert werden

- Folgende Synchronisationsarten sind möglich:
 Mehrere Sensoren (max. Anzahl siehe Technische Daten) können durch einfaches Verbinden ihrer Synchronisationseingänge synchronisiert werden. In diesem Fall arbeiten die Sensoren selbstsynchronisiert nacheinander im Multiplex-Betrieb. Zu jeder Zeit sendet immer nur ein Sensor, (siehe Hinweis unten) Mehrere Sensoren (max. Anzahl siehe Technische Daten) können durch einfaches Verbinden ihrer Synchronisationseingänge synchro
 - nisiert werden. Einer der Sensoren arbeitet durch Parametrierung über die Sensorschnittstelle als Master, die anderen Sensoren als Slave. (siehe Schnittstellenbeschreibung) In diesem Fall arbeiten die Sensoren im Master-/Slave-Betrieb zeitsynchron, d. h. gleichzeitig, wobei der Master-Sensor die Rolle eines intelligenten externen Taktgebers spielt.
 - Mehrere Sensoren können gemeinsam von einem externen Signal angesteuert werden. In diesem Fall werden die Sensoren parallel getriggert und arbeiten zeitsynchron, d. h. gleichzeitig. Alle Sensoren müssen durch Parametrierung über die Sensorschnittstelle auf Extern parametriert werden. Siehe Softwarebeschreibung.

 Mehrere Sensoren werden zeitversetzt durch ein externes Signal angesteuert. In diesem Fall arbeitet jederzeit immer nur ein Sensor extern
- synchronisiert. (siehe Hinweis unten) Alle Sensoren müssen durch Parametrierung über die Sensorschnittstelle auf Extern parametriert werden. Siehe Softwarebeschreibung. Ein High-Pegel (+U_B) bzw. ein Low-Pegel (-U_B) am Synchronisationseingang versetzt den Sensor in den Standby-Zustand bei Extern-

Die Ansprechzeit der Sensoren erhöht sich proportional zur Anzahl an Sensoren in der Synchronisationskette. Durch das Multiplexen laufen die Messzyklen der einzelnen Sensoren zeitlich nacheinander ab.

Der Synchronisationsanschluss der Sensoren liefert bei Low-Pegel einen Ausgangsstrom und belastet bei High-Pegel mit einer Eingangsim-

pedanz. Bitte beachten Sie, dass das synchronisierende Gerät folgende Treiberfähigkeit besitzen muss: Treiberstrom nach $+U_B \ge n * High-Pegel/Eingangsimpedanz (n = Anzahl der zu synchronisierenden Sensoren)$ Treiberstrom nach $0V \ge n * Ausgangsstrom (n = Anzahl der zu synchronisierenden Sensoren).$

Description of Sensor Functions

Programming procedure

The sensor features two outputs with two programmable switch points, each (for a total of 4). Programming the switch points and the operating mode can be done in two different ways:

- via the sensor's programming buttons
- via the serial interface, which requires an external interface adapter
 The procedure for programming via the sensor's programming buttons is described below. For programming using the serial interface, please refer to the software manual. Switch points and operating modes of each output can be programmed independently without influencing each other.
 - Programming is enabled for 5 minutes after power-on. After 5 minutes without programming activity the programming feature will be locked.
 - During any programming step it is possible to leave the programming routine without changing the sensor settings by pressing the currently used programming button for 10 s.

Programming the Switch Points

Notes

- The description below leads you through programming output 1's switch points. The procedure for output 2 is exactly the same with the only difference, being to use the Programming Button T2.

 If the red LED flashes during the programming procedure, it indicates uncertain target detection. In this case, please correct the target alignment
- until the yellow LED flashes. The new settings will only be stored in the sensor's memory if the yellow LED flashes.

- ramming the Near Switch Point
 Place the target at the desired near switch point position
- Press Programming Button T1 for 2 s (corresponding yellow LED flashes)
 Press Programming Button T1 briefly (green LED flashes three times for confirmation). The sensor returns to normal operation.

 Programming of the Far Switch Point
- - Place the target at the desired far switch point position
 - Press Programming Button T1 for 2 s (corresponding yellow LED flashes)

 Press Programming Button T1 for 2 s (green LED flashes three times for confirmation). The sensor returns to normal operation.

Programming Modes of Operation

Note:

The description below leads you through programming of the modes of operation for output 1. The procedure for output 2 is exactly the same with the only difference, being to use Programming Button T2.

- The sensor provides a three step routine to program the modes of operation. In this routine you can program:
- Output function
- Beam width

Programming the modes is carried out sequentially. To toggle from one mode to the next, press the Programming button for 2 s.Press Programming Button T1 for 5 s to enter the operating modes programming routine.

Programming the output function

- The green LED flashes. The number of flashes indicates the current output function: single flash: Switch point output function double flash: Window output function
 - triple flash: Hysteresis output function.

 Press Programming Button T1 briefly to toggle sequentially through these output functions and select the desired mode.
- Press Programming Button T1 for 2 s to save and enter the programming routine for output behavior

- ramming the output behavior
 The yellow LED flashes. The number of flashes indicates the current output behavior
- single flash: Normally Open (NO)
- double flash: Normally Closed (NC).

 Press Programming Button T1 briefly to toggle sequentially through these output behaviors and select the desired mode.
- Press Programming Button T1 for 2 s to save and enter the programming routine for beam width.
- ramming the beam width
 The red LED flashes. The number of flashes indicates the current beam width setting:
- single flash: narrow
 - double flash: medium triple flash: wide.
- Press Programming Button T1 briefly to toggle sequentially through these beam shapes. Press Programming Button T1 for 2 s to save and exit the operating modes programming routine

Independently programming the beam width for each individual output is not possible. The last programmed beam width is valid for both outputs. It doesn't matter which Programming Button is used.

- Reset Sensor to Factory Settings
 The sensor has a feature to reset to factory settings
 - Disconnect the sensor from power supply
 - Press and hold one of the Programming Buttons T1 or T2

 Connect Sensor to power supply (red and yellow LED flash simultaneously for 5 s then green and yellow LED flash simultaneously)
 - Release Programming Button ensor now operates with default factory settings.

Factory settings

See technical data

Display The sensor is provided with LEDs to indicate various conditions

	Green LED	Yellow LED out1 / out2	Red LED
During Normal operation Proper operation	On ^{*)}	Switching state	Off
Interference (e.g. compressed air)	Off	output 1 / output 2 remains in previous state	On
During Switch Point Programming		İ	
Object detected	Off	Flashing	Off
No object detected	Off	Off	Flashing
Confirmation after Programming	Triple flashing	Off	Off
Programming failed warning	Off	Off	Triple flashing
During Sensor Mode Programming			
Programming the output function	Flashing	Off	Off
Programming the output behaviour	Off	Flashing	Off
Programming the beam width	Off	Off	Flashing

Synchronization

*) off if yellow LED out2 is on

This sensor features a synchronization input for suppressing ultrasonic mutual interference ("cross talk"). If this input is not connected, the sensor will operate freewheeling using internally generated clock pulses. It can be synchronized by applying an external square wave or by means of appropriate programming via the serial interface. Each falling edge of the synchronization pulse triggers transmission of a single ultrasonic pulse. If the synchronization signal remains low for ≥ 1 second, the sensor will revert to normal operating mode. Normal operating mode can also be activated by opening the signal connection to the synchronization input. (See note below)

If the synchronization input goes to a high level for > 1 second, the sensor will switch to standby mode, indicated by the green LED. In this mode, the under the last valid output state. When using the external synchronization feature, please refer to the software description Note:

If the option for synchronization is not used, the synchronization input has to be connected to ground (0V) or the sensor has to be operated via a V1

cordset (4-pin).
The synchronization function cannot be activated during programming mode and vice versa.

- The following synchronization modes are possible:

 1. Several sensors (max. number see technical data) can be synchronized together by interconnecting their respective synchronization inputs. In this case, each sensor alternately transmits ultrasonic pulses in a self multiplexing mode. No two sensors will transmit pulses at the same time. (See note below)
- Several sensors (max. number see technical data) can be synchronized together by interconnecting their respective synchronization inputs. Due to programming via the sensors interface one sensor acts as a master device, all the others as slave devices. (see description of the interface) In this master / slave mode the sensors are triggered in parallel and are synchronized by a common synchronization pulse, provided by the mas-
- Multiple sensors can be controlled by the same external synchronization signal. In this mode the sensors are triggered in parallel and are synchronized by a common external synchronization pulse. All sensors must be parameterized for external synchronization by means of the sensor interface. See software description.
- A separate synchronization pulse can be sent to each individual sensor. In this mode the sensors operate in external multiplex mode. (See note

Sensor response times will increase proportionally to the number of sensors that are in the synchronization string. This is a result of the multiplexing of

below). All sensors must be parameterized for external synchronization by means of the sensor interface. See software description. A high level (+U_B) or a low level (-U_B)on the synchronization input switches the sensor to standby mode if it is parameterized for external synchronization. Note:

Note: The sensors syncronization input delivers an output current in case of low level and burdens with its input impedance in case of high level. Please pay

attention that the synchronizing device needs to have that driver capability: driver current against +U_R ≥ n * high-level/input impedance (n = number of sensors to be synchronized) driver current against 0V ≥ n * output current (n = number of sensors to be synchronized)

ne ultrasonic transmit and receive signal and the resulting increase in the measurement cycle time

Pepperl+Fuchs GmbH · Mannheim · Germany · E-mail: info@de.pepperl-fuchs.com Pepperl+Fuchs Inc. · Twinsburg · USA · E-mail: fa-info@us.pepperl-fuchs.com Pepperl+Fuchs Pte Ltd · Singapore · E-mail: fa-info@sg.pepperl-fuchs.com · Company Registration No. 199003130E

USA Headquarters: Asia Pacific Headquarters: For more contact-adresses refer to the catalogue or internet: http://www.pepperl-fuchs.com