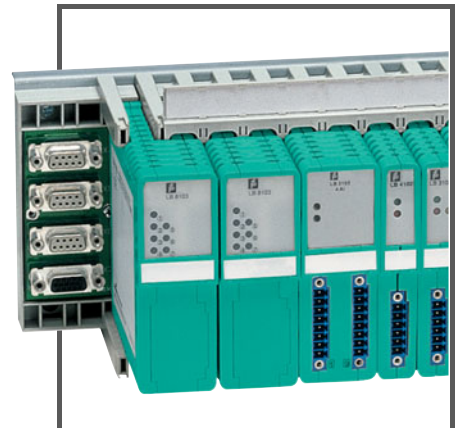


HANDBUCH

PROFIBUS- BUSKOPPLER

LB 8108

DTM FÜR FDT 1.2





Es gelten die Allgemeinen Lieferbedingungen für Erzeugnisse und Leistungen der Elektroindustrie, herausgegeben vom Zentralverband Elektroindustrie (ZVEI) e.V. in ihrer neusten Fassung sowie die Ergänzungsklausel: "Erweiterter Eigentumsvorbehalt".

1	Sicherheit	10
1.1	Gültigkeit	10
1.2	Bestimmungsgemäße Verwendung	10
1.3	Verwendete Symbole	10
1.4	Konformitätserklärung	11
1.5	LB/FB Hardware	11
1.6	Profibus-Neustart nach bestimmten Vorgängen	12
2	Quickstart	13
2.1	Bus-Anbindung	13
2.1.1	Bus – elektrischer Test der Anschlüsse	13
2.1.2	Drei Schritte zur Datenübertragung	15
2.1.3	Leitsystem-abhängige Parametrierung	15
2.2	Profibus-Geschwindigkeit	16
3	Einleitung	18
3.1	Überblick Remote I/O	18
3.2	Remote-I/O mit Profibus DPV1	23
3.2.1	Integration von Master und Slave	23
3.2.2	FDT als universelles Software-Tool für die Prozessperipherie	23
3.2.3	Kompatibilität von Profibus DP und Profibus DPV1	25
3.2.4	HART-Kommunikation über Profibus DPV1	25
3.2.5	Remote I/O für Profibus DPV1	26
3.2.6	Unterschiede zwischen Remote I/O-Systemen mit Profibus DP und DPV1	27
3.2.7	Eigenschaften der verschiedenen Buskoppler	28
4	Konfigurationssoftware und DTMs installieren	29
4.1	Einleitung Konfigurationssoftware	29
4.2	Hard- und Softwarevoraussetzungen	29
4.3	Software installieren	30
4.4	Die Benutzeroberfläche der FDT-Rahmenapplikation	33
4.5	DTM-Katalog aktualisieren	34
5	Neues Projekt anlegen	35
5.1	Neues Projekt anlegen	35
5.2	Kommunikationsverbindung zur Remote-I/O-Station	35
5.2.1	Kommunikations-DTM einbinden (Servicebus)	37
5.2.2	Kommunikations-DTM einbinden (Profibus)	38
5.3	Buskoppler hinzufügen	39
5.4	Online und Offline parametrieren	42
5.5	Applikationsmode des Buskopplers einstellen	45

5.6	Gerätedaten des Buskopplers bearbeiten	46
5.6.1	Registerkarte "Aufbau" bearbeiten	47
5.6.2	Registerkarte "Profibus I" bearbeiten	50
5.6.3	Registerkarte "Profibus II" bearbeiten.....	54
5.6.4	Registerkarte "Info" bearbeiten.....	57
5.7	Bedeutung des DP-Konfigurationsstring	58
5.8	Kommandoregister	62
5.9	E/A-Module einfügen – Allgemeine Informationen	63
5.9.1	Ein- und Mehrkanalige E/A-Module verwenden	63
5.9.2	Steckplatzbelegung	63
5.9.3	Kompatibilität und maximale Anzahl von E/A-Modulen	64
5.10	E/A-Module einfügen oder löschen	64
5.11	E/A-Modultyp nachträglich konvertieren	70
5.12	Steckplätze über HCiR mit E/A-Modulen belegen	71
5.12.1	E/A-Modul mit HCiR hinzufügen	72
5.12.2	E/A-Modul mit HCiR löschen oder austauschen.....	74
5.12.3	Betriebsart eines E/A-Moduls wechseln	75
5.13	Exkurs: Inbetriebnahme	75
5.13.1	Einleitung.....	75
5.13.2	Profibus GSD-Datei	76
5.13.3	Einschalten	76
5.14	Buskoppler austauschen oder hinzufügen	77
6	Grundfunktionen der DTM-Software	79
6.1	Allgemeingültige Bildelemente	79
6.2	Benutzerverwaltung	81
6.3	Fenster "Gerätedaten bearbeiten" aufrufen	82
6.3.1	Registerkarte "Allgemein" bearbeiten.....	83
6.4	Fenster "Messwertanzeige anzeigen" aufrufen	86
6.4.1	Messwertanzeige der binären E/A-Module.....	87
6.4.2	Messwertanzeige der analogen E/A-Module	90
6.5	Messwertverarbeitung	94
6.5.1	Messbereich skalieren.....	94
6.6	HART-Kommunikation einrichten	95
6.6.1	Praktische Erfahrungen	98
6.7	Betriebsmodus und Fehlermodus	99
6.7.1	Betriebsmodus einstellen.....	99
6.7.2	Fehlermodus einstellen	100
7	E/A-Module konfigurieren	103
7.1	LB 1x01 Binäreingang	104
7.1.1	Messzeit und Zykluszeit.....	104
7.1.2	Datenübertragung.....	105
7.1.3	Leistungsüberwachung.....	105
7.1.4	Diagnose.....	106
7.1.5	Gerätedaten bearbeiten.....	106
7.1.6	Messwertanzeige verwenden	110

7.2	LB 1x02 Binäreingang	111
7.2.1	Messzeit und Zykluszeit	111
7.2.2	Datenübertragung	112
7.2.3	Leistungsüberwachung	112
7.2.4	Diagnose	113
7.2.5	Gerätedaten bearbeiten	113
7.2.6	Messwertanzeige verwenden	117
7.3	LB 1x03 Frequenzeingang	118
7.3.1	Messzeit und Zykluszeit	119
7.3.2	Datenübertragung	119
7.3.3	Leistungsüberwachung	120
7.3.4	Drehrichtungs-Erkennung	121
7.3.5	Funktionsarten	122
7.3.6	Diagnose	123
7.3.7	Gerätedaten bearbeiten	123
7.3.8	Messwertanzeige verwenden	129
7.4	LB 1007 Binäreingang	130
7.4.1	Messzeit und Zykluszeit	130
7.4.2	Datenübertragung	131
7.4.3	Leistungsüberwachung	132
7.4.4	Diagnose	132
7.4.5	Gerätedaten bearbeiten	132
7.4.6	Messwertanzeige verwenden	137
7.5	LB 1x08 Binäreingang	138
7.5.1	Messzeit und Zykluszeit	138
7.5.2	Datenübertragung	139
7.5.3	Leistungsüberwachung	140
7.5.4	Diagnose	140
7.5.5	Gerätedaten bearbeiten	140
7.5.6	Messwertanzeige verwenden	145
7.6	LB 1014/1015 Binäreingang	146
7.6.1	Messzeit und Zykluszeit	147
7.6.2	Datenübertragung	147
7.6.3	Leistungsüberwachung	148
7.6.4	Diagnose	148
7.6.5	Gerätedaten bearbeiten	149
7.6.6	Messwertanzeige verwenden	152
7.7	LB 2xxx Binärausgang	153
7.7.1	Messzeit und Zykluszeit	154
7.7.2	Datenübertragung	154
7.7.3	Leistungsüberwachung	155
7.7.4	Diagnose	156
7.7.5	Gerätedaten bearbeiten	156
7.7.6	Messwertanzeige verwenden	161

7.8	LB 3101 Analogeingang	162
7.8.1	Auflösung	163
7.8.2	Messzeit und Zykluszeit	163
7.8.3	Datenübertragung	163
7.8.4	Leitungsüberwachung	164
7.8.5	Diagnose	164
7.8.6	Gerätedaten bearbeiten	165
7.8.7	Messwertanzeige verwenden	171
7.9	LB 3x02 und 3103 HART-Analogeingänge	172
7.9.1	Auflösung	173
7.9.2	Messzeit und Zykluszeit	173
7.9.3	Datenübertragung	173
7.9.4	Leitungsüberwachung	174
7.9.5	Diagnose	174
7.9.6	HART-Kommunikation	175
7.9.7	Gerätedaten bearbeiten	175
7.9.8	Messwertanzeige verwenden	181
7.10	LB 3104 und 3x05 (HART-)Analogeingang	182
7.10.1	Auflösung	183
7.10.2	Messzeit und Zykluszeit	183
7.10.3	Datenübertragung	183
7.10.4	Leitungsüberwachung	184
7.10.5	Diagnose	184
7.10.6	HART-Kommunikation	185
7.10.7	Gerätedaten bearbeiten	185
7.10.8	Messwertanzeige verwenden	191
7.11	LB 4101 und 4x02 (HART-)Analogausgang	192
7.11.1	Auflösung	193
7.11.2	Messzeit und Zykluszeit	193
7.11.3	Datenübertragung	194
7.11.4	Leitungsüberwachung	195
7.11.5	Ansprechüberwachung (Totmannschaltung)	195
7.11.6	Diagnose	195
7.11.7	HART-Kommunikation	195
7.11.8	Gerätedaten bearbeiten	195
7.11.9	Messwertanzeige verwenden	201
7.11.10	DMS-Messung konfigurieren	202
7.12	LB 4104 und 4x05 (HART-)Analogausgang	203
7.12.1	Auflösung	204
7.12.2	Messzeit und Zykluszeit	204
7.12.3	Datenübertragung	205
7.12.4	Leitungsüberwachung (nur 4x05D)	206
7.12.5	Ansprechüberwachung (Totmannschaltung)	207
7.12.6	Diagnose	207
7.12.7	HART-Kommunikation	207
7.12.8	Gerätedaten bearbeiten	207
7.12.9	Messwertanzeige verwenden	213

7.13	LB 5x01 Temperatureingang	214
7.13.1	Auflösung	215
7.13.2	Messzeit und Zykluszeit	215
7.13.3	Datenübertragung	215
7.13.4	Leistungsüberwachung	216
7.13.5	Diagnose	216
7.13.6	Gerätedaten bearbeiten	217
7.13.7	Messwertanzeige verwenden	223
7.14	LB 5x02 Temperatureingang	224
7.14.1	Auflösung	225
7.14.2	Messzeit und Zykluszeit	225
7.14.3	Datenübertragung	225
7.14.4	Leistungsüberwachung	226
7.14.5	Diagnose	226
7.14.6	Gerätedaten bearbeiten	227
7.14.7	Messwertanzeige verwenden	234
7.14.8	DMS-Messung konfigurieren	235
7.15	LB 5x04 Temperatureingang	236
7.15.1	Auflösung	237
7.15.2	Messzeit und Zykluszeit	237
7.15.3	Datenübertragung	238
7.15.4	Leistungsüberwachung	239
7.15.5	Diagnose	239
7.15.6	Gerätedaten bearbeiten	240
7.15.7	Messwertanzeige verwenden	246
7.16	LB 5x05 Temperatureingang	247
7.16.1	Auflösung	248
7.16.2	Messzeit und Zykluszeit	248
7.16.3	Datenübertragung	248
7.16.4	Leistungsüberwachung	250
7.16.5	Diagnose	250
7.16.6	Gerätedaten bearbeiten	250
7.16.7	Messwertanzeige verwenden	257
7.17	LB 5x06 Spannungseingang	258
7.17.1	Auflösung	258
7.17.2	Messzeit und Zykluszeit	259
7.17.3	Datenübertragung	259
7.17.4	Leistungsüberwachung	260
7.17.5	Diagnose	260
7.17.6	Gerätedaten bearbeiten	260
7.17.7	Messwertanzeige verwenden	265
7.18	LB 6101 Relaisausgang	266
7.18.1	Messzeit und Zykluszeit	266
7.18.2	Datenübertragung	267
7.18.3	Leistungsüberwachung	267
7.18.4	Diagnose	267
7.18.5	Gerätedaten bearbeiten	268
7.18.6	Messwertanzeige verwenden	272

7.19	LB 6005 Relaisausgang	273
7.19.1	Messzeit und Zykluszeit.....	273
7.19.2	Datenübertragung.....	274
7.19.3	Leistungsüberwachung.....	275
7.19.4	Diagnose.....	275
7.19.5	Gerätedaten bearbeiten.....	275
7.19.6	Messwertanzeige verwenden	279
7.20	LB 6006 Relaisausgang	280
7.20.1	Messzeit und Zykluszeit.....	280
7.20.2	Datenübertragung.....	281
7.20.3	Leistungsüberwachung.....	282
7.20.4	Diagnose.....	283
7.20.5	Gerätedaten bearbeiten.....	283
7.20.6	Messwertanzeige verwenden	287
7.21	LB 6x08 Binärausgang	288
7.21.1	Messzeit und Zykluszeit.....	289
7.21.2	Datenübertragung.....	289
7.21.3	Leistungsüberwachung.....	290
7.21.4	Diagnose.....	291
7.21.5	Gerätedaten bearbeiten.....	291
7.21.6	Messwertanzeige verwenden	295
7.22	LB 611x Binärausgang	296
7.22.1	Messzeit und Zykluszeit.....	297
7.22.2	Datenübertragung.....	297
7.22.3	Leistungsüberwachung.....	298
7.22.4	Diagnose.....	298
7.22.5	Gerätedaten bearbeiten.....	299
7.22.6	Messwertanzeige verwenden	303
8	Zeitstempelfunktion des Buskopplers	304
8.1	Protokollierbare Ereignisse	304
8.2	Protokolleinträge im Buskoppler	305
8.3	Auf Zeitstempeldaten zugreifen	306
8.4	Buskoppleruhren stellen.....	307
8.5	Verhalten bei Neuanlauf oder Redundanzumschaltung	308
8.6	Genauigkeit des Zeitstempels	308
8.7	Beispiel für den Steuerungsablauf aus der Applikationsebene.....	309
9	Diagnosefunktionen	310
9.1	Messwertanzeige des Buskopplers aufrufen.....	310
9.2	Aufbau der Messwertanzeige	311
9.3	Globales Statusregister	312
9.3.1	Aufbau des globalen Statusregisters	313
9.3.2	Beispiel für das globale Statusregister	314



9.4	Registerkarte "Diagnoseregister"	316
9.4.1	DP-Konfiguration.....	317
9.4.2	DP-Diagnose.....	318
9.4.3	DP-Parameter.....	323
9.4.4	Redundanzstatus.....	325
9.4.5	Statusregister.....	327
9.4.6	Typregister.....	330
9.4.7	Erweiterte Diagnose	332
9.5	Registerkarte "PB-Diag (std.)"	332
9.6	Registerkarte "PB-Diag (erw.)"	335
9.7	Registerkarte "BK-Diag"	336
9.7.1	Bereich "Buskoppler-Status-Register"	338
9.7.2	Bereich "GW-Status".....	340
9.7.3	Bereich "DP-Status".....	342
9.8	Registerkarte "Modulstatus"	343
9.9	PACTware Device State Manager	344
10	Störungsbeseitigung	348
10.1	Serviceeinsatz.....	348
10.2	Kommunikationsfehler.....	348
10.3	Redundanzfehler.....	349
10.4	Durch LEDs angezeigte Fehler.....	350
10.5	Signalfehler	352
10.6	Fehler und Ihre Folgen	354



1 Sicherheit

1.1 Gültigkeit

Das Kapitel Sicherheit gilt als Betriebsanleitung.

Verschiedene Vorgänge und Anweisungen in dieser Betriebsanleitung erfordern spezielle Vorkehrungen, um die Sicherheit der beteiligten Personen sicherzustellen.

1.2 Bestimmungsgemäße Verwendung

Die in diesem Handbuch beschriebene DTM-Software ist gemäß der FDT 1.2 Spezifikation entwickelt worden und dient ausschließlich zur Konfiguration eines Pepperl+Fuchs LB/FB Remote-I/O-Systems mittels eines Profibus Klasse 1 oder Klasse 2 Masters.

1.3 Verwendete Symbole

Dieses Dokument enthält Hinweise, die sie zu ihrer persönlichen Sicherheit sowie zur Vermeidung von Sachschäden beachten müssen. Je nach Gefährdungsstufe werden die Warnhinweise in abnehmender Reihenfolge wie folgt dargestellt:

Sicherheitsrelevante Symbole



Gefahr!

This symbol indicates a warning about a possible danger.

In case of ignoring the consequences may range from personal injury to death.



Warnung!

This symbol indicates a warning about a possible fault or danger.

In case of ignoring the consequences may cause personal injury or heaviest property damage.



Vorsicht!

This symbol warns of a possible fault.

In case of ignoring the devices and any connected facilities or systems may be interrupted or fail completely.



Informative Symbole

**Hinweis!**

Dieses Zeichen macht auf eine wichtige Information aufmerksam.

**Handlungsanweisung**

Dieses Symbol markiert eine Handlungsanweisung.

1.4

Konformitätserklärung

Alle Produkte wurden unter Beachtung geltender europäischer Normen und Richtlinien entwickelt und gefertigt.

**Hinweis!**

Eine Konformitätserklärung kann beim Hersteller angefordert werden.

Der Hersteller des Produktes, die Pepperl+Fuchs GmbH in 68307 Mannheim, besitzt ein zertifiziertes Qualitätssicherungssystem gemäß ISO 9001.



ISO9001

1.5

LB/FB Hardware

Bevor Sie die Remote-I/O-Station mit Hilfe dieses Handbuchs konfigurieren und in Betrieb nehmen, lesen Sie die Handbücher zur LB/FB-Hardware.

Beachten Sie insbesondere das Kapitel "Sicherheit" sowie alle sonstigen ex-relevanten Teile der LB/FB-Hardware-Handbücher.



1.6 Profibus-Neustart nach bestimmten Vorgängen

Änderungen an einigen Geräteparametern des Buskopplers/der E/A-Module sowie Änderungen an der Steckplatzkonfiguration ändern die Datenstruktur des Profibus-Datentelegramms. Diese Änderungen haben einen automatischen Profibus-Neustart zur Folge und können nicht online (Verbindung mit dem Gerät aktiv) geändert werden. Falls Ihr System HCiR unterstützt, können die untenstehenden Parameter offline geändert und zu einem späteren Zeitpunkt bei laufender Anlage aktiviert werden. Falls das System kein HCiR unterstützt empfehlen wir Ihnen, die folgenden Parameter soweit möglich bereits vor der Inbetriebnahme der Remote-I/O-Station auf die gewünschten Werte einzustellen, um einen Profibus-Neustart bei laufender Anlage und daraus resultierende Funktionsunterbrechungen zu vermeiden:

Buskoppler-Parameter

- Parameter **Modulstatus übertragen**
- Parameter **Kommando-/Statusregister übertragen**
- Parameter **Offset Moduldiagnose**

E/A-Modulparameter

- Änderung der Betriebsart des E/A-Moduls 1x03 (Parameter **Messmethode**)



2 Quickstart

Dieses Kapitel ermöglicht Ihnen eine schnelle Inbetriebnahme Ihrer Remote-I/O-Station.

Wir empfehlen Ihnen jedoch, die detaillierteren Beschreibungen in dieser Anleitung zu lesen, damit Sie ein umfassendes Verständnis über den Buskoppler, die E/A-Module und deren Konfiguration gewinnen.

2.1 Bus-Anbindung

2.1.1 Bus – elektrischer Test der Anschlüsse



Hinweis!

Detaillierte Informationen entnehmen Sie bitte der einschlägigen Literatur.

Der Bus muss **genau 2** Busabschlüsse pro Kupfersegment haben, einen am Anfang und einen am Ende. Der Anfang eines Segments ist im allgemeinen am Master, während die letzte Remote-I/O-Station als Ende betrachtet wird. Alle Remote-I/O-Stationen am Bus sind Slaves.

Beispiel (siehe Abbildung 2.1 auf Seite 13): Eine Linie mit 1 Master, 4 Slaves, einer LWL-Übertragungsstrecke, 1 Repeater (R), 3 Kupfersegmenten und 6 Busabschlüssen (T): Master (T) – Slave – (T) OLM – LWL – OLM (T) – Slave – (T) Repeater (T) – Slave – (T) Slave.



Hinweis!

Ein neues Kupfersegment endet oder beginnt auch an einem Repeater oder OLM (Optical Link Modul = LWL = Lichtwellenleiter).

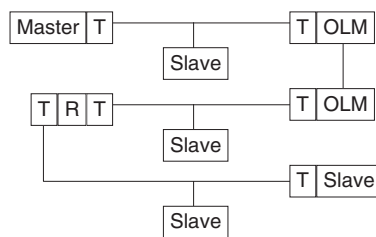


Abbildung 2.1: Beispiel: Bussegmente mit Busabschluss

- T** = Busabschluss
- OLM** = Lichtwellenleiter
- R** = Repeater



Test der physikalischen Verbindung bis zum Ende des Kupfersegments



Tipp

Führen Sie alle Messungen von der Messwarte aus!

Wenn kein Multimeter zur Hand ist: Halten Sie eine LED an B (+) (Stift 8 am Busstecker) und A (-) (Stift 3 am Busstecker). Sie muss leuchten.

1. Nehmen Sie den Busstecker am Master ab (siehe Abbildung 2.2 auf Seite 15).
2. Deaktivieren Sie den Busabschluss am Busstecker (Busanfang).
3. Messen Sie am Busstecker die Spannung über A (Stift 3) und B (Stift 8).

Über A und B muss eine Spannung von $U = 220 \Omega / (220 \Omega + 2 * 390 \Omega) * 5 \text{ V} = 1,1 \text{ V}$ anliegen. Diese Spannung stammt vom feldseitigen Busabschluss.

Wenn die Spannung von 1,1 V nicht anliegt, ist entweder kein Busabschluss am Ende angeschlossen, das Kabel ist defekt oder an der Remote-I/O-Station ist keine Abschlussspannung vorhanden.

4. Messen Sie am Busstecker den Strom zwischen A (Stift 3) und B (Stift 8).

Zwischen A und B muss ein Strom von $I = 5 \text{ V} / (2 * 390 \Omega) \sim 6,4 \text{ mA}$ messbar sein. Ist der Strom nennenswert höher (um den Faktor 2 oder mehr), ist der Bus mit mehr als einem Busabschluss abgeschlossen.

Beträgt der Strom $\sim 0 \text{ mA}$, ist entweder kein Busabschluss vorhanden, das Kabel ist defekt oder die Abschlussspannung liegt nicht an. In diesem Fall sollte ein Widerstand von 220Ω zwischen A und B zu messen sein.

Sollte weder ein Strom noch ein Widerstand zu messen sein, fehlt der Busabschluss am Ende des Busses oder das Kabel ist defekt.

5. Aktivieren Sie den Busabschluss am Busstecker des Masters.
6. Stecken Sie den Busstecker am Master wieder ein.



Gefahr!

Explosionsgefahr

In Zone 1 sind Messungen an den Klemmstellen der Slaves nur zulässig, wenn keine Explosionsgefahr besteht (Heiarbeitserlaubnis).



Test der physikalischen Verbindung der Remote-I/O-Station

1. Nehmen Sie den Busstecker am Master ab (siehe Abbildung 2.2 auf Seite 15).
2. Deaktivieren Sie den Busabschluss am Busstecker (Busanfang).
3. Messen Sie an der Busanbindung jeder Remote-I/O-Station die Spannung über A und B.

Über A und B muss an jeder Remote-I/O-Station eine Spannung von $U = 1,1 \text{ V}$ anliegen.

4. Aktivieren Sie den Busabschluss am Busstecker des Masters wieder.
5. Stecken Sie den Busstecker am Master wieder ein.

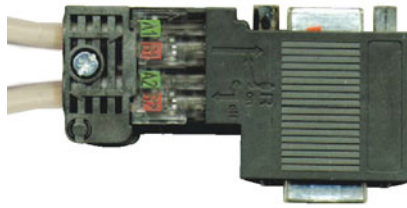


Abbildung 2.2: Busstecker mit eingebautem (de-)aktivierbarem Busabschluss

2.1.2 Drei Schritte zur Datenübertragung



Hinweis!

Die folgenden DP-Diagnosen (DP-Diagnose ...) sind in der Profibus-Spezifikation definiert und werden dem Anwender von modernen Masterbaugruppen zugänglich gemacht. Falls nicht, können die Diagnosen mit Hilfe eines Profibus-Analysators erfasst werden.



Das Vorgehen für die Bus-Datenübertragung

Voraussetzung: Der Bus muss den elektrischen Test erfolgreich bestanden haben (siehe Kapitel 2.1.1).

1. Stellen Sie sicher, dass die Slave-Adresse bei Master und Slave identisch eingestellt ist.

Der Slave kann über den Bus angesprochen werden (DP-Diagnose Station_Non_Existent == 0).

2. Stellen Sie sicher, dass die Profibus-ID im Slave mit derjenigen in der GSD-Datei übereinstimmt.

Der Slave akzeptiert Parameter des Masters (DP-Diagnose Prm_Fault == 0).

3. Stellen Sie sicher, dass HW-Config (das E/A-Modul-Layout) im Master mit der Hardware-Konfiguration im Slave übereinstimmt.

Achtung: Bei den E/A-Modulen 1x03 und 3x02 hängt das Datenvolumen vom Parameter **Messmethode** ab.

Konfigurieren Sie keine leeren E/A-Module am Ende der Remote-I/O-Station. Sofern es nicht das letzte E/A-Modul der Station ist, muss nach einem doppelt breiten Modul ein Steckplatz frei gelassen werden.

Mit dem Status- und Befehlsbereich sowie dem Modulstatusbereich verschiebt sich die Startnummer für die Nummerierung der Modulsteckplätze.

Der Slave akzeptiert die Konfiguration des Masters (DP-Diagnose Cfg_Fault == 0).

2.1.3 Leitsystem-abhängige Parametrierung

- "Suppress clear" für PCS7 = 1, sonst = 0.
- "Redundanz" für ABB (Symphony) = Linienredundanz.
- Timeout für Ausgänge: mindestens das 10-fache der Buszykluszeit. Die Profibus Watchdog-Dauer ist eine gute Alternative zur Buszykluszeit; die Watchdog-Dauer wird in der Regel automatisch im Leitsystem errechnet.



2.2 Profibus-Geschwindigkeit

Die nachstehenden Ausführungen sind der Literatur entnommen und können in ausführlicher Form bei der Profibus Nutzerorganisation (PNO) bestellt werden.

Die Systemreaktionszeit eines Profibus-Systems hängt im Wesentlichen von folgenden Faktoren ab:

- Reaktionszeit, innerhalb der ein Teilnehmer antworten kann,
- gewählte Übertragungsrate (Baudrate),
- Min_Slave_Interval,
- vereinbarten Nettodatenlänge.

Beispiel für eine überschlägige Berechnung

Es sind 1 Master und 5 Slaves über den Profibus DP verbunden. Pro Slave sollen 10 Bytes Ausgangsdaten und 20 Bytes Eingangsdaten übertragen werden. Die Übertragungsrate beträgt z. B. 1,5 MBaud.

Daraus folgt: 1 Bit bei 1,5 MBaud = $1 / 1,5 \text{ MBit/Sek} = 0,67 \mu\text{s} = 670 \text{ ns}$.

1 Zeichen besteht aus 11 Bits (1 Startbit, 8 Datenbits, 1 Paritätsbit, 1 Stoppbit, siehe folgende Abbildung). 1 Zeichen benötigt daher $11 \times 670 \text{ ns} = 7,33 \mu\text{s}$.

Das Mindestintervall für einen Nachrichtenzyklus ergibt sich aus der Summe der Buszeiten und des Telegramm-Headers.

$TMC = 2 \times \text{Länge Header (Bytes)} \times 11 \text{ Bit} + TSDR + TSYN + TIDI$ (siehe folgende Abbildungen).

Beim Datenaustausch besteht der Header aus 9 Bytes. Die Busruhezeiten zur Synchronisation sind mit $TSYN = 33 \text{ Bit}$ und $TIDI = 36 \text{ Bit}$ (bei 1,5 MBaud) anzunehmen.

Die Laufzeiten der Signale am Bus sind vernachlässigbar. Ein typischer Wert für ein ASIC ist $TSDR = 30 \text{ Bit}$.

Daraus folgt: $TMC / \text{Bit} = 2 \times 9 \times 11 + 30 + 33 + 36 = 300$ bzw. $300 \times 670 \text{ ns} = 201 \mu\text{s}$.

Daraus ergibt sich folgende ungefähre Zeit für einen Nachrichtenzyklus: $201 \mu\text{s} + \text{Anzahl Nettodaten}$ (z. B. 10 Ausgangsbytes + 20 Eingangsbytes).

$201 \mu\text{s} + 30 \times 7,33 \mu\text{s} = 420,9 \mu\text{s}$ pro Slave bzw. ca. 2,1 ms bei 5 Slave-Stationen.



Abbildung 2.3: Aufbau des Profibus-Telegramms

SYN	Busruhe	DAT	Datenbits
SD2	Start Delimiter 2	START	Startbit
LE	Bytelänge	D7 ... D0	Datenbits
LEr	Bytelänge wiederholt	PAR	Paritätsbit
DA	Zieladresse	STOP	Stopbit
SA	Quelladresse	FCS	Quersumme
FC	Funktionscode	ED	Ende Delimiter
DSAP	Zieldienste Ausgangspunkt	TR	Mindestverzögerung (8 Bit-Timing)
SSAP	Quelldienste Ausgangspunkt		

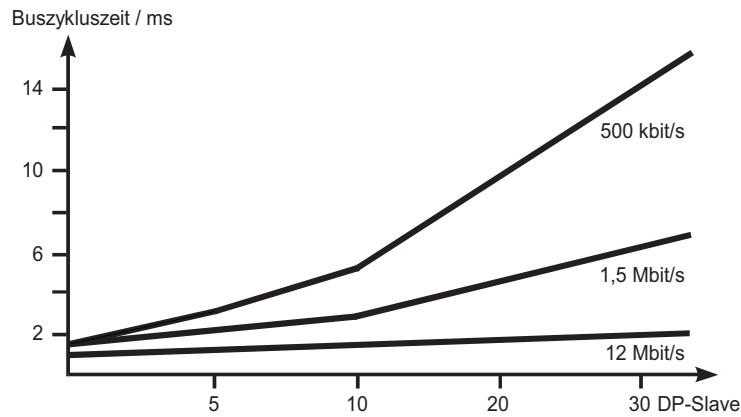


Abbildung 2.4: Buszykluszeit eines Profibus DP Mono-Master-Systems

3 Einleitung

3.1 Überblick Remote I/O

Dieses Handbuch informiert Sie über die Konfiguration von Remote-I/O-Stationen. Zunächst folgt ein allgemeiner Überblick über das gesamte P+F Remote-I/O-System.

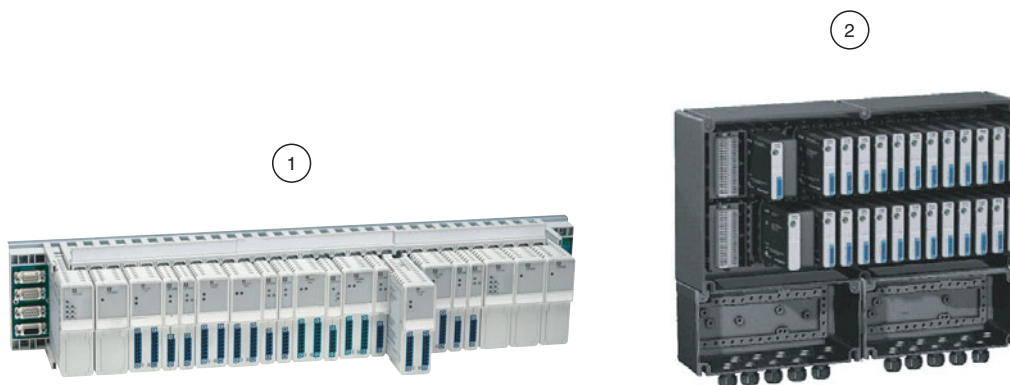


Abbildung 3.1: Beispiel für LB/FB Remote-I/O-Stationen

- 1 LB Remote-I/O-Station für den Ex-freien Bereich und Zone 2
- 2 FB Remote-I/O-Station für Zone 1

Systemkonzept

Das System lässt sich in weiten Grenzen an die Anlagenstruktur anpassen. Die Anpassungsfähigkeit basiert auf einer hohen Modularität und einem breiten Produktspektrum.

Die Systemarchitektur wird durch die Anzahl der Remote-I/O-Stationen je Busleitung bestimmt. Eine Busleitung darf nach Profibus-Norm ohne Repeater 31 Remote-I/O-Stationen und mit Repeatern bis zu 125 Remote-I/O-Stationen enthalten.

Pro Remote-I/O-Station sind bis zu 48 E/A-Module verfügbar, was 80 analogen oder 184 binären Kanälen (oder einer beliebigen Mischung davon) entspricht.

Die maximale räumliche Ausdehnung der Busleitung beträgt gemäß RS485-Spezifikation 1200 m bei 93,75 kBaud. Mit Repeatern oder LWL-Kopplern können auch größere Entfernungen überbrückt werden. Dabei lässt der Profibus Stichleitungen nur sehr begrenzt oder über Repeater zu.

P+F Remote-I/O-Stationen benötigen auch für die ZONE 1 keine Barrieren, da der Anschluss in erhöhter Sicherheit erfolgt. Weitere Informationen zu den Busleitungen erhalten Sie in den Hardware-Handbüchern zu LB/FB Remote I/O.

Kompatibilität

Bei Neuentwicklungen achtet P+F auf die Kompatibilität zu bereits bestehenden Einrichtungen. In vielen Fällen reicht ein Software-Update des Buskopplers aus, um neue Funktionen nutzbar zu machen. Gelegentlich ist ein Austausch des Buskopplers erforderlich, um grundlegend neue Eigenschaften zu erschließen.

Die derzeit verfügbaren Ausführungen sind in einer separaten Liste mit Bestellnummern aufgeführt.

Seit 2001 werden für alle LB E/A-Module neue Modulgehäuse und neue Backplanes mit



verbesserten mechanischen Eigenschaften geliefert. Die neuen LB E/A-Module passen in die LB-Backplanes bestehender Anlagen. Die neuen Backplanes besitzen eine eigene Bestellnummer und können nur mit Buskopplern, E/A-Modulen und Netzteilen im neuen Gehäuse bestückt werden. Einzelheiten entnehmen Sie bitte den Anleitungen der Module und Backplanes.

Ausfallstrategie

Die Funktionssicherheit der Anlage muss durch geeignete Ausfallstrategien gewährleistet sein. Dies erfordert ein Zusammenspiel zwischen dem Leitsystem und den Remote-I/O-Stationen.

Das Ausfallverhalten der Remote-I/O-Stationen lässt sich für jeden Kanal separat einstellen. Der Ausfall eines E/A-Moduls oder eines Kanals wird erkannt und der Steuerung gemeldet. Das Anlaufverhalten nach einer Störung wird im Wesentlichen vom Master vorgegeben (PLS).

Verfügbare E/A-Module

Das "x" in den folgenden E/A-Modulbezeichnungen steht für verschiedene Optionen:

- Binäreingang 1x01, 2-kanalig,
- Binäreingang 1x02, 3-kanalig,
- Frequenzeingang 1x03, 1-kanalig,
- Binäreingang LB 1007, 7-kanalig (abhängig vom Firmwarestand des Buskopplers),
- Binäreingang 1x08, 8-kanalig,
- Binäreingang LB 1014 und LB 1015, 15-kanalig (abhängig vom Firmwarestand des Buskopplers),
- Binärausgang 2xxx,
- Analogeingang 3x01,
- HART-Analogeingang 3x02 und 3x03,
- HART-Analogeingang 3x04 und 3x05, 4-kanalig,
- Analogausgang 4x01,
- HART-Analogausgang 4x02,
- HART-Analogausgang 4x04 und 4x05, 4-kanalig,
- Temperatureingang 5x01 (Pt100),
- Temperatureingang 5x02 (Thermoelement),
- Temperatureingang 5x04, 4-kanalig (Pt100, Ni100),
- Temperatureingang 5x05, 4-kanalig (Thermoelement, mV),
- Spannungseingang 5x06, 1-kanalig,
- Relaisausgang 6x01, 2-kanalig,
- Relaisausgang 6x05, 4-kanalig,
- Relaisausgang 6x06, 8-kanalig,
- Binärausgang 6x08, 8-kanalig,
- Binärausgang 6x1x, 4-kanalig,

Diagnose

Die Statusdiagnosen werden dem überlagerten System über den Systembus gemeldet. Eine zusätzliche Abfrage über einen vom Primärbus unabhängigen Servicebus ist ebenfalls möglich.

Störsignale werden weitgehend ausgefiltert. Trotzdem sollte ein Schirmungskonzept entsprechend dem Stand der Technik angewendet werden. Einige E/A-Module besitzen einstellbare Filterfunktionen.

Folgende Überwachungsfunktionen sind eingebaut:

- Überwachung des Systembusses,
- Überwachung des internen Datenverkehrs,
- Eigenüberwachung der E/A-Module,
- Leitungsüberwachung der Feldsignale (modulabhängig),
- definierte Aussteuerrichtung im Fehlerfall (je nach Buskoppler);
- Ausgänge sind mit einer Lebenszeichenüberwachung (Watchdog-Funktion) ausgestattet.

Güte der E/A-Module

P+F bietet zur Optimierung in Hinblick auf Anlagenverfügbarkeit und Kostendruck E/A-Module mit unterschiedlichen Kanaleigenschaften an. Die unterschiedlichen E/A-Module können innerhalb einer Remote-I/O-Station beliebig kombiniert werden. Zur Auswahl stehen

hoch verfügbare, einfach breite E/A-Module (1- oder 2-kanalig) oder kompakte, doppelt breite E/A-Module (8-kanalig (binär) / 4-kanalig (analog)).

Für den Buskoppler LB 8108 stehen zusätzlich 15-kanalige, doppelt breite Binäreingänge zur Verfügung

Galvanische Trennung

Bei 1- oder 2-kanaligen, hoch verfügbaren E/A-Modulen sind die Kanäle untereinander sowie vom internen Systembus galvanisch getrennt. Bei allen anderen E/A-Modulen sind die Kanäle ebenfalls vom internen Systembus galvanisch getrennt, jedoch nicht untereinander.

Einstellarbeiten

Die E/A-Module besitzen weder Schalter noch Potenziometer. Sobald ein E/A-Modul ausgetauscht wird, übernimmt das neue Modul ohne Einstellarbeit die Konfiguration des Vorgänger-Moduls (vorausgesetzt es handelt sich um den selben Modultyp). Die Parametrierung erfolgt einmalig bei der Inbetriebnahme und wird im nicht-flüchtigen Speicher des Buskopplers abgelegt. Verpol- und Kurzschlusschutz sind ebenso vorhanden wie ein einstellbares Ausfallverhalten. Die Wirkrichtung binärer Ein- und Ausgänge ist je nach Ausführung parametrierbar.

Ausgangsabschaltung

Der Elektronikkreis und der Lastkreis werden bei Relaisausgängen getrennt versorgt. Ähnlich kann bei Ventilen ein E/A-Modul mit busunabhängigem Abschalteingang dafür sorgen, dass die Stellungsrückmeldung noch erfasst wird, wenn die Energie zum Ventil abgeschaltet wurde.



Erweiterung/Austausch

E/A-Module können im laufenden Betrieb unter Spannung gezogen und gesteckt werden (Hot Swapping). Eine Erweiterung der Remote-I/O-Station bei laufender Anlage ist nur mit Prozessleitsystemen möglich, die HCiR (Hot Configuration in Run) unterstützen. Falls das Leitsystem kein HCiR unterstützt, kann eine Erweiterung bei laufender Anlage mit Hilfe der P+F UniCom-Buskoppler (LB/FB 8x09) realisiert werden

Bussystem

Das Feldbussystem erfüllt folgende Kriterien:

- Physikalische Eigenschaften nach RS485-Norm,
- Topologie: Linienstruktur,
- Busteilnehmer: 32 ohne Repeater, 126 mit Repeatern,
- max. Längenausdehnung pro Bussegment: 1200 m je nach Busgeschwindigkeit,
- Schnittstellenprofile (RS485),
- Übertragungsmedium (Twisted Pair, LWL).

Protokolleigenschaften

- Buszugriff nach Profibus DP-Norm (zyklisch) bzw. DPV1-Norm (azyklisch),
- Übertragungsrate bis 1,5 MBaud,
- Datensicherheit nach Profibus-Norm,
- Kommunikation der Teilnehmer nach dem Master/Slave-Prinzip.

Verfügbarkeit

P+F Remote I/O bietet:

- Redundanz (systemabhängig)
- Funktionssicherheit (einstellbares Ausfallverhalten)
- Einzelverfügbarkeit (kanalweiser Austausch)
- Hot Swapping
- Hot Configuration in Run (HCiR, systemabhängig)
- Einstellbares Anlaufverhalten nach Spannungsausfall im Zusammenspiel mit dem Master (im PLS zu bestimmen).

Buskoppler

Der Buskoppler setzt das Protokoll des Backplane-internen Systembus auf das Protokoll des überlagerten Bussystems um. Der Anwendungsbereich der Remote-I/O-Systeme wird maßgeblich durch das Feldbussystem bestimmt. Deshalb wurde eine Anschaltung an die derzeit häufigsten Feldbussysteme realisiert, die durch verschiedene Buskoppler-Typen unterstützt wird.

Redundanz

Die Buskopplung zum Feldbussystem kann redundant ausgeführt werden, wenn das Bussystem dies zulässt. Redundanz ist mit diversen Leitsystemen erfolgreich im Einsatz. Intern wird die hohe Verfügbarkeit durch Segmentierung und mehrfach vorhandene Selektoren zur Anbindung der Module an den Buskoppler erreicht.

Software

Die Qualität der Systemsoftware wird maßgeblich durch die Integrationsfähigkeit in Engineeringtools überlagerter Steuerungssysteme bestimmt. Die Remote-I/O-Stationen können somit als Bestandteil des Gesamtsystems unter einer einheitlichen Bedienoberfläche projektiert werden. Überflüssige Mehrfacheingabe und -datenhaltung entfallen.

Die Anforderungen an das Handling der Softwarekomponenten und die benötigten Ressourcen sind gering. Dem internationalen Einsatz entsprechend ist die Software mehrsprachig angelegt (Standard deutsch/englisch). Software-Upgrades gewährleisten Kompatibilität zu bestehenden Systemen gleichen Typs.

Für das auf den PNO- Richtlinien basierende Feldgeräte-Konzept (FDT) stellt P+F einen Device Type Manager (DTM) für die Systemintegration zur Verfügung. Alternativ können Sie EDDs für Siemens PDM benutzen. Nach diesem Prinzip werden großtechnische Anlagen mit Systemen aller wesentlichen Systemhersteller erfolgreich betrieben.

Konfiguration/Parametrierung

Die Buskoppler und E/A-Module können über die zentrale Engineeringstation konfiguriert werden. Für die Komponenten können Gerätebezeichnungen und Einbauort, für die Ein- und Ausgangssignale TAG-Namen hinterlegt werden. Die Systemkonfiguration wird integrierten Plausibilitätsprüfungen unterzogen.

Funktionen für den Datenimport/-export erlauben einen Transfer der Konfiguration auf andere Leitsysteme ohne größere Änderungen. Gerätstammdateien erleichtern die Auswahl von Komponenten.

HART-Kommunikation

Die Konfiguration und Parametrierung der intelligenten Feldgeräte ist über das Leitsystem möglich. Klemmen mit eingebautem 250 Ω Kommunikationswiderstand ermöglichen die Parametrierung der HART-Feldgeräte mit zugelassenen Handbediengeräten unabhängig vom Bussystem. Durch HART-Kommunikation auf dem Profibus, die von FDT und DPV1 unterstützt wird, ist eine Fernbedienung über den Bus mit Hilfe von handelsüblichen Softwaretools möglich.

Monitoring

Während des Betriebs können der Status der Systemkomponenten und die Signalzustandswerte der Feldgeräte online beobachtet werden. Dazu empfiehlt sich die Installation eines separaten Servicebusses, der eine Fehlerdiagnose unabhängig vom Leitsystem zulässt. Der Servicebus ist jedoch nicht zwingend erforderlich, um ein betriebsfähiges System zu erhalten.

Simulation

Für Testfunktionen und Inbetriebnahme ist ein Simulieren von Ein- und Ausgangswerten möglich.

Schnittstellen und Datenaustausch

Der Datenaustausch mit anderen Engineeringtools über Standardschnittstellen vermeidet redundantes Engineering (z. B. Import/Export von ASCII-Dateien (XML-Dokument)).



3.2 Remote-I/O mit Profibus DPV1

3.2.1 Integration von Master und Slave

Die wachsende Anzahl von Profibus-Installationen hat dazu geführt, dass PLS und Remote-I/O-Systeme voll integriert wurden. Slave-Geräte können nun direkt über das Konfigurations-Tool des Masters konfiguriert und parametrieren werden. Alle Parameter werden in einer gemeinsamen Datenbank des Engineering-Systems abgelegt und können durch einen Download über den Profibus DPV1 sicher im Buskoppler der Remote-I/O-Stationen gespeichert werden.

3.2.2 FDT als universelles Software-Tool für die Prozessperipherie

Systemhäuser und Hersteller von Remote-I/O-Systemen haben unter Federführung der Profibus-Nutzerorganisation (PNO) und des ZVEI ein Konzept namens Field Device Tool (FDT) erarbeitet. FDT ermöglicht die Integration von gerätespezifischen Konfigurationstools in eine FDT-Rahmenapplikation. Diese kann entweder im PLS oder als "Stand Alone"-Anwendung realisiert werden.

Der Informationsaustausch zwischen Master und Slave, der bereits durch die Gerätebeschreibungs-Dateien in beschränktem Umfang standardisiert war, wird mit dem FDT-Konzept um den Device Type Manager (DTM) erweitert. DTMs sind Gerätetreiber, ähnlich wie ein Druckertreiber beim PC. DTMs dienen der standardisierten und herstellerunabhängigen Integration aller Feldgeräte-Funktionen in die Engineeringtools des Masters. Ein DTM beschreibt alle Eigenschaften des Slaves, so dass der Master diese Eigenschaften nutzen kann. Das folgende Bild zeigt die Struktur des FDT-Konzepts in Verbindung mit verschiedenen Softwarekomponenten.

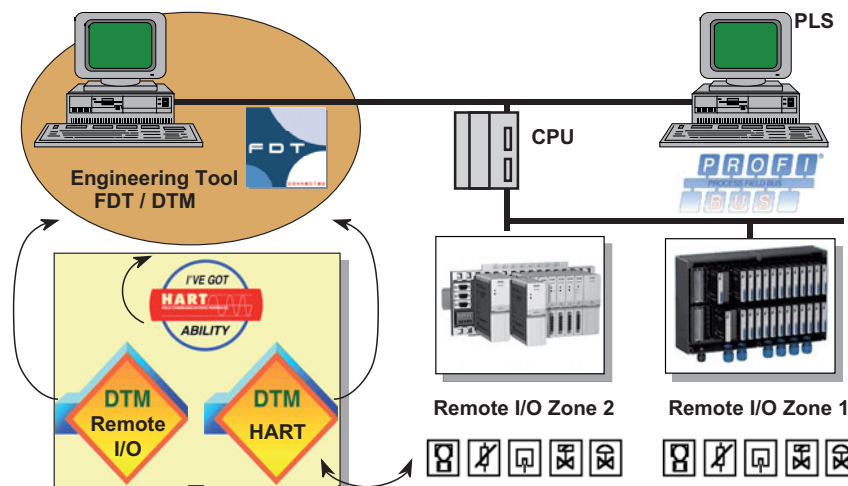


Abbildung 3.2: FDT-Konzept in Verbindung mit Remote I/O



P+F unterstützt FDT mit einem DTM für das P+F LB/FB Remote-I/O-System und mit einem DTM zur Umsetzung von HART-Protokollen über Profibus DPV1. Die Hersteller von HART-Feldgeräten wiederum stellen DTMs für den Betrieb ihrer Messumformer und Regler bereit.

Alle Hersteller beachten diese anerkannten Regeln bei der Beschreibung ihrer Produkte. Der Anwender kann hierdurch auf alle Geräteeigenschaften zugreifen, nicht nur auf ein paar allgemeine Parameter. Damit werden alle Feldgeräte, vom intelligenten Sensor und Aktor bis hin zum Remote I/O-System, mit DTMs zugänglich gemacht.

Der Anwender kann sich beim Einsatz der verschiedenen Produkte schnell auf die jeweilige Arbeitsumgebung einstellen, da die Konfigurations-Software durch den Wiedererkennungseffekt fast selbsterklärend ist, ähnlich wie bei Microsoft® Windows®. Die folgenden Informationen werden zwischen Master und Slave ausgetauscht:

- Gerätetyp,
- Parameter,
- Kommunikationseinstellungen,
- Kalibrierung und Datenvorgabe,
- Konfigurationsdaten,
- Diagnosedaten.

Das Konzept schließt auch eine Plausibilitätskontrolle der Parameter ein. Während der gesamten Planungs- und Inbetriebnahmephase werden alle Daten in der FDT-Rahmenapplikation (z.B. PLS-Engineeringsoftware) verwaltet. Dies gilt auch für den Betrieb, wobei die Datenbank auch für andere Software-Tools des Systems verfügbar ist. Somit werden die verschiedenen Tools zur Parametrierung von Master und Slave durch ein gemeinsames Software-Tool ersetzt. Die vorher verwendete Profibus-Gerätebeschreibungsdatei bleibt erhalten, wird jedoch nur noch von Anwendern benutzt, die keinen DPV1-Master einsetzen können. Die neue Gerätebeschreibungsdatei des DPV1 wird automatisch vom FDT erkannt.



3.2.3 Kompatibilität von Profibus DP und Profibus DPV1

In die Weiterentwicklung des Profibus (DPV1) ist auch das FDT-Konzept mit eingeflossen. Dabei bleibt Profibus DPV1 mit seinen wichtigen neuen Eigenschaften voll kompatibel zum Profibus DP. Diese Kompatibilität gewährleistet, dass DPV1-Feldstationen an einem bereits bestehenden Profibus DP ebenso reibungslos funktionieren wie ein vorhandener Slave mit einem DPV1-Master. Die Vorteile des DPV1-Konzepts sind jedoch nur nutzbar, wenn sowohl Master als auch Slave DPV1 unterstützen.

Zusätzlich zum synchronen zyklischen Datenverkehr des Profibus DP stellt Profibus DPV1 auch azyklische Dienste für den Austausch von Parametern und Konfigurationsdaten zwischen Master und Slave bereit. Zyklische Telegramme eines gegebenen Teilnehmers weisen immer die gleiche Struktur und Länge auf. Dagegen ist die DPV1-Datenübertragung durch einen festen Pufferbereich gekennzeichnet, mit dem bei Bedarf Datentelegramme für Parametrierung und Konfiguration ausgetauscht werden können (siehe folgende Abbildung).

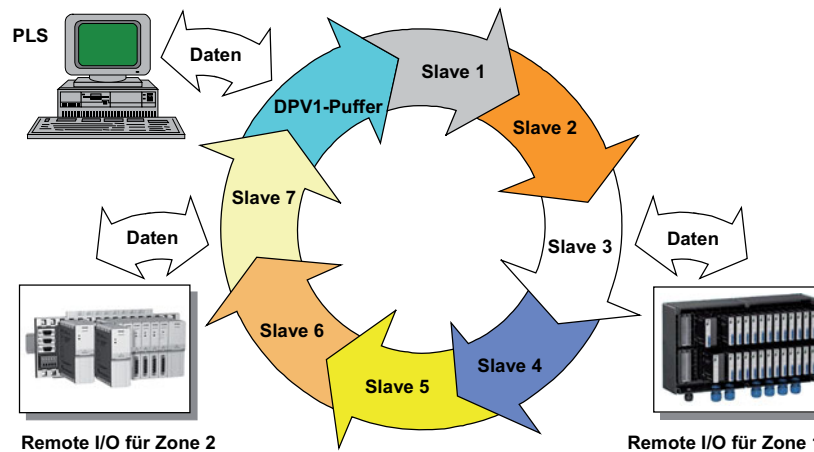


Abbildung 3.3: Zyklische Datenübertragung auf dem Profibus

3.2.4 HART-Kommunikation über Profibus DPV1

Die neuen Eigenschaften des Profibus DPV1 erlauben eine Übertragung von HART-Telegrammen. Auf diese Weise können vorhandene Feldgeräte je nach unterstützten Funktionen des Leitsystems auch über das HART-Protokoll bedient werden. Diese Funktionalität war bisher dem Profibus PA vorbehalten.

P+F-Buskoppler akzeptieren alle HART-Daten. Daher können gerätespezifische Informationen aller HART-Feldgeräte über den Profibus abgerufen werden, sofern die Hersteller ihren HART-DTM für das FDT verfügbar gemacht haben.



3.2.5 Remote I/O für Profibus DPV1

Hardware

Für Anwender von P+F LB/FB Remote-I/O-Systemen ist es besonders einfach, die Vorteile des Profibus DPV1 zu nutzen. Alle vorhandenen E/A-Module können weiterhin benutzt werden, lediglich der Buskoppler muss ausgetauscht werden, um die P+F-Slaves mit der neuen Funktionalität auszustatten.

Die technischen Daten aller E/A-Module und Systemkomponenten sind im Hauptkatalog beschrieben.

Software

Das Systemhaus integriert mit Hilfe des FDT-Konzepts die DTM-Software für P+F LB/FB Remote-I/O-Systeme in die Engineeringtools des Masters. Die DTM-Software ist auf die Firmware im Buskoppler abgestimmt.

Im Lieferumfang der DPV1-Buskoppler sind diese Anleitung und eine CD-ROM enthalten. Anleitung und CD beschreiben die Eigenschaften der Remote I/O-Systeme und enthalten Anleitungen zu den Konfigurations-Tools.

Auch wenn alle Einstellungen über den Master erfolgen, steht die Nutzung des Servicebusses als nützliche Option weiterhin offen. Über den Servicebus kann der Anwender bereits bei der Inbetriebnahme Kreise testen, während sich das Leitsystem noch im Aufbau befindet. Außerdem bietet der Servicebus weitere Optionen, u.a.

- Hilfe bei der Inbetriebnahme,
- Simulation von Ein- und Ausgängen,
- Fehleranalyse im laufenden Betrieb,
- Ferndiagnose per Modem mit PC-ANYWHERE,
- Software-Updates.

3.2.6 Unterschiede zwischen Remote I/O-Systemen mit Profibus DP und DPV1

Im folgenden sind die wichtigsten Unterschiede zwischen Remote-I/O-Systemen für Profibus DP und DPV1 zusammengefasst.

- Von der Hardware ist bei P+F Remote-I/O-Systemen mit Profibus DP und DPV1 lediglich der Buskoppler unterschiedlich. Alle anderen Komponenten bleiben unverändert.
- Zusätzlich zu den zyklischen Diensten für den Datenaustausch stellt die Software des DPV1-Protokolls auch azyklische Dienste zur Parametrierung und Konfiguration von Slave-Geräten über die Engineeringtools des Masters bereit.
- Prinzipiell lässt der Profibus Parameteränderungen bei laufendem DataExchange (z. B. über DPV1 oder SetPrm) zu, sofern sie nicht die Profibus-Konfiguration betreffen. Wie diese Änderungen vorgenommen werden, hängt vom Hersteller der SPS oder PLS ab.
- Das P+F LB/FB Remote-I/O-System bietet zahlreiche Diagnosemöglichkeiten. Es liefert wahlweise zyklisch Statusinformationen vom Buskoppler und den E/A-Modulen. Die Statusinformationen des Buskopplers liefern detaillierte Informationen bezüglich Fehlergrund und Betriebsmode. Der Modulstatus gibt an, welches E/A-Modul nicht fehlerfrei arbeitet (1 Bit pro E/A-Modul). Neben den zyklischen Daten liefert die Remote-I/O-Station ereignisgesteuert neue Diagnosedaten (Standard DP-Diagnose + erweiterte, herstellerspezifische Diagnosedaten), sobald sich der Fehlerstand oder der Status der Remote-I/O-Station geändert hat. Des Weiteren bietet die Remote-I/O-Station Diagnosebereiche, die je nach Bedarf über DPV1 Read-Dienste ausgelesen werden können.
- In DP-Systemen ist die HART-Kommunikation nur über den Servicebus möglich. Bei einem DPV1-Buskoppler wird das HART-Protokoll nicht über den Servicebus übertragen, sondern über den Profibus, sofern der Master dies unterstützt. Anderenfalls wird ein sekundärer Master verwendet.
- Redundanz ist für P+F Remote-I/O-Systeme in Abhängigkeit vom Buskoppler sowohl in DP- als auch DPV1-Applikationen möglich.
- Analogeingänge und -ausgänge können auf den Messbereich skaliert werden, der für das Leitsystem erforderlich ist. Beim DP-Bus erfolgt die Skalierung mit einem Parameter für alle Eingänge und einem weiteren Parameter für alle Ausgänge gemeinsam. Der DPV1-Buskoppler erlaubt eine separate Skalierung aller Ein- und Ausgänge über einen entsprechenden kanalspezifischen Parameter.
- Bei einem Ausfall eines DP-Buskopplers können Ausgänge auf Null, 0% oder 100% gesetzt werden. Bei DPV1-Systemen kann für jeden Kanal ein beliebiger Ersatzwert innerhalb des gesamten Aussteuerbereichs vorgegeben werden.
- Neben der Auswahl einer positiven oder negativen Logik kann in DPV1-Applikationen auch eine Ein- und Ausschaltverzögerung für binäre Eingänge definiert werden.
- DP-Buskoppler erlauben eine Verknüpfung von Eingängen und Ausgängen innerhalb einer Remote-I/O-Station, ohne Eingriffe des Masters. DPV1-Systeme bieten diese Möglichkeit nicht. Das gleiche gilt bei Software-Tools in DP-Systemen für die Programmierung mathematischer und logischer Funktionen in den Buskopplern. Bei DPV1-Buskopplern wird dies dem Master überlassen.
- DPV1-Buskoppler stehen für die gängigsten PLS zur Verfügung und haben die System-Integrationstests erfolgreich durchlaufen. P+F Remote-I/O-Systeme werden zusammen mit mehr als 20 verschiedenen PLS und SPS namhafter Hersteller eingesetzt. Weltweit sind hunderttausende von E/A-Modulen im Einsatz.



3.2.7 Eigenschaften der verschiedenen Buskoppler

In der folgenden Tabelle finden Sie eine Übersicht der erhältlichen Buskoppler.

LB-Hardware (Zone 2)	H 8103	H 8105	H 8106	H 8107	H 8108	H 8109	A 8111
FB-Hardware (Zone 1)	H 8203	H 8205	H 8206	H 8207		H 8209	B 8211
Firmware-Version (*)	4.x	6.x	6.x	7.x	8.x	9.x	7.5x
Bedienoberfläche bzw. DTM für FDT 0.98	4/5/6	6		6			6
Bedienoberfläche bzw. DTM für FDT 1.2		7	7	7	7	7	7
Bedienoberfläche als Profibus-Simulator		PACTware	PACTware		PACTware	PACTware	
Servicebus erforderlich							
Servicebus nutzbar	●	●	●	●	●	●	● nur LB
HART über Servicebus		●	●	●	●	●	● nur LB
HART über Profibus	●	●	●		●	●	
HART Nebenvariable zyklisch		○	○	○	○	○	○
GSD-/GSE-Datei	CGV40710	CGV61710	CGV61711		CGV61712	CGV61710	
Profibus DP	●		●				
Profibus DPV1	●	●			●	●	
Modbus (RTU)				●			
Modbus (TCP)							●
Buskopplerredundanz	●	●	●	○	●	●	○
HCIR (systemabhängig bei laufendem Datenaustausch konfigurieren)	●	●	●	●	●	●	●
CIR (systemunabhängig bei laufendem Datenaustausch konfigurieren)						●	
Zeitstempel (in Abstimmung mit Master)					●		
1x01, 1x02, 1x03	●	●	●	●	●	●	●
1x08		●	●	●	●	●	●
1007, 1014, 1015		●	●	●	●	●	●
2xxx, 2xxx (SIL)	●	●	●	●	●	●	●
3x01, 3x02, 3x03	●	●	●	●	●	●	●
3x04, 3x05		●	●	●	●	●	●
4x01, 4x02, 4x02 (SIL)	●	●	●	●	●	●	●
4x04, 4x05, 4x05 (SIL)		●	●	●	●	●	●
4x05 (LFD)		●	●	○	●	●	○
5x01, 5x02	●	●	●	●	●	●	●
5x04, 5x05		●	●	●	●	●	●
5x06	●	●	●	●	●	●	●
6x01	●	●	●	●	●	●	●
6x04, 6x05, 6x06, 6x08, 6x08 (SIL)		●	●	●	●	●	●
6x10 - 6x15		●	●	●	●	●	●
6x10 - 6x15 (SIL)		●	●	●	●	●	●
Analogkanäle max. (konfigurationsabhängig)	48	80	80	80	80	24-80	80
Binärkanäle max. (konfigurationsabhängig)	144	184	184	184	184	96-184	184
● = erfüllt bzw. kompatibel; ○ = auf Anfrage							
(*) Die Modulunterstützung ist teilweise abhängig von der Firmware-Unterversion .X							

Tabelle 3.1: Eigenschaften der verschiedenen Buskoppler

200340 2011-03



4 Konfigurationssoftware und DTMs installieren

4.1 Einleitung Konfigurationssoftware

Konfiguration

Bei Leitsystemen, die das FDT-Konzept unterstützen, können Sie das Remote-I/O-System direkt aus dem Engineering Tool des Systems heraus konfigurieren. Abgesehen von den PACTware-spezifischen Abschnitten können Sie diese Anleitung hierfür anwenden.

Bei Leitsystemen, die kein FDT unterstützen, können externe FDT-Rahmenapplikationen (z. B. PACTware oder Fieldcare) verwendet werden. Die Anbindung der Slaves erfolgt dann über einen zusätzlichen Profibus Klasse 2 Master (z. B. FG-300 von Softing, FNL von ComSoft, diverse Siemenskarten). Das vorliegende Handbuch beschreibt die Bedienung mit einem Klasse 2 Master und der FDT-Rahmenapplikation PACTware. P+F DTMs sind jedoch nicht auf PACTware beschränkt.

Außerdem existieren Leitsysteme, die eigene Treiber verwenden, um P+F Remote-I/O-Komponenten aus der Bedienebene des Systems heraus zu konfigurieren. Diese Systeme besitzen eine eigene Konfigurations-Anleitung, das vorliegende Handbuch ist in diesen Fällen nur bedingt anwendbar. Beispielsweise verwenden Sie für Siemens S7 die dort verfügbare Beschreibung zum PDM.

Konfigurationssoftware

Der DTM V 7.x wurde in Anlehnung an die FDT Spezifikation V 1.2 und dem Addendum sowie dem FDT-Styleguide V 1.00 entwickelt. Der DTM dient dazu, die Geräte des Remote-I/O-Systems zu konfigurieren und zu Servicezwecken Messwerte und Statusinformationen anzuzeigen.

4.2 Hard- und Softwarevoraussetzungen

Die folgenden Voraussetzungen muss Ihr PC oder Laptop für die Installation der P+F "DTM Collection Remote I/O System LB/FB" mindestens erfüllen.

- Prozessor mit 500 MHz Taktfrequenz,
- 128 MB RAM (je nach Komplexität der Projekte kann der Bedarf höher sein),
- 60 MB freier Festplattenspeicher,
- XGA-Grafik,
- Betriebssysteme: Microsoft® Windows® NT 4.0 ab Service Pack 4, Windows® 2000, Windows® XP oder Windows® Vista,
- Microsoft® Internet Explorer ab Version 6.0 für den Ausdruck von Parameterwerten
- Für Konfiguration via Ethernet (Modbus TCP): Netzwerkkarte

Für die Installation einer FDT 1.2 Rahmenapplikation und weiterer DTMs (z. B. Modbus TCP Kommunikation-DTM oder gerätespezifische HART-DTMs) beachten Sie bitte die Angaben des Herstellers.

PACTware 3.x ist für Microsoft® Windows® 2000 und Windows® XP freigegeben und benötigt das Microsoft .NET Framework Release 1.1 Service Pack 1. An die Computerhardware stellt PACTware 3.x keine höheren Anforderungen als die P+F "DTM Collection Remote IO System LB/FB". Es werden jedoch weitere 50 MB freier Festplattenspeicher benötigt.

4.3 Software installieren

Dieses Kapitel erläutert zunächst, wie und in welcher Reihenfolge Sie die Konfigurationssoftware und die DTMs auf dem Computer installieren. Sie können sowohl die Konfigurationssoftware als auch die benötigten DTMs von www.pepperl-fuchs.com herunterladen.



Installationsreihenfolge

Für die Installation der erforderlichen Software auf Ihrem Rechner sind drei Schritte notwendig:

1. Installieren Sie zunächst die die FDT-Rahmenapplikation, in der die DTMs laufen (z. B. PACTware). Entnehmen Sie die nötigen Schritte der Beschreibung des entsprechenden Herstellers.
2. Installieren Sie anschließend den Kommunikations-DTM für die Profibus-Masterbaugruppe (Profibus Klasse 2 Master). Entnehmen Sie die nötigen Schritte der Beschreibung des entsprechenden Herstellers.
3. Installieren Sie zum Schluss die Remote I/O DTMs von P+F. Die nötigen Schritte hierzu finden Sie im folgenden Absatz.



Remote I/O DTM Collection installieren

Die Remote I/O DTM Collection eignet sich sowohl für LB als auch für FB Remote I/O. Sie können die Software entweder von CD-ROM installieren oder das aus dem Internet geladene Installationspaket verwenden.

1. Legen Sie die beiliegende CD-Rom in das CD-/DVD-Laufwerk ein. Falls das Setup nach kurzer Zeit nicht automatisch startet, öffnen Sie die auf der CD-ROM enthaltene Datei "Setup.exe".
ODER
Öffnen Sie die Datei "Setup.exe", die im Installationspaket enthalten ist (Internet Download).

Der Installationsvorgang beginnt. Das Sprachauswahl-Fenster wird geöffnet. Falls bereits eine ältere Version der Software installiert ist, wird automatisch die Sprachauswahl der älteren Version übernommen. Falls eine abweichende Sprache installiert werden soll, deinstallieren Sie zuvor die vorhandene Version.



Abbildung 4.1: Sprachauswahl-Fenster

2. Wählen Sie aus der Dropdown-Liste die gewünschte Sprache aus.
3. Um fortzufahren, klicken Sie auf **OK**.
Ein Willkommens-Fenster wird geöffnet.
4. Um fortzufahren, klicken Sie auf **Weiter**.
Es öffnet sich das Fenster **Benutzerinformationen** (siehe Abbildung 4.2 auf Seite 31).



Abbildung 4.2: Benutzerinformation

5. Tragen Sie Ihren Namen und die Firma in die entsprechenden Felder ein.
6. Um fortzufahren, klicken Sie auf **Weiter**.
Es öffnet sich das Fenster **Zielpfad wählen** (siehe Abbildung 4.3 auf Seite 32).

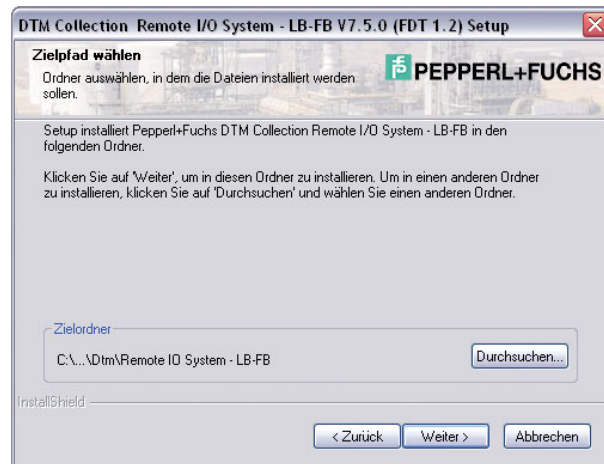


Abbildung 4.3: Zielpfad wählen

- Um den vorgeschlagenen Installationspfad zu bestätigen, klicken Sie auf **Weiter**. Um einen anderen Installationspfad als den vorgeschlagenen zu bestimmen, klicken Sie auf **Durchsuchen**. Wählen Sie dort einen Pfad aus und klicken Sie anschließend auf **OK**.

Der ausgewählte Pfad wird als Zielordner übernommen.

- Um fortzufahren, klicken Sie auf **Weiter**.

Es öffnet sich das Fenster **Optionen wählen**. Dort können Sie zu installierende Programmbestandteile auswählen.

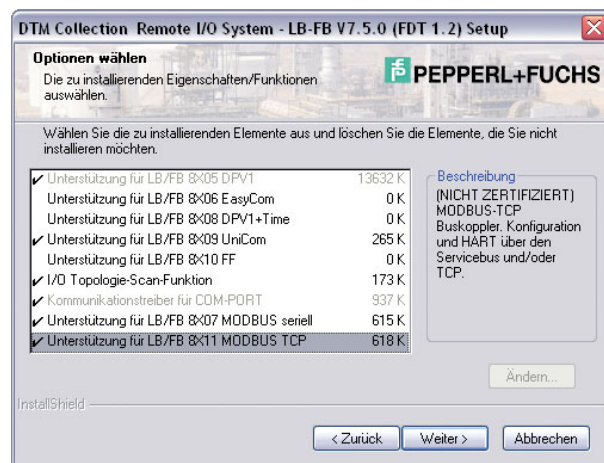


Abbildung 4.4: Optionen wählen

- Markieren Sie in der Liste die Programmbestandteile, die installiert werden sollen. Klicken Sie hierzu **links** vom gewünschten Eintrag in die leere Spalte (dort, wo die Häkchen zu sehen sind). Achten Sie darauf, dass die benötigten Treiber für den jeweiligen Buskoppler und die gewünschte Kommunikationsanbindung installiert werden.

Nur die Programmbestandteile, die mit einem Häkchen versehen sind, werden installiert.



10. Um fortzufahren, klicken Sie auf **Weiter**.

Die Installation beginnt. Nach abgeschlossener Installation wird ein Hinweisfenster geöffnet.

11. Aktivieren/Deaktivieren Sie das Kontrollkästchen, um die Liesmich-Datei mit wichtigen Informationen anzuzeigen/nicht anzuzeigen.

12. Um die Installation abzuschließen, klicken Sie auf **Fertig stellen**.

4.4

Die Benutzeroberfläche der FDT-Rahmenapplikation

Dieses Handbuch dokumentiert die P+F-spezifischen DTMs. Die FDT-Rahmenapplikation PACTware wird nur beispielhaft an einigen Stellen beschrieben.

Nähere Informationen zur Benutzeroberfläche Ihrer FDT-Rahmenapplikation entnehmen Sie bitte der Dokumentation des jeweiligen Herstellers. Dort erfahren Sie auch, welche allgemeinen Funktionalitäten die FDT-Rahmenapplikation zur Verfügung stellt (z. B. Ausdruck von Gerätedaten).

4.5 DTM-Katalog aktualisieren

Nachdem Sie die FDT-Rahmenapplikation und die neuen DTMs auf dem Computer installiert haben, ist es in einigen FDT-Rahmenapplikationen erforderlich, den DTM-Katalog zu aktualisieren. Der DTM-Katalog heißt in PACTware "Gerätecatalog" und wird im Normalfall beim Start von PACTware automatisch aktualisiert.

Sollte PACTware den Gerätecatalog nicht automatisch aktualisieren, gehen Sie wie folgt vor.



Gerätecatalog aktualisieren

1. Starten Sie PACTware.
2. Wählen Sie **Ansicht > Gerätecatalog** oder drücken Sie alternativ die Taste F3 oder klicken Sie in der Symbolleiste auf das Symbol **Gerätecatalog**.
Das Fenster **Gerätecatalog** wird geöffnet.
3. Um den Gerätecatalog zu aktualisieren, klicken Sie auf die Schaltfläche **Gerätecatalog aktualisieren** (siehe Abbildung 4.5 auf Seite 34).

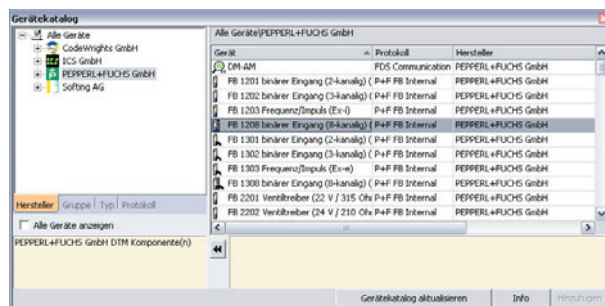


Abbildung 4.5: Gerätecatalog in PACTware

4. Bestätigen Sie die nächste Frage, indem Sie auf die Schaltfläche **Ja** klicken.
Das Programm sucht nun nach neu installierten DTMs (siehe Abbildung 4.6 auf Seite 34). Nachdem die Suche beendet ist, wird der aktualisierte Gerätecatalog angezeigt.



Abbildung 4.6: Suche nach DTMs in PACTware



5 Neues Projekt anlegen

In diesem Kapitel wird beschrieben, wie Sie die Remote-I/O-Station in PACTware® einbinden und konfigurieren. Sie erfahren, wie Sie ein PACTware-Projekt anlegen und wie Sie die Kommunikationsverbindung zu den Feldgeräten einrichten.



Hinweis!

Die detaillierte Beschreibung der E/A-Module, deren Konfiguration und die Beobachtung der Messwerte entnehmen Sie bitte dem Kapitel "E/A-Module konfigurieren" (siehe Kapitel 7).



Hinweis!

Möglicherweise sind an einigen Stellen Screenshots anderer Buskoppler-Modelle abgebildet. In diesen Fällen sind die Parameter der Buskoppler untereinander identisch (Stellvertreter) und auch für den vorliegenden Buskoppler gültig.

5.1 Neues Projekt anlegen



Neues Projekt in PACTware 3.x anlegen

Wählen Sie **Datei > Neu** oder klicken Sie in der Symbolleiste auf das Symbol **Neues Projekt erzeugen**.



Im Hauptfenster ist nun ein neues, unbenanntes Projekt zu sehen. Das Projekt besteht zunächst nur aus dem Eintrag **Host PC**.

5.2 Kommunikationsverbindung zur Remote-I/O-Station

Die Kommunikationsverbindung zwischen der DTM-Software und der Remote-I/O-Station kann über den Servicebus oder den Profibus hergestellt werden (unterschiedliche Kommunikations-DTMs).

Auch die Konfiguration kann sowohl über den Servicebus als auch über den Profibus erfolgen. Die Konfiguration der Remote-I/O-Station läuft bei beiden Verbindungsarten weitestgehend identisch ab. Das Handbuch geht im Folgenden mit wenigen Ausnahmen von einer Profibus-Verbindung aus.



Kommunikation über den Servicebus

Der Kommunikations-DTM für den Servicebus ist in der DTM-Collection "Remote I/O System LB/FB" standardmäßig enthalten.

Benötigte Komponenten für Servicebus-Anbindung

- FDT-Rahmenapplikation (z. B. PACTware),
- DTM-Collection LB/FB Remote I/O,
- Schnittstellenumsetzer (RS232-RS485-Umsetzer oder USB-RS485-Umsetzer) + passender Kabelsatz

Da es sich beim Servicebus um einen RS485-Bus handelt, wird ein entsprechender Umsetzer benötigt. Für eine problemlose Kommunikation empfehlen wir von P+F freigegebene Umsetzer (W&T RS232-RS485 oder ICP Con i 7561 USB).

Kommunikation über den Profibus

Für die Kommunikation über den Profibus ist ein separater Profibus Kommunikations-DTM erforderlich. Dieser DTM kann auf www.pepperl-fuchs.com heruntergeladen werden.

Benötigte Komponenten für Profibus-Anbindung (Klasse 2 Master)

- FDT-Rahmenapplikation (z. B. PACTware),
- DTM-Collection LB/FB Remote I/O,
- Kommunikations-DTM,
- Profibus Klasse 2 Master + Kabelsatz (z. B. Softing PROFusb).

Für die DTM-Anbindung via Profibus Klasse 2 Master kommen Komponenten verschiedener Hersteller in Frage. Bitte entnehmen Sie die benötigten Informationen der Dokumentation des jeweiligen Herstellers.



5.2.1 Kommunikations-DTM einbinden (Servicebus)

Die Remote I/O DTM-Collection enthält für die Servicebus-Kommunikation einen Servicebus-CommDTM ("Service Bus Schnittstelle LB/FB-Serie"). Der CommDTM muss als erstes, noch vor allen anderen DTMs, in die Projektstruktur der FDT-Rahmenapplikation (z. B. PACTware) eingefügt werden.



Kommunikations-DTM einfügen

1. Markieren Sie in der Projektansicht den Eintrag **Host PC**.
2. Wählen Sie **Gerätedaten > Gerät hinzufügen** oder klicken Sie in der Symbolleiste auf das Symbol **Gerät hinzufügen**.



Es öffnet sich ein Fenster zur Auswahl des Geräts (siehe Abbildung 5.1 auf Seite 37).

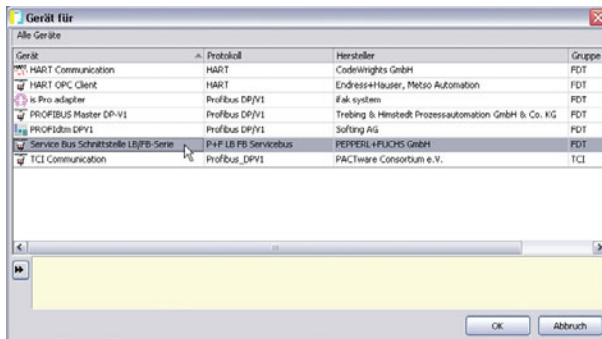


Abbildung 5.1: Auswahl des Kommunikations-DTM

3. Markieren Sie den Eintrag **Service Bus Schnittstelle LB/FB-Serie**.
4. Klicken Sie auf **OK**.

Der CommDTM wird eingefügt und in der Projektstruktur angezeigt.

5. Da die Servicebuskommunikation über einen COM-Port des Rechners abgewickelt wird, muss dem CommDTM ein COM-Port zugewiesen werden. Klicken Sie hierzu in der Projektstruktur mit der rechten Maustaste auf den Eintrag **LB/FB Service Bus**.
6. Wählen Sie im Kontextmenü **Parameter > Parametrierung > COM-Port einstellen** (siehe Abbildung 5.2 auf Seite 37).

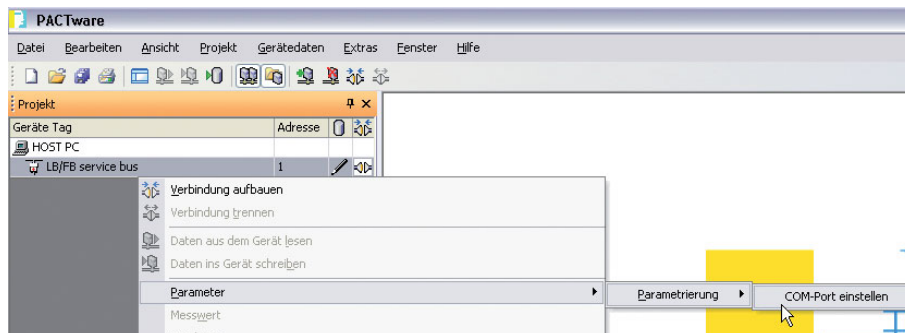


Abbildung 5.2: Com-Port einstellen

Es öffnet sich das Gerätedatenfenster mit den COM-Port-Einstellungen.

7. Stellen Sie den benötigten COM-Port ein (siehe Abbildung 5.3 auf Seite 38).

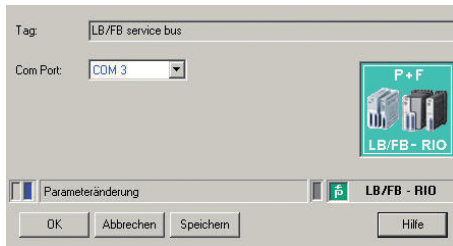


Abbildung 5.3: COM-Port einstellen

8. Klicken Sie auf **OK**, um das Fenster zu schließen und die Einstellungen zu speichern.

5.2.2 Kommunikations-DTM einbinden (Profibus)

Falls Sie eine Verbindung über den Profibus herstellen möchten, fügen Sie den Profibus Kommunikations-DTM wie folgt in das Projekt ein.



Hinweis!

Klasse 2 Profibus-Master sind von verschiedenen Herstellern verfügbar. Im Beispiel wird PROFIdtm der Firma Softing AG verwendet. Endress&Hauser bietet eigene Schnittstellenkarten an.



Kommunikations-DTM einfügen

Um den Profibus Kommunikations-DTM einzufügen, muss der Kommunikations-DTM auf dem PC installiert worden sein.

1. Markieren Sie in der Projektansicht den Eintrag **Host PC**.
2. Wählen Sie **Gerätedaten > Gerät hinzufügen** oder klicken Sie in der Symbolleiste auf das Symbol **Gerät hinzufügen**.



Es öffnet sich ein Fenster zur Auswahl des Geräts (siehe Abbildung 5.4 auf Seite 38).

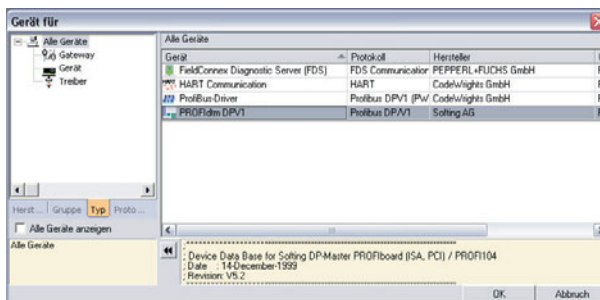


Abbildung 5.4: Auswahl der Profibus-Masterkarte

3. Markieren Sie den Eintrag **PROFIdtm DPV1**.
4. Klicken Sie auf **OK**.

Die Profibus-Masterkarte wird eingefügt und in der Projektstruktur angezeigt.



Vorsicht!

Konflikte im Profibus-System

Bei paralleler Ankopplung in bestehende PROFIBUS-Systeme, binden Sie die Profibus-Masterkarte als Klasse 2 Master ein.

Verwenden Sie die richtige Baudrate und stellen Sie sicher, dass kein Adresskonflikt auftritt.



Profibus-Einstellungen ändern

Sie können zahlreiche Einstellungen an der Profibus-Masterkarte vornehmen. Für eine genaue Beschreibung der Einstellmöglichkeiten beachten Sie die Anleitung/Online-Hilfe des jeweiligen Herstellers, in diesem Fall der Softing AG. Um die Profibus-Einstellungen in Pactware zu ändern, gehen Sie wie folgt vor.

1. Klicken Sie in der Projektstruktur mit der rechten Maustaste auf den Eintrag **PROFIdtm DPV1**.

Es öffnet sich ein Kontextmenü.

2. Wählen Sie im Kontextmenü **Parametrieren** (siehe Abbildung 5.5 auf Seite 39).

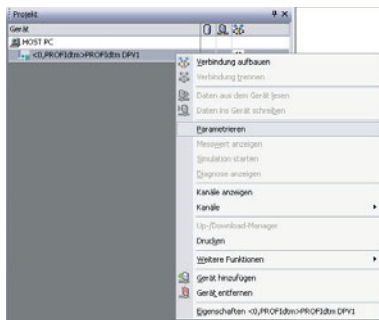


Abbildung 5.5: Aufruf des Profibus-Kontextmenüs

Es öffnet sich das Gerätedatenfenster mit den Busparametern.

3. Stellen Sie die gewünschten Parameter ein.
4. Um weitere Einstellungen vorzunehmen, klicken Sie in der Projektstruktur mit der rechten Maustaste nochmals auf den Eintrag **PROFIdtm DPV1**.
5. Wählen Sie im Kontextmenü **Weitere Funktionen** (siehe Abbildung 5.5 auf Seite 39).

Es öffnet sich ein Untermenü.

6. Wählen Sie im Untermenü den gewünschten Befehl. Sie können u. a. die DTM-Stationsadressen ändern, das Profibus Control Panel aufrufen oder auf die Online-Hilfe zugreifen.

5.3 Buskoppler hinzufügen

Um den Buskoppler in das PACTware-Projekt einzubinden stehen zwei Möglichkeiten zur Verfügung. Beide Möglichkeiten sind im Folgenden beschrieben:

- Den Buskoppler über den Befehl **Gerät hinzufügen** manuell nachbauen,
- Den Buskoppler automatisch generieren lassen (**nur über den Servicebus möglich!**).



Buskoppler über den Befehl **Gerät hinzufügen** einfügen

Voraussetzung: Um den Buskoppler einzufügen, muss zuvor die Remote I/O DTM Collection auf dem PC installiert worden sein.

1. Markieren Sie in der Projektansicht den Eintrag des zuvor eingefügten Kommunikations-DTMs (Entweder "PROFIdtm" oder "LB/FB service bus").
2. Wählen Sie **Gerätedaten > Gerät hinzufügen** oder klicken Sie in der Symbolleiste auf das Symbol **Gerät hinzufügen**.



Es öffnet sich ein Fenster mit der Liste der zur Verfügung stehenden Buskoppler (siehe Abbildung 5.6 auf Seite 40).

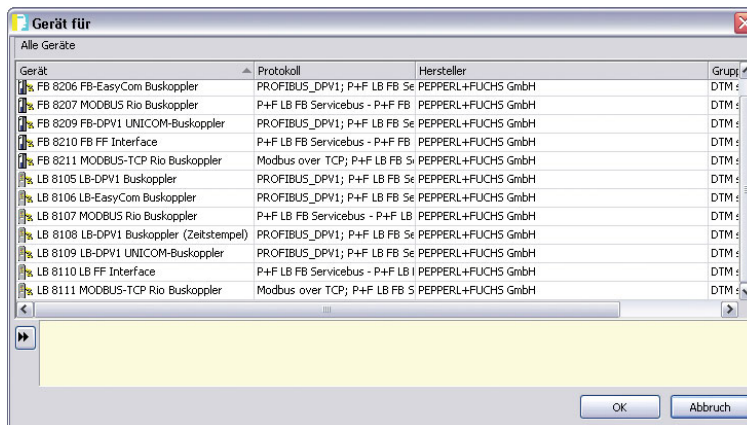


Abbildung 5.6: Auswahl des Buskopplers

3. Markieren Sie den Buskoppler, den Sie in Ihrer Remote I/O-Station verwenden.
4. Klicken Sie auf die Schaltfläche **OK**.

Der Buskoppler wird eingefügt und in der Projektstruktur unterhalb des Kommunikations-DTMS angezeigt.

In der rechten Hälfte des Programmfensters öffnet sich ein Gerätedatenfenster mit der Aufforderung, die Stationsadresse der Remote-I/O-Station einzugeben (siehe Abbildung 5.7 auf Seite 40).

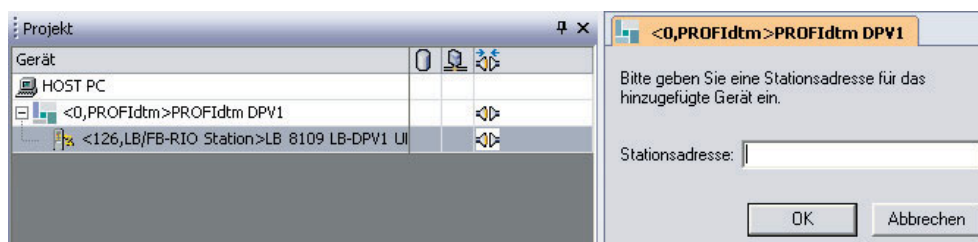


Abbildung 5.7: Stationsadresse eingeben

5. Geben Sie die Stationsadresse ein.
6. Klicken Sie auf die Schaltfläche **OK**.

Der Buskoppler ist nun in das Projekt eingefügt und kann parametrieren werden.



Buskoppler automatisch generieren



Hinweis!

Der Buskoppler kann **nur über eine Servicebus-Verbindung** automatisch generiert werden.

Voraussetzung: Die physikalische Verbindung zwischen den Komponenten besteht und der Servicebus Kommunikations-DTM wurde in die Projektstruktur eingefügt.

1. Klicken Sie in der Projektstruktur mit der rechten Maustaste auf den Eintrag **LB/FB Service Bus**.
2. Stellen Sie eine Verbindung zu der Remote-I/O-Komponente her. Wählen Sie hierzu im Kontextmenü **Verbindung aufbauen**.

Die Verbindung wird aufgebaut.

Sobald die Verbindung hergestellt ist, wird der Eintrag des Kommunikations-DTMs fett dargestellt.

3. Klicken Sie in der Projektstruktur mit der rechten Maustaste auf den Eintrag **LB/FB Service Bus**.
4. Wählen Sie **Weitere Funktionen > Servicebus scannen**.
Es öffnet sich das Fenster **Servicebus scannen**.
5. Geben Sie in den Feldern **Scanbereich** den Adressbereich ein, der gescannt werden soll.
6. Klicken Sie auf **Scan starten**.

Ein Fortschrittsbalken zeigt den aktuellen Status des Scanvorgangs an. Sobald der Scanvorgang abgeschlossen ist, werden die gefundenen Buskoppler tabellarisch aufgelistet.

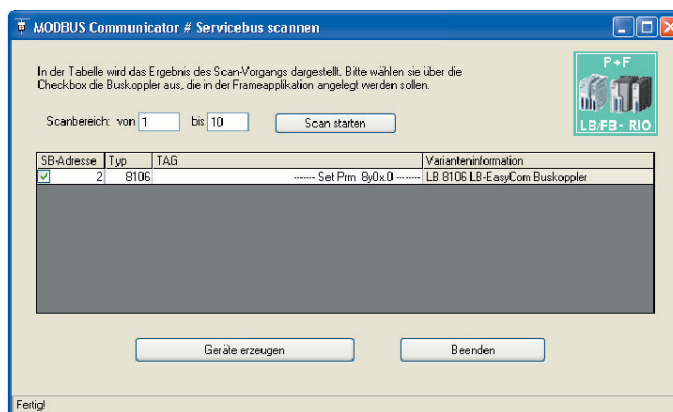


Abbildung 5.8: Fenster **Servicebus Scannen**

7. Wählen Sie einen oder mehrere Buskoppler aus, indem Sie die entsprechenden Kontrollkästchen in der Spalte **SB-Adresse** aktivieren.
8. Falls Sie die Servicebus-Adresse eines Buskopplers ändern möchten, doppelklicken Sie auf die entsprechende Zeile in der tabellarischen Auflistung.

Es öffnet sich das Fenster **Servicebus-Adresse setzen**.

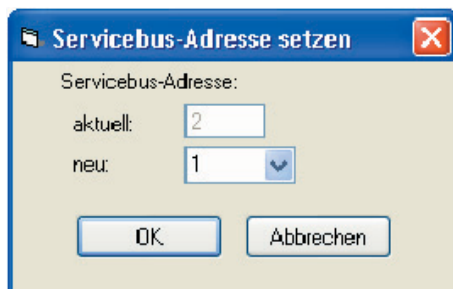


Abbildung 5.9: Servicebus-Adresse setzen

9. Wählen Sie aus der Dropdown-Liste **Neu** die gewünschte Servicebus-Adresse und klicken Sie anschließend auf **OK**.

Die Servicebus-Adresse wurde geändert.

10. Um mit dem Generierungsprozess zu beginnen, klicken Sie im Fenster **Servicebus scannen** auf **Geräte erzeugen**.

Alle ausgewählten Buskoppler werden in der Projektstruktur angelegt. Der Fortschritt wird in der Statuszeile von PACTware angezeigt.

5.4 Online und Offline parametrieren



Hinweis!

Die in diesem Abschnitt beschriebenen Funktionen beziehen sich auf die Remote I/O DTM Collection ab Version 7.4.

Je nach Verbindungsstatus mit der Remote-I/O-Station bietet die FDT-Rahmenapplikation die Möglichkeit, den Offline- und/oder den Online-Datensatz des DTM zu bearbeiten. Bei Offline-Aktionen werden die Daten aus der Datenbank (Offline-Datensatz) bearbeitet (die im Projekt gespeicherten Daten). Sobald Sie ein Online-Fenster öffnen, werden jedes Mal die aktuellen Daten aus dem angeschlossenen Gerät geladen (Online-Datensatz).

- Nicht verbunden: Nur der Offline-Datensatz kann bearbeitet werden.
- Verbunden: Sowohl der Offline- als auch der Online-Datensatz kann bearbeitet werden. Das Online- und das Offline-Fenster können gleichzeitig bearbeitet werden. Im Fall des Abgleichs werden die Fenster aktualisiert. Die folgenden Buskopplerparameter des Offline-Datensatzes können bei aktiver Verbindung nicht bearbeitet werden.
 - Registerkarte **Aufbau**: Kontrollkästchen Redundanz einschalten.
 - Registerkarte **Profibus I**: Busadressen des primären und sekundären Buskopplers; Redundanzmode; zyklische Daten

Über die Befehle **Daten ins Gerät schreiben** und **Daten aus dem Gerät lesen** der FDT-Rahmenapplikation werden der Online- und der Offline-Datensatz des Buskopplers und aller E/A-Module abgeglichen.

Darüber hinaus erscheint nach dem Speichern von Parameteränderungen ein Dialogfeld. Im Dialogfeld kann der Benutzer entscheiden, ob seine Änderungen auch im Gerät



gespeichert werden sollen bzw. ob auch der Offline-Datensatz angepasst werden soll. Die Parameter der einzelnen E/A-Module können ausschließlich über das Dialogfeld direkt abgeglichen werden. Ansonsten werden die Parameter der E/A-Module implizit beim Down-/Upload der Buskoppler-Parameter über die Befehle **Daten ins Gerät schreiben** und **Daten aus dem Gerät lesen** mit abgeglichen.



Offline parametrieren

1. Klicken Sie in der Projektstruktur mit der rechten Maustaste auf den Eintrag des Buskopplers oder eines E/A-Moduls.

Es öffnet sich ein Kontextmenü.

2. Wählen Sie **Parameter > Parametrierung > Gerätedaten bearbeiten (Offline)**.

Es öffnet sich das Fenster **Gerätedaten bearbeiten (Offline)** mit dem Offline-Datensatz. Der Offline-Status wird durch das graue Feld neben dem P+F-Symbol in der Statuszeile gekennzeichnet.

Abbildung 5.10: Fenster **Gerätedaten bearbeiten (Offline)**

3. Passen Sie die gewünschten Parameter an.
4. Klicken Sie auf **OK** (speichern und Fenster schließen) oder **Speichern** (speichern und Fenster geöffnet lassen).

Je nach FDT-Rahmenapplikation, Benutzerumfeld und Verbindungsstatus werden Sie gefragt, ob die Daten ebenfalls ins Gerät geschrieben werden sollen (ob der Online-Datensatz ebenfalls anpasst werden soll).



Online parametrieren

1. Klicken Sie in der Projektstruktur mit der rechten Maustaste auf den Eintrag des Buskopplers oder eines E/A-Moduls.

Es öffnet sich ein Kontextmenü.

2. Wählen Sie **Parameter > Online Parametrierung > Gerätedaten bearbeiten (Online)**.

Es öffnet sich das Fenster **Gerätedaten bearbeiten (Online)** mit dem Online-Datensatz (Daten werden aus dem Gerät gelesen). Der Online-Status wird durch das gelbe Feld neben dem P+F-Symbol in der Statuszeile gekennzeichnet.

Abbildung 5.11: Fenster **Gerätedaten bearbeiten (Online)**

3. Passen Sie die gewünschten Parameter an.
4. Klicken Sie auf **OK** (Daten werden ins Gerät geschrieben, Fenster wird geschlossen) oder **Speichern** (Daten werden ins Gerät geschrieben, Fenster bleibt geöffnet).

Je nach FDT-Rahmenapplikation und Benutzerumfeld werden Sie gefragt, ob der Offline-Datensatz ebenfalls angepasst werden sollen.

5.5 Applikationsmode des Buskopplers einstellen

Wählen Sie die die geeigneten Konfigurationsoptionen für Ihre Anwendung aus.



Applikationsmode einstellen



Hinweis!

Falls eine Profibus-Verbindung mit dem Buskoppler besteht, trennen Sie diese Verbindung zunächst. Klicken Sie hierzu in der Projektstruktur mit der rechten Maustaste auf den Buskoppler-Eintrag und wählen Sie im Kontextmenü **Verbindung trennen**.

1. Klicken Sie in der Projektstruktur mit der rechten Maustaste auf den Buskoppler-Eintrag. Es öffnet sich ein Kontextmenü.
2. Wählen Sie im Kontextmenü **Parametrieren > Parametrieren > Applikationsmode einstellen**.

Es öffnet sich das Fenster **Applikationsmode einstellen** mit den Konfigurationsoptionen des Buskopplers (siehe Abbildung 5.12 auf Seite 45).

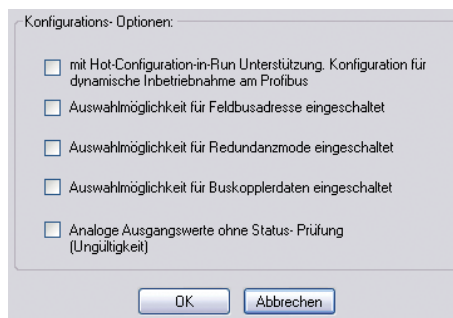


Abbildung 5.12: Applikationsmode einstellen

3. Ab Werk ist das Kontrollkästchen **mit Hot-Configuration-in-Run Unterstützung** aktiviert. Um die Unicom-Eigenschaften der Universalmodule zu nutzen, deaktivieren Sie dieses Kontrollkästchen.
4. Falls die Profibus-Adressplanung nicht vom Master unterstützt wird, aktivieren Sie das Kontrollkästchen **Auswahlmöglichkeit für Feldbusadresse eingeschaltet**. Falls Sie das Kontrollkästchen aktivieren, müssen Sie die Profibus-Adresse des Buskopplers manuell eingeben. Wechseln Sie dazu in das Gerätedaten-Fenster des Buskopplers und wählen Sie die Registerkarte **Profibus I** (siehe Kapitel 5.6.2).
5. Wenn Sie **Auswahlmöglichkeit für Redundanzmode eingeschaltet** aktivieren, können Sie im Gerätedaten-Fenster des Buskopplers auf der Registerkarte **Profibus I** (siehe Kapitel 5.6.2) den Redundanzmode wählen.
HINWEIS: Der Buskoppler LB 8108 unterstützt ausschließlich Linienredundanz.
6. Wir empfehlen Ihnen, das Kontrollkästchen **Auswahlmöglichkeit für Buskopplerdaten eingeschaltet** zu aktivieren, um das globale Status- und Kommando-Register und das Modulstatus-Register in den zyklischen Datenverkehr einzubinden. So haben Sie die Möglichkeit, die zusätzlichen zyklischen Daten im Gerätedaten-Fenster des Buskopplers auf der Registerkarte **Profibus I** (siehe Kapitel 5.6.2) zu (de-)aktivieren. Nachdem Sie die gewünschten Einstellungen vorgenommen haben, deaktivieren Sie dieses Kontrollkästchen wieder, um strukturelle Datenänderungen bei laufendem Betrieb zu verhindern.

7. Kontrollkästchen **Analoge Ausgangswerte ohne Status-Prüfung**: Analoge Ausgangswerte werden im Remote-I/O-System standardmäßig als 16 Bit Datum übertragen, welches sich aus 12 Bit Messwert und 4 Bit Statusbereich zusammensetzt. Der Statusbereich enthält ein Ungültigkeitsbit, welches anzeigt, ob der 12 Bit Messwert gültig (0) oder ungültig (1) ist.
Falls der Messwert ungültig ist, greift die eingestellte Ersatzwertstrategie. Als Ersatzwert wird dann z. B. 0%, 100%, der aktuelle Wert oder der letzte gültige Wert übertragen. Falls das Leitsystem Messwerte ausgibt, die alle 16 Bits verwenden, wird je nach Messwert ungewollt das Ungültigkeitsbit gesetzt. Der Messwert ist dann Abhängig von der Ersatzwertstrategie und entspricht eventuell nicht der Wirklichkeit.
Um die Auswertung des Ungültigkeitsbits abzuschalten, aktivieren Sie die Checkbox **Analoge Ausgangswerte ohne Status-Prüfung**. Bei aktivierter Checkbox wird bei 16 Bit Messwerten stets der übertragene Wert ausgegeben. Die Ersatzwertstrategie greift nur dann ein, wenn ein Fehler wie z. B. Kommunikationsverlust auftritt.
8. Bestätigen Sie Ihre Eingaben, indem Sie auf die Schaltfläche **OK** klicken.
Der Applikationsmode des Buskopplers ist nun eingestellt.

5.6 Gerätedaten des Buskopplers bearbeiten

Die P+F LB/FB Remote-I/O-Stationen können mit dem FDT 1.2 DTM (V7) bis zur Version 7.2 nur über den Profibus konfiguriert werden. Ab Version 7.3 wird zusätzlich die Konfiguration über den Servicebus unterstützt.

Das Gerätedatenfenster des Buskopplers ist in die 4 Registerkarten **Aufbau**, **Profibus I**, **Profibus II** und **Info** unterteilt. Um die Registerkarten zu bearbeiten, rufen Sie zunächst das Gerätedatenfenster auf.



Gerätedatenfenster des Buskopplers aufrufen



Hinweis!

Der allgemeine Aufbau der Gerätedatenfenster ist im Abschnitt "Allgemeingültige Bildelemente" beschrieben (siehe Kapitel 6.1).

1. Klicken Sie in der Projektstruktur mit der rechten Maustaste auf den Buskoppler-Eintrag.
Es öffnet sich ein Kontextmenü.
2. Je nachdem, ob Sie online oder offline parametrieren möchten, wählen Sie im Kontextmenü **Parameter > Parametrierung > Gerätedaten bearbeiten (Offline)** oder **Parameter > Parametrierung > Gerätedaten bearbeiten (Online)**.
Es öffnet sich das Fenster **Gerätedaten bearbeiten**.
3. Falls Sie die Stationsbeschreibung ändern möchten, geben Sie im Feld **Stationsbeschreibung** einen neuen Text ein (max. 32 Zeichen). Das Feld **Gerätebeschreibung** ist nicht editierbar.
4. Bearbeiten Sie nun die Gerätedaten auf den Registerkarten.

5.6.1 Registerkarte "Aufbau" bearbeiten

Auf der Registerkarte **Aufbau** nehmen Sie Einstellungen vor, die den Aufbau der Station betreffen, z. B. Stationsbeschreibung, Backplanetyp und Redundanz.



Hinweis!

Informationen zu Redundanz

Näheres zum Thema Redundanz (Grundlagen, Redundanzarten, Netzteilredundanz) können Sie den Hardware-Handbüchern zu LB/FB Remote I/O entnehmen.

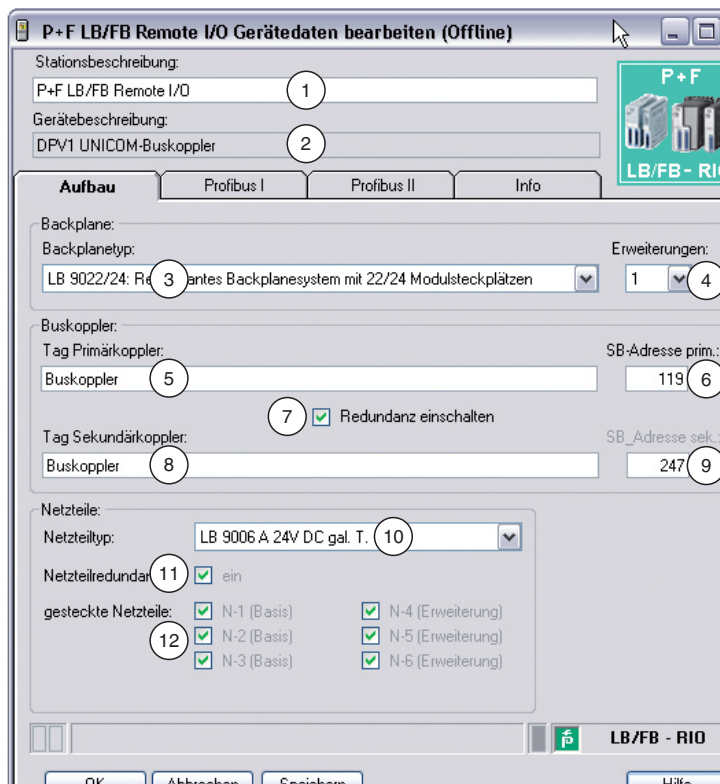


Abbildung 5.13: Registerkarte Aufbau

- 1 Feld **Stationsbeschreibung**
- 2 Feld **Gerätebeschreibung**
- 3 Dropdown-Liste **Backplanetyp**
- 4 Dropdown-Liste **Erweiterungen**
- 5 Feld **Tag Primärkoppler**
- 6 Feld **SB-Adresse pri.**
- 7 Kontrollkästchen **Redundanz einschalten**
- 8 Feld **Tag Sekundärkoppler**
- 9 Feld **SB-Adresse sek.**
- 10 Dropdown-Liste **Netzteiltyp**
- 11 Kontrollkästchen **Netzteilredundanz**
- 12 Kontrollkästchen **gesteckte Netzteile**



Erläuterungen:

1

Feld **Stationsbeschreibung**

Dieses Feld ist vorbelegt. Überschreiben Sie das Feld gegebenenfalls mit einer neuen Stationsbeschreibung (max. 32 Zeichen).

2

Feld **Gerätebeschreibung**

Zeigt die Beschreibung des Buskopplers an und ist nicht editierbar.

3

Dropdown-Liste **Backplanetyp**

Wählen Sie den Backplanetyp aus, der in der Remote-I/O-Station verwendet wird. Von dieser Einstellung hängen auch die möglichen Netzteiltypen und die mögliche Anzahl der Erweiterungen ab. Im Beispiel ist der Typ "Redundantes Backplanesystem mit 22/24 Modulsteckplätzen" (LB9022/24) eingestellt.

4

Dropdown-Liste **Erweiterungen**

Stellen Sie ein, ob eine Erweiterung zum Basis-Backplane vorhanden ist. Folgende Auswahlmöglichkeiten stehen zur Verfügung:

"0": keine Erweiterung vorhanden,

"1": Erweiterung vorhanden.

Die Auswahl der möglichen Erweiterungen ist abhängig vom Backplanesystem und kann zwischen 0-5 Erweiterungen variieren.

Beispiel: Sie verwenden das Basis-Backplane LB 9022 mit 22 Steckplätzen. Wenn Sie in **Erweiterungen** die "1" wählen, ist eine Remote-I/O-Station mit 46 Steckplätzen konfiguriert (Basis-Backplane 22 Steckplätzen + Erweiterungs-Backplane LB 9024 mit 24 Steckplätzen).

5

Feld **Tag Primärkoppler**

Enthält die Bezeichnung für den primären Buskoppler. Geben Sie bis zu 32 Zeichen ein.

6

Feld **SB-Adresse pri.**

Geben Sie die Servicebus-Adresse des primären Buskopplers ein.



7

Kontrollkästchen **Redundanz einschalten**

Das Kontrollkästchen ist nur offline editierbar (keine Verbindung zur Remote-I/O-Station).

Wenn **Redundanz einschalten** aktiviert ist, werden auf der Registerkarte **Aufbau** zusätzliche Eingabemöglichkeiten für den Tag des sekundären Buskopplers und für dessen Servicebusadresse eingeblendet.

Die Einstellmöglichkeiten für gesteckte Netzteile im Bereich **Netzteile** hängen ebenfalls von diesem Kontrollkästchen ab (Redundanz = Buskoppler- und Netzteilredundanz).

8

Feld **Tag Sekundärkoppler**

Enthält die Bezeichnung für den sekundären Buskoppler (Redundanzkoppler). Geben Sie bis zu 32 Zeichen ein. Dieses Feld ist nur sichtbar, wenn **Redundanz einschalten** aktiviert ist.

9

Feld **SB-Adresse sek.**

Enthält die Servicebus-Adresse des sekundären Buskopplers. Diese Adresse wird automatisch auf Basis der Adresse des primären Buskopplers vergeben und kann nicht editiert werden. Dieses Feld ist nur sichtbar, wenn **Redundanz einschalten** aktiviert ist.

10

Dropdown-Liste **Netzteiltyp**

Wählen Sie das Netzteil aus. Die Auswahlmöglichkeit ist abhängig von der Dropdown-Liste **Backplanetyp**.

11

Kontrollkästchen **Netzteilredundanz**

Wenn die gesamte Remote-I/O-Station über redundant einspeisende Netzteile (z. B. 9006C) versorgt wird, kann die Zusatzfunktion **Netzteilredundanz** aktiviert werden (ab DTM Version 7.5.1). Wenn **Netzteilredundanz** aktiviert ist, wird die noch zur Verfügung stehende Leistung so berechnet, dass bei Ausfall eines Netzteils die Station noch ausreichend versorgt wird. Falls **Redundanz einschalten** aktiviert ist, wird die Netzteilredundanz automatisch gesetzt.

12

Kontrollkästchen **gesteckte Netzteile**

Aktivieren/Deaktivieren Sie die gewünschten Kontrollkästchen um festzulegen, welche Netzteile gesteckt sind und überwacht werden sollen. Die Anzahl der Kontrollkästchen ist abhängig von der Einstellung in der Dropdown-Liste **Netzteiltyp**, **Backplanetyp** und **Erweiterungen**. Bei Redundanz ist die Netzteilüberwachung automatisch bei allen verfügbaren Netzteilsteckplätzen aktiviert und kann nicht deaktiviert werden (Netzteilredundanz).

5.6.2 Registerkarte "Profibus I" bearbeiten

Auf der Registerkarte **Profibus I** nehmen Sie Einstellungen vor, die die Bus-Kommunikation betreffen, z. B. Busadressen und zyklische Daten.



Abbildung 5.14: Registerkarte Profibus I

- 1 Feld **Primärer Buskoppler**
- 2 Feld **Sekundärer Buskoppler**
- 3 Feld **Ansprechüberwachung Ausgänge**
- 4 Kontrollkästchen **Clear unterdrücken**
- 5 Bereich **Redundanzmode**
- 6 Bereich **zyklische Daten**



Vorsicht!

Profibus-Neustart bei Parameter-Änderung

Eine Änderung der Parameter **Modulstatus übertragen** und **Kommando-/Statusregister übertragen** im Bereich **zyklische Daten** erfordert einen Profibus-Neustart! Diese Parameter können nicht online (Verbindung mit dem Gerät aktiv) geändert werden.

Falls Ihr Leitsystem die HCiR-Funktionalität unterstützt, können die Parameter offline (keine Verbindung zur Remote-I/O-Station) geändert und anschließend bei laufender Anlage aktiviert werden.

Die Parameter werden erst ab DTM V 7.1 unterstützt.



Vorsicht!

Kontrollkästchen **Clear unterdrücken**

Sind ausschließlich Binärausgänge in der Remote-I/O-Station vorhanden, ist es nur möglich, alle Ausgänge bis auf einen abzuschalten, da Null-Telegramme durch Aktivieren von **Clear unterdrücken** unterdrückt bzw. ignoriert werden. Setzen Sie im Telegramm mindestens einen (evtl. virtuellen) Ausgang, damit Clear nicht unterdrückt wird.



Vorsicht!

Bereich **Redundanzmode**

Der Buskoppler LB 8108 unterstützt ausschließlich Linienredundanz. Wählen Sie deshalb nicht die Option **Applikationsredundanz** aus. Stattdessen muss stets **Linienredundanz** aktiviert sein.



Hinweis!

Bestimmte Parameter nur offline editierbar

Folgende Parameter sind nur offline editierbar (keine Verbindung zur Remote-I/O-Station):

- **Primärer Buskoppler (Busadresse)** und **Sekundärer Buskoppler (Busadresse)**
- **Redundanzmode**
- **zyklische Daten**

1

Feld **Primärer Buskoppler (Busadresse)**

Stellen Sie die Bus-Adresse des primären Buskopplers ein, falls der Master keine Profibus-Adressplanung unterstützt. Dieses Feld ist nur dann editierbar, wenn Sie das zweite Kontrollkästchen im Fenster **Applikationsmode einstellen** aktiviert haben.

Die Vorgehensweise bei der Einstellung ist in Abhängigkeit von der FDT-Rahmenapplikation unterschiedlich. In der Regel wird die Topologieplanung in der FDT-Rahmenapplikation vorgenommen. Es gibt aber auch Applikationen, die nur für die Konfiguration über eine Master Klasse 2 Karte zuständig sind. Bei diesen Applikationen kann die Adressplanung aus dem DTM des Buskopplers oder des Profibus-Masters durchgeführt werden. Aus diesem Grund gibt es im Fenster **Applikationsmode einstellen** die Möglichkeit, das Eingabefeld für die Busadresse des primären Buskopplers freizuschalten oder zu sperren. Falls Sie das Feld freischalten um eine Adresse einzugeben, denken Sie daran, es nach Eingabe wieder zu sperren.



2

Feld **Sekundärer Buskoppler (Busadresse)**

Bei Buskopplern mit Applikationsredundanz kann hier die Bus-Adresse des sekundären Buskopplers eingestellt werden. Da der Buskoppler **LB 8108 jedoch nur Linienredundanz** unterstützt, ist die Adresse des sekundären Buskopplers automatisch identisch mit der des primären Buskopplers.

Dieses Feld ist nur dann sichtbar, wenn Sie auf der Registerkarte **Aufbau** das Kontrollkästchen **Redundanz einschalten** aktiviert haben (siehe Kapitel 5.6.1).

3

Feld **Ansprechüberwachung Ausgänge**

Stellen Sie eine Zeitspanne in ms ein, nach der die Ausgänge bei Ausfall des Profibus die eingestellte Ersatzwertstrategie durchführen sollen (siehe Kapitel 6.7.2).

4

Kontrollkästchen **Clear unterdrücken**

Falls ein Neustart oder eine Redundanzumschaltung des Masters stattfindet, wird bei einigen Systemen ein "Clear" (DataExchange mit nur 00...) gesendet. Wenn **Clear unterdrücken** deaktiviert ist, schaltet der Slave in solch einem Fall sämtliche Ausgänge ab. Falls diese Abschaltung nicht erwünscht ist, da z. B. eine redundante Remote-I/O-Station den kontinuierlichen Betrieb bei Ausfall eines Buskopplers/Busstrangs sicherstellen soll, aktivieren Sie **Clear unterdrücken**.



5



Hinweis!

Der Buskoppler LB 8108 unterstützt ausschließlich Linienredundanz! Lassen Sie die Option **Applikationsredundanz** im Bereich **Redundanzmode** deaktiviert.

Bereich **Redundanzmode**

Dieser Bereich ist nur dann sichtbar, wenn Sie auf der Registerkarte **Aufbau** das Kontrollkästchen **Redundanz einschalten** aktiviert haben (siehe Kapitel 5.6.1). Außerdem ist der Bereich nur dann editierbar, wenn Sie das dritte Kontrollkästchen im Fenster **Applikationsmode einstellen** aktiviert haben.

Linienredundanz: Bei der Linienredundanz sind beide Buskoppler (sowohl der aktive als auch der passive) einer redundanten Remote-I/O-Station für das Leitsystem als nur ein Gerät erkennbar. Beide Buskoppler empfangen Daten vom Master, aber nur der aktive Buskoppler sendet Daten zum Master. Der passive Buskoppler wird automatisch vom aktiven Buskoppler konfiguriert.

Wir empfehlen, die Profibus-Linien von der Masterbaugruppe aus redundant auszulegen.



Hinweis!

Informationen zu Redundanz

Näheres zum Thema Redundanz (Grundlagen, Redundanzarten, Netzteilredundanz) können Sie den Hardware-Handbüchern zu LB/FB Remote I/O entnehmen.

6

Bereich **zyklische Daten**

(De-)Aktivieren Sie hier das Modulstatus-Register und das globale Kommando-/Status-Register (zusätzliche Diagnosedaten zur Remote-I/O-Station). Dieser Bereich ist nur dann editierbar, wenn Sie das vierte Kontrollkästchen im Fenster **Applikationsmode einstellen** aktiviert haben.

Modulstatus übertragen: Aktivieren Sie dieses Kontrollkästchen, um die Übertragung des Modulstatus im zyklischen Datenverkehr zu aktivieren (1 Bit pro Slot, 1 = Modul OK, 0 = Modul fehlerhaft, 6 Byte Input).

Kommando-/Statusregister übertragen: Aktivieren Sie dieses Kontrollkästchen, um die Übertragung des globalen Status- und Kommandoregisters im zyklischen Datenverkehr zu aktivieren. Das globale Statusregister enthält unter anderem die Information, ob Zeitstempel im Puffer des Buskopplers enthalten sind oder nicht (siehe Kapitel 8).

Nähere Informationen zu den Diagnosefunktionen erhalten Sie im Kapitel "Diagnosefunktionen des Buskopplers" (siehe Kapitel 9).

5.6.3 Registerkarte "Profibus II" bearbeiten

Auf der Registerkarte **Profibus II** nehmen Sie Einstellungen vor, die die Bus-Kommunikation betreffen, z. B. Meldeparameter und erweiterte Funktionen.

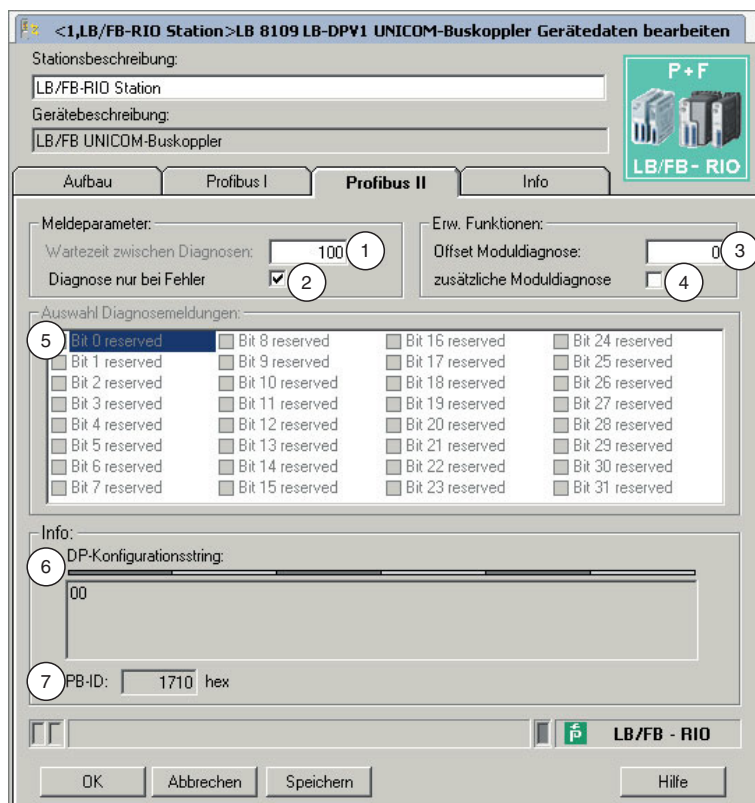


Abbildung 5.15: Registerkarte Profibus II

- 1 Feld **Wartezeit zwischen Diagnosen**
- 2 Kontrollkästchen **Diagnose nur bei Fehler**
- 3 Feld **Offset Moduldiagnose**
- 4 Kontrollkästchen **zusätzliche Moduldiagnose**
- 5 Bereich **Auswahl Diagnosemeldungen**
- 6 Feld **DP-Konfigurationsstring**
- 7 Feld **PD-ID**



Warnung!

Parameteränderung **Offset Moduldiagnose**

Eine Änderung des Parameters **Offset Moduldiagnose** ist ein gravierender Eingriff in das Diagnose- und Alarmhandling.

Wir empfehlen, den Parameter **Offset Moduldiagnose** nur dann zu ändern, wenn die Modulzählweise für die Diagnosezuordnung im Master und im Slave unterschiedlich ist. Es ist ratsam, die Modulzählweise vor der Inbetriebnahme oder während eines Anlagenstillstands zu überprüfen und ggf. einmalig eine Änderung des Parameters vorzunehmen.

Erläuterungen:

1

Feld **Wartezeit zwischen Diagnosen**

Zeigt die Mindest-Wartezeit zwischen zwei Profibus-Diagnosen an; auf 100 ms eingestellt, nicht editierbar.

2

Kontrollkästchen **Diagnose nur bei Fehler**

Kontrolliert das Verhalten der Profibus-Diagnose. Falls Sie das Kontrollkästchen aktivieren, wird bei einer Diagnose das ExtDiag-Bit nur gesetzt, wenn ein Fehler vorliegt. Bei einem internen Statuswechsel wird dieses Bit nicht gesetzt.

3

Feld **Offset Moduldiagnose**

Aufgrund verschiedener Zählweisen in unterschiedlichen Master- und Diagnosesystemen kann die Zuordnung von Diagnosen zu den E/A-Modulen unterschiedlich ausfallen.

Passen Sie die Zählweise mit **Offset Moduldiagnose** an Ihr System an. Der Parameter kann den Wert "0" oder "1" annehmen, der Standardwert ist "0". Eine Änderung des Parameters empfiehlt sich, falls die Diagnose-Visualisierung im PLS eine verschobene Diagnose-/Modul-Zuordnung anzeigt.

Wenn Sie den Wert "0" eingeben, wird die Diagnose des E/A-Moduls 1 als Moduldiagnose 0 übertragen. Mit dem Wert "1" wird die Diagnose des E/A-Moduls 1 als Moduldiagnose 1 übertragen (siehe auch Abschnitt "DP-Diagnose", siehe Kapitel 9.4.2).



Hinweis!

Feld Offset Moduldiagnose beim Buskoppler 8x05

Beim Buskoppler 8x05 ist **Offset Moduldiagnose** nur editierbar, wenn Sie die Funktion **Offset für modulspez. PB-Diagnose einstellbar** im Fenster **Firmwareabhängige Funktionen auswählen** des Buskoppler-DTMs aktiviert haben (erst möglich ab Buskoppler-Firmwareversion 6.19).



4

Kontrollkästchen **zusätzliche Moduldiagnose**

Wenn Sie **zusätzliche Moduldiagnose** aktivieren, werden weitere 2 Bits pro E/A-Modulsteckplatz übertragen (E/A-Modul OK, E/A-Modulfehler, falscher E/A-Modultyp, kein E/A-Modul vorhanden). Das Datenaufkommen der gerätespezifischen Diagnose erhöht sich somit um 12 Bytes (48 x 2 Bits). Standardmäßig werden die zusätzlichen Diagnosen nicht übertragen. Diese Funktion ist für Systeme gedacht, bei denen eine Diagnose via DTM nicht möglich ist oder bei denen die Diagnosemöglichkeiten begrenzt sind (siehe auch Abschnitt "DP-Diagnose", siehe Kapitel 9.4.2).



Hinweis!

Kontrollkästchen zusätzliche Moduldiagnose beim Buskoppler 8x05

Beim Buskoppler 8x05 ist **zusätzliche Moduldiagnose** nur editierbar, wenn Sie die Funktion **Zusätzliche 12 Byte modulspezifische Diagnose** im Fenster **Firmwareabhängige Funktionen auswählen** des Buskoppler-DTMs aktiviert haben (erst möglich ab Buskoppler-Firmwareversion 6.19).

5

Bereich **Auswahl Diagnosemeldungen**

(De-)aktivieren Sie gezielt die Diagnosemeldungen für die Bits 0 bis 31. Dieser Bereich ist derzeit nicht editierbar.

6

Feld **DP-Konfigurationsstring**

Stellt die aktuelle DP-Konfiguration dar. Der Eintrag in diesem Feld ergibt sich aus der Anordnung der E/A-Module auf dem Backplane sowie aus dem Bereich **zyklische Daten** auf der Registerkarte **Profibus I** (). Die Information wird automatisch beim Hinzufügen oder Entfernen eines E/A-Moduls aktualisiert und ist nicht editierbar.

Weitere Informationen zum DP-Konfigurationsstring entnehmen Sie bitte dem Abschnitt "Bedeutung des DP-Konfigurationsstring".

7

Feld **PB-ID**

Zeigt die Profibus-Ident-Nummer (ID) an. Die Profibus-ID wird automatisch festgelegt, sobald der Buskoppler eingefügt wird und ist nicht editierbar.

5.6.4 Registerkarte "Info" bearbeiten

Die Registerkarte **Info** zeigt Ihnen Informationen über Buskoppler und Netzteile an. Außerdem haben Sie die Möglichkeit, Notizen einzugeben.

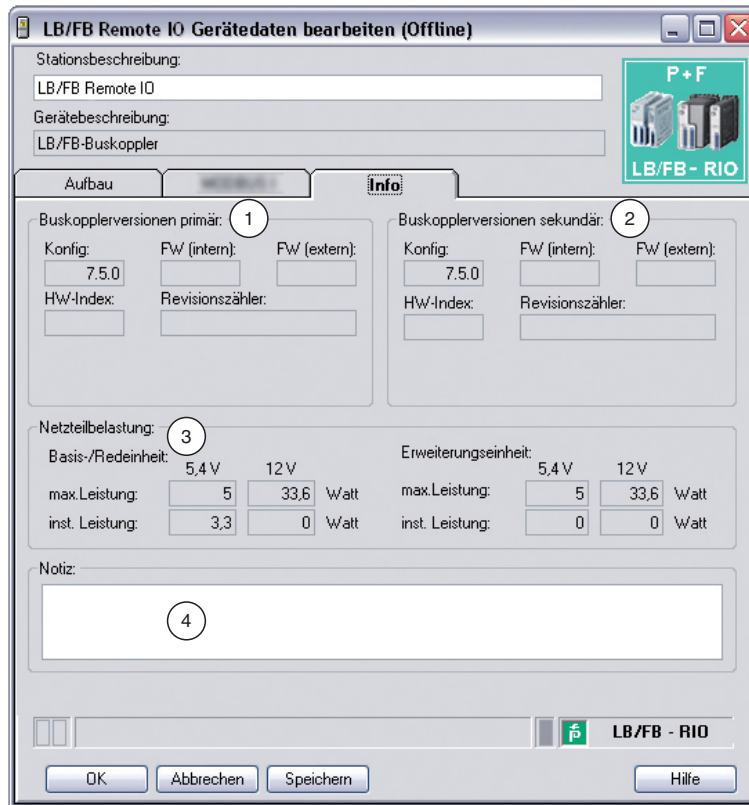


Abbildung 5.16: Registerkarte Info

- 1 Bereich **Buskopplerversionen primär**
- 2 Bereich **Buskopplerversionen sekundär**
- 3 Bereich **Netzteilbelastung**
- 4 Feld **Notiz**

Erläuterungen:

1

Bereich Buskopplerversionen primär

In diesem Bereich befinden sich die folgenden nicht editierbaren Felder mit Informationen zum primären Buskoppler.

Konfig: DTM-Version

FW (intern): Firmware-Version PIC (nicht updatebar)

FW (extern): Firmware-Version (durch den Service updatebar)

HW-Index: Hardware-Version des Buskopplers (noch nicht unterstützt)

Revisionszähler: Revisionsstand der Parameter



2

Bereich **Buskopplerversionen sekundär**

Es gilt das gleiche wie für den Bereich **Buskopplerversionen primär**. Dieser Bereich ist jedoch nur sichtbar, wenn Sie auf der Registerkarte **Aufbau** das Kontrollkästchen **Redundanz einschalten** aktiviert haben.

3

Bereich **Netzteilbelastung**

In diesem Bereich befinden sich nicht editierbare Felder mit Informationen zur Netzteilbelastung.

Die Felder werden mit Leistungswerten gefüllt, sobald die Steckplätze auf dem Backplane mit realen E/A-Modulen belegt sind. Bei der Planung berücksichtigt der DTM eventuell auftretende Überlastsituationen und meldet diese dem Benutzer. Das Hinzufügen eines weiteren E/A-Moduls wird bei Überlast unterbunden.

Falls Sie dem Backplane ein weiteres Netzteil hinzufügen, erhalten sie wieder eine nutzbare Reserve für weitere E/A-Module (nur bei LB-Systemen!).

4

Feld **Notiz**

Geben Sie einen beliebigen Text ein. Der Text wird in der Datenbank und nicht im Buskoppler gespeichert.

5.7 Bedeutung des DP-Konfigurationsstring

Leitsysteme, die das FDT-Konzept unterstützen, verwenden die P+F Bedienoberfläche als Bestandteil des eigenen Systems, indem sie den P+F DTM einbinden. Andere Leitsysteme besitzen entweder eigene Treiber für P+F Remote I/O (z. B. Siemens PDM) oder sie verwenden die textbasierte GSD-Datei. Beachten Sie in diesen Fällen die Bedienanleitung des jeweiligen Herstellers.

Nachfolgende Hinweise fördern das Verständnis über die Kommunikation auf dem Profibus und sind insbesondere dann nützlich, wenn Sie die GSD-Datei verwenden.



Hinweis!

Falls Sie mit einem Master arbeiten, der das FDT-Konzept unterstützt oder über Treiber/Bibliotheken verfügt, müssen Sie sich nicht mit den folgenden Byte-Strings auseinandersetzen. Der Master übernimmt dann diese Details.

Sie können dem DP-Konfigurationsstring die Reihenfolge der Profibus-Datenworte entnehmen. Die Reihenfolge ergibt sich aus der Anordnung der E/A-Module auf dem Backplane, wobei die Eingangs- und Ausgangs-Bytes der E/A-Module in Eingangs- und Ausgangsblöcke sortiert werden (siehe Abbildung 5.17 auf Seite 59). Der DP-Konfigurationsstring ist also eine direkte Abbildung der E/A-Modulanordnung und -konfiguration auf dem jeweiligen Backplane. Jedes E/A-Modul besitzt einen DP-Konfigurationscode (z. B. Binäreingang 1x08 = "11"). Aus den einzelnen DP-Konfigurationscodes setzt sich der DP-Konfigurationsstring zusammen.



Für eine erfolgreiche Profibus-Kommunikation ist es zwingend notwendig, dass der DP-Konfigurationsstring im Master und im Slave (= die Remote-I/O-Station) identisch sind. Die Tabelle (siehe Tabelle "Datenstruktur auf dem Profibus" auf Seite 59) zeigt zur Verdeutlichung die gleiche Modulanordnung wie die Abbildung (siehe Abbildung 5.17 auf Seite 59) und stellt den Zusammenhang zwischen der Datenstruktur des DP-Konfigurationsstrings und den Eingangs- und Ausgangs-Bytes der E/A-Module dar.

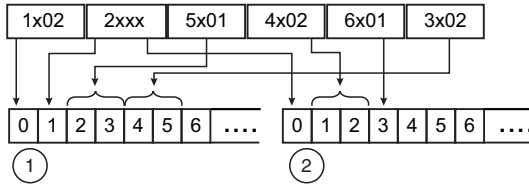


Abbildung 5.17: Auswirkung der Modulanordnung auf die Datenstruktur

- 1 Eingangs-Bytes
- 2 Ausgangs-Bytes

Datenstruktur auf dem Profibus

Modulanordnung						
Steckplatz-Nr.	1	2	3	4	5	6
E/A-Modul	1x02	2xxx	5x01	4x02	6x01	3x02
DP-Konfig.-String	10	30	50	60	20	50
Daten	1 Byte EIN	1 Byte EIN 1 Byte AUS	1 Wort EIN	1 Wort AUS	1 Byte AUS	1 Wort EIN
Byte EIN	1	1	2			2
Byte AUS		1		2	1	
Eingangs-Bytes						
Byte-Nr.	0	1	2	3	4	5
E/A-Modul (Steckplatz)	1x02 (1)	2xxx (2)	5x01 (3)		3x02 (6)	
Ausgangs-Bytes						
Byte-Nr.	0	1	2	3	4	5
E/A-Modul (Steckplatz)	2xxx (2)	4x02 (4)		6x01 (5)	leer	leer

Tabelle 5.1: Datenstruktur auf dem Profibus

Zunächst werden nach Profibus-Norm alle Ausgangsdaten zum Slave übertragen (DataExchangeRequest). Anschließend werden alle Eingangsdaten als Antwort an das PLS übertragen (DataExchangeResponse). Entnehmen Sie der folgenden Tabelle die einzelnen Hexadezimal-Werte, aus denen sich der DP-Konfigurationsstring zusammensetzt. Weiterhin finden Sie in der Tabelle die Bedeutung und die Ein- und Ausgangs-Bytes zu jedem Hexadezimal-Wert.

Detailliertere Informationen über die Datenstruktur und die Bitanordnung innerhalb der Eingangs- und Ausgangs-Bytes einzelner E/A-Module finden Sie im Kapitel "E/A-Module konfigurieren" (siehe Kapitel 7).

Sie können den DP-Konfigurationsstring Ihrer Remote-I/O-Station innerhalb der FDT-Rahmenapplikation über die Messwertanzeige des Buskopplers aufrufen (siehe Kapitel 9.4).



Hinweis!

Besonderheit bei den E/A-Modulen 1x03 und 3x02

Je nach Konfiguration (Funktionsart) hat der Frequenzeingang 1x03 die Länge von 2, 4 oder 6 Bytes und den DP-Konfigurationscode 50, 51 oder 52.

Je nach Konfiguration (Anzahl der HART-Nebenvariablen) hat der Analogeingang 3x02 (Transmitterspeisegerät, Eingangstrenner) die Länge von 2, 6, 10, 14 oder 18 Bytes und den DP-Konfigurationscode 50, 52, 54, 56 oder 58.

DP-Konfigurationscodes

DP-Konfig.-Code (Hex)	DP-Konfig.-Code (*) (Dezimal)	Länge	Bedeutung
00	0		Leerplatz oder Buskoppler ohne Daten
10	16	1 Byte EIN	Binäreingang (1x01, 1x02)
11	17	2 Byte EIN	Binäreingang (1x08) (1007, 1014, 1015 nur mit Buskoppler 8x08)
15	21	6 Byte EIN	Buskoppler mit Modulstatus (8x0x)
20	32	1 Byte AUS	Binärausgang (6x01)
30	48	1 Byte EIN 1 Byte AUS	Binäreingang/-ausgang (Ventil mit Rückmeldung) (2xxx, 6x05, 6x1x)
31	49	2 Byte EIN 2 Byte AUS	Buskoppler mit globalem Status-/Kommandoregister (8x0x) oder Binärausgang mit Status (6x06, 6x08)
50	80	1 Wort EIN	Frequenz, 12-Bit-Zähler (1x03), Analogeingang (3x01, 3x02, 3x03), Temperatureingang (5x01, 5x02, 5x06)
51	81	2 Worte EIN	32-Bit-Zähler (1x03)
52	82	3 Worte EIN	Frequenz + 32-Bit-Zähler (1x03), Analogeingang (3x02) mit 1. HART-Nebenvariable
53	83	4 Worte EIN	Analogeingang (3x04, 3x05), Temperatureingang (5x04, 5x05)
54	84	5 Worte EIN	Analogeingang (3x02) mit 1. + 2. HART-Nebenvariable
56	86	7 Worte EIN	Analogeingang (3x02) mit 1. - 3. HART-Nebenvariable
58	88	9 Worte EIN	Analogeingang (3x02) mit 1. - 4. HART-Nebenvariable
60	96	1 Wort AUS	Analogausgang (4x01, 4x02)
C0 01 07	192 1 7	8 Byte EIN 2 Byte AUS	Buskoppler mit globalem Status-/Kommandoregister und Modulstatus (8x0x)
C0 43 40	192 67 64	1 Wort EIN 4 Worte AUS	Analogausgang (4x04, 4x05)

(*) Für manche ältere Master-Systeme müssen Sie anstelle der Hexadezimalzahlen Dezimalzahlen verwenden, um die SPS (z. B. S5) mit Hilfe der ET200 Bedienoberfläche zu parametrieren.

Tabelle 5.2: DP-Konfigurationscodes

Im DP-Konfigurationsstring ist der erste Konfigurationscode grundsätzlich dem Buskoppler (der Busanbindung) zugeordnet. Der Redundanzkoppler (falls vorhanden) ist implizit im Konfigurationscode der Busanbindung enthalten und wird nicht separat aufgeführt.

Der Buskoppler kann je nach Konfiguration vier verschiedenen DP-Kennungen haben (siehe folgende Tabelle).

Das globale Statusregister belegt 2 Eingangs-Bytes. Den Eingangs-Bytes des globalen Statusregisters folgen die 6 Eingangs-Bytes des Modulstatus (1 Bit pro E/A-Modul). Das Modulstatusbit hat den Zustand 1, wenn das betreffende E/A-Modul aktiv und fehlerfrei ist. Sonst ist der Zustand 0.

Erst im Anschluss an den Buskoppler mit dem globalen Status-/Kommandoregister und dem Modulstatus folgen die DP-Konfigurationscodes der einzelnen E/A-Module (siehe Tabelle "Reihenfolge der DP-Konfigurationscodes im DP-Konfigurationsstring" auf Seite 61).

Reihenfolge der DP-Konfigurationscodes im DP-Konfigurationsstring

Steckplatz	Gerät	Beschreibung	DP-Konfig.-Code
0	Buskoppler (mit einer der rechts stehenden Konfigurationen)	ohne Daten	00
		mit Status- /Kommandoregister	31
		mit Modulstatus	15
		mit Status- /Kommandoregister und Modulstatus	C0 01 07
1	E/A-Modul	typabhängig	typabhängig
n	E/A-Modul	typabhängig	typabhängig

Tabelle 5.3: Reihenfolge der DP-Konfigurationscodes im DP-Konfigurationsstring

5.8 Kommandoregister

Das Kommandoregister besteht aus zwei Bytes. Das erste Byte ist das Parameter-Byte, gefolgt vom Kommando-Byte. Diese Bytes können dazu verwendet werden, Kommandos vom Master über den Bus an die Remote-I/O-Station zu übertragen.

Das enthaltene Kommando wird nur ausgeführt, wenn sich das Kommandoregister geändert hat. Ein Kommando wird folglich genau einmal ausgeführt, nämlich dann, wenn das geänderte Kommandoregister zum ersten Mal an den Buskoppler übertragen wurde.

Das Kommandoregister kann zusammen mit dem globalen Statusregister als Bestandteil der zyklischen Buskopplerdaten übertragen werden. Dabei belegt das globale Statusregister die ersten zwei Byte im Response-Telegramm (DataExchangeResponse vom Slave zum Master). Das Kommandoregister belegt die ersten zwei Byte im Request-Telegramm (DataExchangeRequest vom Master zum Slave).

Die folgenden Kommandos werden von den aktuellen Profibus-Buskopplern 8x05 (6.25), 8x06 (6.25), 8x08 (8.x) und 8x09 (9.03) unterstützt.

Parameter (Byte 1)	Kommando (Byte 2)	Bedeutung
0x00	0x08	Alle 32 Bit-Zähler löschen.
0xnn	0x08	Den 32 Bit-Zähler des Steckplatzes nn löschen.
0x00	0xF8	Kaltstart
0x00	0xF9	Warmstart
0x00	0xF5	Werde passiv (Kommando an den aktiven Buskoppler). Da nicht beide Buskoppler eines redundanten Systems passiv sein können, wird aufgrund dieses Kommandos der Partner-Buskoppler aktiv. Das Kommando hat, gesendet an den passiven Buskoppler, keine Bedeutung.
0x00	0xF6	Werde aktiv (Kommando an den passiven Buskoppler). Da nicht beide Buskoppler eines redundanten Systems aktiv sein können, wird aufgrund dieses Kommandos der Partner-Buskoppler passiv. Das Kommando hat, gesendet an den aktiven Buskoppler, keine Bedeutung.
0x00	0xF7	Redundanzumschaltung Dieses Kommando erzeugt eine Redundanzumschaltung unabhängig davon, an welchen Buskoppler es gesendet wird. Es ist daher nicht zwingend notwendig zu wissen, welcher Buskoppler gerade aktiv/passiv ist.

Tabelle 5.4: Kommandoliste des Kommandoregisters



5.9 E/A-Module einfügen – Allgemeine Informationen

5.9.1 Ein- und Mehrkanalige E/A-Module verwenden

1- und 2-kanalige E/A-Module

Wichtige Messkreise, die eine hohe Verfügbarkeit erfordern, sollten mit 1- oder 2-kanaligen, einfach breiten E/A-Modulen bestückt werden, da deren Kanäle vom Bus und untereinander galvanisch getrennt sind. Diese E/A-Module belegen je einen Steckplatz und können innerhalb einer Remote-I/O-Station beliebig mit mehrkanaligen E/A-Modulen kombiniert werden.

Mehrkanalige E/A-Module

Mehrkanalige E/A-Module senken die Kosten pro Kanal deutlich. Bis zu 8 binäre oder bis zu 4 analoge Ein- oder Ausgänge können mit einem E/A-Modul verarbeitet werden. Die Kanäle sind vom Bus, aber nicht untereinander galvanisch getrennt. Mehrkanalige E/A-Module sind doppelt breit und belegen daher 2 Steckplätze. Die mehrkanaligen E/A-Module reduzieren den Platzbedarf um 30%, bei analogen Kreisen sogar um 50%.

5.9.2 Steckplatzbelegung

Mehrkanalige E/A-Module sind doppelt breit und belegen 2 Steckplätze. Berücksichtigen Sie daher, dass das darauffolgende E/A-Modul erst im übernächsten Steckplatz eingefügt werden kann. So belegt z. B. der 8-kanalige Binäreingang 1x08 an Steckplatz 3 die Plätze 3 und 4, wobei Steckplatz 4 ein Leerplatz ist.

Konfigurieren Sie nach einem doppelt breiten E/A-Modul immer einen Leerplatz.

Ausnahme: Konfigurieren Sie keinen Leerplatz, wenn sich das doppelt breite E/A-Modul im letzten Steckplatz der Remote-I/O-Station befindet, oder falls kein weiteres E/A-Modul mehr folgt.

1- oder 2-kanalige E/A-Module belegen nur einen Steckplatz.

Im Profibus-Konfigurationsstring ist der 8-kanalige Binäreingang mit seiner Modulkennung "11" eingetragen. Der durch die doppelte Modulbreite zusätzlich belegte Platz wird als Leerplatz behandelt (Code "00" im Profibus-Konfigurationsstring).

Die folgende Tabelle zeigt, wie 1- oder 2-kanalige und mehrkanalige E/A-Module im Profibus-Konfigurationsstring dargestellt werden.

Beispiel DP-Konfigurationsstring

Steckplatz	E/A-Modul	DP-Konfig.-Code
1	Binäreingang, 2-kanalig	10
2	Binärausgang plus 2 Eingänge	30
3 + 4	Binärausgang, 8-kanalig	31 00
5	Binäreingang, 2-kanalig	10
6 + 7	Binäreingang, 8-kanalig	11 00
8	Analogeingang	50

Tabelle 5.5: Beispiel DP-Konfigurationsstring

2003/40 2011-03



Hinweis!

Abweichende Steckplatzbelegung bei redundanten LB Backplanes

Bei den redundanten LB Backplanes sind die Steckplätze 1 und 2 für den Redundanzkoppler reserviert, unabhängig davon, ob ein Redundanzkoppler tatsächlich vorhanden ist oder nicht. Konfigurieren Sie E/A-Module bei diesen Backplanes daher erst ab Steckplatz 3.

5.9.3 Kompatibilität und maximale Anzahl von E/A-Modulen

Ein- und mehrkanalige LB- bzw. FB-E/A-Module können mechanisch auf allen LB- bzw. FB-Backplanes montiert werden.

Mehrkanalige E/A-Module werden von Buskopplern ab Firmware-Version V6.x unterstützt.

Einkanalige E/A-Module stellen maximal 144 Binäreingänge oder 48 Binärausgänge pro Station bereit. Falls Sie mehrkanalige E/A-Module verwenden, erhöht sich die Zahl der möglichen Binäreingänge pro Station von 144 auf 184, und die der möglichen Binärausgänge erhöht sich von 48 auf 184.

Die Zahl der analogen Ein- und Ausgangskanäle erhöht sich bei der Verwendung mehrkanaliger E/A-Module von 48 auf 80.

Die maximale Anzahl analoger und binärer Ein- und Ausgänge ist lediglich durch maximale Anzahl der Steckplätze auf den Backplanes begrenzt (max. 46 Steckplätze bei LB Remote I/O in Zone 2, max. 48 Steckplätze bei FB Remote I/O in Zone 1).

5.10 E/A-Module einfügen oder löschen

Bis jetzt wurde nur der Buskoppler in die Projektstruktur eingebunden. In diesem Schritt sollen E/A-Module eingebunden werden. Dazu gibt es zwei Möglichkeiten, die beide im Folgenden beschrieben sind:

- E/A-Module manuell über den Befehl **Gerät hinzufügen** einbinden
- E/A-Module automatisch über den Befehl **Topologie Scan** auslesen und generieren.

Immer wenn Sie ein E/A-Modul in die Konfiguration einfügen, aus der Konfiguration löschen oder gegen ein andersartiges austauschen, ändert sich der Aufbau des Profibus-Datentelegramms. Diese Änderung löst einen Profibus-Neustart aus. Um unnötige Profibus-Neustarts zu vermeiden, konfigurieren Sie die Steckplätze der Remote-I/O-Station soweit möglich **vor der Inbetriebnahme**.

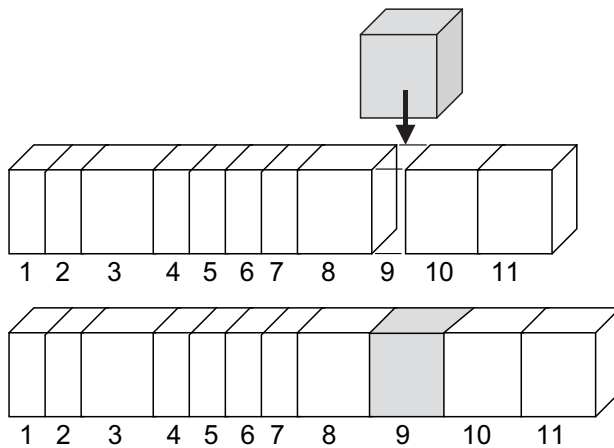


Abbildung 5.18: Das Hinzufügen eines E/A-Moduls verändert den Aufbau des Profibus-Datentelegramms



Vorsicht!

Funktionsunterbrechung bei Leitsystemen ohne HCiR-Funktion

Die Konfiguration des Buskopplers bei laufender Anlage ist nur möglich, wenn das Leitsystem HCiR unterstützt. Anderenfalls besteht die Gefahr der Funktionsunterbrechung.

Falls das Leitsystem kein HCiR unterstützt, konfigurieren Sie den Buskoppler nicht bei laufender Anlage. Wir empfehlen, Leerplätze stattdessen bereits vor der Inbetriebnahme in Master und Slave mit virtuellen E/A-Modulen vorzubelegen.



Hinweis!

Leitsysteme mit Hot Configuration in Run-Funktion (HCiR)

Falls Ihr Leitsystem HCiR unterstützt, lesen Sie zusätzlich das folgende Unterkapitel mit Informationen zu HCiR (siehe Kapitel 5.12).

Virtuelle E/A-Module (nicht relevant für Systeme mit HCiR-Unterstützung)

Falls auf dem Backplane leere Steckplätze übrig sind, empfiehlt es sich, diese Leerplätze vor der Inbetriebnahme mit virtuellen E/A-Modulen vorzukonfigurieren. Virtuelle E/A-Module sind in der Software-Konfiguration des Masters und des Slaves enthalten, aber inaktiv geschaltet. Sie besitzen deshalb einen reservierten Platz im Profibus-Datentelegramm, obwohl Sie noch nicht im Backplane gesteckt sind. Damit ist es möglich, die Remote-I/O-Station zu einem späteren Zeitpunkt mit dem vorkonfigurierten E/A-Modul zu erweitern, ohne einen Profibus-Neustart auszulösen.

Um ein virtuelles E/A-Modul vorzukonfigurieren, fügen Sie das gewünschte E/A-Modul zunächst wie im Folgenden beschrieben in die Projektstruktur ein. Schalten Sie das E/A-Modul anschließend über den DTM inaktiv (Gerätedaten > Registerkarte **Allgemein** > Kontrollkästchen **Modul aktiv**, siehe Kapitel "E/A-Module konfigurieren"). Zu einem späteren Zeitpunkt können Sie das vorkonfigurierte E/A-Modul in seinen Steckplatz auf dem Backplane stecken. Anschließend schalten Sie das E/A-Modul im DTM wieder aktiv.



E/A-Module manuell über den Befehl **Gerät hinzufügen** einbinden

1. Klicken Sie in der Projektstruktur mit der rechten Maustaste auf den Buskoppler-Eintrag.
Es öffnet sich ein Kontextmenü.
2. Wählen Sie im Kontextmenü **Gerät hinzufügen**.

Es öffnet sich ein Fenster mit der Liste aller zur Verfügung stehender E/A-Module (siehe Abbildung 5.19 auf Seite 66).

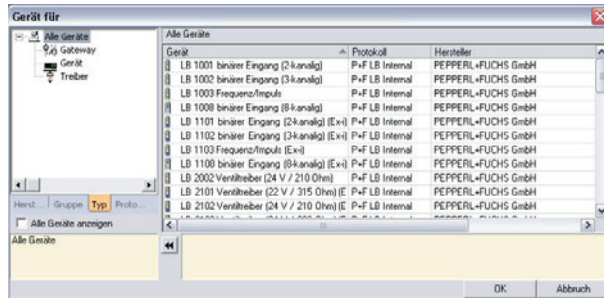


Abbildung 5.19: Auswahl eines E/A-Moduls

3. Markieren Sie das E/A-Modul, das Sie in Ihr Projekt einfügen wollen.
4. Klicken Sie auf **OK**.

Es öffnet sich das Fenster **Kanalauswahl** (siehe Abbildung 5.20 auf Seite 66) mit einer Liste der Steckplätze.

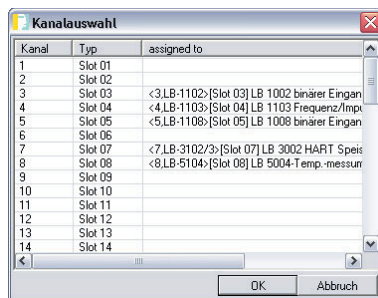


Abbildung 5.20: Fenster Kanalauswahl

5. Markieren Sie den Steckplatz, in den Sie das E/A-Modul einfügen wollen. Beachten Sie dabei, dass die Steckplätze 1 und 2 von redundanten Remote-I/O-Stationen für den Redundanzkoppler reserviert sind. Beachten Sie außerdem, dass doppelt breite E/A-Module 2 Steckplätze benötigen.

Falls bereits E/A-Module in das Projekt eingefügt wurden, werden diese im Fenster **Kanalauswahl** angezeigt.

6. Um Ihre Auswahl zu bestätigen, klicken Sie auf **OK**.

Falls Sie einen Steckplatz gewählt haben, der das ausgewählte E/A-Modul nicht aufnehmen kann (z. B. Steckplatz ist bereits belegt oder Folgesteckplatz eines doppelt breiten E/A-Moduls ist nicht frei), erhalten Sie eine Fehlermeldung. Wiederholen Sie in diesem Fall den Vorgang und wählen Sie einen anderen Steckplatz. Das E/A-Modul wird eingefügt und in der Projektstruktur unterhalb des Buskopplers angezeigt.

7. Belegen Sie nach Bedarf weitere Steckplätze mit E/A-Modulen, indem Sie die Schritte 1 bis 5 wiederholen.

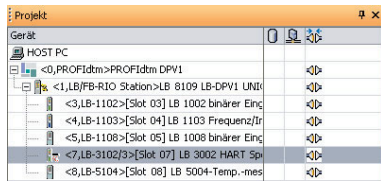


Abbildung 5.21: Projektstruktur mit E/A-Modulen in Pactware 3.5

Um die Datenstruktur anzuzeigen, z. B. zur schnelleren Fehlersuche, öffnen Sie das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** des Buskopplers und wechseln Sie zur Registerkarte **Profibus II**. Dort sehen Sie den DP-Konfigurationsstring im Bereich **Info** (siehe Abbildung 5.22 auf Seite 67). Die Profibus-Datentelegramme werden später für den zyklischen Datenaustausch aus diesen Informationen aufgebaut.

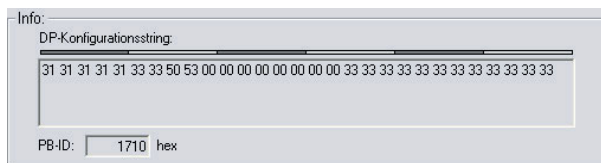


Abbildung 5.22: DP-Konfigurationsstring



E/A-Module automatisch über Topologie-Scan einbinden

Voraussetzung: Mindestens ein Buskoppler wurde in die Projektstruktur eingebunden. Die Buskoppler-Parameter "Backplanetyp", "Erweiterungen" und "gesteckte Netzteile" entsprechen den realen Einstellungen der Remote-I/O-Station.

1. Klicken Sie in der Projektstruktur mit der rechten Maustaste auf den Eintrag des gewünschten Buskopplers.
2. Stellen Sie eine Verbindung zum Buskoppler her. Wählen Sie hierzu im Kontextmenü **Verbindung aufbauen**.

Die Verbindung wird aufgebaut.

Sobald die Verbindung hergestellt ist, wird der Eintrag des Buskopplers fett dargestellt.

3. Klicken Sie in der Projektstruktur erneut mit der rechten Maustaste auf den Eintrag des Buskopplers.
4. Wählen Sie **Weitere Funktionen > Topologie Scan**.

Es öffnet sich das Fenster **Topologie Scan**. Der Suchlauf beginnt automatisch. Die gefundenen E/A-Module werden in der Reihenfolge der Steckplätze auf dem Backplane aufgelistet.

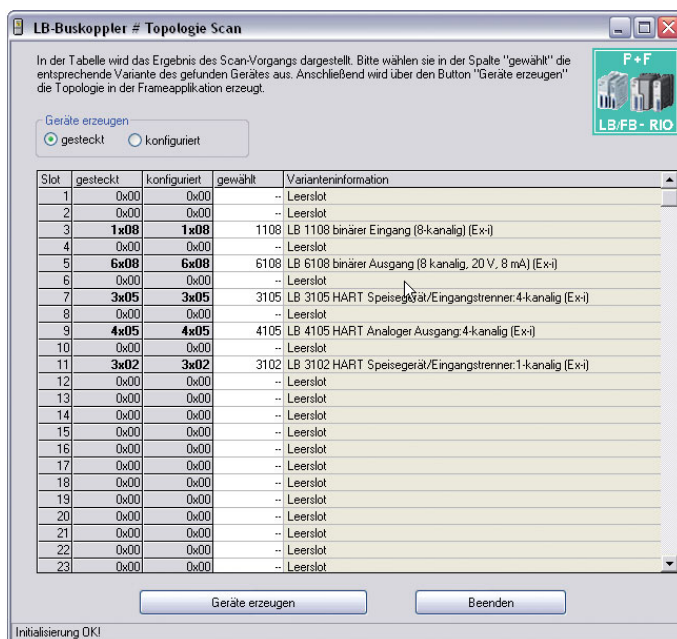


Abbildung 5.23: Fenster **Topologie Scan** mit Liste der gefundenen E/A-Module

- In der Spalte **gesteckt** sind die E/A-Module so aufgeführt, wie sie tatsächlich auf dem Backlane gesteckt sind.
In der Spalte **konfiguriert** sind die E/A-Module so aufgeführt, wie sie momentan im Buskoppler/Gerät parametrieren (oder geladen) sind.
- Um die E/A-Module so in die Software einzubinden, wie sie in der Spalte **gesteckt** dargestellt sind, wählen Sie im Bereich **Geräte erzeugen** (oben) die Option **gesteckt**.
Um die E/A-Module so einzubinden, wie sie in der Spalte **konfiguriert** dargestellt sind, wählen Sie die Option **konfiguriert**.
- In der Spalte **gewählt** besteht die Möglichkeit, den Modultyp genauer zu spezifizieren oder das E/A-Modul abzuwählen (- -). Klicken Sie hierzu auf die entsprechende Zelle in der Spalte **gewählt** (weiß hinterlegt) und treffen Sie eine Auswahl. Die Auswahlmöglichkeit richtet sich nach dem Modultyp in der Spalte **gesteckt** bzw. **konfiguriert**, je nachdem ob Sie im Bereich **Geräte erzeugen** die Option **gesteckt** bzw. **konfiguriert** ausgewählt haben. In der Spalte **Varianteninformation** finden Sie detailliertere Informationen zum gewählten E/A-Modul.
- Um die E/A-Module – wie in der Spalte **gewählt** angezeigt – zu erzeugen, klicken Sie auf **Geräte erzeugen**.

Die E/A-Module werden mit ihren Default-Parametersätzen in die Projektstruktur eingebunden. Der Fortschritt wird in der Statuszeile des Fensters **Topologie Scan** angezeigt.



E/A-Module löschen

1. Klicken Sie in der Projektstruktur mit der rechten Maustaste auf den Eintrag des E/A-Moduls, das Sie aus der Konfiguration löschen möchten.
Es öffnet sich ein Kontextmenü.
2. Wählen Sie im Kontextmenü **Gerät entfernen**.
Es öffnet sich ein Dialogfenster
3. Klicken Sie im Dialogfenster auf **Ja**.
Das E/A-Modul wurde aus der Konfiguration entfernt.
4. Um weitere E/A-Module zu löschen, wiederholen Sie die Schritte 1 bis 3.

5.11 E/A-Modultyp nachträglich konvertieren



Hinweis!

Die folgende Funktion ist erst ab der DTM-Verison 7.5.1 verfügbar.

Falls für ein E/A-Modul der falsche Modultyp angelegt wurde, können Sie den Modultyp nachträglich konvertieren. Bei der Konvertierung werden die Parameter des alten Modultyps für den neuen Modultyp übernommen. Deshalb können Sie einen Modultyp nur dann konvertieren, wenn es einen anderen Modultyp mit ähnlichen Funktionen gibt (z. B. LB 1108 konvertieren zu LB 1008). Der DTM schlägt Ihnen geeignete Modultypen zur Konvertierung vor.

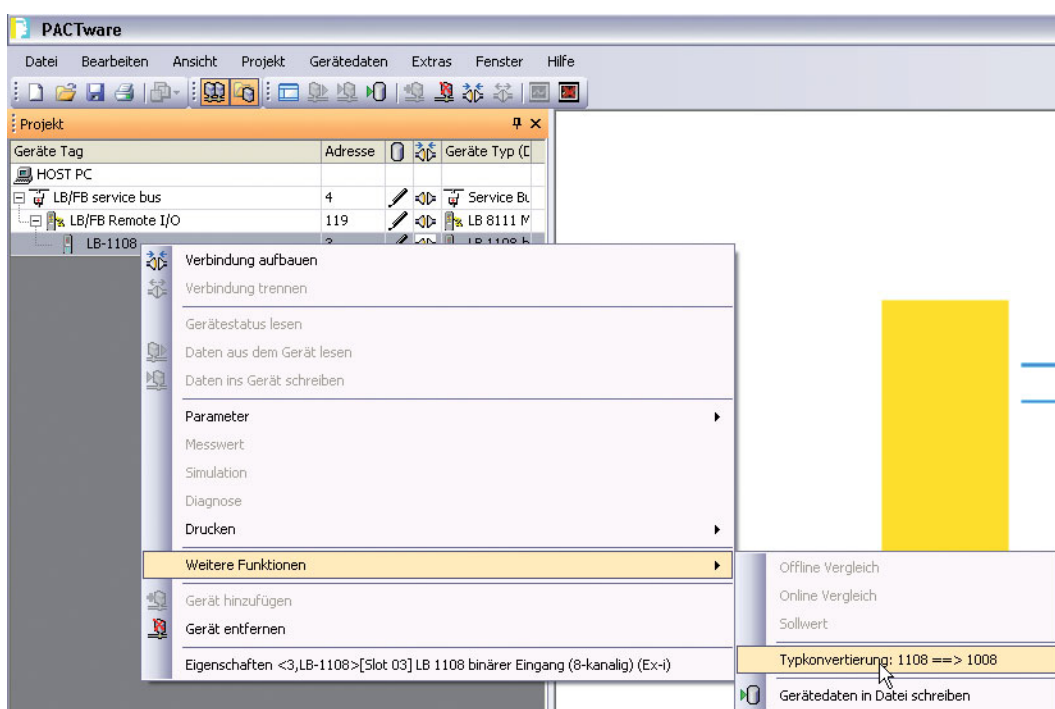


Abbildung 5.24: Modultyp konvertieren



E/A-Modultyp nachträglich konvertieren

1. Klicken Sie in PACTware® mit der rechten Maustaste auf das E/A-Modul, das konvertiert werden soll.

Ein Kontextmenü wird angezeigt.

2. Wählen Sie **Weitere Funktionen > Typkonvertierung xxxx ==> yyyy** (xxxx = aktueller Modultyp, yyyy = möglicher neuer Modultyp).

Der Modultyp wird konvertiert. Die Parameter des alten Modultyps werden beibehalten.



5.12 Steckplätze über HCiR mit E/A-Modulen belegen



Hinweis!

Überspringen Sie diesen Abschnitt, falls Ihr Leitsystem kein Hot Configuration in Run (HCiR) unterstützt.

HCiR aktivieren/deaktivieren

Um HCiR zu aktivieren/deaktivieren, gehen Sie vor wie im Abschnitt "Applikationsmode des Buskopplers einstellen" beschrieben. Neue Konfigurationen und Einstellungen werden bei HCiR erst wirksam, wenn der Master den Profibus neu startet. Wenn Parameteränderungen sofort wirksam werden sollen, darf HCiR nicht aktiviert sein.

Funktionsweise von HCiR (Prinzip: Remote I/O mit zwei Datensätzen)

In Profibus-Systemen muss die Konfiguration von Master und Slave zu jedem Zeitpunkt übereinstimmen, da sonst kein Datenaustausch möglich ist. Sobald Sie die Konfiguration einer Remote-I/O-Station ändern, ist diese Übereinstimmung jedoch nicht zu jedem Zeitpunkt gewährleistet. Deshalb sind Maßnahmen erforderlich, die den Unterschied zwischen Master und Slave für kurze Zeit tolerieren, ohne die Anlage zu stören.

P+F hat dazu ein Verfahren entwickelt, das im Slave zwei Konfigurationen gleichzeitig zulässt, unabhängig vom Vorhandensein eines redundanten Systems. Falls der HCiR-Modus aktiviert ist, kann eine neue Konfiguration als passiver Datensatz in den Slave geschrieben werden. Der Master kann solange mit der alten Konfiguration auf den Slave zugreifen, bis er alle erforderlichen Änderungen im Mastersystem umgesetzt hat. Sobald die neue Konfiguration im Master aktiviert wird, startet der Profibus neu. Wenn die neue Konfiguration im Slave zu der Konfiguration im Master passt, wird die neue Konfiguration im Slave automatisch aktiviert und die alte gelöscht. Falls der Profibus jedoch mit einer anderen Konfiguration angefahren wird (z. B. wegen eines Linienausfalls oder Problemen beim Laden des Masters), bleibt die alte Konfiguration im Slave aktiv.



Vorsicht!

Vorgehensweise abhängig vom Leitsystem

Je nach dem, welches Leitsystem Sie verwenden, kann die Vorgehensweise von der nachfolgend beschriebenen abweichen.

Im Folgenden ist die Anwendung der HCiR-Funktionalität für ein Profibus-System beschrieben, dessen Masterbaugruppe sowohl Klasse 1 und Klasse 2 Dienste unterstützt, die Einbindung von FDT 1.2 DTMs ermöglicht und die HCiR-Funktionalität unterstützt. PLS-Systeme, die HCiR unterstützen (z. B. ABB Symphony) steuern den Ablauf des Parameter-Downloads und des Profibus-Neustarts automatisch. Achten Sie darauf, dass bei PLS-Systemen, die kein HCiR unterstützen, zuerst der Parameterdownload in den Buskoppler erfolgt und erst anschließend der Master konfiguriert wird.

Eine Änderung von Profibus-relevanten Konfigurationsdaten bei laufender Anlage in Leitsystemen ohne HCiR-Unterstützung erfordert sehr konzentriertes Arbeiten. Für solche Leitsysteme empfiehlt es sich, Leerplätze bereits bei der Inbetriebnahme in Master und Slave mit virtuellen E/A-Modulen vorzukonfigurieren. Schalten Sie diese E/A-Module inaktiv, um die Konsistenz der Daten in Master und Slave zu jedem Zeitpunkt sicherzustellen. Zu einem späteren Zeitpunkt belegen Sie die Steckplätze mit realen E/A-Modulen und schalten die E/A-Module im Master aktiv. Das Aktivieren dieser vorkonfigurierten E/A-Module stört den Profibus-Datenaustausch nicht.

Alternativ kann auf die Universal-Module des Unicom-Buskopplers 8x09 zurückgegriffen werden. Diese ermöglichen eine Konfiguration bei laufender Anlage auch ohne HCiR-Funktionalität.

5.12.1 E/A-Modul mit HCiR hinzufügen



E/A-Module per HCiR hinzufügen



Gefahr!

Arbeiten in Zone 1 oder Zone 2

Es besteht die Gefahr von Explosionen oder einer Beschädigung der Station.

Bevor Sie E/A-Module in das Backplane einsetzen oder aus dem Backplane entfernen, lesen Sie unbedingt das Handbuch zur LB/FB Hardware.

1. Stecken Sie ein E/A-Modul in einen freien Steckplatz auf dem Backplane und verdrahten Sie es korrekt.
2. Starten Sie die FDT-Rahmenapplikation, die Zugang zu den Klasse 2 Diensten der Masterbaugruppe hat (z. B. PLS-Rahmenapplikation, PACTware, ...).
3. Öffnen Sie die Projektdatei, die die bisherige Konfiguration der gewünschten Remote-I/O-Station sowie die Profibus Master Klasse 2 Anbindung enthält.



4. Fügen Sie das neue E/A-Modul in die Projektstruktur ein. Gehen Sie dabei vor, wie bereits im Abschnitt "E/A-Module einfügen oder löschen" beschrieben. Der Steckplatz, den Sie in der Software konfigurieren, muss mit dem realen Steckplatz des neuen E/A-Moduls auf dem Backplane übereinstimmen.

5. Stellen Sie nun eine Verbindung zur Remote-I/O-Station her. Klicken Sie hierzu mit der rechten Maustaste auf den Buskoppler-Eintrag in der Projektstruktur.

Es öffnet sich ein Kontextmenü.

6. Wählen Sie im Kontextmenü **Verbindung aufbauen**.

Die Verbindung zum Buskoppler wird aufgebaut.

7. Klicken Sie anschließend nochmals mit der rechten Maustaste auf den Buskoppler-Eintrag in der Projektstruktur.

Es öffnet sich ein Kontextmenü.

8. Wählen Sie im Kontextmenü **Daten ins Gerät schreiben**.

Die neue Konfiguration mit dem hinzugefügten E/A-Modul wird als passiver Datensatz in den Buskoppler geschrieben (Parameter-Download). Die Remote-I/O-Station läuft stabil weiter und verwendet weiterhin die alte Konfiguration, in der das neue E/A-Modul noch nicht enthalten ist.

9. Konfigurieren Sie anschließend das neue E/A-Modul im Klasse 1 Master.

Der Klasse 1 Master startet den Profibus automatisch neu.

Während des Profibus-Neustarts bleiben die Ausgänge der Remote-I/O-Station auf dem Zustand vor dem Neustart eingefroren, in Abhängigkeit vom Parameter

Ansprechüberwachungszeit. Nach Ablauf der Ansprechüberwachungszeit wird auf die eingestellte Ersatzwertstrategie umgeschaltet. Die Ansprechüberwachungszeit wird vom Master festgelegt.

Nach dem Neustart läuft die Remote-I/O-Station stabil weiter und verwendet die neue Konfiguration, in der das neue E/A-Modul enthalten ist. Die alte Konfiguration wurde gelöscht.



Hinweis!

Sie können mit der eben beschriebenen Vorgehensweise auch mehrere neue E/A-Module gleichzeitig hinzufügen.



5.12.2

E/A-Modul mit HCiR löschen oder austauschen



E/A-Module per HCiR löschen oder austauschen

1. Starten Sie die FDT-Rahmenapplikation, die Zugang zu den Klasse 2 Diensten der Masterbaugruppe hat (z. B. PLS-Rahmenapplikation, PACTware, ...).
2. Öffnen Sie die Projektdatei, die die bisherige Konfiguration der gewünschten Remote-I/O-Station sowie die Profibus Master Klasse 2 Anbindung enthält.
3. Löschen Sie das gewünschte E/A-Modul aus der Projektstruktur. Gehen Sie dabei vor, wie bereits in Abschnitt "E/A-Module einfügen oder löschen" beschrieben. Falls Sie das gelöschte E/A-Modul durch ein anderes ersetzen möchten, fügen Sie anschließend ein neues E/A-Modul unterhalb des Buskopplers in die Projektstruktur ein. Der Steckplatz, den Sie in der Software konfigurieren, muss mit dem realen Steckplatz des ausgetauschten E/A-Moduls auf dem Backplane übereinstimmen.
4. Stellen Sie nun eine Verbindung zur Remote-I/O-Station her. Klicken Sie hierzu mit der rechten Maustaste auf den Buskoppler-Eintrag in der Projektstruktur.

Es öffnet sich ein Kontextmenü.

5. Wählen Sie im Kontextmenü **Verbindung aufbauen**.

Die Verbindung zum Buskoppler wird aufgebaut.

6. Klicken Sie anschließend nochmals mit der rechten Maustaste auf den Buskoppler-Eintrag in der Projektstruktur.

Es öffnet sich ein Kontextmenü.

7. Wählen Sie im Kontextmenü **Daten ins Gerät schreiben**.

Die neue Konfiguration mit dem gelöschten/ausgetauschten E/A-Modul wird als passiver Datensatz in den Buskoppler geschrieben (Parameter-Download). Die Remote-I/O-Station läuft stabil weiter und verwendet weiterhin die alte Konfiguration, in der das bisherige E/A-Modul nach wie vor enthalten ist.

8. Löschen Sie das E/A-Modul nun auch im Klasse 1 Master. Falls Sie das entfernte E/A-Modul durch ein neues ersetzen möchten, konfigurieren Sie anschließend das neue E/A-Modul im Klasse 1 Master.

Der Klasse 1 Master startet den Profibus automatisch neu.

Während des Profibus-Neustarts bleiben die Ausgänge der Remote-I/O-Station auf dem Zustand vor dem Neustart eingefroren, in Abhängigkeit vom Parameter **Ansprechüberwachungszeit**. Nach Ablauf der Ansprechüberwachungszeit wird auf die eingestellte Ersatzwertstrategie umgeschaltet. Die Ansprechüberwachungszeit wird vom Master festgelegt.

Nach dem Neustart läuft die Remote-I/O-Station stabil weiter und verwendet die neue Konfiguration, in der das alte E/A-Modul nicht mehr enthalten ist bzw. durch ein neues ersetzt wurde. Die alte Konfiguration wurde gelöscht.

9. Entfernen Sie das entsprechende E/A-Modul aus dem Backplane bzw. tauschen Sie das bisherige E/A-Modul gegen das neue aus.



Hinweis!

Sie können mit der eben beschriebenen Vorgehensweise auch mehrere E/A-Module gleichzeitig löschen/austauschen.



5.12.3 Betriebsart eines E/A-Moduls wechseln

Einige E/A-Module können für unterschiedliche Aufgaben verschiedene Datenstrukturen aufweisen. So kann der Frequenzeingang 1x03 beispielsweise in der Betriebsart "Zähler" oder "Frequenzmesser" verwendet werden. Obwohl die Hardware unverändert bleibt, ändert sich die Datenstruktur des Profibus-Datentelegramms je nach Betriebsart, was einem Austausch gegen ein neues E/A-Modul gleichkommt.



Betriebsart eines E/A-Moduls mit HClR ändern

1. Lassen Sie das betreffende E/A-Modul unverändert im Backplane gesteckt.
2. Wechseln Sie die Betriebsart im Gerätedatenfenster des jeweiligen E/A-Moduls (siehe Kapitel "E/A-Module konfigurieren").

Das weitere Vorgehen ist analog zum Austausch eines E/A-Moduls gegen ein anderes. Fahren Sie fort mit Schritt 4 des vorhergehenden Abschnitts.

5.13 Exkurs: Inbetriebnahme

5.13.1 Einleitung

Wir geben an dieser Stelle einige wichtige Hinweise zur Anwendung der Busschnittstellen. Bitte entnehmen Sie detailliertere Informationen über Profibus-Anbindungen der einschlägigen Fachliteratur oder Internet-Quellen, z. B.

- PROFIBUS DP Schnelleinstieg,
- Technische Druckschrift PROFIBUS (Bezugsquelle: PROFIBUS Nutzerorganisation Karlsruhe),
- <http://www.profibus.com> (PROFIBUS Nutzerorganisation Karlsruhe).

GSD-Dateien ermöglichen eine schnelle Anbindung der Profibus-Slaves verschiedener Hersteller an das PLS oder die SPS. GSD-dateien werden für P+F Remote I/O auf einer CD-ROM mitgeliefert und können zusätzlich über das Internet abgerufen werden (<http://www.pepperl-fuchs.com>).

Busprotokolle definieren die Struktur der Datenpakete, die von den Busteilnehmern unabhängig von den verwendeten Übertragungswegen erkannt werden. Die Busprotokolle beschreiben die Art und Weise, wie Daten von anderen Geräten angefordert werden, wie auf Anforderungen reagiert wird und wie Fehler erkannt und mitgeteilt werden können. Dabei wird das Master/Slave-Prinzip angewendet.

Der Master ist der einzige Busteilnehmer, der von anderen Geräten (den Slaves) Daten anfordern und ihnen Befehle erteilen darf. Master der Klasse 2 können gemeinsam mit Master der Klasse 1 an einem Bus arbeiten. Die Busnutzungszeiten der verschiedenen Masterbaugruppen werden über das Tokenverfahren geregelt.

Der gemeinsame Zugriff von Klasse 1 und Klasse 2 Master ist besonders in Systemen nützlich, in denen der Klasse 1 Master keine azyklischen Dienste (DPV1) und damit auch keine HART-Funktionalität unterstützt. Die HART-Kommunikation über den Profibus kann dann mit Hilfe des Klasse 2 Master hergestellt werden.



5.13.2 Profibus GSD-Datei

Die Profibus-Identifizierungsnummer (PB-ID) der GSD-Dateien für das P+F Remote I/O-System ist eine Kennung, die von der Profibus-Nutzerorganisation (PNO) zugeteilt wurde. Die Nummer dient der unverwechselbaren Identifizierung einer P+F Remote-I/O-Station in einem Netzwerk mit Teilnehmern unterschiedlicher Hersteller. Die Profibus-Identifizierungsnummer hängt vom Buskoppler ab und kann auf dem vorderen Aufkleber des Buskopplers abgelesen werden.

5.13.3 Einschalten

Nehmen Sie nicht alle Slaves gleichzeitig in Betrieb, sondern verbinden Sie die Slaves der Reihe nach mit dem Master. Wir empfehlen zur Fehleranalyse einen handelsüblichen Busmonitor, der als passiver Teilnehmer die Bustelegramme mithören kann.

Sollte der Klasse 1 Master nicht über die Möglichkeit verfügen, die Profibus-Adresse eines Slaves zu ändern, kann die Adresse über den Klasse 2 Master mittels der vorliegenden Software eingestellt werden (). Die Voreinstellung für die Profibus-Adresse ist 126, für die Servicebus-Adresse ist 1.

Die E/A-Module werden automatisch relativ zur Stationsadresse adressiert.

Frontseitige Leuchtdioden am Buskoppler zeigen den Datenverkehr an:

- Wenn beim Aufruf eines Slaves keine gelbe Leuchtdiode am Buskopplers blinkt, ist die Sendeleitung des Masters unterbrochen (Schnittstellenfehler im Master oder Kabelfehler).
- Sollte keine Kommunikation zustande kommen, wurde möglicherweise die falsche Stationsadresse gewählt. Gegebenenfalls ist auch der Busabschluss nicht angeschlossen oder es wurden unzulässige Stichleitungen verlegt.

Achten Sie bereits bei der Installation des Busses darauf, dass die Sende- und Empfangsleitungen RTD-P und RTD-N nicht vertauscht werden. Das Vertauschen kann dazu führen, dass Sie einen Slave nicht erreichen, obwohl Sie alle anderen erreichen. Falls das Vertauschen beim Durchschleifen an den Anschlussklemmen des Slaves geschieht, sind auch alle nachfolgenden Teilnehmer nicht erreichbar.

Achten Sie auch darauf, dass die Parametrierung in Master und Slave übereinstimmt und dass die Profibus-Identnummer korrekt gewählt ist.

Bei Profibus-Anwendungen hilft Ihnen die Bedienoberfläche, die richtige Konfiguration zu überprüfen, indem Sie dort den DP-Konfigurationsstring aufrufen.



Konfigurieren Sie die Station entweder

- über Ihre Master-Konfigurationssoftware mit Hilfe der GSD-Datei,
- über eine geeignete Mastersoftware, die eine FDT-Rahmenapplikation für die Einbindung von DTMs und Profibus Klasse 2 Dienste zur Konfiguration der Remote-I/O-Station bereitstellt oder
- über PDM in Siemens-Systemen.

Für eine erfolgreiche Inbetriebnahme des Busses beachten Sie außerdem die folgenden Punkte.

- Am Anfang und am Ende des Busses muss ein Busabschluss vorhanden sein (als Zubehör bei P+F erhältlich).
- Der Abfragezyklus des Masters und die Ansprechüberwachung des Buskopplers müssen aufeinander abgestimmt sein. In den meisten Fällen ist dies eine Standardfunktion des PLS oder der SPS.
- Beachten Sie, dass einige Leitsysteme nur eingeschränkte Datensätze verarbeiten können. So können z. B. ältere Siemens Teleperm-Systeme pro Slave nur je 32 Byte Eingangs- und Ausgangsdaten verarbeiten. Die Genauigkeit analoger Kreise erfordert jedoch die Übertragung von 2 Byte pro Kanal, d. h. in diesem Fall können in einer Station nur 16 Analogeingänge verwendet werden.

Weitere Informationen zur Remote I/O Hardware finden Sie in den Hardware-Handbüchern zum LB/FB Remote I/O System.

5.14 Buskoppler austauschen oder hinzufügen

Lesen Sie das Hardware-Handbuch zu LB Remote I/O, bevor Sie Buskoppler austauschen oder hinzufügen.



Hinweis!

Werkseinstellung der Profibus-Adresse

Ab Werk ist die Profibus-Adresse der Buskoppler auf 126 und die Servicebus-Adresse auf 1 eingestellt. Die Profibus-Adresse 126 ist eine vorgegebene Adresse, die es in Profibus-Systemen für in Betrieb befindliche Slaves nicht gibt. Wenn ein neuer Buskoppler eingesetzt wird, werden durch diese vorgegebene Adresse Adresskonflikte mit anderen Slaves am Busstrang vermieden.



Vorsicht!

Buskonflikte bei Austausch von redundanten Buskopplern

Falsche Profibus-Adressen können zu Buskonflikten führen.

Tauschen Sie Buskoppler in einem redundanten System nur dann bei laufender Anlage aus, wenn der Buskoppler auf Linienredundanz und die Profibus-Adresse im Buskoppler auf 126 eingestellt ist (Werkseinstellung). Nach dem Einsetzen tauschen die beiden Buskoppler die Einstellinformationen aus.



Hinweis!

Zeitstempelinformation in redundanten Systemen

In redundanten Systemen werden die Zeitstempelinformationen nur im aktiven Buskoppler gespeichert.

Wenn ein Buskoppler vom aktiven in den passiven Mode schaltet, dann werden dabei alle Zeitstempel gelöscht, ohne zuvor an den Redundanzkoppler übertragen zu werden. Nach einer Redundanzumschaltung ist der Zeitstempelspeicher deshalb immer leer.



Buskoppler austauschen (1:1-Austausch)

1. Vergewissern Sie sich, dass der neue Buskoppler die gleiche Firmware-Version hat wie der auszutauschende Buskoppler.
2. Vergewissern Sie sich, dass der neue Buskoppler dieselbe Profibus-Adresse hat wie der auszutauschende Buskoppler. Verwenden Sie für die Überprüfung einen separaten Remote-I/O-Konfigurationsplatz und stellen Sie dort gegebenenfalls die benötigte Profibus-Adresse im Buskoppler ein.
3. Tauschen Sie den alten Buskoppler gegen den neuen aus.



Redundanzkoppler hinzufügen



Hinweis!

Der Redundanzkoppler übernimmt über eine interne Verbindung automatisch die Parameter des primären Buskopplers (außer den Zeitstempelinformationen). Bei LB Remote I/O erfolgt die interne Verbindung automatisch über das Backplane.

1. Vergewissern Sie sich, dass der hinzuzufügende Buskoppler keine Profibus-Adresse belegt, die im System bereits von einem anderen Slave verwendet wird. Die ab Werk eingestellte Profibus-Adresse 126 ist hierfür ebenfalls geeignet, da kein anderer Slave diese Adresse haben kann.
2. Fügen Sie den Redundanzkoppler hinzu.



6 Grundfunktionen der DTM-Software

Dieses Kapitel stellt Ihnen die wichtigsten Grundfunktionen der P+F DTM-Software vor.

6.1 Allgemeingültige Bildelemente

In jedem DTM-Gerätedatenfenster werden nicht gespeicherte Parameteränderungen in blauer Farbe dargestellt. Sobald Sie die Änderungen speichern, werden die Werte in schwarzer Farbe dargestellt.

In der folgenden Abbildung ist die Bedeutung der Statuszeilen-Elemente und Schaltflächen erklärt, die in jedem DTM-Fenster vorhanden sind.

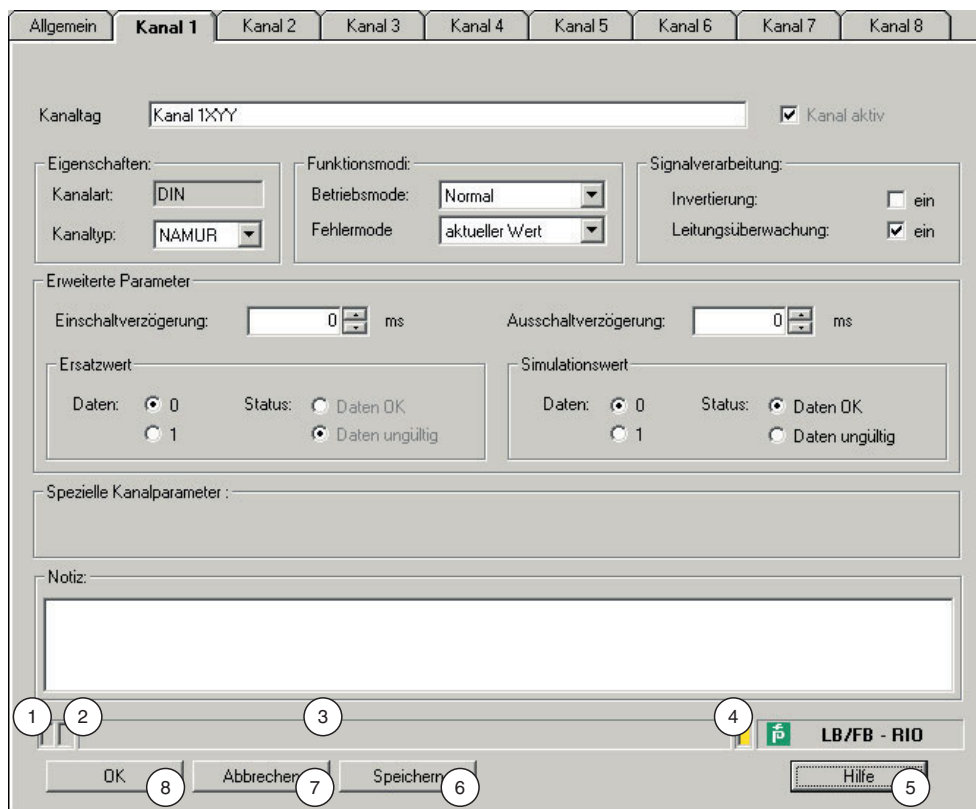


Abbildung 6.1: Statuszeile und Schaltflächen eines P+F Remote I/O DTM

- 1 Gültigkeit der Einstellungen
- 2 Speicherstatus der Einstellungen
- 3 Textfeld
- 4 Verbindungsstatus
- 5 Schaltfläche **Hilfe**
- 6 Schaltfläche **Speichern**
- 7 Schaltfläche **Abbrechen**
- 8 Schaltfläche **OK**



Erläuterungen:

1

Gültigkeit der Einstellungen

In diesem Feld der Statuszeile wird angezeigt, ob vorgenommene Einstellungen gültig sind. Bei gültigen Einstellungen ist das Feld grau, bei ungültigen Einstellungen rot.

2

Speicherstatus der Einstellungen

Zeigt an, ob Einstellungen vorgenommen wurden, die noch nicht gespeichert sind. Bei nicht gespeicherten Einstellungen ist das Feld blau.

3

Textfeld

Zeigt Textmeldungen zu bestimmten Ereignissen an.

4

Verbindungsstatus

Zeigt an, ob eine Verbindung mit dem jeweiligen Gerät besteht (gelbe Farbe = online; graue Farbe = offline).

5

Schaltfläche **Hilfe**

Zeigt die Hilfedatei an.

6

Schaltfläche **Speichern**

Speichert die vorgenommenen Einstellungen. Je nach Verbindungsstatus werden die Einstellungen in der Datenbank (Offline, Planung) und direkt im Gerät (Online) gespeichert. Das Konfigurationsfenster bleibt nach dem Speichern geöffnet.

7

Schaltfläche **Abbrechen**

Schließt das Konfigurationsfenster, ohne eventuell vorgenommene Änderungen zu speichern.

8

Schaltfläche **OK**

Speichert vorgenommene Einstellungen und schließt das Konfigurationsfenster.



6.2 Benutzerverwaltung



Hinweis!

Die in diesem Abschnitt beschriebenen Funktionen beziehen sich auf die Remote I/O DTM Collection ab Version 7.4.

Im den Remote-I/O-DTMs ist ein Benutzerrollen-Konzept gemäß FDT implementiert. Wie Sie verschiedene Benutzer und die zugehörigen Passwörter einrichten, hängt von Ihrer FDT-Rahmenapplikation ab. In PACTware® 3.5 erreichen Sie die Benutzerverwaltung beispielsweise über **Extras > Benutzerverwaltung**.

Das FDT-Benutzerrollenkonzept unterscheidet die Benutzer "Beobachter", "Bediener", "Wartungspersonal" und "Planungsingenieur". Die FDT-Rahmenapplikation stellt bereits bestimmte Rechte und Einschränkungen für die unterschiedlichen Benutzerrollen bereit, z. B. in Bezug auf Download oder Topologieänderungen (siehe Dokumentation der FDT-Rahmenapplikation).

Neben diesen allgemeinen Einschränkungen enthält der DTM noch die folgenden zusätzlichen Einschränkungen:

Benutzerrollen im DTM

Benutzerrolle	Einschränkungen
Planungsingenieur	keine Einschränkungen
Wartungspersonal	Darf alle Parameter mit Ausnahme der Feldbusadresse ändern. Von Systemseite ist ihm jedoch keine Topologieänderung möglich.
Bediener	Darf alle Parameter mit Ausnahme der Feldbusadresse ändern, die sich nicht auf die Datenstruktur oder das Datenaufkommen auswirken. Folgende Parameter darf der Bediener deshalb nicht ändern: <ul style="list-style-type: none"> • zyklische Daten beim Buskoppler • Messmethode beim E/A-Modul LB/FB 1x03 • Messmethode beim E/A-Modul LB/FB 3x02
Beobachter	Darf keine Parameter ändern.

Tabelle 6.1: Benutzerrollen im DTM

6.3 Fenster "Gerätedaten bearbeiten" aufrufen



Hinweis!

Bevor Sie die Gerätedaten ändern, lesen Sie bitte den Abschnitt "Online und Offline parametrieren" (siehe Kapitel 5).

Das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** der E/A-Module ist in mehrere Registerkarten unterteilt.

Auf der jeweils ersten Registerkarte **Allgemein** stellen Sie Parameter ein, die das ganze E/A-Modul betreffen. Zusätzlich erhalten Sie Informationen über das E/A-Modul und die verfügbaren Kanäle. Da die Registerkarte **Allgemein** aller E/A-Module stets gleich aufgebaut ist, wird sie im folgenden Abschnitt einmalig für alle E/A-Module beschrieben.

Weiterhin gibt es für jeden Kanal des E/A-Moduls eine Registerkarte **Kanal X** wobei das "X" an dieser Stelle Platzhalter ist für die Kanalzahlen ist (Kanal 1, 2, 3, ...). Auf der Registerkarte **Kanal X** stellen Sie Parameter ein, die einen Kanal des E/A-Moduls betreffen. Zusätzlich erhalten Sie kanalspezifische Informationen. Die Beschreibung der Registerkarten Kanal X finden Sie im Kapitel "E/A-Module konfigurieren" (siehe Kapitel 7).

Zunächst folgt eine Beschreibung, wie Sie das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** aufrufen.



Fenster **Gerätedaten bearbeiten** aufrufen

Voraussetzung: Sie haben bereits eine Projekt in der FDT-Rahmenapplikation angelegt. Diese Projektdatei ist geöffnet und enthält in der Projektstruktur einen Buskoppler und ein oder mehrere E/A-Modul(e).

1. Klicken Sie in der Projektstruktur mit der rechten Maustaste auf den Eintrag des gewünschten E/A-Moduls.
Es öffnet sich ein Kontextmenü.
2. Wählen Sie je nach Verbindungsstatus im Kontextmenü **Parameter > Parametrierung > Gerätedaten bearbeiten** oder **Parameter > Online Parametrierung > Gerätedaten bearbeiten**.

Das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** wird geöffnet.

Die Registerkarte **Allgemein** ist im folgenden Abschnitt beschrieben. Die Bedeutung der Registerkarten **Kanal X** ist für jedes E/A-Modul einzeln im Kapitel "E/A-Module konfigurieren" beschrieben (siehe Kapitel 7).



6.3.1 Registerkarte "Allgemein" bearbeiten

Auf der Registerkarte **Allgemein** bearbeiten Sie modulspezifische Parameter und erhalten modulspezifische Informationen.

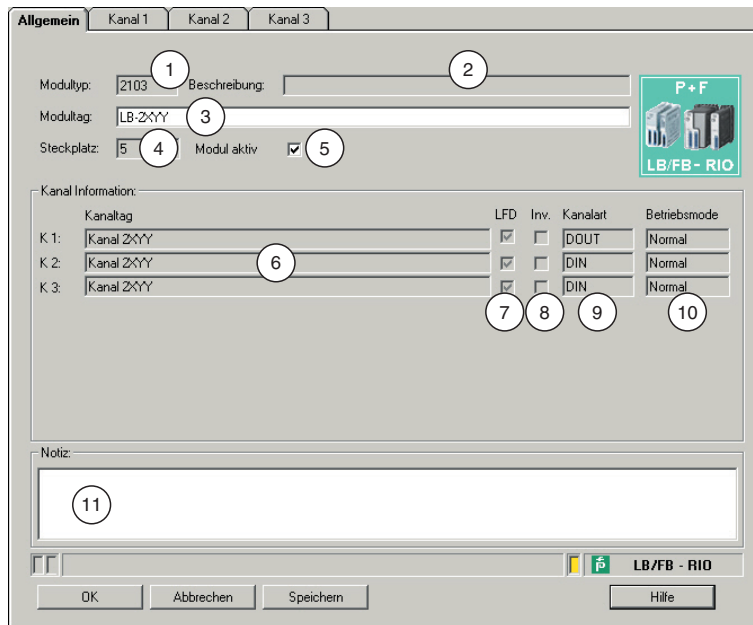


Abbildung 6.2: Registerkarte **Allgemein**

- 1 Feld **Modultyp**
- 2 Feld **Beschreibung**
- 3 Feld **Modultag**
- 4 Feld **Steckplatz**
- 5 Kontrollkästchen **Modul aktiv**
- 6 Feld **Kanaltag**
- 7 Kontrollkästchen **LFD** (Leitungsüberwachung)
- 8 Kontrollkästchen **Inv.** (Invertierung, nur bei binären E/A-Modulen)
- 9 Feld **Kanalart**
- 10 Feld **Betriebsmode**
- 11 Feld **Notiz**

Erläuterungen:

1

Feld **Modultyp**

Zeigt die vierstellige Typen-Kennzeichnung des E/A-Moduls an (nicht editierbar).

2

Feld **Beschreibung**

Zeigt die Klartextbeschreibung des E/A-Moduls an (nicht editierbar).



3

Feld **Modultag**

Geben Sie eine beliebige Bezeichnung für das E/A-Modul ein (maximal 32 Zeichen).

4

Feld **Steckplatz**

Zeigt die Steckplatznummer des E/A-Moduls an. Die Steckplatznummer ist nicht editierbar. Falls Sie das E/A-Modul an einen anderen Steckplatz positionieren möchten, löschen Sie es aus der Baumstruktur und fügen Sie es an einem anderen Steckplatz neu ein. Die Steckplätze in der Baumstruktur müssen der realen Anordnung auf dem Backplane entsprechen.

5

Kontrollkästchen **Modul aktiv**

Aktivieren oder deaktivieren Sie das E/A-Modul, indem Sie dieses Kontrollkästchen aktivieren/deaktivieren.

- Falls Sie das E/A-Modul deaktivieren, ist es zwar im zyklischen Datenverkehr vorhanden, liefert aber keine aktuellen Messwerte und keine Diagnosedaten. Diese Option ist besonders bei Leitsystemen nützlich, die keine Erweiterung bei laufender Anlage zulassen. In solch einem Fall kann ein beliebiges E/A-Modul vorkonfiguriert werden, auch wenn es noch nicht im Backplane gesteckt ist (virtuelles E/A-Modul). Damit ist es bereits im DP-Konfigurationsstring enthalten. Zu einem späteren Zeitpunkt kann das E/A-Modul im betreffenden Steckplatz des Backplanes nachgerüstet und über **Modul aktiv** wieder aktiviert werden, ohne dass dabei ein Profibus-Neustart ausgelöst wird.
- Falls Sie das E/A-Modul aktivieren, läuft es normal und liefert aktuelle Messwerte sowie Diagnosedaten.

6

Feld **Kanaltag**

Hier finden Sie die Bezeichnungen der Kanäle des E/A-Moduls. Sie können die Bezeichnungen auf der Registerkarte **Kanal X** im Feld **Kanaltag** des jeweiligen E/A-Moduls eingeben, hier sind sie nicht editierbar (siehe Kapitel "E/A-Module konfigurieren", siehe Kapitel 7).

7

Kontrollkästchen **LFD**

Das Kontrollkästchen ist nur vorhanden, wenn das E/A-Modul über eine Leitungsüberwachungs-Funktion verfügt.

Hier sehen Sie für jeden Kanal, ob die Leitungsüberwachung aktiviert ist. Sie können die Leitungsüberwachung auf der Registerkarte **Kanal X** des jeweiligen E/A-Moduls kanalweise (de-)aktivieren, hier ist sie nicht editierbar (siehe Kapitel "E/A-Module konfigurieren", siehe Kapitel 7).



8

Kontrollkästchen **Inv.**

Dieses Kontrollkästchen ist nur bei binären E/A-Modulen vorhanden (Binäreingänge, Binärausgänge und Relaisausgänge).

Zeigt für jeden Kanal an, ob die Invertierung aktiviert ist. Sie können die Invertierung auf der Registerkarte **Kanal X** des jeweiligen E/A-Moduls kanalweise (de-)aktivieren, hier ist sie nicht editierbar (siehe Kapitel "E/A-Module konfigurieren", siehe Kapitel 7).

9

Feld **Kanalart**

Zeigt für jeden Kanal die Kanalart an ("DIN" = Digital Input, "DOUT" = Digital Output, "AIN" = Analog Input, "AOUT" = Analog Output). Das Feld ist nicht editierbar.

10

Feld **Betriebsmode**

Zeigt für jeden Kanal an, welcher Betriebsmode eingestellt ist. Sie können den Betriebsmode auf der Registerkarte **Kanal X** des jeweiligen E/A-Moduls kanalweise einstellen, hier ist er nicht editierbar (siehe Kapitel "E/A-Module konfigurieren", siehe Kapitel 7).

Näheres zum Betriebsmode erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus einstellen" (siehe Kapitel 6.7.1).

11

Feld **Notiz**

Geben Sie hier einen maximal 256 Zeichen langen, beliebigen Kommentar ein. Der Kommentar wird nur in der Datenbank gespeichert, eine Ablage in das Gerät ist nicht möglich. Der Kommentar gilt für das gesamte E/A-Modul und ist auch auf den anderen Registerkarten des Fensters sichtbar.



6.4 Fenster "Messwertanzeige anzeigen" aufrufen

Das Fenster **Messwertanzeige anzeigen** der E/A-Module dient der Anzeige von Messwerten und Diagnoseinformationen.



Fenster **Messwertanzeige anzeigen** aufrufen

Voraussetzung: Sie haben bereits eine Projektdatei in der FDT-Rahmenapplikation angelegt. Diese Projektdatei ist geöffnet und enthält einen Buskoppler und ein oder mehrere E/A-Modul(e). Die Kommunikation mit der Remote-I/O-Station funktioniert.

1. Klicken Sie in der Projektstruktur mit der rechten Maustaste auf den gewünschten Eintrag.

Es öffnet sich ein Kontextmenü.

2. Um eine Verbindung mit der Remote-I/O-Station herzustellen, wählen Sie im Kontextmenü **Verbindung aufbauen**.

Die Verbindung wird aufgebaut.

Sobald die Verbindung hergestellt ist, wird der jeweilige Eintrag fett dargestellt. Der Verbindungsstatus wird zusätzlich durch ein Symbol dargestellt.

3. Klicken Sie in der Projektstruktur erneut mit der rechten Maustaste auf den Eintrag.

Es öffnet sich ein Kontextmenü.

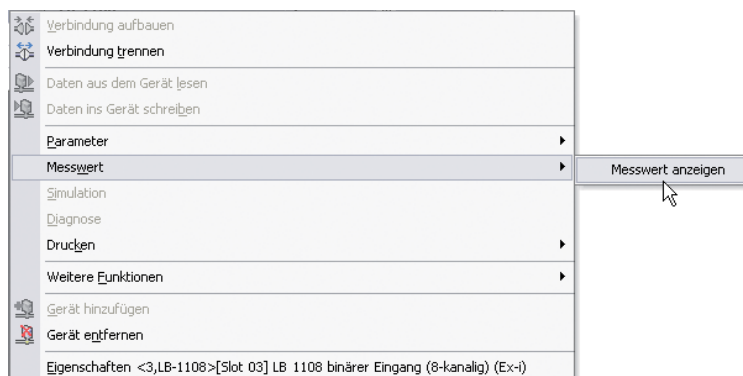


Abbildung 6.3: Fenster **Messwert anzeigen** aufrufen

4. Wählen Sie im Kontextmenü **Messwert > Messwert anzeigen**. Falls der Befehl nicht verfügbar (ausgegraut) ist, besteht keine Verbindung zur Remote-I/O-Station.

Es öffnet sich das Fenster **Messwert anzeigen**.

Die Beschreibung der Messwertanzeige finden Sie hier:

- Messwertanzeige für Binäreingänge, Binärausgänge und Relaisausgänge siehe Kapitel 6.4.1,
- Messwertanzeige für Analogeingänge, Analogausgänge, Frequenzeingänge, Temperatureingänge und Spannungseingänge siehe Kapitel 6.4.2.

6.4.1 Messwertanzeige der binären E/A-Module

Die Messwertanzeige der binären E/A-Module unterscheidet sich lediglich in der Anzahl der angezeigten Kanäle. Deshalb wird die Messwertanzeige an dieser Stelle nur einmal exemplarisch beschrieben für alle

- Binäreingänge,
- Binärausgänge,
- Relaisausgänge.

Rufen Sie zunächst das Fenster **Messwertanzeige anzeigen** auf (siehe "Fenster Messwertanzeige anzeigen aufrufen" auf Seite 310).

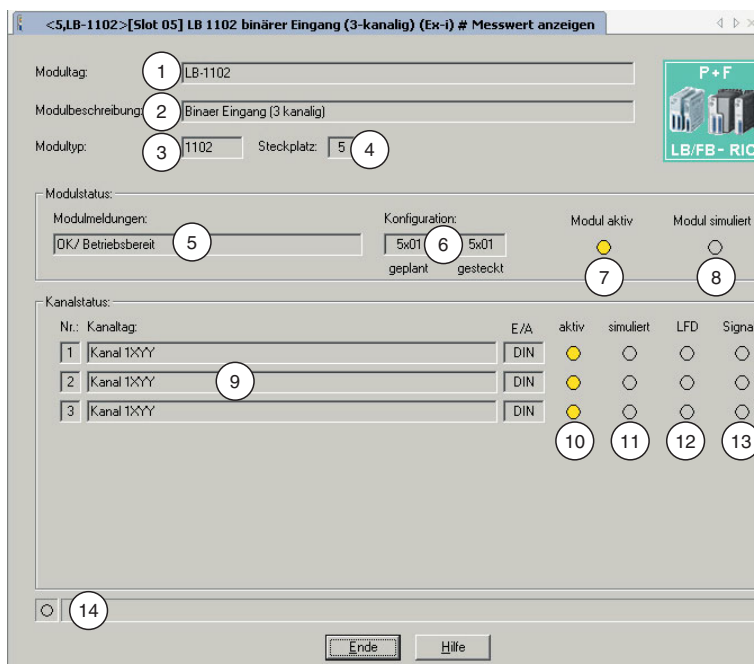


Abbildung 6.4: Fenster **Messwertanzeige anzeigen**

- 1 Feld **Modultag**
- 2 Feld **Modulbeschreibung**
- 3 Feld **Modultyp**
- 4 Feld **Steckplatz**
- 5 Feld **Modulmeldungen**
- 6 Felder **Konfiguration**
- 7 Anzeige **Modul aktiv**
- 8 Anzeige **Modul simuliert**
- 9 Feld **Kanaltag**
- 10 Anzeige **aktiv**
- 11 Anzeige **simuliert**
- 12 Anzeige **LFD**
- 13 Anzeige **Signal**
- 14 Anzeige **Datenübertragung**



Erläuterungen:

1

Feld Modultag

Zeigt die Bezeichnung des E/A-Moduls an. Die Bezeichnung können Sie im Fenster **Gerätedaten bearbeiten** des jeweiligen E/A-Moduls auf der Registerkarte **Allgemein** bearbeiten (siehe Kapitel 6.3).

2

Feld Modulbeschreibung

Zeigt die Klartextbeschreibung des E/A-Moduls an (nicht editierbar).

3

Feld Modultyp

Zeigt die vierstellige Typen-Kennzeichnung des E/A-Moduls an (nicht editierbar).

4

Feld Steckplatz

Zeigt die Steckplatznummer des E/A-Moduls an. Die Steckplatznummer ist nicht editierbar. Falls Sie das E/A-Modul an einen anderen Steckplatz positionieren möchten, löschen Sie es aus der Baumstruktur und fügen Sie es an einem anderen Steckplatz neu ein. Die Steckplätze in der Baumstruktur müssen der realen Anordnung auf dem Backplane entsprechen.

5

Feld Modulmeldungen

Zeigt Meldungen des E/A-Moduls im Klartext an. Fehlermeldungen werden rot hinterlegt.

6

Felder Konfiguration

Sie erkennen hier, welches E/A-Modul geplant (in der aktiven Konfiguration des Buskopplers enthalten) und welches tatsächlich auf dem Backplane gesteckt ist. Falls der geplante und der gesteckte E/A-Modultyp unterschiedlich sind, werden die Felder rot hinterlegt.

7

Anzeige Modul aktiv

Wenn die Anzeige gelb leuchtet, ist das E/A-Modul aktiv. Wenn die Anzeige grau ist, ist das E/A-Modul deaktiviert. Sie (de)aktivieren das E/A-Modul im Fenster **Gerätedaten bearbeiten** des jeweiligen E/A-Moduls auf der Registerkarte **Allgemein** (siehe Kapitel 6.3).



8

Anzeige **Modul simuliert**

Sobald die Anzeige gelb leuchtet, wird mindestens ein Kanal des E/A-Moduls simuliert. Sie (de-)aktivieren den Simulationsmodus kanalweise im Fenster **Gerätedaten bearbeiten** des jeweiligen E/A-Moduls auf der Registerkarte **Kanal X** (siehe Kapitel 7).

9

Feld **Kanaltag**

Zeigt die Bezeichnung des jeweiligen Kanals an. Sie können die Bezeichnung im Fenster **Gerätedaten bearbeiten** des jeweiligen E/A-Moduls auf der Registerkarte **Kanal X** bearbeiten (siehe Kapitel 7).

Links vom Feld befindet sich die dazugehörige Kanalnummer, rechts davon die Kanalart (DIN = Digital Input; DOUT = Digital Output; AIN = Analog Input; AOUT = Analog Output).

10

Anzeige **aktiv**

Wenn die Anzeige gelb leuchtet, ist der betreffende Kanal aktiv. Sobald ein E/A-Modul aktiv ist, sind auch alle dessen Kanäle aktiv (siehe Anzeige **Modul aktiv** im selben Fenster).

11

Anzeige **simuliert**

Wenn die Anzeige gelb leuchtet, wird der betreffende Kanal simuliert. Sie (de-)aktivieren den Simulationsmodus kanalweise im Fenster **Gerätedaten bearbeiten** des jeweiligen E/A-Moduls auf der Registerkarte **Kanal X** (siehe Kapitel 7).

12

Anzeige **LFD**: Diese Anzeige ist nur vorhanden, wenn das E/A-Modul über eine Leitungsüberwachung verfügt.

Wenn die Anzeige rot leuchtet, liegt für den betreffenden Kanal ein Leitungsfehler vor. Bei einigen E/A-Modulen ist eine Unterscheidung zwischen Leitungsbruch und Kurzschluss möglich. In diesen Fällen erscheint neben der Anzeige **LFD** ein "B" für Leitungsbruch oder ein "K" für Kurzschluss.

Sie können die Leitungsüberwachung im Fenster **Gerätedaten bearbeiten** des jeweiligen E/A-Moduls auf der Registerkarte **Kanal X** kanalweise (de-)aktivieren (siehe Kapitel 7).

13

Anzeige **Signal**

Zeigt das aktuelle Feldsignal an. Falls die Anzeige gelb leuchtet, wird ein 1-Signal übertragen. Falls die Anzeige grau ist, wird ein 0-Signal übertragen.



14

Anzeige **Datenübertragung**

Blinkt gelb im Rhythmus der Datenübertragung. Falls ein Kommunikationsfehler vorliegt, leuchtet die Anzeige rot. Im Textfeld rechts neben der Anzeige wird der Kommunikationsstatus als Klartextmeldung angezeigt.

6.4.2 Messwertanzeige der analogen E/A-Module

Die Messwertanzeige der analogen E/A-Module unterscheidet sich lediglich in der Anzahl der angezeigten Kanäle. Deshalb wird die Messwertanzeige an dieser Stelle nur einmal exemplarisch beschrieben für alle

- Frequenzeingänge,
- (HART-)Analogeingänge,
- (HART-)Analogausgänge,
- Temperatureingänge,
- Spannungseingänge.

Rufen Sie zunächst das Fenster **Messwertanzeige anzeigen** auf (siehe "Fenster Messwertanzeige anzeigen aufrufen" auf Seite 310).

Der Bereich **Kanalstatus** des Fensters **Messwertanzeige anzeigen** untergliedert sich in die Registerkarten **Übersicht** und **Eingang X** bzw. **Ausgang X**. Das "X" steht für die Zahlen 1, 2, 3, usw., je nach dem, über wie viele Ein- bzw. Ausgangskanäle ein E/A-Modul verfügt.

- Die Registerkarte **Übersicht** bietet eine Übersicht über den Status und die Messwerte aller Eingangs-/Ausgangskanäle des E/A-Moduls (in diesem Beispiel nur ein Eingangskanal).
- Die Registerkarte(n) **Eingang X** bzw. **Ausgang X** zeigen die Werte der Registerkarte **Übersicht** für jeden Eingangs- bzw. Ausgangskanal getrennt an. Zusätzlich wird der Messwert in großen Ziffern und als Balkendarstellung angezeigt, und der LFD-Status wird näher spezifiziert.

In der folgenden Beispiel-Abbildung sind die Registerkarten Übersicht und Eingang X gleichzeitig eingeblendet.

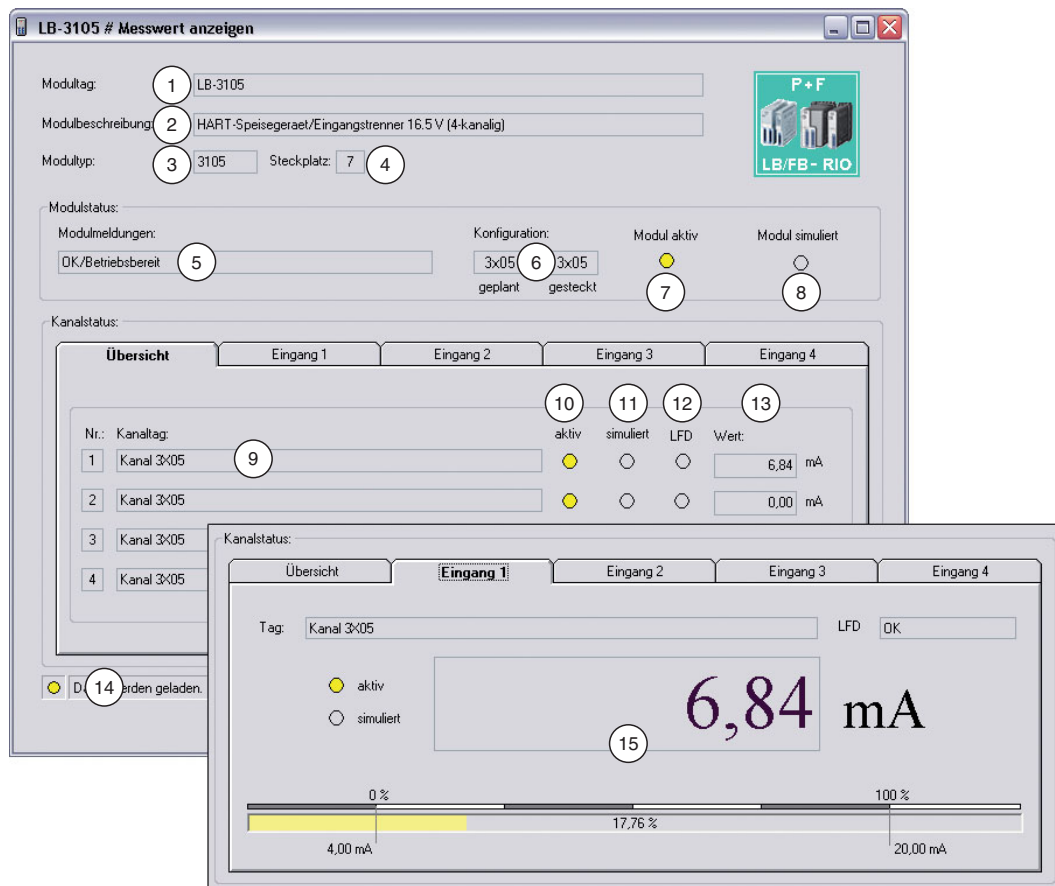


Abbildung 6.5: Fenster Messwertanzeige anzeigen

- 1 Feld **Modultag**
- 2 Feld **Modulbeschreibung**
- 3 Feld **Modultyp**
- 4 Feld **Steckplatz**
- 5 Feld **Modulmeldungen**
- 6 Felder **Konfiguration**
- 7 Anzeige **Modul aktiv**
- 8 Anzeige **Modul simuliert**
- 9 Feld **Kanaltag**
- 10 Anzeige **aktiv**
- 11 Anzeige **simuliert**
- 12 Anzeige **LFD**
- 13 Feld **Wert**
- 14 Anzeige **Datenübertragung**
- 15 Registerkarte **Eingang/Ausgang X** (in diesem Fall "Eingang 1")



Erläuterungen:

1

Feld Modultag

Zeigt die Bezeichnung des E/A-Moduls an. Die Bezeichnung können Sie im Fenster **Gerätedaten bearbeiten** des jeweiligen E/A-Moduls auf der Registerkarte **Allgemein** bearbeiten (siehe Kapitel 6.3).

2

Feld Modulbeschreibung

Zeigt die Klartextbeschreibung des E/A-Moduls an (nicht editierbar).

3

Feld Modultyp

Zeigt die vierstellige Typen-Kennzeichnung des E/A-Moduls an (nicht editierbar).

4

Feld Steckplatz

Zeigt die Steckplatznummer des E/A-Moduls an. Die Steckplatznummer ist nicht editierbar. Falls Sie das E/A-Modul an einen anderen Steckplatz positionieren möchten, löschen Sie es aus der Baumstruktur und fügen Sie es an einem anderen Steckplatz neu ein. Die Steckplätze in der Baumstruktur müssen der realen Anordnung auf dem Backplane entsprechen.

5

Feld Modulmeldungen

Zeigt Meldungen des E/A-Moduls im Klartext an. Fehlermeldungen werden rot hinterlegt.

6

Felder Konfiguration

Sie erkennen hier, welches E/A-Modul geplant (in der aktiven Konfiguration des Buskopplers enthalten) und welches tatsächlich auf dem Backplane gesteckt ist. Falls der geplante und der gesteckte E/A-Modultyp unterschiedlich sind, werden die Felder rot hinterlegt.

7

Anzeige Modul aktiv

Wenn die Anzeige gelb leuchtet, ist das E/A-Modul aktiv. Wenn die Anzeige grau ist, ist das E/A-Modul deaktiviert. Sie (de)aktivieren das E/A-Modul im Fenster **Gerätedaten bearbeiten** des jeweiligen E/A-Moduls auf der Registerkarte **Allgemein** (siehe Kapitel 6.3).



8

Anzeige **Modul simuliert**

Sobald die Anzeige gelb leuchtet, wird mindestens ein Kanal des E/A-Moduls simuliert. Sie (de-)aktivieren den Simulationsmodus kanalweise im Fenster **Gerätedaten bearbeiten** des jeweiligen E/A-Moduls auf der Registerkarte **Kanal X** (siehe Kapitel 7).

9

Feld **Kanaltag**

Zeigt die Bezeichnung des jeweiligen Kanals an. Sie können die Bezeichnung im Fenster **Gerätedaten bearbeiten** des jeweiligen E/A-Moduls auf der Registerkarte **Kanal X** bearbeiten (siehe Kapitel 7).

Links vom Feld befindet sich die dazugehörige Kanalnummer, rechts davon die Kanalart (DIN = Digital Input; DOUT = Digital Output; AIN = Analog Input; AOUT = Analog Output).

10

Anzeige **aktiv**

Wenn die Anzeige gelb leuchtet, ist der betreffende Kanal aktiv. Sobald ein E/A-Modul aktiv ist, sind auch alle dessen Kanäle aktiv (siehe Anzeige **Modul aktiv** im selben Fenster).

11

Anzeige **simuliert**

Wenn die Anzeige gelb leuchtet, wird der betreffende Kanal simuliert. Sie (de-)aktivieren den Simulationsmodus kanalweise im Fenster **Gerätedaten bearbeiten** des jeweiligen E/A-Moduls auf der Registerkarte **Kanal X** (siehe Kapitel 7).

12

Anzeige **LFD**: Diese Anzeige ist nur vorhanden, wenn das E/A-Modul über eine Leitungsüberwachung verfügt.

Wenn die Anzeige rot leuchtet, liegt für den betreffenden Kanal ein Leitungsfehler vor. Der Leitungsfehler ist auf den Registerkarten **Eingang/Ausgang X** näher spezifiziert.

Sie können die Leitungsüberwachung im Fenster **Gerätedaten bearbeiten** des jeweiligen E/A-Moduls auf der Registerkarte **Kanal X** kanalweise (de-)aktivieren (siehe Kapitel 7).

13

Feld **Wert**

Zeigt den aktuellen Messwert in der jeweiligen Einheit an.

14

Anzeige **Datenübertragung**

Blinkt gelb im Rhythmus der Datenübertragung. Falls ein Kommunikationsfehler vorliegt, leuchtet die Anzeige rot. Im Textfeld rechts neben der Anzeige wird der Kommunikationsstatus als Klartextmeldung angezeigt.



Registerkarte **Eingang/Ausgang X**

(In diesem Fall "Eingang 1") Zeigt die Werte der Registerkarte **Übersicht** einzeln für den jeweiligen Eingangs- bzw. Ausgangskanal an. Zusätzlich wird der Messwert in großen Ziffern und als Balkendarstellung angezeigt, und der LFD-Status wird näher spezifiziert (vorausgesetzt das E/A-Modul verfügt über eine Leitungsüberwachung).

6.5 Messwertverarbeitung

An dieser Stelle wird die Messwertverarbeitung der analogen E/A-Module erläutert. Detaillierte Beschreibungen zu jedem E/A-Modul finden Sie im Kapitel "E/A-Module konfigurieren" (siehe Kapitel 7).

6.5.1 Messbereich skalieren

Normalerweise werden analoge Messdaten als vorzeichenlose ganze Zahlen im Bereich von 10.000 (0 %) bis 50.000 (100 %) übertragen. Für Leitsysteme, die diesen weiten Zahlenbereich nicht verarbeiten können, können Sie den Zahlenbereich für jeden Kanal eines analogen E/A-Moduls getrennt anpassen.

Beachten Sie, dass die Skalierung von Live Zero Signalen ausgeht (0% = 4 mA, 100% = 20 mA). Bei der Skalierung 10.000 (Messanfang) bis 50.000 (Messende) entspricht der Wert 50% daher dem Zahlenwert 30.000. Wenn der Wert 0 über den Bus übertragen wird, nimmt der Ausgang den Wert 0 mA an. Entsprechend wird ein Eingangssignal von 0 mA dem PLS als Zahlenwert 0 gemeldet.

Um die Nähe zum 4 ... 20 mA-Signalbereich zu wahren, ist auch eine Skalierung von 4.000 bis 20.000 möglich. Diese Einstellung eignet sich auch für 0 ... 20 mA-Signalbereiche mit erweitertem Bereich.

Tragen Sie den gewünschten Zahlenbereich im Bereich **Messbereich/Skalierung** des Gerätedatenfensters des jeweiligen E/A-Moduls ein (Spalte **Abbildung**). Zulässig sind ganze Zahlen im Wertebereich 0 ... 65.535.

	phys. Grösse			Abbildung	
Untergrenze:	0,000	mA	<===>	0	Punkte
Messanfang:	4,000	mA	<===>	10000	Punkte
Messende:	20,000	mA	<===>	50000	Punkte
Obergrenze:	24,000	mA	<===>	60000	Punkte

Abbildung 6.6: Skalierung des Messbereichs



Hinweis!

Beispiel: Ein bestimmtes Leitsystem bevorzugt den Bereich 0 ... 4095 statt 0 ... 65535. Um die Skalierung anzupassen, wählen Sie die folgenden Einstellungen im PLS:

Messanfang: 625

Messende 3125

Skalierfaktor: 1,3107

Damit können über den Messwert hinaus auch Über- und Untersteuerungsbereiche des 4 ... 20 mA Signals dargestellt werden.



Hinweis!

Für Leitsysteme, die das FDT-Konzept unterstützen, ist keine Skalierung notwendig und sinnvoll. Dies liegt daran, dass die entsprechenden Kanalvariablen, die vom DTM angelegt und direkt aus dem PLS-System verwendet werden können, die oberen 12 Bit (Bit 4-15) des 16 Bit-Wertes verwenden und im Bit 1 die Gültigkeit des Messwertes identifizieren.

6.6 HART-Kommunikation einrichten

Die E/A-Module

- 3x02, 3x03, 3x05,
- 4x02 und 4x05

sind für die Kommunikation mit intelligenten Feldgeräten nach dem HART-Protokoll geeignet. HART-Feldgeräte können über den Profibus adressiert, aktiviert und bedient werden.



Hinweis!

Verwenden Sie für die HART-Kommunikation mit aktiven (separat gespeisten) Feldgeräten nur die einkanaligen E/A-Module 3x02.

Beachten Sie, dass die Anschlussbelegung von der des Speisekreises abweicht.

Stellen Sie sicher, dass bei HART-Kommunikation der Ausgangsstrom im Bereich von 4 ... 20 mA liegt.

Die HART-Kommunikation erfolgt nach dem Bell-Standard durch Aussendung von Frequenzpaketen (1200Hz = 1, 2200 Hz = 0). Die Frequenzpakete werden von den E/A-Modulen im FSK-Modus (Frequency Shift Keying) den 4-20 mA Signalen überlagert. Die Kommunikation kann auf zwei Arten erfolgen.

- Kommunikation mit bescheinigtem, Ex-zugelassenem Handbediengerät an den Klemmen der E/A-Module; der 250 Ω Kommunikationswiderstand ist in allen analogen E/A-Modulen eingebaut. Transmitter, die kein normgerechtes HART-Protokoll verwenden, können nach Abschluss der Bedienung einen Reset erforderlich machen (siehe folgender Abschnitt). Dies macht sich durch Einfrieren des Messkreises bemerkbar. Ein Reset kann durch eine Unterbrechung der Spannungsversorgung erreicht werden (kurzzeitiges Ziehen des E/A-Moduls).
- Kommunikation über den Profibus zum Buskoppler mit Hilfe der azyklischen DPV1-Dienste (gemäß PNO-Profil für HART on Profibus V 1.0) und zu den E/A-Modulen ohne Zusatzgeräte; dabei rufen Sie die Funktionen der HART-Feldgeräte mit einem geeigneten Kommunikationsprogramm über den Profibus auf. Die Feldgerätehersteller liefern eigene DTMs für ihre Feldgeräte, so dass sämtliche Funktionen der Feldgeräte über den Profibus mit dem HART-Protokoll zugänglich sind. Weiterhin können auch Profibus Klasse-2-Master eingesetzt werden, falls das Master-PLS keine HART-Funktionalität bietet. Diese Optionen sind auch mit PLS mit geeigneten HART-Treibern (z. B. PDM) verfügbar.

Für die HART-Kommunikation in FDT-Rahmenapplikationen bieten wir eine HART-Kommunikationskomponente an, die mit dem Standard-Setup der LB/FB Remote I/O DTM Collection installiert wird. Diese Komponente ermöglicht im Zusammenspiel mit einem HART-DTM (z. B. Generic HART DTM aus dem PACTware Standard-Setup) den Zugriff auf die angeschlossenen HART-Geräte. Die Planung der HART-Geräte erfolgt dann genauso wie mit dem Buskoppler und den E/A-Modulen (siehe folgende Beschreibung).



HART-Kommunikation in PACTware einrichten

Voraussetzungen: Sie haben bereits eine Projektdatei in der FDT-Rahmenapplikation angelegt (siehe Kapitel 5). Diese Projektdatei ist geöffnet und enthält in der Projektstruktur einen Buskoppler und mindestens ein HART-geeignetes E/A-Modul. Die Kommunikation mit der Remote-I/O-Station funktioniert.

1. Klicken Sie in der Projektstruktur mit der rechten Maustaste auf den Eintrag eines HART-geeignetes E/A-Moduls.

Es öffnet sich ein Kontextmenü.

2. Wählen Sie im Kontextmenü **Gerät hinzufügen**.

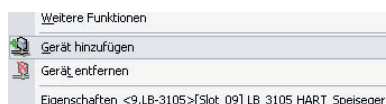


Abbildung 6.7: Kontextmenü Gerät hinzufügen

Es öffnet sich das Fenster **Gerät für** mit der Liste der zur Verfügung stehenden Geräte.

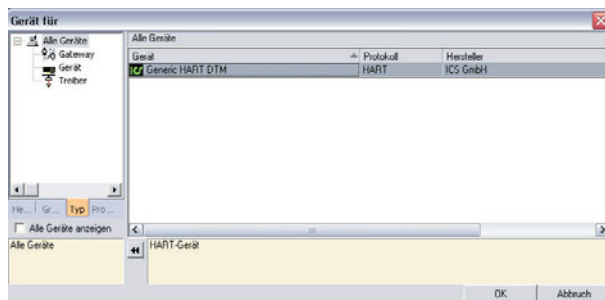


Abbildung 6.8: Auswahl des Generic HART DTM

3. Wählen Sie in der Liste das Gerät "Generic HART DTM" und klicken Sie anschließend auf **OK**.

Falls Sie ein mehrkanaliges E/A-Modul verwenden, öffnet sich das Fenster **Kanalauswahl**.

Falls Sie ein einkanaliges E/A-Modul verwenden, müssen Sie keinen Kanal auswählen.

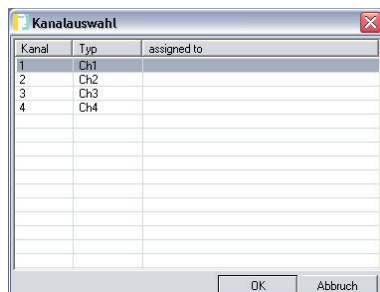


Abbildung 6.9: Fenster **Kanalauswahl**

4. Wählen Sie aus der Liste den gewünschten Kanal des E/A-Moduls aus und klicken Sie anschließend auf **OK**.

Der Generic HART DTM wird nun in der Projektstruktur unterhalb des E/A-Moduls eingefügt.

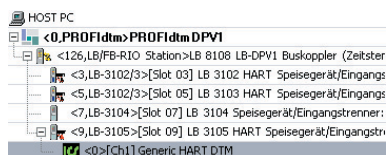


Abbildung 6.10: Generic HART DTM in der Projektstruktur

5. Klicken Sie mit der rechten Maustaste auf den Eintrag "Generic HART DTM".
Es öffnet sich ein Kontextmenü.
6. Wählen Sie im Kontextmenü z. B. **Parametrieren > Parametrieren**, um die gewünschten Einstellungen vorzunehmen, oder stellen Sie eine Verbindung mit dem Feldgerät her, um anschließend die Daten aus dem Feldgerät zu lesen. Alles weitere obliegt dem Geräte-DTM des Herstellers bzw. dem gewählten Generic HART-DTM.



Hinweis!

Anmerkung zu Buskopplern mit der Firmware-Version V6 - V9

Im Gegensatz zu Buskopplern mit der Firmware-Version V4 sind Buskoppler mit der Firmware-Version V6 - V9 mit einer HART-Störunterdrückung ausgestattet. Dies stellt sicher, dass HART-Kanäle nur dann als fehlerhaft gemeldet werden, wenn ein Fehler für mehr als 500 ms besteht. Solange fehlerhafte HART-Signale vorliegen, werden die Kanaldaten eingefroren. Der Kanal wird wieder aktiv, sobald der HART-Fehler erlischt. Weiterhin setzt der Buskoppler E/A-Module zurück, bei denen HART-Kommunikationsfehler aufgetreten sind. Ein manueller Reset durch Ziehen und Stecken des E/A-Module kann daher entfallen.

6.6.1 Praktische Erfahrungen

Bei Tests ergaben sich folgende Einschränkungen zur HART-Kommunikation.

- HART-Kommunikation mit Messumformern ist im Arbeitsbereich von 4 ... 20 mA möglich. Manche Messumformer gehen bei nicht vorhandenem Eingangssignal (Leitungsbruch) in die Übersteuerung (22 mA) oder Untersteuerung (< 4mA). In diesem Zustand ist oft keine HART-Kommunikation mit diesem Messumformer möglich. Dies gilt auch für Handbediengeräte.
- HART-Inkompatibilitäten: Es gibt HART-Messumformer, die mit gerätespezifischen HART-Befehlen arbeiten. Die Kommunikation mit HART-Standard-Befehlen über den Bus in Verbindung mit Remote I/O ist zwar problemlos möglich; sobald jedoch die gerätespezifischen, nicht HART-konformen Befehle aufgerufen werden, kommt der Fehlerzähler im E/A-Modul möglicherweise in die Sättigung (je nach Firmware und Hardware des E/A-Moduls). Dies gilt sowohl für die Buskommunikation als auch für die Bedienung des Transmitters mit eigensicheren Handbediengeräten des jeweiligen Herstellers. Führen Sie in diesem Fall einen Reset durch, indem Sie das E/A-Modul kurz ziehen und wieder stecken (Unterbrechung der Spannungsversorgung).
- HART-ähnliche Signale: In seltenen Fällen können nicht HART-fähige Feldgeräte (z. B. Tauchspulen-Positionierer) HART-ähnliche Signale in 20 mA Schleifen erzeugen. Diese Signale können durch zufällige Vibrationen am Einbauort des Feldgeräts entstehen, die im HART-Frequenzband liegen. Dadurch kann der Fehlerzähler des E/A-Moduls 4x02 übersättigt werden. In der Folge trennt das E/A-Modul die Kommunikation zum Buskoppler, der dem PLS wiederum eine Fehlermeldung liefert. Wenn Sie bei einem E/A-Modul auf derartige Probleme mit der HART-Kommunikation stoßen, ist ein Reset erforderlich. Sie können dieses Problem von vornherein umgehen, indem Sie ein E/A-Modul ohne HART-Funktionalität verwenden (4x01) oder die HART-Funktion des betroffenen Kanals deaktivieren.



6.7 Betriebsmodus und Fehlermodus

Für jeden Kanal eines E/A-Moduls kann im DTM-Konfigurationsfenster zwischen verschiedenen Funktionsmodi gewählt werden. Als Betriebsmodi stehen "Normal" und "Simulation" zur Verfügung, als Fehlermodi stehen "aktueller Wert", "Ersatzwert" und "letzter gültiger Wert" zur Verfügung. Lesen Sie die folgenden Unterabschnitte sowie das Kapitel "E/A-Module konfigurieren", um Näheres zu erfahren (siehe Kapitel 7).

6.7.1 Betriebsmodus einstellen

Während der Inbetriebnahme oder im Servicefall haben Sie die Möglichkeit, einzelne Kanäle der E/A-Module vom Betriebsmodus "Normal" in den Betriebsmodus "Simulation" umzuschalten. Der Kanal nimmt dann einen festgelegten Simulationswert an. Sowohl den Betriebsmodus als auch den Simulationswert stellen sie kanalweise im Gerätedatenfenster des jeweiligen E/A-Moduls ein (siehe Kapitel 7).

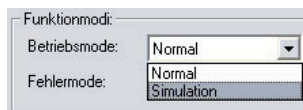


Abbildung 6.11: Betriebsmodus einstellen



Tipp

Speichern der Konfiguration

Bevor Sie mehrere Kanäle auf den Betriebsmodus "Simulation" umschalten, empfiehlt es sich, eine Kopie der aktuellen Konfiguration auf der Festplatte zu speichern. So können Sie später alle Kanäle leicht wieder von "Simulation" auf Normalbetrieb zurückschalten.

Die Simulationsfunktion ist bei laufendem Feldbus nutzbar und stört den Datenverkehr nicht. Lediglich der auf "Simulation" umgeschaltete Kanal wird nicht mehr mit aktuellen Feldsignalen, sondern mit Simulationswerten verarbeitet.

Bei Simulation werden die Feldbus-Werte simuliert. Eingangsdaten werden so wie voreingestellt (Simulationswert) über den Feldbus übertragen. Ausgangsdaten (Simulationswert) durchlaufen erst noch die interne Signal-Verarbeitung der LB/FB-Remote-I/O. So können Sie Sensorsignale ohne Änderung des Sensors simulieren, um z. B. bei der Inbetriebnahme den korrekten Datenverkehr zum Leitsystem zu überprüfen. In Gegenrichtung können Sie Ventalfunktionen überprüfen, selbst wenn noch keine Bus-Kommunikation aufgebaut ist.

Das Ergebnis der Simulationseinstellung können Sie in der Messwertanzeige überprüfen. Setzen Sie nach Abschluss der Inbetriebnahme oder Servicearbeiten den Betriebsmodus wieder auf "Normal" zurück.

6.7.2 Fehlermodus einstellen

Im Fehlerfall schalten E/A-Module automatisch in den Fehlermodus um. Der betroffene Kanal nimmt dann einen einstellbaren Ersatzwert an. Welchen Wert der Kanal annehmen soll, stellen Sie im Gerätedatenfenster des jeweiligen E/A-Moduls ein (siehe Kapitel 7).

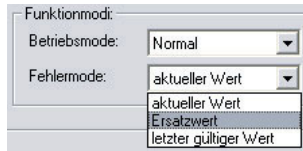


Abbildung 6.12: Fehlermodus einstellen

Fehlermodus bei Ausgängen

Ersatzwerte für Ausgänge werden angenommen, wenn die Ansprechüberwachungszeit abgelaufen ist oder die "Ungültig"-Kennung im Prozesswert gesetzt ist. Die Ansprechüberwachungszeit wird im Buskoppler eingestellt und überwacht die Kommunikation zwischen Master und Slave. Falls diese Zeit auf Null gestellt ist (Ansprechüberwachung deaktiviert), ist die Ersatzwert-Funktion bei Busausfall unwirksam. Falls während der Anlaufphase (Stromversorgung zuschalten) ein Fehlerzustand erkannt wird, werden die Ausgänge vom Zustand "Stromlos" in den entsprechenden Ersatzwert gemäß der gewählten Ersatzwert-Optionen überführt.

Folgende Ersatzwert-Optionen sind für den Fehlermodus einstellbar:

- **Aktueller Wert:**
Der aktuelle Wert ist der momentane, vom PLS übertragene Wert, der dann trotz "Ungültig"-Kennung ausgegeben wird.
- **Ersatzwert:**
Der Ersatzwert kann manuell auf jeden zulässigen Wert innerhalb des Betriebsbereichs des E/A-Moduls eingestellt werden.
- **Letzter gültiger Wert:**
Der letzte gültige Wert vor Eintritt der Störung wird aus dem Speicher des Buskopplers übernommen. Der Buskoppler zieht diesen Wert zur Bildung des Ausgangwertes heran, wenn mit Eintreffen des neuen Wertes ein Fehlerbit erkannt wird.

Wenn die Kommunikation zwischen dem E/A-Modul und dem Buskoppler gestört ist, werden die betreffenden Ausgänge nach einer Ansprechüberwachungszeit von ca. 500 ms abgeschaltet.



Fehlermodus bei Eingängen

Eingänge senden dem PLS Ersatzwerte, wenn ein Leitungsbruch, ein Kurzschluss oder ein allgemeiner Modulfehler (E/A-Modul defekt) vorliegt.

Folgende Ersatzwert-Optionen sind für den Fehlermodus einstellbar:

- **Aktueller Wert:**
Der aktuelle Wert entspricht dem fehlerhaften Messwert, der bei einem Sensorfehler zusammen mit einem Fehlerbit (Daten ungültig) übertragen wird.
- **Ersatzwert:**
Der Ersatzwert ist manuell einstellbar. Der Status des Ersatzwertes ist ab der DTM-Version 7 fest auf ungültig gesetzt.
- **Letzter gültiger Wert:**
Der letzte gültige Wert vor Eintritt der Störung wird aus dem Speicher übernommen und zur Bildung des Eingangswertes herangezogen, falls mit Eintreffen des neuen Wertes ein Fehlerbit erkannt wird. Der Status des letzten gültigen Wertes ist auf ungültig gesetzt.

Wenn die Kommunikation zwischen dem E/A-Modul und dem Buskoppler gestört ist, werden die betreffenden Eingänge auf den Status "Daten ungültig" gesetzt. Im entsprechenden Slot des Modulstatusbereichs wird ein Alarmbit gesetzt.

Fehlermodus - Reaktionen

Die folgende Abbildung und die folgende Tabelle zeigen am Beispiel eines Binärausgangs den Datenfluss, der sich je nach Situation und Parametereinstellungen ergibt.

- Im Normalbetrieb gelangen die Daten direkt vom Buskoppler zum Ausgang.
- Falls eine Invertierung eingestellt ist, werden die Signale entsprechend ihrer Parametereinstellung vorher invertiert.
- Falls statt der aktuellen Bus-Daten Simulationswerte ausgegeben werden, werden diese Simulationswerte wie die Bus-Daten behandelt und werden gegebenenfalls invertiert.
- Falls das Fehlerbit (Daten ungültig) gesetzt ist, werden je nach Fehlermodus die entsprechenden Ersatzwerte, die zuletzt gültigen Werte oder die aktuellen Werte an die Ausgänge übergeben.

Alle Verfahren werden kanalweise angewendet. Die Tabelle stellt einen Auszug aus den Kombinationsmöglichkeiten dar, die sich bei der Verfolgung des Datenflusses aus dem Diagramm ergeben können.

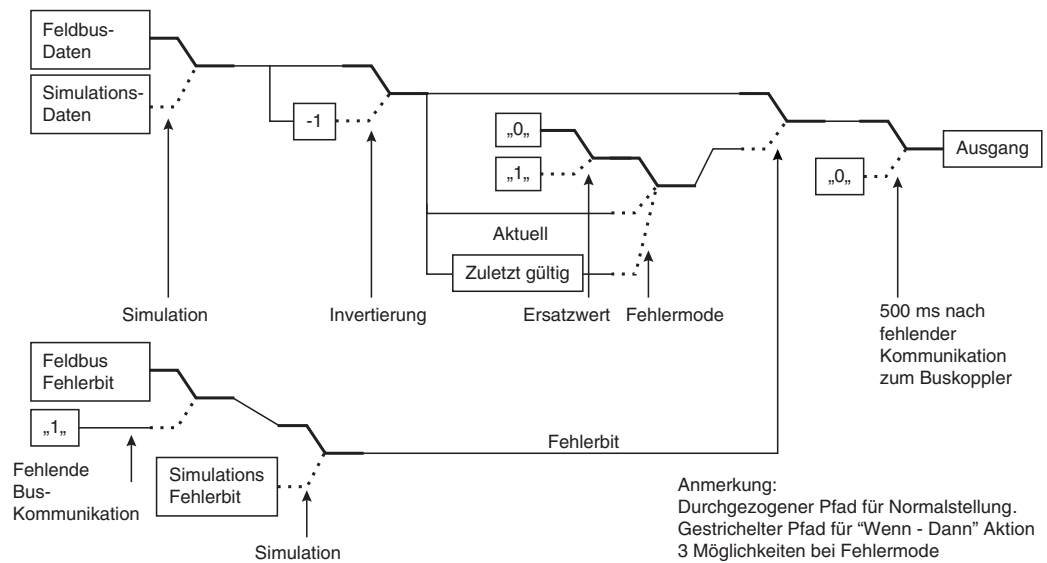


Abbildung 6.13: Datenfluss vom Buskoppler zu einem Binärausgang

Funktionstabelle (Binärausgänge)

Zustand	Buskoppler			E/A-Modul					
	Daten-Bit	Fehler-Bit	Kom 1	Simul.	Betriebsmodus	Kom 2	Inv.	Fehlermode	Output
Betrieb	0	0	ja	-	normal	ja	0	-	0
Betrieb	1	0	ja	-	normal	ja	0	-	1
Betrieb	0	0	ja	-	normal	ja	1	-	1
Betrieb	1	0	ja	-	normal	ja	1	-	0
Betrieb Fehlerbit	0	1	ja	-	normal	ja	0	akt. Wert	0
Betrieb Fehlerbit	1	1	ja	-	normal	ja	0	akt. Wert	1
Betrieb Fehlerbit	0	1	ja	-	normal	ja	1	akt. Wert	1
Betrieb Fehlerbit	1	1	ja	-	normal	ja	1	akt. Wert	0
Bus gestört	alt	-	nein	-	normal	ja	-	akt. Wert	alt

Abkürzungen: Kom 1 = Kommunikation mit Feldbus; Simul. = Simulation; Kom 2 = Kommunikation mit Buskoppler; Inv. = Invertierung; akt. Wert = aktueller Wert

Tabelle 6.2: Funktionstabelle (Binärausgänge)



7 E/A-Module konfigurieren

Die nachfolgenden Abschnitte beschreiben die Eigenschaften und Konfigurationsmöglichkeiten der E/A-Module, die mit dem Buskoppler kompatibel sind.

Die Abschnitte sind stets ähnlich aufgebaut:

- Kurzbeschreibung des jeweiligen E/A-Moduls mit Blockschaltbild,
- Informationen zu Auflösung und Mess-/Zykluszeit,
- Informationen zu Datenübertragung, Funktionstabelle mit Bit-Zuordnung,
- Informationen zu Leitungsüberwachung und Diagnosefunktionen,
- Beschreibung der Einstellmöglichkeiten.



7.1 LB 1x01 Binäreingang

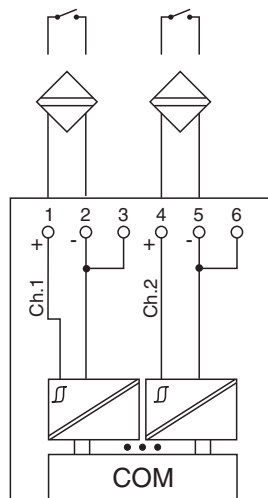


Abbildung 7.1: Blockschaltbild 1x01

Der Binäreingang verbindet die Prozesssignale von binären Sensoren (mechanischen Kontakten, NAMUR-Initiatoren, Optokopplern usw.) mit dem Prozessleitsystem oder der SPS.

Ausführungen

- LB 1001, nicht eigensicher
- LB 1101, eigensicher

Merkmale

- Modulbreite: 1 Steckplatz
- NAMUR nach DIN 19234
- 2 Kanäle
- Kanäle vom Bus und untereinander galvanisch getrennt

Weitere Informationen finden Sie auf dem entsprechenden Datenblatt und in der Betriebsanleitung.

7.1.1 Messzeit und Zykluszeit

Die maximale Eingangsfrequenz der Signale beträgt 50 Hz. Die Messbarkeit der Eingangszustände ist jedoch abhängig von der Zykluszeit des Datenverkehrs auf dem Bus (z. B. nur 1 Hz bei 500ms Abtastzeit).

Passen Sie kurze Signale an die Abtastzyklen der Leittechnik an, indem Sie die Signale mit Hilfe der einstellbaren Ausschaltverzögerung verlängern (siehe Abschnitt "Gerätedaten bearbeiten" für dieses E/A-Modul). Unabhängig von den Abtastzyklen der Leittechnik werden die Signale alle 6,5 ms zum Buskoppler übertragen.



7.1.2 Datenübertragung

Die Datenübertragung erfolgt entsprechend der Profibus-Spezifikation.

Für den Datenaustausch ist es wichtig, dass die Master- und Slavekonfiguration gleich ist (DP-Konfigurationsstring). Die Konfigurationsparameter sind in der GSD-Datei hinterlegt. Bei Prozessleitsystemen, die das FDT-Konzept unterstützen, können Sie den DTM einsetzen. Der DTM sorgt dafür, dass der Master alle wichtigen Informationen der jeweiligen Konfiguration erhält und automatisch angepasst wird.

Falls das Prozessleitsystem das FDT-Konzept nicht unterstützt, muss die Konfiguration im Master nachgebildet werden. Bei eingebundener GSD-Datei wird der richtige Konfigurations-Code automatisch bei der Auswahl des E/A-Moduls übernommen. Wenn die GSD-Datei nicht eingebunden werden kann, müssen die Konfigurationsparameter manuell eingegeben werden (siehe folgende Tabelle).

Der Binäreingang hat den DP-Konfigurationscode **10**.

Gerätefunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

Binäreingang 1x01		
Byte	Bit	Bedeutung
Eingangs-Byte 1	0	Status Kanal 1
	1	Leitungsüberwachung Kanal 1 (0 = OK, 1 = Fehler)
	2	Status Kanal 2
	3	Leitungsüberwachung Kanal 2 (0 = OK, 1 = Fehler)
	4	leer
	5	leer
	6	leer
	7	leer
Ausgangs-Bytes		ohne Ausgangs-Bytes

Tabelle 7.1: Gerätefunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

7.1.3 Leitungsüberwachung

Jeder Kanal besitzt eine Funktion zur Leitungsüberwachung und kann zwischen Leitungsbruch und Kurzschluss unterscheiden (nur bei NAMUR-Eingang). Die Leitungsüberwachung kann per Software ein- und ausgeschaltet werden. Falls Sie mechanische Kontakte verwenden, deaktivieren Sie entweder die Leitungsüberwachung oder beschalten Sie den mechanischen Kontakt am Einbauort mit einem NAMUR-Ersatzwiderstand (siehe Abbildung unten). Der NAMUR-Ersatzwiderstand bildet einen NAMUR-Initiator nach. Mit Hilfe des NAMUR-Ersatzwiderstands kann die Elektronik zwischen einem geschlossenen Schalter und einem Kurzschluss unterscheiden. Der NAMUR-Ersatzwiderstand ist als Zubehör bei P+F erhältlich.

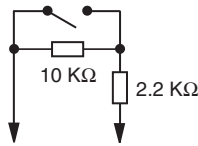


Abbildung 7.2: NAMUR-Ersatzwiderstand

7.1.4 Diagnose

Der Buskoppler unterstützt sowohl die DP-Diagnosefunktionen (Profibus-Standard) als auch die erweiterten Diagnosefunktionen (herstellerspezifisch). Somit sind umfangreiche Diagnosen der gesamten Remote-I/O-Station und der E/A-Module möglich. Im Modulstatusregister und im globalen Statusregister wird ein Fehler des E/A-Moduls angezeigt, wenn diese Eigenschaft in den Gerätedaten des Buskoppler eingestellt wurde.

Zusätzlich wird ein kanalbezogener Fehler angezeigt, wenn in einem der Kanäle eine Störung auftritt (mit Angabe von Steckplatz, Kanal, Ein-/Ausgangskennung, Fehlergrund).

7.1.5 Gerätedaten bearbeiten

Rufen Sie das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** auf (siehe "Fenster Gerätedaten bearbeiten aufrufen" auf Seite 82).

Das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** ist in mehrere Registerkarten unterteilt. Auf der ersten Registerkarte **Allgemein** stellen Sie die Parameter ein, die das ganze E/A-Modul betreffen. Weiterhin gibt es für jeden Kanal des E/A-Moduls eine Registerkarte **Kanal X** mit kanalspezifischen Parametern, wobei das "X" an dieser Stelle Platzhalter ist für die Kanalzahlen 1, 2, 3, und so weiter.

Da die kanalspezifischen Registerkarten des E/A-Moduls für jeden Kanal gleich aufgebaut sind, wird nur eine davon beschrieben.

Registerkarte **Allgemein** bearbeiten

Die Beschreibung der Registerkarte **Allgemein** finden Sie im Kapitel "Grundfunktionen der DTM-Software" (siehe Kapitel 6.3).



Registerkarte **Kanal X** bearbeiten

Auf der Registerkarte **Kanal X** bearbeiten Sie kanalspezifische Parameter und erhalten kanalspezifische Informationen. Das "X" steht hier für die Kanalnummer(n).

Für jeden Kanal des E/A-Moduls existiert eine eigene Registerkarte. Alle Kanal-Registerkarten des E/A-Moduls sind identisch aufgebaut.

Abbildung 7.3: Registerkarte **Kanal 1**

- 1 Feld **Kanaltag**
- 2 Kontrollkästchen **Kanal aktiv**
- 3 Feld **Kanalart**
- 4 Dropdown-Liste **Betriebsmode**
- 5 Dropdown-Liste **Fehlermode**
- 6 Kontrollkästchen **Invertierung**
- 7 Kontrollkästchen **Leitungsüberwachung**
- 8 Feld **Einschaltverzögerung**
- 9 Feld **Ausschaltverzögerung**
- 10 Bereich **Ersatzwert**
- 11 Bereich **Simulationswert**
- 12 Bereich **Spezielle Kanalparameter**
- 13 Feld **Notiz**

Erläuterungen:

1

Feld **Kanaltag**

Geben Sie eine eigene Bezeichnung für den Kanal ein (maximal 32 Zeichen).



2

Kontrollkästchen **Kanal aktiv**

Zeigt an, ob der Kanal aktiv ist oder nicht. Das Kontrollkästchen ist von dem Kontrollkästchen **Modul aktiv** auf der Registerkarte **Allgemein** abhängig und kann hier nicht editiert werden (siehe Kapitel 6.3).

3

Feld **Kanalart**

Zeigt die Kanalart an ("DIN" = Digital Input, "DOUT" = Digital Output, "AIN" = Analog Input, "AOUT" = Analog Output); nicht editierbar.

4

Dropdown-Liste **Betriebsmode**

Wählen Sie zwischen "Normal" (Normalbetrieb) und "Simulation" (Simulationsmodus):

- "Normal": Im Normalbetrieb wird das aktuelle Signal übertragen.
- "Simulation": Im Simulationsmodus wird ein Signal simuliert. Das simulierte Signal stellen Sie im Bereich **Simulationswert** ein, der sich ebenfalls auf dieser Registerkarte befindet.

Näheres hierzu erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).

5

Dropdown-Liste **Fehlermode**

Stellen Sie ein, wie das E/A-Modul im Fehlerfall reagiert. Wählen Sie zwischen "Aktueller Wert", "Ersatzwert" und "Letzter gültiger Wert":

- "Aktueller Wert": Das Signal wird trotz Fehler weiterhin unverändert übertragen (dabei kann es sich auch um ein simuliertes Signal handeln).
- "Ersatzwert": Ein Ersatzwert wird übertragen. Den Ersatzwert stellen Sie manuell im Bereich **Ersatzwert** ein, der sich ebenfalls auf dieser Registerkarte befindet.
- "Letzter gültiger Wert": Der letzte gültige Wert vor Eintritt der Störung wird übertragen.

Näheres zum Fehlermode erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).

6

Kontrollkästchen **Invertierung**

Aktivieren Sie **Invertierung**, um das Signal zu invertieren. Bei aktivierter Invertierung wird beispielsweise aus einer logischen "1" eine "0".



7

Kontrollkästchen **Leistungsüberwachung**

Aktivieren Sie die Leistungsüberwachung, um den feldseitigen Anschluss zu überwachen. Falls ein Fehler auftritt (z. B. Leitungsbruch oder Kurzschluss) wird der Fehler über den Statusbereich des Prozesswerts gemeldet und die über die Dropdown-Liste **Fehlermode** eingestellte Ersatzwertstrategie greift.

Alternativ können Fehler überwacht werden, indem das entsprechende Statusregister ausgelesen und ausgewertet wird.

Die Funktion Leistungsüberwachung ist nur bei NAMUR-Signalen möglich. Bei Kontakteingängen ohne NAMUR-Ersatzwiderstand kann der feldseitige Anschluss nicht überwacht werden.

8

Feld **Einschaltverzögerung**

Geben Sie einen Wert in ms ein, der einen Signalwechsel von 0 auf 1 entsprechend verzögert weiterleitet. Nutzen Sie die Einschaltverzögerung, um kurze Störimpulse auszufiltern (Kontaktprellen) (siehe folgende Abbildung).

9

Feld **Ausschaltverzögerung**

Geben Sie einen Wert in ms ein, der einen Signalwechsel von 1 auf 0 entsprechend verzögert weiterleitet. Nutzen Sie die Ausschaltverzögerung, um zu kurze Impulse zu verlängern. Auf diese Weise können auch sehr kurze Signale vom Feldbus-Zyklus erfasst werden (z. B. Molchsteuerung) (siehe folgende Abbildung).

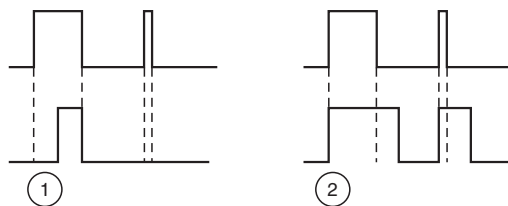


Abbildung 7.4: Ein- und Ausschaltverzögerung

- 1 Einschaltverzögerung: In der oberen Bildhälfte ist die Einschaltverzögerung deaktiviert, unten ist sie aktiviert (kurze Signale werden ausgefiltert).
- 2 Ausschaltverzögerung: In der oberen Bildhälfte ist die Ausschaltverzögerung deaktiviert, unten ist sie aktiviert (kurze Signale werden verlängert).



10

Bereich **Ersatzwert**

Legen Sie einen Ersatzwert für den Fehlerfall fest (siehe Dropdown-Liste **Fehlermode** auf dieser Registerkarte).

- Daten: Wählen Sie als Ersatzwert entweder die 0 oder die 1.
- Status: Der Ersatzwert für das fehlerhafte Signal wird automatisch immer mit dem Status "Daten ungültig" übertragen. Der Status ist daher auf "Daten ungültig" voreingestellt und kann nicht editiert werden.

11

Bereich **Simulationswert**

Legen Sie den Simulationswert und dessen Status fest. Der Simulationswert wird übertragen, wenn Sie den Betriebsmodus "Simulation" wählen.

- Daten: Wählen Sie als Simulationswert entweder die 0 oder die 1.
- Status: Wählen Sie zwischen dem Status "Daten OK" und "Daten ungültig". Falls Sie "Daten ungültig" wählen, greift die Ersatzwertstrategie.

12

Bereich **Spezielle Kanalparameter**

Der Bereich ist bei diesem E/A-Modul leer.

13

Feld **Notiz**

Geben Sie hier einen maximal 256 Zeichen langen, beliebigen Kommentar ein. Der Kommentar wird nur in der Datenbank gespeichert, eine Ablage in das Gerät ist nicht möglich. Der Kommentar gilt für das gesamte E/A-Modul und ist auch auf den anderen Registerkarten des Fensters sichtbar.

7.1.6 Messwertanzeige verwenden

Das Fenster **Messwertanzeige anzeigen** der E/A-Module dient der Anzeige von Messwerten und Diagnoseinformationen. Wie Sie das Fenster für dieses E/A-Modul aufrufen und was die darin enthaltenen Informationen bedeuten, erfahren Sie im Abschnitt "Messwertanzeige bei binären E/A-Modulen" (siehe Kapitel 6.4.1).



7.2 LB 1x02 Binäreingang

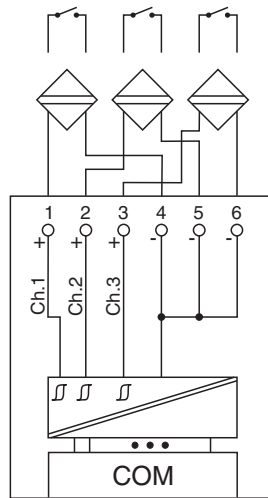


Abbildung 7.5: Blockschaltbild 1x02

Der Binäreingang verbindet die Prozesssignale von binären Sensoren (mechanischen Kontakten, NAMUR-Initiatoren, Optokopplern usw.) mit dem Prozessleitsystem oder der SPS.

Ausführungen

- LB1002, nicht eigensicher
- LB1102, eigensicher

Merkmale

- Modulbreite: 1 Steckplatz
- NAMUR nach DIN 19234
- 3 Kanäle
- Kanäle galvanisch vom Bus getrennt, mit gemeinsamer Minusleitung

Weitere Informationen finden Sie auf dem entsprechenden Datenblatt und in der Betriebsanleitung.

7.2.1 Messzeit und Zykluszeit

Die maximale Eingangsfrequenz der Signale beträgt 50 Hz. Die Messbarkeit der Eingangszustände ist jedoch abhängig von der Zykluszeit des Datenverkehrs auf dem Bus (z. B. nur 1 Hz bei 500ms Abtastzeit).

Passen Sie kurze Signale an die Abtastzyklen der Leittechnik an, indem Sie die Signale mit Hilfe der einstellbaren Ausschaltverzögerung verlängern (siehe Abschnitt "Gerätedaten bearbeiten" für dieses E/A-Modul). Unabhängig von den Abtastzyklen der Leittechnik werden die Signale alle 6,5 ms zum Buskoppler übertragen.



7.2.2 Datenübertragung

Die Datenübertragung erfolgt entsprechend der Profibus-Spezifikation.

Für den Datenaustausch ist es wichtig, dass die Master- und Slavekonfiguration gleich ist (DP-Konfigurationsstring). Die Konfigurationsparameter sind in der GSD-Datei hinterlegt. Bei Prozessleitsystemen, die das FDT-Konzept unterstützen, können Sie den DTM einsetzen. Der DTM sorgt dafür, dass der Master alle wichtigen Informationen der jeweiligen Konfiguration erhält und automatisch angepasst wird.

Falls das Prozessleitsystem das FDT-Konzept nicht unterstützt, muss die Konfiguration im Master nachgebildet werden. Bei eingebundener GSD-Datei wird der richtige Konfigurations-Code automatisch bei der Auswahl des E/A-Moduls übernommen. Wenn die GSD-Datei nicht eingebunden werden kann, müssen die Konfigurationsparameter manuell eingegeben werden (siehe folgende Tabelle).

Der Binäreingang hat den DP-Konfigurationscode **10**.

Gerätefunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

Binäreingang 1x02		
Byte	Bit	Bedeutung
Eingangs-Byte 1	0	Status Kanal 1
	1	Leitungsüberwachung Kanal 1 (0 = OK, 1 = Fehler)
	2	Status Kanal 2
	3	Leitungsüberwachung Kanal 2 (0 = OK, 1 = Fehler)
	4	Status Kanal 3
	5	Leitungsüberwachung Kanal 3 (0 = OK, 1 = Fehler)
	6	leer
	7	leer
Ausgangs-Bytes		ohne Ausgangs-Bytes

Tabelle 7.2: Gerätefunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

7.2.3 Leitungsüberwachung

Jeder Kanal besitzt eine Funktion zur Leitungsüberwachung und kann zwischen Leitungsbruch und Kurzschluss unterscheiden (nur bei NAMUR-Eingang). Die Leitungsüberwachung kann per Software ein- und ausgeschaltet werden. Falls Sie mechanische Kontakte verwenden, deaktivieren Sie entweder die Leitungsüberwachung oder beschalten Sie den mechanischen Kontakt am Einbauort mit einem NAMUR-Ersatzwiderstand (siehe Abbildung unten). Der NAMUR-Ersatzwiderstand bildet einen NAMUR-Initiator nach. Mit Hilfe des NAMUR-Ersatzwiderstands kann die Elektronik zwischen einem geschlossenen Schalter und einem Kurzschluss unterscheiden. Der NAMUR-Ersatzwiderstand ist als Zubehör bei P+F erhältlich.

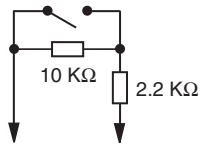


Abbildung 7.6: NAMUR-Ersatzwiderstand

7.2.4 Diagnose

Der Buskoppler unterstützt sowohl die DP-Diagnosefunktionen (Profibus-Standard) als auch die erweiterten Diagnosefunktionen (herstellerspezifisch). Somit sind umfangreiche Diagnosen der gesamten Remote-I/O-Station und der E/A-Module möglich. Im Modulstatusregister und im globalen Statusregister wird ein Fehler des E/A-Moduls angezeigt, wenn diese Eigenschaft in den Gerätedaten des Buskoppler eingestellt wurde.

Zusätzlich wird ein kanalbezogener Fehler angezeigt, wenn in einem der Kanäle eine Störung auftritt (mit Angabe von Steckplatz, Kanal, Ein-/Ausgangskennung, Fehlergrund).

7.2.5 Gerätedaten bearbeiten

Rufen Sie das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** auf (siehe "Fenster Gerätedaten bearbeiten aufrufen" auf Seite 82).

Das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** ist in mehrere Registerkarten unterteilt. Auf der ersten Registerkarte **Allgemein** stellen Sie die Parameter ein, die das ganze E/A-Modul betreffen. Weiterhin gibt es für jeden Kanal des E/A-Moduls eine Registerkarte **Kanal X** mit kanalspezifischen Parametern, wobei das "X" an dieser Stelle Platzhalter ist für die Kanalzahlen 1, 2, 3, und so weiter.

Da die kanalspezifischen Registerkarten des E/A-Moduls für jeden Kanal gleich aufgebaut sind, wird nur eine davon beschrieben.

Registerkarte **Allgemein** bearbeiten

Die Beschreibung der Registerkarte **Allgemein** finden Sie im Kapitel "Grundfunktionen der DTM-Software" (siehe Kapitel 6.3).

Registerkarte **Kanal X** bearbeiten

Auf der Registerkarte **Kanal X** bearbeiten Sie kanalspezifische Parameter und erhalten kanalspezifische Informationen. Das "X" steht hier für die Kanalnummer(n).

Für jeden Kanal des E/A-Moduls existiert eine eigene Registerkarte. Alle Kanal-Registerkarten des E/A-Moduls sind identisch aufgebaut.

Abbildung 7.7: Registerkarte **Kanal 1**

- 1 Feld **Kanaltag**
- 2 Kontrollkästchen **Kanal aktiv**
- 3 Feld **Kanalart**
- 4 Dropdown-Liste **Betriebsmode**
- 5 Dropdown-Liste **Fehlermode**
- 6 Kontrollkästchen **Invertierung**
- 7 Kontrollkästchen **Leistungsüberwachung**
- 8 Feld **Einschaltverzögerung**
- 9 Feld **Ausschaltverzögerung**
- 10 Bereich **Ersatzwert**
- 11 Bereich **Simulationswert**
- 12 Bereich **Spezielle Kanalparameter**
- 13 Feld **Notiz**

Erläuterungen:

1

Feld **Kanaltag**

Geben Sie eine eigene Bezeichnung für den Kanal ein (maximal 32 Zeichen).



2

Kontrollkästchen **Kanal aktiv**

Zeigt an, ob der Kanal aktiv ist oder nicht. Das Kontrollkästchen ist von dem Kontrollkästchen **Modul aktiv** auf der Registerkarte **Allgemein** abhängig und kann hier nicht editiert werden (siehe Kapitel 6.3).

3

Feld **Kanalart**

Zeigt die Kanalart an ("DIN" = Digital Input, "DOUT" = Digital Output, "AIN" = Analog Input, "AOUT" = Analog Output); nicht editierbar.

4

Dropdown-Liste **Betriebsmode**

Wählen Sie zwischen "Normal" (Normalbetrieb) und "Simulation" (Simulationsmodus):

- "Normal": Im Normalbetrieb wird das aktuelle Signal übertragen.
- "Simulation": Im Simulationsmodus wird ein Signal simuliert. Das simulierte Signal stellen Sie im Bereich **Simulationswert** ein, der sich ebenfalls auf dieser Registerkarte befindet.

Näheres hierzu erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).

5

Dropdown-Liste **Fehlermode**

Stellen Sie ein, wie das E/A-Modul im Fehlerfall reagiert. Wählen Sie zwischen "Aktueller Wert", "Ersatzwert" und "Letzter gültiger Wert":

- "Aktueller Wert": Das Signal wird trotz Fehler weiterhin unverändert übertragen (dabei kann es sich auch um ein simuliertes Signal handeln).
- "Ersatzwert": Ein Ersatzwert wird übertragen. Den Ersatzwert stellen Sie manuell im Bereich **Ersatzwert** ein, der sich ebenfalls auf dieser Registerkarte befindet.
- "Letzter gültiger Wert": Der letzte gültige Wert vor Eintritt der Störung wird übertragen.

Näheres zum Fehlermode erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).

6

Kontrollkästchen **Invertierung**

Aktivieren Sie **Invertierung**, um das Signal zu invertieren. Bei aktivierter Invertierung wird beispielsweise aus einer logischen "1" eine "0".

7

Kontrollkästchen **Leistungsüberwachung**

Aktivieren Sie die Leistungsüberwachung, um den feldseitigen Anschluss zu überwachen. Falls ein Fehler auftritt (z. B. Leitungsbruch oder Kurzschluss) wird der Fehler über den Statusbereich des Prozesswerts gemeldet und die über die Dropdown-Liste **Fehlermode** eingestellte Ersatzwertstrategie greift.

Alternativ können Fehler überwacht werden, indem das entsprechende Statusregister ausgelesen und ausgewertet wird.

Die Funktion Leistungsüberwachung ist nur bei NAMUR-Signalen möglich. Bei Kontakteingängen ohne NAMUR-Ersatzwiderstand kann der feldseitige Anschluss nicht überwacht werden.

8

Feld **Einschaltverzögerung**

Geben Sie einen Wert in ms ein, der einen Signalwechsel von 0 auf 1 entsprechend verzögert weiterleitet. Nutzen Sie die Einschaltverzögerung, um kurze Störimpulse auszufiltern (Kontaktprellen) (siehe folgende Abbildung).

9

Feld **Ausschaltverzögerung**

Geben Sie einen Wert in ms ein, der einen Signalwechsel von 1 auf 0 entsprechend verzögert weiterleitet. Nutzen Sie die Ausschaltverzögerung, um zu kurze Impulse zu verlängern. Auf diese Weise können auch sehr kurze Signale vom Feldbus-Zyklus erfasst werden (z. B. Molchsteuerung) (siehe folgende Abbildung).

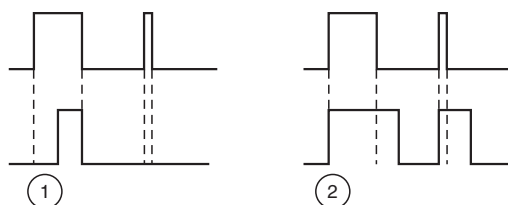


Abbildung 7.8: Ein- und Ausschaltverzögerung

- 1 Einschaltverzögerung: In der oberen Bildhälfte ist die Einschaltverzögerung deaktiviert, unten ist sie aktiviert (kurze Signale werden ausgefiltert).
- 2 Ausschaltverzögerung: In der oberen Bildhälfte ist die Ausschaltverzögerung deaktiviert, unten ist sie aktiviert (kurze Signale werden verlängert).



10

Bereich **Ersatzwert**

Legen Sie einen Ersatzwert für den Fehlerfall fest (siehe Dropdown-Liste **Fehlermode** auf dieser Registerkarte).

- Daten: Wählen Sie als Ersatzwert entweder die 0 oder die 1.
- Status: Der Ersatzwert für das fehlerhafte Signal wird automatisch immer mit dem Status "Daten ungültig" übertragen. Der Status ist daher auf "Daten ungültig" voreingestellt und kann nicht editiert werden.

11

Bereich **Simulationswert**

Legen Sie den Simulationswert und dessen Status fest. Der Simulationswert wird übertragen, wenn Sie den Betriebsmodus "Simulation" wählen.

- Daten: Wählen Sie als Simulationswert entweder die 0 oder die 1.
- Status: Wählen Sie zwischen dem Status "Daten OK" und "Daten ungültig". Falls Sie "Daten ungültig" wählen, greift die Ersatzwertstrategie.

12

Bereich **Spezielle Kanalparameter**

Der Bereich ist bei diesem E/A-Modul leer.

13

Feld **Notiz**

Geben Sie hier einen maximal 256 Zeichen langen, beliebigen Kommentar ein. Der Kommentar wird nur in der Datenbank gespeichert, eine Ablage in das Gerät ist nicht möglich. Der Kommentar gilt für das gesamte E/A-Modul und ist auch auf den anderen Registerkarten des Fensters sichtbar.

7.2.6 Messwertanzeige verwenden

Das Fenster **Messwertanzeige anzeigen** der E/A-Module dient der Anzeige von Messwerten und Diagnoseinformationen. Wie Sie das Fenster für dieses E/A-Modul aufrufen und was die darin enthaltenen Informationen bedeuten, erfahren Sie im Abschnitt "Messwertanzeige bei binären E/A-Modulen" (siehe Kapitel 6.4.1).



7.3 LB 1x03 Frequenzeingang

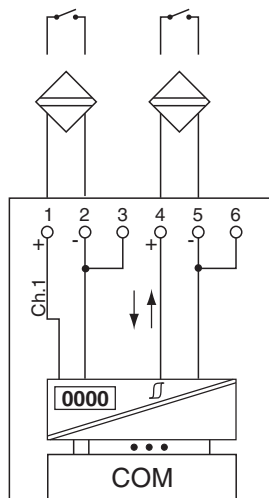


Abbildung 7.9: Blockschaltbild 1x03

Der Binäreingang verbindet die Prozesssignale von binären Sensoren (mechanischen Kontakten, NAMUR-Initiatoren, Optokopplern usw.) mit dem Prozessleitsystem oder der SPS.

Ausführungen

- LB1003, nicht eigensicher
- LB1103, eigensicher

Merkmale

- Modulbreite: 1 Steckplatz
- NAMUR nach DIN 19234
- 1 Kanal, vom Bus galvanisch getrennt
 - Kanal 1 für Frequenzmessung oder Impulszählung
 - Zusätzlicher Drehrichtungseingang für Drehrichtungs-Erkennung (z. B. bei rotierenden Maschinen) oder Zählrichtungs-Erkennung (aufwärts oder abwärts); kein separater Kanal



Hinweis!

Bandbreitenbeschränkung

Die Bandbreite von 15 kHz eignet sich nicht für prellende Kontakte. Wählen Sie in diesem Fall die Ausführung mit 400 Hz Bandbreite (siehe Katalog).

Weitere Informationen finden Sie auf dem entsprechenden Datenblatt und in der Betriebsanleitung.



7.3.1 Messzeit und Zykluszeit

Die Wandlungszeit beträgt ca. 50 ms. Die Aktualität des Messwertes ist jedoch abhängig von der Zykluszeit des Datenverkehrs auf dem Bus. Unabhängig von der Messzeit werden die Signale alle 6,5 ms zum Buskoppler übertragen.

7.3.2 Datenübertragung

Die Datenübertragung erfolgt entsprechend der Profibus-Spezifikation.

Für den Datenaustausch ist es wichtig, dass die Master- und Slavekonfiguration gleich ist (DP-Konfigurationsstring). Die Konfigurationsparameter sind in der GSD-Datei hinterlegt. Bei Prozessleitsystemen, die das FDT-Konzept unterstützen, können Sie den DTM einsetzen. Der DTM sorgt dafür, dass der Master alle wichtigen Informationen der jeweiligen Konfiguration erhält und automatisch angepasst wird.

Falls das Prozessleitsystem das FDT-Konzept nicht unterstützt, muss die Konfiguration im Master nachgebildet werden. Bei eingebundener GSD-Datei wird der richtige Konfigurations-Code automatisch bei der Auswahl des E/A-Moduls übernommen. Wenn die GSD-Datei nicht eingebunden werden kann, müssen die Konfigurationsparameter manuell eingegeben werden (siehe folgende Tabelle).

Das E/A-Modul LB/FB 1x03 verfügt über 3 Funktionsarten. Die verschiedenen Funktionsarten führen zu unterschiedlichen Datenstrukturen im Profibus-Datentelegramm. Der Frequenzeingang repräsentiert damit eigentlich drei Geräte, die unterschiedliche Treiber im Leitsystem erfordern und unterschiedliche DP-Codes in der GSD Datei belegen.

Falls Sie die Funktionsart des E/A-Moduls wechseln möchten beachten Sie, dass ein Wechsel der Funktionsart einem Austausch gegen ein anderes E/A-Modul entspricht. **Ein Wechsel der Funktionsart bei laufendem Betrieb ist daher nur mit HCiR möglich.** Folgende Funktionsarten stehen zur Verfügung:

- Frequenzeingang bis 15 kHz (mit oder ohne Richtungserkennung) oder 12-Bit-Impulseingang bis 15 kHz (mit oder ohne Richtungserkennung)
DP-Konfigurationscode: **50**
- 32-Bit-Impulseingang (mit oder ohne Richtungserkennung)
DP-Konfigurationscode: **51**
- Kombiniertes 32-Bit-Impulseingang und Frequenzeingang bis 50 Hz (mit oder ohne Richtungserkennung)
DP-Konfigurationscode: **52**

Gerätefunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

Frequenzeingang 1x03				
Byte	Bit	Bedeutung	Bedeutung	Bedeutung
		Frequenzeingang bis 15 kHz oder 12-Bit-Impulseingang bis 15 kHz	Kombinierter 32-Bit-Impulseingang und Frequenzeingang bis 50 Hz	32-Bit-Impulseingang bis 15 kHz
Eingangs-Byte 1	0	Status Kanal 1		Hi-Wort des Zählwertes (16 Bit)
	1	Leitungsüberwachung Kanal 1 (0 = OK, 1 = Fehler)		
	2	leer		
	3	leer bzw. Richtungserkennung (0 = vorwärts, 1 = rückwärts)		
	4	Frequenz (12 Bit) oder Zählwert (12 Bit)	Frequenz (12 Bit)	
	5			
	6			
	7			
Eingangs-Byte 2	0-7			
Eingangs-Byte 3	0-7	-	Hi-Wort des Zählwertes (16 Bit)	Lo-Wort des Zählwertes (16 Bit)
Eingangs-Byte 4	0-7	-		
Eingangs-Byte 5	0-7	-	Lo-Wort des Zählwertes (16 Bit)	-
Eingangs-Byte 6	0-7	-		-
Ausgangs-Bytes		ohne Ausgangs-Bytes	ohne Ausgangs-Bytes	ohne Ausgangs-Bytes

Tabelle 7.3: Gerätefunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

7.3.3 Leitungsüberwachung

Jeder Kanal besitzt eine Funktion zur Leitungsüberwachung und kann zwischen Leitungsbruch und Kurzschluss unterscheiden (nur bei NAMUR-Eingang). Die Leitungsüberwachung kann per Software ein- und ausgeschaltet werden. Falls Sie mechanische Kontakte verwenden, deaktivieren Sie entweder die Leitungsüberwachung oder beschalten Sie den mechanischen Kontakt am Einbauort mit einem NAMUR-Ersatzwiderstand (siehe Abbildung unten). Der NAMUR-Ersatzwiderstand bildet einen NAMUR-Initiator nach. Mit Hilfe des NAMUR-Ersatzwiderstands kann die Elektronik zwischen einem geschlossenen Schalter und einem Kurzschluss unterscheiden. Der NAMUR-Ersatzwiderstand ist als Zubehör bei P+F erhältlich.

Falls Sie die Drehrichtungs-Erkennung verwenden, beschalten Sie auch den Drehrichtungseingang mit einem NAMUR-Ersatzwiderstand. Bei Geräten ohne Drehrichtungs-Erkennung wird der Drehrichtungseingang ignoriert.

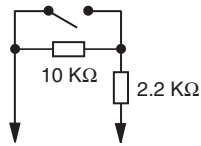


Abbildung 7.10: NAMUR-Ersatzwiderstand

7.3.4 Drehrichtungs-Erkennung

Die Drehrichtung wird über den zweiten Binäreingang (Drehrichtungseingang) durch die Phasenverschiebung zwischen den beiden eintreffenden Impulsen erkannt (siehe Abbildung 7.11 auf Seite 121).

Wenn Sie eine Messmethode ohne Drehrichtungs-Erkennung wählen, wird aufwärts gezählt. Wenn Sie eine Messmethode mit Drehrichtungs-Erkennung wählen, verarbeitet das E/A-Modul Feldsignale wie folgt:

- Der Zähler zählt vorwärts, wenn der Drehrichtungseingang beim Eintreffen des Zählimpulses logisch 0 ist.
- Der Zähler zählt rückwärts, wenn der Drehrichtungseingang beim Eintreffen des Zählimpulses logisch 1 ist.

Der Master erkennt die Zählrichtung des 32-Bit-Zählers durch Vergleich der Zählerstände aufeinander folgender Zyklen. Beim 12-Bit-Zähler wird ein Richtungsbit übertragen.

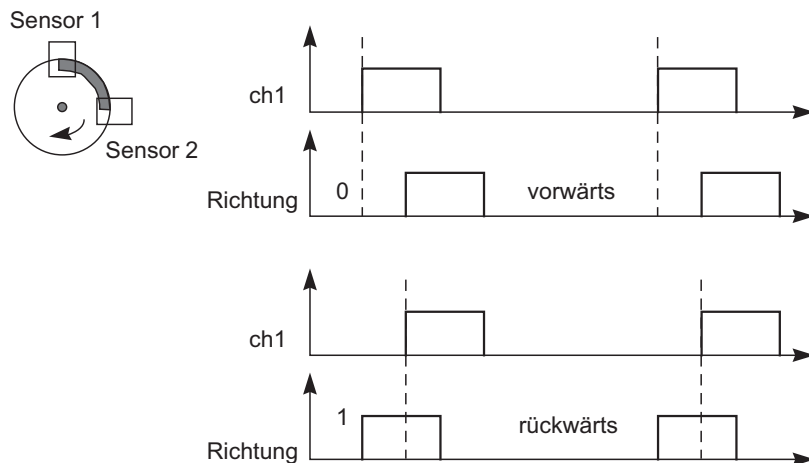


Abbildung 7.11: Drehrichtungs-Erkennung



7.3.5 Funktionsarten

Frequenzeingang bis 15 kHz

In dieser Funktionsart können Frequenzen bis 15 kHz gemessen werden. Das Ergebnis der Frequenzmessung wird mit einer Genauigkeit von 0,1 % als Integerwert an den Buskoppler übertragen. Im Buskoppler stehen in Abhängigkeit von der Frequenz alle 100 ms bis alle 1000 ms (1 Hz) usw. neue Messergebnisse zur Verfügung (alle 10 Sek bei 0,1 Hz). Die Frequenzmessung arbeitet mit dem internen 16 MHz Quartz, um die Zeit zwischen 2 Impulsen zu messen. Die kürzeste Impulsdauer beträgt 20 µs.

Impulseingang

Als 12 Bit-Impulseingang erfasst das Modul Zählerstände bis 4095 (entspricht 12 von 16 Bit), wobei die unteren 4 Bits Statusinformationen enthalten. Als 32 Bit-Impulseingang verwendet das E/A-Modul einen 4 Byte-Zähler im Buskoppler, der Zählerstände bis 4294967295 erfasst (2^{32}).

Die Impulseingänge können mit einem Vorteiler versehen werden, um bei hohen Zählfrequenzen den maximalen Zählerstand (Überlauf) nicht bereits vor der nächsten Busabfrage zu erreichen. Der Vorteiler ist nicht bei der Kombination von Impuls- und Frequenzeingang verfügbar.

Kombination von Impulseingang und Frequenzeingang

Bei der Kombination von Impulseingang und Frequenzeingang beträgt die Mindestimpulsdauer/Impulspause 10 ms. Die maximal erfassbare Frequenz beträgt dann 50 Hz.

Frequenzeingang bis 400 Hz

Für Signalgeber mit prellenden Kontakten ist eine Ausführung des E/A-Moduls mit einer maximalen Frequenz von 400 Hz verfügbar (gesonderte Bestellnummer, siehe Katalog). Auch wenn in der Konfigurationssoftware alle Funktionen der 15 kHz-Ausführung wählbar sind, sorgt eine Software dafür, dass Impulse mit einer Dauer < 1 ms unterdrückt werden. Die 400 Hz-Ausführung wird abgesehen davon genauso behandelt wie die 15 kHz-Ausführung.

Bei einer Einstellung des Messanfangs > 0 Hz ist zu prüfen, ob die Formel $\text{Messende} / (1 - \text{Messanfang} / \text{Messende})$ ein Ergebnis kleiner 400 liefert. Größere Werte können wegen der Interruptsteuerung nicht verarbeitet werden.



Hinweis!

32 Bit-Zählerwerte

32 Bit-Zählerwerte werden im Buskoppler abgelegt. Sie werden beim Entfernen des Buskopplers, Abschalten der Stromversorgung (Netzausfall) sowie bei einer Redundanzumschaltung gelöscht.



12-Bit-Zählerstände sind zu jeder Zeit genau, da sie im E/A-Modul selbst abgelegt sind. Zur Summierung von 12 Bit-Zählern muss das PLS jeweils die Differenz zwischen zwei aufeinander folgenden Abfragen aufaddieren. Beim Summieren ist darauf zu achten, dass nach einem Zählerüberlauf der aktuelle Zählerwert kleiner ist als der vorhergehende. Zählvorgänge laufen in der Regel mit relativ niedrigen Frequenzen ab. Daher ist der Master in der Lage, Zählerstände so häufig abzufragen, dass zwischen 2 Abfragen maximal 1 Zählerüberlauf zu erwarten ist.



Hinweis!

Die Buszykluszeit beträgt 500 ms und der Zählwert des 12-Bit-Zählers ist maximal 4095. Daraus resultiert eine maximale Frequenz von $4095/0,5 \text{ sek} = 8190 \text{ Hz}$. Falls die Buszykluszeit nicht zur Zählfrequenz passt, kann der 32-Bit-Zähler mit den genannten Einschränkungen hinsichtlich Redundanzumschaltung und Netzausfall verwendet werden.

7.3.6 Diagnose

Der Buskoppler unterstützt sowohl die DP-Diagnosefunktionen (Profibus-Standard) als auch die erweiterten Diagnosefunktionen (herstellerspezifisch). Somit sind umfangreiche Diagnosen der gesamten Remote-I/O-Station und der E/A-Module möglich. Im Modulstatusregister und im globalen Statusregister wird ein Fehler des E/A-Moduls angezeigt, wenn diese Eigenschaft in den Gerätedaten des Buskoppler eingestellt wurde.

Zusätzlich wird ein kanalbezogener Fehler angezeigt, wenn in einem der Kanäle eine Störung auftritt (mit Angabe von Steckplatz, Kanal, Ein-/Ausgangskennung, Fehlergrund).

7.3.7 Gerätedaten bearbeiten

Rufen Sie das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** auf (siehe "Fenster Gerätedaten bearbeiten aufrufen" auf Seite 82).

Das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** ist in mehrere Registerkarten unterteilt. Auf der ersten Registerkarte **Allgemein** stellen Sie die Parameter ein, die das ganze E/A-Modul betreffen. Weiterhin gibt es für jeden Kanal des E/A-Moduls eine Registerkarte **Kanal X** mit kanalspezifischen Parametern, wobei das "X" an dieser Stelle Platzhalter ist für die Kanalzahlen 1, 2, 3, und so weiter.

Da die kanalspezifischen Registerkarten des E/A-Moduls für jeden Kanal gleich aufgebaut sind, wird nur eine davon beschrieben.

Registerkarte **Allgemein** bearbeiten

Die Beschreibung der Registerkarte **Allgemein** finden Sie im Kapitel "Grundfunktionen der DTM-Software" (siehe Kapitel 6.3).

Registerkarte **Kanal X** bearbeiten

Auf der Registerkarte **Kanal X** bearbeiten Sie kanalspezifische Parameter und erhalten kanalspezifische Informationen. Das "X" steht hier für die Kanalnummer(n).

Für jeden Kanal des E/A-Moduls existiert eine eigene Registerkarte. Alle Kanal-Registerkarten des E/A-Moduls sind identisch aufgebaut.

The screenshot shows a configuration window for 'Kanal 1'. It is divided into several sections:

- Kanaltag:** A text field containing 'Kanal 1X03' (1).
- Kanal aktiv:** A checked checkbox (2).
- Kanaleigenschaften:**
 - Kanalart:** A dropdown menu set to 'AIN' (3).
 - Kanaltype:** A dropdown menu set to 'Impuls' (4).
- Funktionmodi:**
 - Betriebsmode:** A dropdown menu set to 'Normal' (5).
 - Fehlermode:** A dropdown menu set to 'aktueller Wert' (6).
 - Erweitert:** A button (7).
- Signalverarbeitung:**
 - Leitungsüberwachung:** A checked checkbox (8).
 - Bruchverzögerung:** A text field set to '10' (9).
- Messbereich/Skalierung:**
 - phys. Grösse:**
 - Untergrenze: -12,500 Hz
 - Messanfang: 0,000 Hz
 - Messende: 50,000 Hz
 - Obergrenze: 62,500 Hz
 - Abbildung:**
 - 0 Punkte
 - 10000 Punkte
 - 50000 Punkte
 - 60000 Punkte
- Spezialeinstellungen:**
 - Messmethode:** A dropdown menu set to 'Frequenz + 32-Bit Zähler' (11).
 - Vorteiler:** A text field set to '1' (12).
- Notiz:** A large empty text area (13).

 At the bottom, there are buttons for 'OK', 'Abbrechen', 'Speichern', and 'Hilfe'. The status bar shows 'LB/FB - RIO'.

Abbildung 7.12: Registerkarte **Kanal 1**

- 1 Feld **Kanaltag**
- 2 Kontrollkästchen **Kanal aktiv**
- 3 Feld **Kanalart**
- 4 Feld **Kanaltyp**
- 5 Dropdown-Liste **Betriebsmode**
- 6 Dropdown-Liste **Fehlermode**
- 7 Schaltfläche **Erweitert**
- 8 Kontrollkästchen **Leitungsüberwachung**
- 9 Feld **Bruchverzögerung**
- 10 Bereich **Messbereich/Skalierung** (nicht immer sichtbar)
- 11 Dropdown-Liste **Messmethode**
- 12 Feld **Vorteiler** (nicht immer sichtbar)
- 13 Feld **Notiz**



Hinweis!

Ausgeblendete Bereiche

Der Bereich **Messbereich/Skalierung** ist nur sichtbar, wenn Sie in der Dropdown-Liste **Messmethode** eine Frequenzmessung einstellen.

Das Feld **Vorteiler** ist nur sichtbar, wenn Sie in der Dropdown-Liste **Messmethode** einen Zähler einstellen.

Erläuterungen:

1

Feld **Kanaltag**

Geben Sie eine eigene Bezeichnung für den Kanal ein (maximal 32 Zeichen).

2

Kontrollkästchen **Kanal aktiv**

Zeigt an, ob der Kanal aktiv ist oder nicht. Das Kontrollkästchen ist von dem Kontrollkästchen **Modul aktiv** auf der Registerkarte **Allgemein** abhängig und kann hier nicht editiert werden (siehe Kapitel 6.3).

3

Feld **Kanalart**

Zeigt die Kanalart an ("DIN" = Digital Input, "DOUT" = Digital Output, "AIN" = Analog Input, "AOUT" = Analog Output); nicht editierbar.

4

Feld **Kanaltyp**

Zeigt die Signalart an, z. B. Impuls, Strom, Widerstand, NAMUR, 24 V etc. (je nach E/A-Modul).

5

Dropdown-Liste **Betriebsmode**

Wählen Sie zwischen "Normal" (Normalbetrieb) und "Simulation" (Simulationsmodus):

- "Normal": Im Normalbetrieb kommt das Signal aus dem Feld.
- "Simulation": Im Simulationsmodus wird ein Signal simuliert. Das Signal stellen Sie in einem separaten Fenster ein, das Sie über die Schaltfläche **Erweitert** erreichen.

Näheres hierzu erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).



6

Dropdown-Liste **Fehlermode**

Stellen Sie ein, wie das E/A-Modul im Fehlerfall reagiert. Wählen Sie zwischen "Aktueller Wert", "Ersatzwert" und "Letzter gültiger Wert":

- "Aktueller Wert": Das Signal wird trotz Fehler weiterhin unverändert übertragen (dabei kann es sich auch um ein simuliertes Signal handeln).
- "Ersatzwert": Ein Ersatzwert wird übertragen. Den Ersatzwert stellen Sie manuell in einem separaten Fenster ein, das Sie über die Schaltfläche **Erweitert** erreichen.
- "Letzter gültiger Wert": Der letzte gültige Wert vor Eintritt der Störung wird übertragen.

Näheres zum Fehlermode erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).

7

Schaltfläche **Erweitert**

Über diese Schaltfläche erreichen Sie ein Fenster mit weiteren Kanaleinstellungen, unter anderem für die Funktionsmodi "Betriebsmode" (Simulationswert) und "Fehlermode" (Ersatzwert). Das Fenster wird in der folgenden Abbildung näher erläutert.

8

Kontrollkästchen **Leitungsüberwachung**

Aktivieren Sie die Leitungsüberwachung, um den feldseitigen Anschluss zu überwachen. Falls ein Fehler auftritt (z. B. Leitungsbruch oder Kurzschluss) wird der Fehler über den Statusbereich des Prozesswerts gemeldet und die über die Dropdown-Liste **Fehlermode** eingestellte Ersatzwertstrategie greift.

Alternativ können Fehler überwacht werden, indem das entsprechende Statusregister ausgelesen und ausgewertet wird.

Die Funktion Leitungsüberwachung ist nur bei NAMUR-Signalen möglich. Bei Kontakteingängen ohne NAMUR-Ersatzwiderstand kann der feldseitige Anschluss nicht überwacht werden.

9

Feld **Bruchverzögerung**

Dieses Feld ist nur sichtbar, wenn Sie **Leitungsüberwachung** aktiviert haben. Geben Sie die Anzahl der Messzyklen an, während derer ein Messwert fehlerfrei sein muss, bevor er als gut signalisiert wird. So können z. B. Wackelkontakte unterdrückt werden.



10

Bereich **Messbereich/Skalierung**

Dieser Bereich ist nur sichtbar, wenn Sie in der Dropdown-Liste **Messmethode** eine Frequenzmessung eingestellt haben. Falls Sie eine Frequenzmessung kombiniert mit 32 Bit-Zähler eingestellt haben, beträgt die maximale Eingangsfrequenz 50 Hz. Die Dropdown-Liste **Messmethode** befindet sich ebenfalls auf dieser Registerkarte. Die Werte für Messanfang (0%) und Messende (100%) in der Spalte "phys. Größe" sind abhängig vom Messfühler und von der Messeinheit. Die Werte für Untergrenze und Obergrenze in der Spalte "phys. Größe" werden automatisch aus dem 0-100% Bereich berechnet, in Abhängigkeit von den Werten in der Spalte "Abbildung". Die Abbildung aus den entsprechenden 16 Bit-Wert können Sie selbst bestimmen.

- **Untergrenze:** Gibt den kleinsten zu übertragenden Wert an.
- **Messanfang:** Gibt den Wert an, der 0% entspricht.
- **Messende:** Gibt den Wert an, der 100% entspricht.
- **Obergrenze:** Gibt den größten zu übertragenden Wert an.

11

Dropdown-Liste **Messmethode**

Wählen Sie die Funktionsart des E/A-Moduls. Eine Änderung der Funktionsart ist online nur bedingt möglich, da die verschiedenen Funktionsarten unterschiedliche DP-Konfigurationscodes haben. Falls eine Online-Änderung nicht möglich sein sollte, zeigt der DTM einen Fehler an.

Die folgenden Funktionsarten stehen zur Verfügung. Dabei kann der Richtungserkennungs-Eingang zum Auf- und Abwärtszählen oder als Statusangabe für die Drehrichtung verwendet werden.

- Frequenzeingang: Wählen Sie zwischen "Frequenz" und "Frequenz mit Richtung".
- Impulseingang: Wählen Sie zwischen "32 Bit-Zähler", "32 Bit-Zähler mit Richtung", "12 Bit-Zähler" und "12 Bit-Zähler mit Richtung". Das Feld **Vorteiler** ist nur sichtbar, wenn Sie einen dieser Zähler als Messmethode wählen.
- Frequenzeingang kombiniert mit Impulseingang: Die maximale Eingangsfrequenz beträgt in diesem Modus 50 Hz. Wählen Sie zwischen "Frequenz + 32 Bit-Zähler" und "Frequenz + 32 Bit-Zähler mit Richtung". Die primäre Messmethode ist die Frequenzmessung.

12

Feld **Vorteiler**

Dieses Feld ist nur sichtbar, wenn Sie das E/A-Modul als Impulseingang verwenden (Einstellung "Zähler", siehe vorheriger Absatz).

Geben Sie einen Wert x ein, der festlegt, dass nur jeder x-te Impuls gezählt wird.

13

Feld **Notiz**

Geben Sie hier einen maximal 256 Zeichen langen, beliebigen Kommentar ein. Der Kommentar wird nur in der Datenbank gespeichert, eine Ablage in das Gerät ist nicht möglich. Der Kommentar gilt für das gesamte E/A-Modul und ist auch auf den anderen Registerkarten des Fensters sichtbar.

Fenster **Erweiterte Parameter**

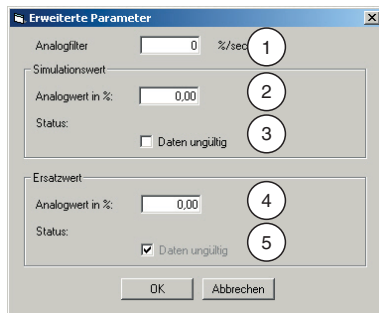


Abbildung 7.13: Fenster **Erweiterte Parameter**

- 1 Feld **Analogfilter**
- 2 Feld **Analogwert in %**
- 3 Kontrollkästchen **Daten ungültig**
- 4 Feld **Analogwert in %**
- 5 Kontrollkästchen **Daten ungültig**

Erläuterungen:

1

Feld **Analogfilter**

Falls die Eingangssignale schwanken, kann der Analogfilter zur Bedämpfung des Signals zugeschaltet werden.

Geben Sie einen Wert in % je Sekunde ein, mit dem Sie das Änderungsverhalten des Eingangswertes festlegen. Der Bezugswert ist der Messbereich (Charakteristik: Rampe, linear). Um den Filter zu deaktivieren, geben Sie den Wert "0" ein.

2

Feld **Analogwert in %** (Simulationswert)

Geben Sie den Simulationswert in % bezogen auf den Messbereich ein (-25% ... 125%). Der Simulationswert wird übertragen, wenn Sie in der Dropdown-Liste **Betriebsmode** "Simulation" gewählt haben.



3

Kontrollkästchen **Daten ungültig**

Legen Sie den Status des Simulationswerts fest. Falls Sie das Kontrollkästchen aktivieren wird der Simulationswert mit dem Status "Daten ungültig" übertragen und die Ersatzwertstrategie greift.

4

Feld **Analogwert in %** (Ersatzwert)

Geben Sie einen Ersatzwert in % bezogen auf den Messbereich ein (-25% ... 125%). Der Ersatzwert wird übertragen, wenn ein Fehler vorliegt und Sie in der Dropdown-Liste **Fehlermode** "Ersatzwert" gewählt haben.

5

Kontrollkästchen **Daten ungültig**

Der Ersatzwert für das fehlerhafte Signal wird automatisch immer mit dem Status "Daten ungültig" übertragen. Der Status ist daher auf "Daten ungültig" voreingestellt und kann nicht editiert werden.

7.3.8 Messwertanzeige verwenden

Das Fenster **Messwertanzeige anzeigen** der E/A-Module dient der Anzeige von Messwerten und Diagnoseinformationen. Wie Sie das Fenster für dieses E/A-Modul aufrufen und was die darin enthaltenen Informationen bedeuten, erfahren Sie im Abschnitt "Messwertanzeige bei analogen E/A-Modulen" (siehe Kapitel 6.4.2).



7.4 LB 1007 Binäreingang

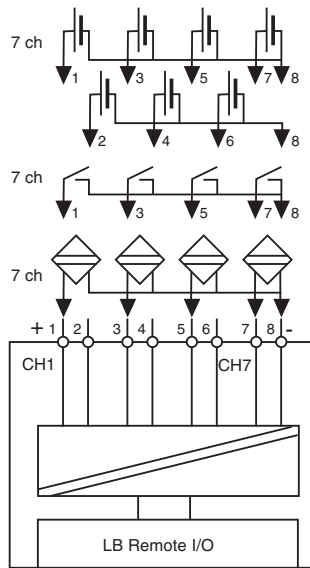


Abbildung 7.14: Blockschaltbild LB 1007

Der Binäreingang verbindet die Prozesssignale von binären Sensoren (mechanischen Kontakten, NAMUR-Initiatoren, Optokopplern usw.) mit dem Prozessleitsystem oder der SPS.

Ausführungen

- LB 1007, nicht eigensicher

Merkmale

- Modulbreite: 1 Slot
- NAMUR nach DIN 19234 oder 24 V DC oder 5 V DC
- 7 Kanäle, vom Bus galvanisch getrennt
- Zeitstempel für Ereignisse

Weitere Informationen finden Sie auf dem entsprechenden Datenblatt und in der Betriebsanleitung.

7.4.1 Messzeit und Zykluszeit

Die maximale Eingangsfrequenz der Signale beträgt 50 Hz. Die Messbarkeit der Eingangszustände ist jedoch abhängig von der Zykluszeit des Datenverkehrs auf dem Bus (z. B. nur 1 Hz bei 500ms Abtastzeit).

Passen Sie kurze Signale an die Abtastzyklen der Leittechnik an, indem Sie die Signale mit Hilfe der einstellbaren Ausschaltverzögerung verlängern (siehe Abschnitt "Gerätedaten bearbeiten" für dieses E/A-Modul). Unabhängig von den Abtastzyklen der Leittechnik werden die Signale alle 6,5 ms zum Buskoppler übertragen.



7.4.2 Datenübertragung

Die Datenübertragung erfolgt entsprechend der Profibus-Spezifikation.

Für den Datenaustausch ist es wichtig, dass die Master- und Slavekonfiguration gleich ist (DP-Konfigurationsstring). Die Konfigurationsparameter sind in der GSD-Datei hinterlegt. Bei Prozessleitsystemen, die das FDT-Konzept unterstützen, können Sie den DTM einsetzen. Der DTM sorgt dafür, dass der Master alle wichtigen Informationen der jeweiligen Konfiguration erhält und automatisch angepasst wird.

Falls das Prozessleitsystem das FDT-Konzept nicht unterstützt, muss die Konfiguration im Master nachgebildet werden. Bei eingebundener GSD-Datei wird der richtige Konfigurations-Code automatisch bei der Auswahl des E/A-Moduls übernommen. Wenn die GSD-Datei nicht eingebunden werden kann, müssen die Konfigurationsparameter manuell eingegeben werden (siehe folgende Tabelle).

Der Binäreingang hat den DP-Konfigurationscode **11**.

Gerätefunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

Binäreingang 1007		
Byte	Bit	Bedeutung
Eingangs-Byte 1	0	Status Kanal 5
	1	Leitungsüberwachung Kanal 5 (0 = OK, 1 = Fehler)
	2	Status Kanal 6
	3	Leitungsüberwachung Kanal 6 (0 = OK, 1 = Fehler)
	4	Status Kanal 7
	5	Leitungsüberwachung Kanal 7 (0 = OK, 1 = Fehler)
	6	leer
	7	leer
Eingangs-Byte 2	0	Status Kanal 1
	1	Leitungsüberwachung Kanal 1 (0 = OK, 1 = Fehler)
	2	Status Kanal 2
	3	Leitungsüberwachung Kanal 2 (0 = OK, 1 = Fehler)
	4	Status Kanal 3
	5	Leitungsüberwachung Kanal 3 (0 = OK, 1 = Fehler)
	6	Status Kanal 4
	7	Leitungsüberwachung Kanal 4 (0 = OK, 1 = Fehler)
Ausgangs-Bytes		ohne Ausgangs-Bytes

Tabelle 7.4: Gerätefunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

7.4.3 Leitungsüberwachung

Jeder Kanal besitzt eine Funktion zur Leitungsüberwachung und kann zwischen Leitungsbruch und Kurzschluss unterscheiden (nur bei NAMUR-Eingang). Die Leitungsüberwachung kann per Software ein- und ausgeschaltet werden. Falls Sie mechanische Kontakte verwenden, deaktivieren Sie entweder die Leitungsüberwachung oder beschalten Sie den mechanischen Kontakt am Einbauort mit einem NAMUR-Ersatzwiderstand (siehe Abbildung unten). Der NAMUR-Ersatzwiderstand bildet einen NAMUR-Initiator nach. Mit Hilfe des NAMUR-Ersatzwiderstands kann die Elektronik zwischen einem geschlossenen Schalter und einem Kurzschluss unterscheiden. Der NAMUR-Ersatzwiderstand ist als Zubehör bei P+F erhältlich.

24 V- und 5 V-Eingänge sind nur mit ausgeschalteter Leitungsüberwachung nutzbar.

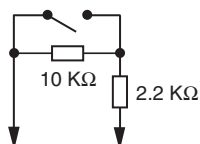


Abbildung 7.15: NAMUR-Ersatzwiderstand

7.4.4 Diagnose

Der Buskoppler unterstützt sowohl die DP-Diagnosefunktionen (Profibus-Standard) als auch die erweiterten Diagnosefunktionen (herstellerspezifisch). Somit sind umfangreiche Diagnosen der gesamten Remote-I/O-Station und der E/A-Module möglich. Im Modulstatusregister und im globalen Statusregister wird ein Fehler des E/A-Moduls angezeigt, wenn diese Eigenschaft in den Gerätedaten des Buskoppler eingestellt wurde.

Zusätzlich wird ein kanalbezogener Fehler angezeigt, wenn in einem der Kanäle eine Störung auftritt (mit Angabe von Steckplatz, Kanal, Ein-/Ausgangskennung, Fehlergrund).

7.4.5 Gerätedaten bearbeiten

Rufen Sie das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** auf (siehe "Fenster Gerätedaten bearbeiten aufrufen" auf Seite 82).

Das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** ist in mehrere Registerkarten unterteilt. Auf der ersten Registerkarte **Allgemein** stellen Sie die Parameter ein, die das ganze E/A-Modul betreffen. Weiterhin gibt es für jeden Kanal des E/A-Moduls eine Registerkarte **Kanal X** mit kanalspezifischen Parametern, wobei das "X" an dieser Stelle Platzhalter ist für die Kanalzahlen 1, 2, 3, und so weiter.

Da die kanalspezifischen Registerkarten des E/A-Moduls für jeden Kanal gleich aufgebaut sind, wird nur eine davon beschrieben.



Registerkarte **Allgemein** bearbeiten

Die Beschreibung der Registerkarte **Allgemein** finden Sie im Kapitel "Grundfunktionen der DTM-Software" (siehe Kapitel 6.3).

Registerkarte **Kanal X** bearbeiten

Auf der Registerkarte **Kanal X** bearbeiten Sie kanalspezifische Parameter und erhalten kanalspezifische Informationen. Das "X" steht hier für die Kanalnummer(n).

Für jeden Kanal des E/A-Moduls existiert eine eigene Registerkarte. Alle Kanal-Registerkarten des E/A-Moduls sind identisch aufgebaut.

Abbildung 7.16: Registerkarte **Kanal 1**

- 1 Feld **Kanaltag**
- 2 Kontrollkästchen **Kanal aktiv**
- 3 Feld **Kanalart**
- 4 Dropdown-Liste **Kanaltyp**
- 5 Dropdown-Liste **Betriebsmode**
- 6 Dropdown-Liste **Fehlermode**
- 7 Kontrollkästchen **Invertierung**
- 8 Kontrollkästchen **Leitungsüberwachung**
- 9 Feld **Einschaltverzögerung**
- 10 Feld **Ausschaltverzögerung**
- 11 Bereich **Ersatzwert**
- 12 Bereich **Simulationswert**
- 13 Bereich **Spezielle Kanalparameter** (Zeitstempel)
- 14 Feld **Notiz**



1

Geben Sie eine eigene Bezeichnung für den Kanal ein (maximal 32 Zeichen).

2

Kontrollkästchen **Kanal aktiv**

Zeigt an, ob der Kanal aktiv ist oder nicht. Das Kontrollkästchen ist von dem Kontrollkästchen **Modul aktiv** auf der Registerkarte **Allgemein** abhängig und kann hier nicht editiert werden (siehe Kapitel 6.3).

3

Feld **Kanalart**

Zeigt die Kanalart an ("DIN" = Digital Input, "DOUT" = Digital Output, "AIN" = Analog Input, "AOUT" = Analog Output); nicht editierbar.

4

Dropdown-Liste **Kanaltyp**

Zeigt die Signalart an, z. B. Impuls, Strom, Widerstand, NAMUR, 24 V etc. (je nach E/A-Modul).

5

Dropdown-Liste **Betriebsmode**

Wählen Sie zwischen "Normal" (Normalbetrieb) und "Simulation" (Simulationsmodus):

- "Normal": Im Normalbetrieb wird das aktuelle Signal übertragen.
- "Simulation": Im Simulationsmodus wird ein Signal simuliert. Das simulierte Signal stellen Sie im Bereich **Simulationswert** ein, der sich ebenfalls auf dieser Registerkarte befindet.

Näheres hierzu erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).



6

Dropdown-Liste **Fehlermode**

Stellen Sie ein, wie das E/A-Modul im Fehlerfall reagiert. Wählen Sie zwischen "Aktueller Wert", "Ersatzwert" und "Letzter gültiger Wert":

- "Aktueller Wert": Das Signal wird trotz Fehler weiterhin unverändert übertragen (dabei kann es sich auch um ein simuliertes Signal handeln).
- "Ersatzwert": Ein Ersatzwert wird übertragen. Den Ersatzwert stellen Sie manuell im Bereich **Ersatzwert** ein, der sich ebenfalls auf dieser Registerkarte befindet.
- "Letzter gültiger Wert": Der letzte gültige Wert vor Eintritt der Störung wird übertragen.

Näheres zum Fehlermode erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).

7

Kontrollkästchen **Invertierung**

Aktivieren Sie **Invertierung**, um das Signal zu invertieren. Bei aktivierter Invertierung wird beispielsweise aus einer logischen "1" eine "0".

8

Aktivieren Sie die Leitungsüberwachung, um den feldseitigen Anschluss zu überwachen. Falls ein Fehler auftritt (z. B. Leitungsbruch oder Kurzschluss) wird der Fehler über den Statusbereich des Prozesswerts gemeldet und die über die Dropdown-Liste **Fehlermode** eingestellte Ersatzwertstrategie greift.

Alternativ können Fehler überwacht werden, indem das entsprechende Statusregister ausgelesen und ausgewertet wird.

Die Funktion Leitungsüberwachung ist nur bei NAMUR-Signalen möglich. Bei Kontakteingängen ohne NAMUR-Ersatzwiderstand kann der feldseitige Anschluss nicht überwacht werden.

9

Feld **Einschaltverzögerung**

Geben Sie einen Wert in ms ein, der einen Signalwechsel von 0 auf 1 entsprechend verzögert weiterleitet. Nutzen Sie die Einschaltverzögerung, um kurze Störimpulse auszufiltern (Kontaktprellen) (siehe folgende Abbildung).

10

Feld **Ausschaltverzögerung**

Geben Sie einen Wert in ms ein, der einen Signalwechsel von 1 auf 0 entsprechend verzögert weiterleitet. Nutzen Sie die Ausschaltverzögerung, um zu kurze Impulse zu verlängern. Auf diese Weise können auch sehr kurze Signale vom Feldbus-Zyklus erfasst werden (z. B. Molchsteuerung) (siehe folgende Abbildung).

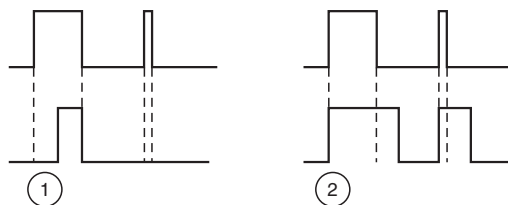


Abbildung 7.17: Ein- und Ausschaltverzögerung

- 1 Einschaltverzögerung: In der oberen Bildhälfte ist die Einschaltverzögerung deaktiviert, unten ist sie aktiviert (kurze Signale werden ausgefiltert).
- 2 Ausschaltverzögerung: In der oberen Bildhälfte ist die Ausschaltverzögerung deaktiviert, unten ist sie aktiviert (kurze Signale werden verlängert).

11

Bereich **Ersatzwert**

Legen Sie einen Ersatzwert für den Fehlerfall fest (siehe Dropdown-Liste **Fehlermode** auf dieser Registerkarte).

- Daten: Wählen Sie als Ersatzwert entweder die 0 oder die 1.
- Status: Der Ersatzwert für das fehlerhafte Signal wird automatisch immer mit dem Status "Daten ungültig" übertragen. Der Status ist daher auf "Daten ungültig" voreingestellt und kann nicht editiert werden.

12

Bereich **Simulationswert**

Legen Sie den Simulationswert und dessen Status fest. Der Simulationswert wird übertragen, wenn Sie den Betriebsmodus "Simulation" wählen.

- Daten: Wählen Sie als Simulationswert entweder die 0 oder die 1.
- Status: Wählen Sie zwischen dem Status "Daten OK" und "Daten ungültig". Falls Sie "Daten ungültig" wählen, greift die Ersatzwertstrategie.



13

Bereich **Spezielle Kanalparameter** (Zeitstempel)

Wählen Sie über die 4 Kontrollkästchen im Bereich **Spezielle Kanalparameter** die Ereignisse aus, die im Buskoppler mit Zeitstempel protokolliert werden sollen. Die Protokolleinträge sind via DPV 1 auslesbar. Näheres zur Zeitstempelfunktion des Buskopplers 8x08 in Verbindung mit dem Binäreingang 1007 erfahren Sie im Kapitel "Zeitstempelfunktion des Buskopplers" (siehe Kapitel 8).

14

Feld **Notiz**

Geben Sie hier einen maximal 256 Zeichen langen, beliebigen Kommentar ein. Der Kommentar wird nur in der Datenbank gespeichert, eine Ablage in das Gerät ist nicht möglich. Der Kommentar gilt für das gesamte E/A-Modul und ist auch auf den anderen Registerkarten des Fensters sichtbar.

7.4.6 Messwertanzeige verwenden

Das Fenster **Messwertanzeige anzeigen** der E/A-Module dient der Anzeige von Messwerten und Diagnoseinformationen. Wie Sie das Fenster für dieses E/A-Modul aufrufen und was die darin enthaltenen Informationen bedeuten, erfahren Sie im Abschnitt "Messwertanzeige bei binären E/A-Modulen" (siehe Kapitel 6.4.1).



7.5 LB 1x08 Binäreingang

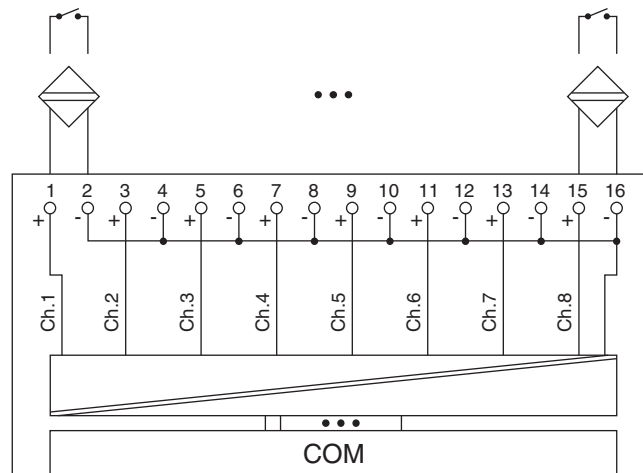


Abbildung 7.18: Blockschaltbild 1x08

Der Binäreingang verbindet die Prozesssignale von binären Sensoren (mechanischen Kontakten, NAMUR-Initiatoren, Optokopplern usw.) mit dem Prozessleitsystem oder der SPS.

Ausführungen

- LB 1008, nicht eigensicher
- LB 1108, eigensicher

Merkmale

- Modulbreite: 2 Steckplätze
- NAMUR nach DIN 19234 oder 24 V DC oder 5 V DC
- 8 Kanäle
- Kanäle vom Bus galvanisch getrennt, gemeinsame Minusleitung

Weitere Informationen finden Sie auf dem entsprechenden Datenblatt und in der Betriebsanleitung.

7.5.1 Messzeit und Zykluszeit

Die maximale Eingangsfrequenz der Signale beträgt 50 Hz. Die Messbarkeit der Eingangszustände ist jedoch abhängig von der Zykluszeit des Datenverkehrs auf dem Bus (z. B. nur 1 Hz bei 500ms Abtastzeit).

Passen Sie kurze Signale an die Abtastzyklen der Leittechnik an, indem Sie die Signale mit Hilfe der einstellbaren Ausschaltverzögerung verlängern (siehe Abschnitt "Gerätedaten bearbeiten" für dieses E/A-Modul). Unabhängig von den Abtastzyklen der Leittechnik werden die Signale alle 6,5 ms zum Buskoppler übertragen.



7.5.2 Datenübertragung

Die Datenübertragung erfolgt entsprechend der Profibus-Spezifikation.

Für den Datenaustausch ist es wichtig, dass die Master- und Slavekonfiguration gleich ist (DP-Konfigurationsstring). Die Konfigurationsparameter sind in der GSD-Datei hinterlegt. Bei Prozessleitsystemen, die das FDT-Konzept unterstützen, können Sie den DTM einsetzen. Der DTM sorgt dafür, dass der Master alle wichtigen Informationen der jeweiligen Konfiguration erhält und automatisch angepasst wird.

Falls das Prozessleitsystem das FDT-Konzept nicht unterstützt, muss die Konfiguration im Master nachgebildet werden. Bei eingebundener GSD-Datei wird der richtige Konfigurations-Code automatisch bei der Auswahl des E/A-Moduls übernommen. Wenn die GSD-Datei nicht eingebunden werden kann, müssen die Konfigurationsparameter manuell eingegeben werden (siehe folgende Tabelle).



Hinweis!

Doppelt breites E/A-Modul

Doppelt breite E/A-Module belegen 2 Steckplätze. Konfigurieren Sie deshalb einen Leerplatz nach diesem E/A-Modul, außer es ist das letzte E/A-Modul einer Remote-I/O-Station (siehe Kapitel 5.9).

Der Binäreingang hat den DP-Konfigurationscode **11**.

Gerätfunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

Binäreingang 1x08		
Byte	Bit	Bedeutung
Eingangs-Byte 1	0	Status Kanal 5
	1	Leitungsüberwachung Kanal 5 (0 = OK, 1 = Fehler)
	2	Status Kanal 6
	3	Leitungsüberwachung Kanal 6 (0 = OK, 1 = Fehler)
	4	Status Kanal 7
	5	Leitungsüberwachung Kanal 7 (0 = OK, 1 = Fehler)
	6	Status Kanal 8
	7	Leitungsüberwachung Kanal 8 (0 = OK, 1 = Fehler)
Eingangs-Byte 2	0	Status Kanal 1
	1	Leitungsüberwachung Kanal 1 (0 = OK, 1 = Fehler)
	2	Status Kanal 2
	3	Leitungsüberwachung Kanal 2 (0 = OK, 1 = Fehler)
	4	Status Kanal 3
	5	Leitungsüberwachung Kanal 3 (0 = OK, 1 = Fehler)
	6	Status Kanal 4
	7	Leitungsüberwachung Kanal 4 (0 = OK, 1 = Fehler)
Ausgangs-Bytes		ohne Ausgangs-Bytes

Tabelle 7.5: Gerätfunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

7.5.3 Leitungsüberwachung

Jeder Kanal besitzt eine Funktion zur Leitungsüberwachung und kann zwischen Leitungsbruch und Kurzschluss unterscheiden (nur bei NAMUR-Eingang). Die Leitungsüberwachung kann per Software ein- und ausgeschaltet werden. Falls Sie mechanische Kontakte verwenden, deaktivieren Sie entweder die Leitungsüberwachung oder beschalten Sie den mechanischen Kontakt am Einbauort mit einem NAMUR-Ersatzwiderstand (siehe Abbildung unten). Der NAMUR-Ersatzwiderstand bildet einen NAMUR-Initiator nach. Mit Hilfe des NAMUR-Ersatzwiderstands kann die Elektronik zwischen einem geschlossenen Schalter und einem Kurzschluss unterscheiden. Der NAMUR-Ersatzwiderstand ist als Zubehör bei P+F erhältlich.

24 V- und 5 V-Eingänge sind nur mit ausgeschalteter Leitungsüberwachung nutzbar.

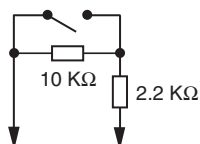


Abbildung 7.19: NAMUR-Ersatzwiderstand

7.5.4 Diagnose

Der Buskoppler unterstützt sowohl die DP-Diagnosefunktionen (Profibus-Standard) als auch die erweiterten Diagnosefunktionen (herstellerspezifisch). Somit sind umfangreiche Diagnosen der gesamten Remote-I/O-Station und der E/A-Module möglich. Im Modulstatusregister und im globalen Statusregister wird ein Fehler des E/A-Moduls angezeigt, wenn diese Eigenschaft in den Gerätedaten des Buskoppler eingestellt wurde.

Zusätzlich wird ein kanalbezogener Fehler angezeigt, wenn in einem der Kanäle eine Störung auftritt (mit Angabe von Steckplatz, Kanal, Ein-/Ausgangskennung, Fehlergrund).

7.5.5 Gerätedaten bearbeiten

Rufen Sie das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** auf (siehe "Fenster Gerätedaten bearbeiten aufrufen" auf Seite 82).

Das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** ist in mehrere Registerkarten unterteilt. Auf der ersten Registerkarte **Allgemein** stellen Sie die Parameter ein, die das ganze E/A-Modul betreffen. Weiterhin gibt es für jeden Kanal des E/A-Moduls eine Registerkarte **Kanal X** mit kanalspezifischen Parametern, wobei das "X" an dieser Stelle Platzhalter ist für die Kanalzahlen 1, 2, 3, und so weiter.

Da die kanalspezifischen Registerkarten des E/A-Moduls für jeden Kanal gleich aufgebaut sind, wird nur eine davon beschrieben.



Registerkarte **Allgemein** bearbeiten

Die Beschreibung der Registerkarte **Allgemein** finden Sie im Kapitel "Grundfunktionen der DTM-Software" (siehe Kapitel 6.3).

Registerkarte **Kanal X** bearbeiten

Auf der Registerkarte **Kanal X** bearbeiten Sie kanalspezifische Parameter und erhalten kanalspezifische Informationen. Das "X" steht hier für die Kanalnummer(n).

Für jeden Kanal des E/A-Moduls existiert eine eigene Registerkarte. Alle Kanal-Registerkarten des E/A-Moduls sind identisch aufgebaut.

Abbildung 7.20: Registerkarte **Kanal 1**

- 1 Feld **Kanaltag**
- 2 Kontrollkästchen **Kanal aktiv**
- 3 Feld **Kanalart**
- 4 Feld **Kanaltyp**
- 5 Dropdown-Liste **Betriebsmode**
- 6 Dropdown-Liste **Fehlermode**
- 7 Kontrollkästchen **Invertierung**
- 8 Kontrollkästchen **Leitungüberwachung**
- 9 Feld **Einschaltverzögerung**
- 10 Feld **Ausschaltverzögerung**
- 11 Bereich **Ersatzwert**
- 12 Bereich **Simulationswert**
- 13 Bereich **Spezielle Kanalparameter**
- 14 Feld **Notiz**



1

Feld **Kanaltag**

Geben Sie eine eigene Bezeichnung für den Kanal ein (maximal 32 Zeichen).

2

Kontrollkästchen **Kanal aktiv**

Zeigt an, ob der Kanal aktiv ist oder nicht. Das Kontrollkästchen ist von dem Kontrollkästchen **Modul aktiv** auf der Registerkarte **Allgemein** abhängig und kann hier nicht editiert werden (siehe Kapitel 6.3).

3

Feld **Kanalart**

Zeigt die Kanalart an ("DIN" = Digital Input, "DOUT" = Digital Output, "AIN" = Analog Input, "AOUT" = Analog Output); nicht editierbar.

4

Feld **Kanaltyp**

Zeigt die Signalart an, z. B. Impuls, Strom, Widerstand, NAMUR, 24 V etc. (je nach E/A-Modul).

5

Dropdown-Liste **Betriebsmode**

Wählen Sie zwischen "Normal" (Normalbetrieb) und "Simulation" (Simulationsmodus):

- "Normal": Im Normalbetrieb wird das aktuelle Signal übertragen.
- "Simulation": Im Simulationsmodus wird ein Signal simuliert. Das simulierte Signal stellen Sie im Bereich **Simulationswert** ein, der sich ebenfalls auf dieser Registerkarte befindet.

Näheres hierzu erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).



6

Dropdown-Liste **Fehlermode**

Stellen Sie ein, wie das E/A-Modul im Fehlerfall reagiert. Wählen Sie zwischen "Aktueller Wert", "Ersatzwert" und "Letzter gültiger Wert":

- "Aktueller Wert": Das Signal wird trotz Fehler weiterhin unverändert übertragen (dabei kann es sich auch um ein simuliertes Signal handeln).
- "Ersatzwert": Ein Ersatzwert wird übertragen. Den Ersatzwert stellen Sie manuell im Bereich **Ersatzwert** ein, der sich ebenfalls auf dieser Registerkarte befindet.
- "Letzter gültiger Wert": Der letzte gültige Wert vor Eintritt der Störung wird übertragen.

Näheres zum Fehlermode erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).

7

Kontrollkästchen **Invertierung**

Aktivieren Sie **Invertierung**, um das Signal zu invertieren. Bei aktivierter Invertierung wird beispielsweise aus einer logischen "1" eine "0".

8

Kontrollkästchen **Leistungsüberwachung**

Aktivieren Sie die Leistungsüberwachung, um den feldseitigen Anschluss zu überwachen. Falls ein Fehler auftritt (z. B. Leitungsbruch oder Kurzschluss) wird der Fehler über den Statusbereich des Prozesswerts gemeldet und die über die Dropdown-Liste **Fehlermode** eingestellte Ersatzwertstrategie greift.

Alternativ können Fehler überwacht werden, indem das entsprechende Statusregister ausgelesen und ausgewertet wird.

Die Funktion Leistungsüberwachung ist nur bei NAMUR-Signalen möglich. Bei Kontakteingängen ohne NAMUR-Ersatzwiderstand kann der feldseitige Anschluss nicht überwacht werden.

9

Feld **Einschaltverzögerung**

Geben Sie einen Wert in ms ein, der einen Signalwechsel von 0 auf 1 entsprechend verzögert weiterleitet. Nutzen Sie die Einschaltverzögerung, um kurze Störimpulse auszufiltern (Kontaktprellen) (siehe folgende Abbildung).

10

Feld **Ausschaltverzögerung**

Geben Sie einen Wert in ms ein, der einen Signalwechsel von 1 auf 0 entsprechend verzögert weiterleitet. Nutzen Sie die Ausschaltverzögerung, um zu kurze Impulse zu verlängern. Auf diese Weise können auch sehr kurze Signale vom Feldbus-Zyklus erfasst werden (z. B. Molchsteuerung) (siehe folgende Abbildung).

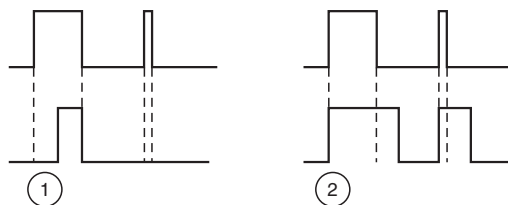


Abbildung 7.21: Ein- und Ausschaltverzögerung

- 1 Einschaltverzögerung: In der oberen Bildhälfte ist die Einschaltverzögerung deaktiviert, unten ist sie aktiviert (kurze Signale werden ausgefiltert).
- 2 Ausschaltverzögerung: In der oberen Bildhälfte ist die Ausschaltverzögerung deaktiviert, unten ist sie aktiviert (kurze Signale werden verlängert).

11

Bereich **Ersatzwert**

Legen Sie einen Ersatzwert für den Fehlerfall fest (siehe Dropdown-Liste **Fehlermode** auf dieser Registerkarte).

- Daten: Wählen Sie als Ersatzwert entweder die 0 oder die 1.
- Status: Der Ersatzwert für das fehlerhafte Signal wird automatisch immer mit dem Status "Daten ungültig" übertragen. Der Status ist daher auf "Daten ungültig" voreingestellt und kann nicht editiert werden.

12

Bereich **Simulationswert**

Legen Sie den Simulationswert und dessen Status fest. Der Simulationswert wird übertragen, wenn Sie den Betriebsmodus "Simulation" wählen.

- Daten: Wählen Sie als Simulationswert entweder die 0 oder die 1.
- Status: Wählen Sie zwischen dem Status "Daten OK" und "Daten ungültig". Falls Sie "Daten ungültig" wählen, greift die Ersatzwertstrategie.

13

Bereich **Spezielle Kanalparameter**

Der Bereich ist bei diesem E/A-Modul leer.



14

Feld **Notiz**

Geben Sie hier einen maximal 256 Zeichen langen, beliebigen Kommentar ein. Der Kommentar wird nur in der Datenbank gespeichert, eine Ablage in das Gerät ist nicht möglich. Der Kommentar gilt für das gesamte E/A-Modul und ist auch auf den anderen Registerkarten des Fensters sichtbar.

7.5.6 Messwertanzeige verwenden

Das Fenster **Messwertanzeige anzeigen** der E/A-Module dient der Anzeige von Messwerten und Diagnoseinformationen. Wie Sie das Fenster für dieses E/A-Modul aufrufen und was die darin enthaltenen Informationen bedeuten, erfahren Sie im Abschnitt "Messwertanzeige bei binären E/A-Modulen" (siehe Kapitel 6.4.1).



7.6 LB 1014/1015 Binäreingang

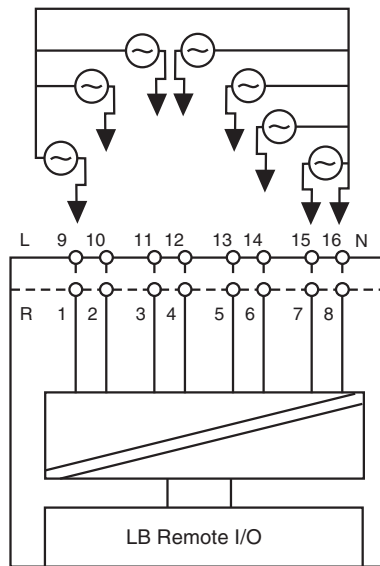


Abbildung 7.22: Blockschaltbild LB 1014

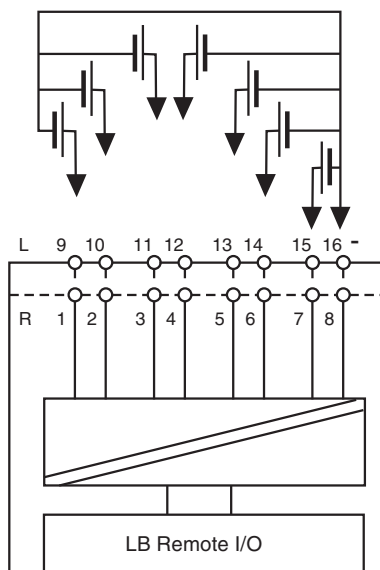


Abbildung 7.23: Blockschaltbild LB 1015

Der Binäreingang verbindet die Prozesssignale von binären Sensoren (mechanischen Kontakten, NAMUR-Initiatoren, Optokopplern usw.) mit dem Prozessleitsystem oder der SPS.

Ausführungen

- LB 1014, nicht eigensicher
- LB 1015, nicht eigensicher



Merkmale LB 1014

- Modulbreite: 2 Slots
- 95 V ... 230 V AC
- 15 Kanäle
- Kanäle vom Bus galvanisch getrennt, gemeinsame Minusleitung

Merkmale LB 1015

- Modulbreite: 2 Slots
- 24 V DC
- 15 Kanäle
- Kanäle vom Bus galvanisch getrennt, gemeinsame Minusleitung

Weitere Informationen finden Sie auf dem entsprechenden Datenblatt und in der Betriebsanleitung.

7.6.1 Messzeit und Zykluszeit

Die maximale Eingangsfrequenz der Signale beträgt 50 Hz. Die Messbarkeit dieser Frequenz ist jedoch abhängig von der Zykluszeit des Datenverkehrs auf dem Bus (z. B. nur 1 Hz bei 500ms Abtastzeit).

Unabhängig von den Abtastzyklen der Leittechnik werden die Signale alle 6,5 ms zum Buskoppler übertragen.

7.6.2 Datenübertragung

Die Datenübertragung erfolgt entsprechend der Profibus-Spezifikation.

Für den Datenaustausch ist es wichtig, dass die Master- und Slavekonfiguration gleich ist (DP-Konfigurationsstring). Die Konfigurationsparameter sind in der GSD-Datei hinterlegt. Bei Prozessleitsystemen, die das FDT-Konzept unterstützen, können Sie den DTM einsetzen. Der DTM sorgt dafür, dass der Master alle wichtigen Informationen der jeweiligen Konfiguration erhält und automatisch angepasst wird.

Falls das Prozessleitsystem das FDT-Konzept nicht unterstützt, muss die Konfiguration im Master nachgebildet werden. Bei eingebundener GSD-Datei wird der richtige Konfigurations-Code automatisch bei der Auswahl des E/A-Moduls übernommen. Wenn die GSD-Datei nicht eingebunden werden kann, müssen die Konfigurationsparameter manuell eingegeben werden (siehe folgende Tabelle).



Hinweis!

Doppelt breites E/A-Modul

Doppelt breite E/A-Module belegen 2 Steckplätze. Konfigurieren Sie deshalb einen Leerplatz nach diesem E/A-Modul, außer es ist das letzte E/A-Modul einer Remote-I/O-Station (siehe Kapitel 5.9).

Der Binäreingang hat den DP-Konfigurationscode **11**.

Gerätefunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

Binäreingang 1014/1015		
Byte	Bit	Bedeutung
Eingangs-Byte 1	0	Status Kanal 9
	1	Status Kanal 10
	2	Status Kanal 11
	3	Status Kanal 12
	4	Status Kanal 13
	5	Status Kanal 14
	6	Status Kanal 15
	7	Sammelfehler Kanäle 1 - 15
Eingangs-Byte 2	0	Status Kanal 1
	1	Status Kanal 2
	2	Status Kanal 3
	3	Status Kanal 4
	4	Status Kanal 5
	5	Status Kanal 6
	6	Status Kanal 7
	7	Status Kanal 8
Ausgangs-Bytes		ohne Ausgangs-Bytes

Tabelle 7.6: Gerätefunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

7.6.3 Leitungüberwachung

Die Funktion "Leitungüberwachung" wird nicht unterstützt.

7.6.4 Diagnose

Der Buskoppler unterstützt sowohl die DP-Diagnosefunktionen (Profibus-Standard) als auch die erweiterten Diagnosefunktionen (herstellerspezifisch). Somit sind umfangreiche Diagnosen der gesamten Remote-I/O-Station und der E/A-Module möglich.

Im Modulstatusregister und im globalen Statusregister wird ein Fehler des E/A-Moduls angezeigt, wenn diese Eigenschaft in den Gerätedaten des Buskoppler eingestellt wurde.

Zusätzlich wird ein kanalbezogener Fehler angezeigt, wenn in einem der Kanäle eine Störung auftritt (mit Angabe von Steckplatz, Kanal, Ein-/Ausgangskennung, Fehlergrund).



7.6.5 Gerätedaten bearbeiten

Rufen Sie das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** auf (siehe "Fenster Gerätedaten bearbeiten aufrufen" auf Seite 82).

Das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** ist in mehrere Registerkarten unterteilt. Auf der ersten Registerkarte **Allgemein** stellen Sie die Parameter ein, die das ganze E/A-Modul betreffen. Weiterhin gibt es für jeden Kanal des E/A-Moduls eine Registerkarte **Kanal X** mit kanalspezifischen Parametern, wobei das "X" an dieser Stelle Platzhalter ist für die Kanalzahlen 1, 2, 3, und so weiter.

Da die kanalspezifischen Registerkarten des E/A-Moduls für jeden Kanal gleich aufgebaut sind, wird nur eine davon beschrieben.

Registerkarte **Allgemein** bearbeiten

Die Beschreibung der Registerkarte **Allgemein** finden Sie im Kapitel "Grundfunktionen der DTM-Software" (siehe Kapitel 6.3).



Registerkarte **Kanal X** bearbeiten

Auf der Registerkarte **Kanal X** bearbeiten Sie kanalspezifische Parameter und erhalten kanalspezifische Informationen. Das "X" steht hier für die Kanalnummer(n).

Für jeden Kanal des E/A-Moduls existiert eine eigene Registerkarte. Alle Kanal-Registerkarten des E/A-Moduls sind identisch aufgebaut.

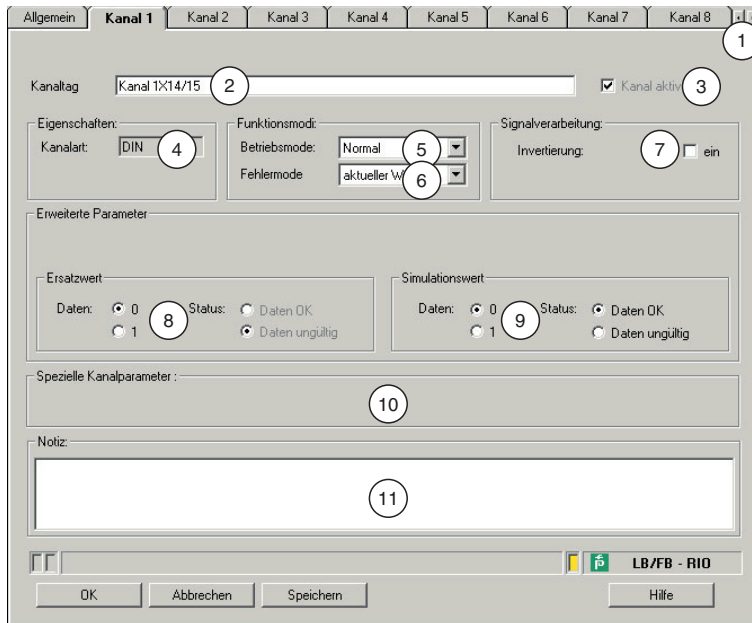


Abbildung 7.24: Registerkarte **Kanal 1**

- 1 Schaltfläche zur Auswahl der Kanal-Registerkarte
- 2 Feld **Kanaltag**
- 3 Kontrollkästchen **Kanal aktiv**
- 4 Feld **Kanalart**
- 5 Dropdown-Liste **Betriebsmode**
- 6 Dropdown-Liste **Fehlermode**
- 7 Kontrollkästchen **Invertierung**
- 8 Bereich **Ersatzwert**
- 9 Bereich **Simulationswert**
- 10 Bereich **Spezielle Kanalparameter**
- 11 Feld **Notiz**

1

Schaltfläche zur Auswahl der Kanal-Registerkarte

Verschieben Sie mit Hilfe der beiden Schaltflächen die sichtbaren Kanalregisterkarten. Um auf Kanalparameter einer nicht sichtbaren Registerkarte zuzugreifen, klicken sie so häufig auf eine der beiden Schaltflächen, bis die gewünschte Karte sichtbar geworden ist. Die Registerkarte **Allgemein** steht immer fest auf Position 1.



2

Feld **TAG-Nr.** Kanal

Geben Sie eine eigene Bezeichnung für den Kanal ein (maximal 20 Zeichen).

3

Kontrollkästchen **Kanal aktiv**

Zeigt an, ob der Kanal aktiv ist oder nicht. Das Kontrollkästchen ist von dem Kontrollkästchen **Modul aktiv** auf der Registerkarte **Allgemein** abhängig und kann hier nicht editiert werden (siehe Kapitel 6.3).

4

Feld **Kanalart**

Zeigt die Kanalart an ("DIN" = Digital Input, "DOUT" = Digital Output, "AIN" = Analog Input, "AOUT" = Analog Output); nicht editierbar.

5

Dropdown-Liste **Betriebsmode**

Wählen Sie zwischen "Normal" (Normalbetrieb) und "Simulation" (Simulationsmodus):

- "Normal": Im Normalbetrieb wird das aktuelle Signal übertragen.
- "Simulation": Im Simulationsmodus wird ein Signal simuliert. Das simulierte Signal stellen Sie im Bereich **Simulationswert** ein, der sich ebenfalls auf dieser Registerkarte befindet.

Näheres hierzu erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).

6

Dropdown-Liste **Fehlermode**

Stellen Sie ein, wie das E/A-Modul im Fehlerfall reagiert. Wählen Sie zwischen "Aktueller Wert", "Ersatzwert" und "Letzter gültiger Wert":

- "Aktueller Wert": Das Signal wird trotz Fehler weiterhin unverändert übertragen (dabei kann es sich auch um ein simuliertes Signal handeln).
- "Ersatzwert": Ein Ersatzwert wird übertragen. Den Ersatzwert stellen Sie manuell im Bereich **Ersatzwert** ein, der sich ebenfalls auf dieser Registerkarte befindet.
- "Letzter gültiger Wert": Der letzte gültige Wert vor Eintritt der Störung wird übertragen.

Näheres zum Fehlermode erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).



7

Kontrollkästchen **Invertierung**

Aktivieren Sie **Invertierung**, um das Signal zu invertieren. Bei aktivierter Invertierung wird beispielsweise aus einer logischen "1" eine "0".

8

Bereich **Ersatzwert**

Legen Sie einen Ersatzwert für den Fehlerfall fest (siehe Dropdown-Liste **Fehlermode** auf dieser Registerkarte).

- Daten: Wählen Sie als Ersatzwert entweder die 0 oder die 1.
- Status: Der Ersatzwert für das fehlerhafte Signal wird automatisch immer mit dem Status "Daten ungültig" übertragen. Der Status ist daher auf "Daten ungültig" voreingestellt und kann nicht editiert werden.

9

Bereich **Simulationswert**

Legen Sie den Simulationswert und dessen Status fest. Der Simulationswert wird übertragen, wenn Sie den Betriebsmodus "Simulation" wählen.

- Daten: Wählen Sie als Simulationswert entweder die 0 oder die 1.
- Status: Wählen Sie zwischen dem Status "Daten OK" und "Daten ungültig". Falls Sie "Daten ungültig" wählen, greift die Ersatzwertstrategie.

10

Bereich **Spezielle Kanalparameter**

Der Bereich ist bei diesem E/A-Modul leer.

11

Feld **Notiz**

Geben Sie hier einen maximal 256 Zeichen langen, beliebigen Kommentar ein. Der Kommentar wird nur in der Datenbank gespeichert, eine Ablage in das Gerät ist nicht möglich. Der Kommentar gilt für das gesamte E/A-Modul und ist auch auf den anderen Registerkarten des Fensters sichtbar.

7.6.6 Messwertanzeige verwenden

Das Fenster **Messwertanzeige anzeigen** der E/A-Module dient der Anzeige von Messwerten und Diagnoseinformationen. Wie Sie das Fenster für dieses E/A-Modul aufrufen und was die darin enthaltenen Informationen bedeuten, erfahren Sie im Abschnitt "Messwertanzeige bei binären E/A-Modulen" (siehe Kapitel 6.4.1).



7.7 LB 2xxx Binärausgang

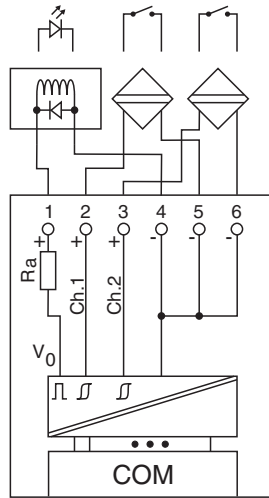


Abbildung 7.25: Blockschaltbild 2xxx ohne Abschalteingang

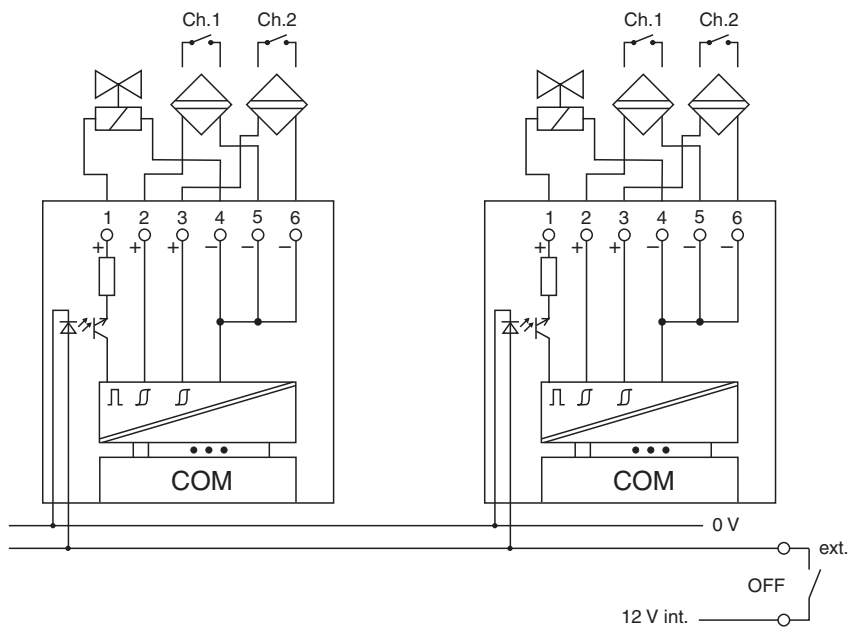


Abbildung 7.26: Blockschaltbild 2xxx mit Abschalteingang

Der Binärausgang verbindet das Prozessleitsystem oder die SPS mit Magnetventilen, akustischen Signalgebern oder Lampen (LED).

Ausführungen

- LB 2002, nicht eigensicher
- LB 21xx, eigensicher

2003.40 2011-03



Hinweis!

"xx" bezieht sich auf die verschiedenen Ausführungen. Es gibt Ausführungen mit busunabhängigem Abschaltengang, mit Leitungsüberwachung sowie ohne diese Funktionen. Die Besonderheiten dieser Ausführungen können vom DTM nicht erkannt werden.

Wählen Sie je nach Ventil die geeignete Ausführung aus dem Katalog. Achten Sie darauf, mit welchen Backplane-Typen die verschiedenen Ausführungen kompatibel sind.

Je nach Ausführung eignet sich der Baustein für folgende Aufgaben:

- Magnetventilsteuerung,
- Lampen- und Signalsteuerung,
- Verarbeitung von Binäreingängen,
- NAMUR Eingänge oder mechanische Kontakte unabhängig vom Ventilkreis.

Näheres zur Ansteuerung von Magnetventilen oder der Zusammenschaltung mit einer LED erfahren Sie im den Handbuch zur LB-Hardware.

Merkmale

- Modulbreite: 1 Steckplatz
- 1 Ausgangskanal
- 2 Eingangskanäle (Rückmeldeeingänge), verhalten sich wie die Eingänge des Moduls 1x02

Weitere Informationen finden Sie auf dem entsprechenden Datenblatt und in der Betriebsanleitung.

7.7.1 Messzeit und Zykluszeit

Die maximale Eingangsfrequenz der Signale beträgt 50 Hz. Die Messbarkeit der Eingangszustände ist jedoch abhängig von der Zykluszeit des Datenverkehrs auf dem Bus (z. B. nur 1 Hz bei 500ms Abtastzeit).

Passen Sie kurze Signale an die Abtastzyklen der Leittechnik an, indem Sie die Signale mit Hilfe der einstellbaren Ausschaltverzögerung verlängern (siehe Abschnitt "Gerätedaten bearbeiten" für dieses E/A-Modul). Unabhängig von den Abtastzyklen der Leittechnik werden die Signale alle 6,5 ms zum Buskoppler übertragen.

7.7.2 Datenübertragung

Die Datenübertragung erfolgt entsprechend der Profibus-Spezifikation.

Für den Datenaustausch ist es wichtig, dass die Master- und Slavekonfiguration gleich ist (DP-Konfigurationsstring). Die Konfigurationsparameter sind in der GSD-Datei hinterlegt. Bei Prozessleitsystemen, die das FDT-Konzept unterstützen, können Sie den DTM einsetzen. Der DTM sorgt dafür, dass der Master alle wichtigen Informationen der jeweiligen Konfiguration erhält und automatisch angepasst wird.



Falls das Prozessleitsystem das FDT-Konzept nicht unterstützt, muss die Konfiguration im Master nachgebildet werden. Bei eingebundener GSD-Datei wird der richtige Konfigurations-Code automatisch bei der Auswahl des E/A-Moduls übernommen. Wenn die GSD-Datei nicht eingebunden werden kann, müssen die Konfigurationsparameter manuell eingegeben werden (siehe folgende Tabelle).

Der Binärausgang hat den DP-Konfigurationscode **30**.

Gerätefunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

Binärausgang 2xxx		
Byte	Bit	Bedeutung
Eingangs-Byte 1	0	Status Kanal 1 (Ventil Ausgang)
	1	Leitungsüberwachung Kanal 1 (0 = OK, 1 = Fehler)
	2	Status Kanal 2 (Rückmeldeeingang 1)
	3	Leitungsüberwachung Kanal 2 (0 = OK, 1 = Fehler)
	4	Status Kanal 3 (Rückmeldeeingang 2)
	5	Leitungsüberwachung Kanal 3 (0 = OK, 1 = Fehler)
	6	leer
	7	leer
Ausgangs-Byte 1	0	Ausgangswert Kanal 1 (Ventil Ausgang)
	1	"Ungültig"-Kennung Kanal 1 (0 = OK, 1 = Ungültig)
	2	leer
	3	leer
	4	leer
	5	leer
	6	leer
	7	leer

Tabelle 7.7: Gerätefunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

7.7.3 Leitungsüberwachung

Jeder Kanal besitzt eine Funktion zur Leitungsüberwachung und kann zwischen Leitungsbruch und Kurzschluss unterscheiden (nur bei NAMUR-Eingang). Die Leitungsüberwachung kann per Software ein- und ausgeschaltet werden. Falls Sie mechanische Kontakte verwenden, deaktivieren Sie entweder die Leitungsüberwachung oder beschalten Sie den mechanischen Kontakt am Einbauort mit einem NAMUR-Ersatzwiderstand (siehe Abbildung unten). Der NAMUR-Ersatzwiderstand bildet einen NAMUR-Initiator nach. Mit Hilfe des NAMUR-Ersatzwiderstands kann die Elektronik zwischen einem geschlossenen Schalter und einem Kurzschluss unterscheiden. Der NAMUR-Ersatzwiderstand ist als Zubehör bei P+F erhältlich.

Der Ventilsteuerkreis wird durch einen Stromimpuls überwacht. Dieser Stromimpuls ist so kurz, dass ein angeschlossenes Ventil nicht anspricht. Für LEDs und akustische Signalgeber ist eine Ausführung des E/A-Moduls ohne Stromimpuls lieferbar. E/A-Module ab Liefertermin 2007 haben einen Stromimpuls, der per Software abschaltbar ist.

Die Überwachung des Ventilkreises ist bei der Verwendung von Booster-Ventilen nicht in jedem Fall möglich und muss gesondert betrachtet werden. In vielen Fällen kann die Überwachung mit Hilfe einer Zusatzbeschaltung realisiert werden.

Die Überwachung des Ventilkreises ist bei der Verwendung von Booster-Ventilen nicht in jedem Fall möglich, da diese Ventile einen Speicherkondensator besitzen, der im ausgeschalteten Zustand wie ein Kurzschluss wirkt. Je nach Ventil kann in diesem Fall ein Parallelwiderstand von 10 k Ω die Leitungsüberwachung auch für Booster-Ventile ermöglichen. Falls die Leitungsüberwachung im ausgeschalteten Zustand auch mit Parallelwiderstand weiterhin anspricht, schalten Sie sie aus.

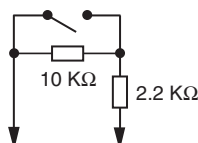


Abbildung 7.27: NAMUR-Ersatzwiderstand

7.7.4 Diagnose

Der Buskoppler unterstützt sowohl die DP-Diagnosefunktionen (Profibus-Standard) als auch die erweiterten Diagnosefunktionen (herstellerspezifisch). Somit sind umfangreiche Diagnosen der gesamten Remote-I/O-Station und der E/A-Module möglich. Im Modulstatusregister und im globalen Statusregister wird ein Fehler des E/A-Moduls angezeigt, wenn diese Eigenschaft in den Gerätedaten des Buskoppler eingestellt wurde.

Zusätzlich wird ein kanalbezogener Fehler angezeigt, wenn in einem der Kanäle eine Störung auftritt (mit Angabe von Steckplatz, Kanal, Ein-/Ausgangskennung, Fehlergrund).

7.7.5 Gerätedaten bearbeiten

Rufen Sie das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** auf (siehe "Fenster Gerätedaten bearbeiten aufrufen" auf Seite 82).

Das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** ist in mehrere Registerkarten unterteilt. Auf der ersten Registerkarte **Allgemein** stellen Sie die Parameter ein, die das ganze E/A-Modul betreffen. Weiterhin gibt es für jeden Kanal des E/A-Moduls eine Registerkarte **Kanal X** mit kanalspezifischen Parametern, wobei das "X" an dieser Stelle Platzhalter ist für die Kanalzahlen 1, 2, 3, und so weiter.

Da die kanalspezifischen Registerkarten des E/A-Moduls für jeden Kanal gleich aufgebaut sind, wird nur eine davon beschrieben.

Registerkarte **Allgemein** bearbeiten

Die Beschreibung der Registerkarte **Allgemein** finden Sie im Kapitel "Grundfunktionen der DTM-Software" (siehe Kapitel 6.3).

Registerkarte **Kanal X** bearbeiten

Auf der Registerkarte **Kanal X** bearbeiten Sie kanalspezifische Parameter und erhalten kanalspezifische Informationen. Das "X" steht hier für die Kanalnummer.

Für jeden Kanal des E/A-Moduls existiert eine eigene Registerkarte. Der Binärausgang verfügt über einen Ausgangs- und zwei Eingangskanäle. Die Registerkarte **Kanal 1** gilt für den Ausgangskanal, die Registerkarten **Kanal 2** und **Kanal 3** gelten für die Eingangskanäle. Die 3 Kanal-Registerkarten unterscheiden sich lediglich im Feld **Kanalart**, weshalb an dieser Stelle nur eine davon beschrieben wird.

Abbildung 7.28: Registerkarte **Kanal 1**

- 1 Feld **Kanalart**
- 2 Kontrollkästchen **Kanal aktiv**
- 3 Feld **Kanalart**
- 4 Dropdown-Liste **Betriebsmode**
- 5 Dropdown-Liste **Fehlermode**
- 6 Kontrollkästchen **Invertierung**
- 7 Kontrollkästchen **Leitungsüberwachung**
- 8 Feld **Einschaltverzögerung**
- 9 Feld **Ausschaltverzögerung**
- 10 Bereich **Ersatzwert**
- 11 Bereich **Simulationswert**
- 12 Bereich **Spezielle Kanalparameter**
- 13 Feld **Notiz**



1

Feld **Kanaltag**

Geben Sie eine eigene Bezeichnung für den Kanal ein (maximal 32 Zeichen).

2

Kontrollkästchen **Kanal aktiv**

Zeigt an, ob der Kanal aktiv ist oder nicht. Das Kontrollkästchen ist von dem Kontrollkästchen **Modul aktiv** auf der Registerkarte **Allgemein** abhängig und kann hier nicht editiert werden (siehe Kapitel 6.3).

3

Feld **Kanalart**

Zeigt die Kanalart des Kanals an. Auf der Registerkarte **Kanal 1** steht "DOUT" für Digital Output (Binärausgang), auf den Registerkarten **Kanal 2** und **Kanal 3** steht "DIN" für Digital Input (Binäreingang). Das Feld ist nicht editierbar.

4

Dropdown-Liste **Betriebsmode**

Wählen Sie zwischen "Normal" (Normalbetrieb) und "Simulation" (Simulationsmodus):

- "Normal": Im Normalbetrieb wird das aktuelle Signal übertragen.
- "Simulation": Im Simulationsmodus wird ein Signal simuliert. Das simulierte Signal stellen Sie im Bereich **Simulationswert** ein, der sich ebenfalls auf dieser Registerkarte befindet.

Näheres hierzu erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).

5

Dropdown-Liste **Fehlermode**

Stellen Sie ein, wie das E/A-Modul im Fehlerfall reagiert. Wählen Sie zwischen "Aktueller Wert", "Ersatzwert" und "Letzter gültiger Wert":

- "Aktueller Wert": Das Signal wird trotz Fehler weiterhin unverändert übertragen (dabei kann es sich auch um ein simuliertes Signal handeln).
- "Ersatzwert": Ein Ersatzwert wird übertragen. Den Ersatzwert stellen Sie manuell im Bereich **Ersatzwert** ein, der sich ebenfalls auf dieser Registerkarte befindet.
- "Letzter gültiger Wert": Der letzte gültige Wert vor Eintritt der Störung wird übertragen.

Näheres zum Fehlermode erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).



6

Kontrollkästchen **Invertierung**

Aktivieren Sie **Invertierung**, um das Signal zu invertieren. Bei aktivierter Invertierung wird beispielsweise aus einer logischen "1" eine "0".

7

Kontrollkästchen **Leistungsüberwachung**

Aktivieren Sie die Leistungsüberwachung, um den feldseitigen Anschluss zu überwachen. Falls ein Fehler auftritt (z. B. Leitungsbruch oder Kurzschluss) wird der Fehler über den Statusbereich des Prozesswerts gemeldet und die über die Dropdown-Liste **Fehlermode** eingestellte Ersatzwertstrategie greift.

Alternativ können Fehler überwacht werden, indem das entsprechende Statusregister ausgelesen und ausgewertet wird.

Die Funktion Leistungsüberwachung ist nur bei NAMUR-Signalen möglich. Bei Kontakteingängen ohne NAMUR-Ersatzwiderstand kann der feldseitige Anschluss nicht überwacht werden.

8

Feld **Einschaltverzögerung**

Geben Sie einen Wert in ms ein, der einen Signalwechsel von 0 auf 1 entsprechend verzögert weiterleitet. Nutzen Sie die Einschaltverzögerung bei den beiden Binäreingängen, um kurze Störimpulse auszufiltern (Kontaktprellen) (siehe folgende Abbildung).

Für den Binärausgang ist die Einschaltverzögerung weniger bedeutend, da sie am Ende der Wirkkette liegt und die Glieder davor maßgeblich das Zeitverhalten bestimmen.



9

Feld **Ausschaltverzögerung**

Geben Sie einen Wert in ms ein, der einen Signalwechsel von 1 auf 0 entsprechend verzögert weiterleitet. Nutzen Sie die Ausschaltverzögerung bei den beiden Binäreingängen, um zu kurze Impulse zu verlängern. Auf diese Weise können auch sehr kurze Signale vom erfasst werden (z. B. Molchsteuerung) (siehe folgende Abbildung). Für den Binärausgang ist die Ausschaltverzögerung weniger bedeutend, da sie am Ende der Wirkkette liegt und die Glieder davor maßgeblich das Zeitverhalten bestimmen.

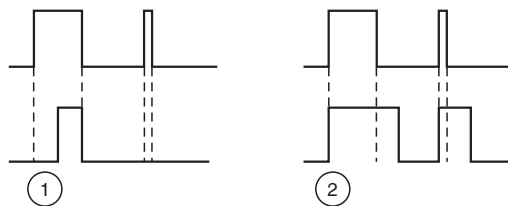


Abbildung 7.29: Ein- und Ausschaltverzögerung

- 1 **Einschaltverzögerung:** In der oberen Bildhälfte ist die Einschaltverzögerung deaktiviert, unten ist sie aktiviert (kurze Signale werden ausgefiltert).
- 2 **Ausschaltverzögerung:** In der oberen Bildhälfte ist die Ausschaltverzögerung deaktiviert, unten ist sie aktiviert (kurze Signale werden verlängert).

10

Bereich **Ersatzwert**

Legen Sie einen Ersatzwert für den Fehlerfall fest (siehe Dropdown-Liste **Fehlermode** auf dieser Registerkarte).

- **Daten:** Wählen Sie als Ersatzwert entweder die 0 oder die 1.
- **Status:** Der Ersatzwert für das fehlerhafte Signal wird automatisch immer mit dem Status "Daten ungültig" übertragen. Der Status ist daher auf "Daten ungültig" voreingestellt und kann nicht editiert werden.

11

Bereich **Simulationswert**

Legen Sie den Simulationswert und dessen Status fest. Der Simulationswert wird übertragen, wenn Sie den Betriebsmodus "Simulation" wählen.

- **Daten:** Wählen Sie als Simulationswert entweder die 0 oder die 1.
- **Status:** Wählen Sie zwischen dem Status "Daten OK" und "Daten ungültig". Falls Sie "Daten ungültig" wählen, greift die Ersatzwertstrategie.



12

Bereich **Spezielle Kanalparameter**

Der Bereich ist bei diesem E/A-Modul leer.

13

Feld **Notiz**

Geben Sie hier einen maximal 256 Zeichen langen, beliebigen Kommentar ein. Der Kommentar wird nur in der Datenbank gespeichert, eine Ablage in das Gerät ist nicht möglich. Der Kommentar gilt für das gesamte E/A-Modul und ist auch auf den anderen Registerkarten des Fensters sichtbar.

7.7.6 Messwertanzeige verwenden

Das Fenster **Messwertanzeige anzeigen** der E/A-Module dient der Anzeige von Messwerten und Diagnoseinformationen. Wie Sie das Fenster für dieses E/A-Modul aufrufen und was die darin enthaltenen Informationen bedeuten, erfahren Sie im Abschnitt "Messwertanzeige bei binären E/A-Modulen" (siehe Kapitel 6.4.1).



7.8 LB 3101 Analogeingang

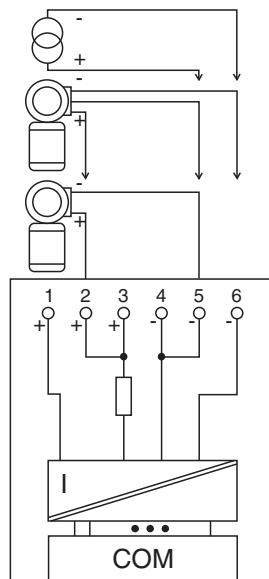


Abbildung 7.30: Blockschaltbild 3x01

- Als Eingangstrenner für aktive Signale aus dem Feld verwenden Sie die Klemmen 4 oder 5 (+) und 6 (-). Der Eingangswiderstand beträgt 15Ω .
- Als Messumformer-Speisegerät für 3-Draht-Transmitter verwenden Sie die Klemmen 2 oder 3 (+, Speisung), 4 oder 5 (+, Rückleitung) und 6 (-).
- Als Messumformer-Speisegerät verwenden Sie die Klemmen 2 oder 3 (+) und 4 oder 5 (-).

Der Analogeingang verbindet die Prozesssignale von Druck- und Differenzdrucktransmittern, Fühlerkopfmessumformern, fremdgespeisten Analysegeräten sowie Durchfluss- und Füllstandsmessumformern mit dem Prozessleitsystem oder der SPS.

Ausführungen

- LB 3101, eigensicher

Merkmale

- Modulbreite: 1 Steckplatz
- 1 Kanal
- Speisespannung 14,5 V
- Leerlaufspannung 24 V (Ex-i)
- Kurzschlussstrom 90 mA (Ex-i)

Die Speisespannung beträgt bei 20 mA mindestens 14,5 V. Die Spannung passt sich bis zu diesem Grenzwert an den Bedarf des Feldgerätes an. Bei Entlastung auf 4 mA steigt die Speisespannung auf ca. 19 V an.



Hinweis!

HART-Kommunikation über den Bus ist nur mit Hilfe der HART-Analogeingänge LB 3x02, 3x03 oder 3x05 möglich.

Weitere Informationen finden Sie auf dem entsprechenden Datenblatt und in der Betriebsanleitung.

7.8.1 Auflösung

Eingangssignale im Bereich von 0 ... 25 mA werden mit einer Auflösung von 12 Bit erfasst. Der tatsächliche Messbereich wird basierend auf dieser Auflösung berechnet.

Für den Bereich 4 ... 20 mA (entspricht 0 ... 100 %) ergibt sich eine Auflösung von 2500 Messpunkten, entsprechend 0,04 %. Unter- und Übersteuerung sind dabei berücksichtigt.

7.8.2 Messzeit und Zykluszeit

Die Wandlungszeit beträgt ca. 100 ms. Die Aktualität des Messwertes ist jedoch abhängig von der Zykluszeit des Datenverkehrs auf dem Bus. Unabhängig von der Messzeit werden die Signale alle 6,5 ms zum Buskoppler übertragen.

7.8.3 Datenübertragung

Die Datenübertragung erfolgt entsprechend der Profibus-Spezifikation.

Für den Datenaustausch ist es wichtig, dass die Master- und Slavekonfiguration gleich ist (DP-Konfigurationsstring). Die Konfigurationsparameter sind in der GSD-Datei hinterlegt. Bei Prozessleitsystemen, die das FDT-Konzept unterstützen, können Sie den DTM einsetzen. Der DTM sorgt dafür, dass der Master alle wichtigen Informationen der jeweiligen Konfiguration erhält und automatisch angepasst wird.

Falls das Prozessleitsystem das FDT-Konzept nicht unterstützt, muss die Konfiguration im Master nachgebildet werden. Bei eingebundener GSD-Datei wird der richtige Konfigurations-Code automatisch bei der Auswahl des E/A-Moduls übernommen. Wenn die GSD-Datei nicht eingebunden werden kann, müssen die Konfigurationsparameter manuell eingegeben werden (siehe folgende Tabelle).

Die Prozessdaten werden pro Kanal als vorzeichenlose ganze Zahlen im Bereich von 0 ... 65535 übertragen.

Für die Datenübermittlung steht pro Kanal ein 16 Bit-Wort zur Verfügung. Die niederwertigsten 4 Bits sind unbedeutend für die Genauigkeit des Messwerts, weshalb sie für die Übertragung von Statusinformationen genutzt werden.

Falls die Skalierung nicht in einem Bereich von 10000 ... 50000 liegt, entfallen die Statusinformationen.

Der Analogeingang hat den DP-Konfigurationscode **50**.

Gerätefunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

Analogausgang 3x01/3x02/3x03		
Byte	Bit	Bedeutung
Eingangs-Byte 1 (Low Byte)	0	live zero wenn Strom $\leq 3,6$ mA (*)
	1	Leitungsüberwachung Kanal 1 (0 = OK, 1 = Fehler)
	2	leer
	3	leer
	4	Messwert (12 Bit)
	5	
	6	
	7	
Eingangs-Byte 2 (High Byte)	0-7	
Ausgangs-Bytes		ohne Ausgangsbytes
(*) Die Live-Zero-Überwachung überträgt ein Fehlerbit (= 1), wenn der Mindeststrom von 3,6 mA unterschritten wird.		

Tabelle 7.8: Gerätefunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

7.8.4 Leitungüberwachung

Das E/A-Modul hat eine Leitungüberwachung, die einen Leitungsbruch oder Kurzschluss erkennt. Die Leitungüberwachung kann per Software ein- und ausgeschaltet werden. Sie können die Schaltpunkte einstellen, bei denen ein Leitungsbruch oder ein Kurzschluss gemeldet wird, z. B. < 1 mA und > 21 mA.

Daneben besitzt der Stromkreis eine Live-Zero-Überwachung (Fehlerbit = 1 bei Unterschreiten des Mindeststroms von 3,6 mA).

7.8.5 Diagnose

Der Buskoppler unterstützt sowohl die DP-Diagnosefunktionen (Profibus-Standard) als auch die erweiterten Diagnosefunktionen (herstellerspezifisch). Somit sind umfangreiche Diagnosen der gesamten Remote-I/O-Station und der E/A-Module möglich. Im Modulstatusregister und im globalen Statusregister wird ein Fehler des E/A-Moduls angezeigt, wenn diese Eigenschaft in den Gerätedaten des Buskoppler eingestellt wurde.

Zusätzlich wird ein kanalbezogener Fehler angezeigt, wenn in einem der Kanäle eine Störung auftritt (mit Angabe von Steckplatz, Kanal, Ein-/Ausgangskennung, Fehlergrund).

Das Fehlerbit im Low Byte beeinflusst den Messwert nur unwesentlich. Geeignete Treiber im Master können die Diagnosebits auswerten.



7.8.6 Gerätedaten bearbeiten

Rufen Sie das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** auf (siehe "Fenster Gerätedaten bearbeiten aufrufen" auf Seite 82).

Das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** ist in mehrere Registerkarten unterteilt. Auf der ersten Registerkarte **Allgemein** stellen Sie die Parameter ein, die das ganze E/A-Modul betreffen. Weiterhin gibt es für jeden Kanal des E/A-Moduls eine Registerkarte **Kanal X** mit kanalspezifischen Parametern, wobei das "X" an dieser Stelle Platzhalter ist für die Kanalzahlen 1, 2, 3, und so weiter.

Da die kanalspezifischen Registerkarten des E/A-Moduls für jeden Kanal gleich aufgebaut sind, wird nur eine davon beschrieben.

Registerkarte **Allgemein** bearbeiten

Die Beschreibung der Registerkarte **Allgemein** finden Sie im Kapitel "Grundfunktionen der DTM-Software" (siehe Kapitel 6.3).

Registerkarte **Kanal X** bearbeiten

Auf der Registerkarte **Kanal X** bearbeiten Sie kanalspezifische Parameter und erhalten kanalspezifische Informationen. Das "X" steht hier für die Kanalnummer(n).

Für jeden Kanal des E/A-Moduls existiert eine eigene Registerkarte. Alle Kanal-Registerkarten des E/A-Moduls sind identisch aufgebaut.

Abbildung 7.31: Registerkarte **Kanal 1**

- 1 Feld **Kanaltag**
- 2 Kontrollkästchen **Kanal aktiv**
- 3 Feld **Kanalart**
- 4 Feld **Kanaltyp**
- 5 Dropdown-Liste **Betriebsmode**
- 6 Dropdown-Liste **Fehlermode**
- 7 Schaltfläche **Erweitert**
- 8 Kontrollkästchen **Leitungsüberwachung**
- 9 Feld **Kurzschluss**
- 10 Feld **Leitungsbruch**
- 11 Bereich **Messbereich/Skalierung**
- 12 Bereich **Spezialeinstellungen**
- 13 Feld **Notiz**

Erläuterungen:

1

Feld **Kanaltag**

Geben Sie eine eigene Bezeichnung für den Kanal ein (maximal 32 Zeichen).



2

Kontrollkästchen **Kanal aktiv**

Zeigt an, ob der Kanal aktiv ist oder nicht. Das Kontrollkästchen ist von dem Kontrollkästchen **Modul aktiv** auf der Registerkarte **Allgemein** abhängig und kann hier nicht editiert werden (siehe Kapitel 6.3).

3

Feld **Kanalart**

Zeigt die Kanalart an ("DIN" = Digital Input, "DOU" = Digital Output, "AIN" = Analog Input, "AOUT" = Analog Output); nicht editierbar.

4

Feld **Kanaltyp**

Zeigt die Signalart an, z. B. Impuls, Strom, Widerstand, NAMUR, 24 V etc. (je nach E/A-Modul).

5

Dropdown-Liste **Betriebsmode**

Wählen Sie zwischen "Normal" (Normalbetrieb) und "Simulation" (Simulationsmodus):

- "Normal": Im Normalbetrieb kommt das Signal aus dem Feld.
- "Simulation": Im Simulationsmodus wird ein Signal simuliert. Das Signal stellen Sie in einem separaten Fenster ein, das Sie über die Schaltfläche **Erweitert** erreichen.

Näheres hierzu erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).

6

Dropdown-Liste **Fehlermode**

Stellen Sie ein, wie das E/A-Modul im Fehlerfall reagiert. Wählen Sie zwischen "Aktueller Wert", "Ersatzwert" und "Letzter gültiger Wert":

- "Aktueller Wert": Das Signal wird trotz Fehler weiterhin unverändert übertragen (dabei kann es sich auch um ein simuliertes Signal handeln).
- "Ersatzwert": Ein Ersatzwert wird übertragen. Den Ersatzwert stellen Sie manuell in einem separaten Fenster ein, das Sie über die Schaltfläche **Erweitert** erreichen.
- "Letzter gültiger Wert": Der letzte gültige Wert vor Eintritt der Störung wird übertragen.

Näheres zum Fehlermode erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).



7

Schaltfläche **Erweitert**

Über diese Schaltfläche erreichen Sie ein Fenster mit weiteren Kanaleinstellungen, unter anderem für die Funktionsmodi "Betriebsmode" (Simulationswert) und "Fehlermode" (Ersatzwert). Das Fenster wird in der folgenden Abbildung näher erläutert.

8

Kontrollkästchen **Leistungsüberwachung**

Aktivieren Sie **Leistungsüberwachung**, um den feldseitigen Anschluss zu überwachen. Falls ein Fehler auftritt (z. B. Leitungsbruch oder Kurzschluss) wird der Fehler über den Statusbereich des Prozesswerts gemeldet und die über die Dropdown-Liste **Fehlermode** eingestellte Ersatzwertstrategie greift.

Alternativ können Fehler überwacht werden, indem das entsprechende Statusregister ausgelesen und ausgewertet wird.

9

Feld **Kurzschluss**

Geben Sie den Schwellwert für die Kurzschluss-Erkennung ein (z. B. 21 mA). Sobald die Stromstärke über diesen Wert steigt, meldet die Leistungsüberwachung einen Kurzschluss.

10

Feld **Leistungsbruch**

Geben Sie den Schwellwert für die Leistungsbruchs-Erkennung ein (z. B. 1 mA). Sobald die Stromstärke unter diesen Wert sinkt, meldet die Leistungsüberwachung einen Leistungsbruch.



11

Bereich **Messbereich/Skalierung**

Legen Sie die Skalierung der Messwerte fest. Die Werte in der Spalte "phys. Größe" sind nicht editierbar, da sie automatisch aus den Werten der Spalte "Abbildung" berechnet werden.

Die Abbildung auf die entsprechenden 16 Bit-Werte können Sie in der Spalte "Abbildung" selbst vornehmen.

- **Untergrenze:** Gibt den kleinsten zu übertragenden Wert an (z. B. 0 Punkte bzw. 0 mA).
- **Messanfang:** Gibt den Wert an, der 0% entspricht (z. B. 10000 Punkte bzw. 4 mA).
- **Messende:** Gibt den Wert an, der 100% entspricht (z. B. 50000 Punkte bzw. 20 mA).
- **Obergrenze:** Gibt den größten zu übertragenden Wert an (z. B. 60000 Punkte bzw. 24 mA).

Näheres hierzu erfahren Sie im Abschnitt "Messbereich skalieren" (siehe Kapitel 6.5.1).

12

Bereich **Spezialeinstellungen**

Der Bereich ist bei diesem E/A-Modul leer.

13

Feld **Notiz**

Geben Sie hier einen maximal 256 Zeichen langen, beliebigen Kommentar ein. Der Kommentar wird nur in der Datenbank gespeichert, eine Ablage in das Gerät ist nicht möglich. Der Kommentar gilt für das gesamte E/A-Modul und ist auch auf den anderen Registerkarten des Fensters sichtbar.

Fenster **Erweiterte Parameter**

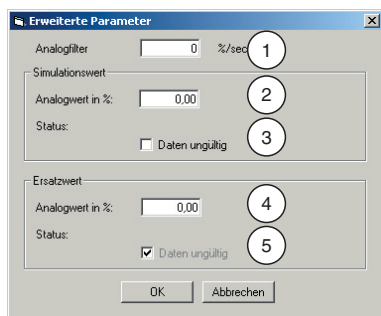


Abbildung 7.32: Fenster **Erweiterte Parameter**

- 1 Feld **Analogfilter**
- 2 Feld **Analogwert in %**
- 3 Kontrollkästchen **Daten ungültig**
- 4 Feld **Analogwert in %**
- 5 Kontrollkästchen **Daten ungültig**

Erläuterungen:

1

Feld **Analogfilter**

Falls die Eingangssignale schwanken, kann der Analogfilter zur Bedämpfung des Signals zugeschaltet werden.

Geben Sie einen Wert in % je Sekunde ein, mit dem Sie das Änderungsverhalten des Eingangswertes festlegen. Der Bezugswert ist der Messbereich (Charakteristik: Rampe, linear). Um den Filter zu deaktivieren, geben Sie den Wert "0" ein.

2

Feld **Analogwert in %** (Simulationswert)

Geben Sie den Simulationswert in % bezogen auf den Messbereich ein (-25% ... 125%). Der Simulationswert wird übertragen, wenn Sie in der Dropdown-Liste **Betriebsmode** "Simulation" gewählt haben.

3

Kontrollkästchen **Daten ungültig**

Legen Sie den Status des Simulationswerts fest. Falls Sie das Kontrollkästchen aktivieren wird der Simulationswert mit dem Status "Daten ungültig" übertragen und die Ersatzwertstrategie greift.



4

Feld **Analogwert in %** (Ersatzwert)

Geben Sie einen Ersatzwert in % bezogen auf den Messbereich ein (-25% ... 125%). Der Ersatzwert wird übertragen, wenn ein Fehler vorliegt und Sie in der Dropdown-Liste **Fehlermode** "Ersatzwert" gewählt haben.

5

Kontrollkästchen **Daten ungültig**

Der Ersatzwert für das fehlerhafte Signal wird automatisch immer mit dem Status "Daten ungültig" übertragen. Der Status ist daher auf "Daten ungültig" voreingestellt und kann nicht editiert werden.

7.8.7 Messwertanzeige verwenden

Das Fenster **Messwertanzeige anzeigen** der E/A-Module dient der Anzeige von Messwerten und Diagnoseinformationen. Wie Sie das Fenster für dieses E/A-Modul aufrufen und was die darin enthaltenen Informationen bedeuten, erfahren Sie im Abschnitt "Messwertanzeige bei analogen E/A-Modulen" (siehe Kapitel 6.4.2).

7.9 LB 3x02 und 3103 HART-Analogeingänge

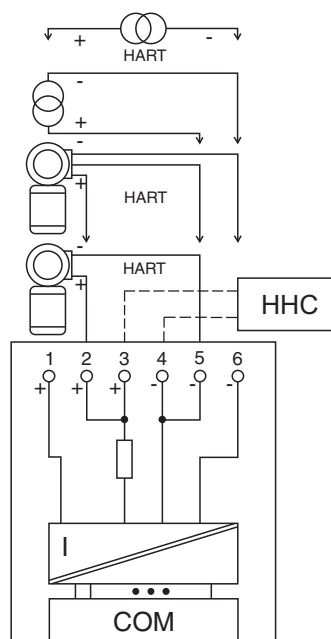


Abbildung 7.33: Blockschaltbild 3x02 und 3x03

- Als Eingangstrenner für aktive Signale aus dem Feld mit Bedienung über das HART-Protokoll verwenden Sie die Klemmen 1 (+) und 6 (-). Der Eingangswiderstand beträgt 236Ω (dynamisch).
- Als Eingangstrenner für aktive Signale aus dem Feld verwenden Sie die Klemmen 4 oder 5 (+) und 6 (-). Der Eingangswiderstand beträgt 15Ω .
- Als Messumformer-Speisegerät für 3-Draht-Transmitter verwenden Sie die Klemmen 2 oder 3 (+, Speisung), 4 oder 5 (+, Rückleitung) und 6 (-).
- Als Messumformer-Speisegerät verwenden Sie die Klemmen 2 oder 3 (+) und 4 oder 5 (-).
- HART-Handbediengeräte mit Konformitätsbescheinigung schließen Sie an die Klemmen 3 (+) und 4 (-) an. Der Kommunikationswiderstand ist eingebaut.

Der Analogeingang verbindet die Prozesssignale von Druck- und Differenzdrucktransmittern, Fühlerkopfmessumformern, fremdgespeisten Analysegeräten sowie Durchfluss- und Füllstandsmessumformern mit dem Prozessleitsystem oder der SPS.

Ausführungen

- LB 3002, nicht eigensicher, HART
- LB 3102, eigensicher, 16,5 V, HART
- LB 3103, eigensicher, 15 V, HART



Merkmale

- Modulbreite: 1 Steckplatz
- 1 Kanal
- Speisespannung 16,5 V oder 15 V (unterschiedliche Ex-i-Kenndaten, je nach Ausführung)

Die Speisespannung beträgt bei 20 mA mindestens 16,5 V bzw. 15 V. Die Spannung passt sich bis zu diesem Maximalwert an den Bedarf des Feldgerätes an. Bei Entlastung auf 4 mA steigt die Speisespannung auf ca. 22 V bzw. 19 V an.

Weitere Informationen finden Sie auf dem entsprechenden Datenblatt und in der Betriebsanleitung.

7.9.1 Auflösung

Eingangssignale im Bereich von 0 ... 25 mA werden mit einer Auflösung von 12 Bit erfasst. Der tatsächliche Messbereich wird basierend auf dieser Auflösung berechnet. Für den Bereich 4 ... 20 mA (entspricht 0 ... 100 %) ergibt sich eine Auflösung von 2500 Messpunkten, entsprechend 0,04 %. Unter- und Übersteuerung sind dabei berücksichtigt.

7.9.2 Messzeit und Zykluszeit

Die Wandlungszeit beträgt ca. 100 ms. Die Aktualität des Messwertes ist jedoch abhängig von der Zykluszeit des Datenverkehrs auf dem Bus. Unabhängig von der Messzeit werden die Signale alle 6,5 ms zum Buskoppler übertragen.

7.9.3 Datenübertragung

Die Datenübertragung erfolgt entsprechend der Profibus-Spezifikation.

Für den Datenaustausch ist es wichtig, dass die Master- und Slavekonfiguration gleich ist (DP-Konfigurationsstring). Die Konfigurationsparameter sind in der GSD-Datei hinterlegt. Bei Prozessleitsystemen, die das FDT-Konzept unterstützen, können Sie den DTM einsetzen. Der DTM sorgt dafür, dass der Master alle wichtigen Informationen der jeweiligen Konfiguration erhält und automatisch angepasst wird.

Falls das Prozessleitsystem das FDT-Konzept nicht unterstützt, muss die Konfiguration im Master nachgebildet werden. Bei eingebundener GSD-Datei wird der richtige Konfigurations-Code automatisch bei der Auswahl des E/A-Moduls übernommen. Wenn die GSD-Datei nicht eingebunden werden kann, müssen die Konfigurationsparameter manuell eingegeben werden (siehe folgende Tabelle).

Die Prozessdaten werden pro Kanal als vorzeichenlose ganze Zahlen im Bereich von 0 ... 65535 übertragen.

Für die Datenübermittlung steht pro Kanal ein 16 Bit-Wort zur Verfügung. Die niederwertigsten 4 Bits sind unbedeutend für die Genauigkeit des Messwerts, weshalb sie für die Übertragung von Statusinformationen genutzt werden.

Falls die Skalierung nicht in einem Bereich von 10000 ... 50000 liegt, entfallen die Statusinformationen.

Der Analogeingang hat den DP-Konfigurationscode **50**.

Gerätefunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

Analogausgang 3x01/3x02/3x03		
Byte	Bit	Bedeutung
Eingangs-Byte 1 (Low Byte)	0	live zero wenn Strom $\leq 3,6$ mA (*)
	1	Leitungsüberwachung Kanal 1 (0 = OK, 1 = Fehler)
	2	leer
	3	leer
	4	Messwert (12 Bit)
	5	
	6	
	7	
Eingangs-Byte 2 (High Byte)	0-7	
Ausgangs-Bytes		ohne Ausgangsbytes
(*) Die Live-Zero-Überwachung überträgt ein Fehlerbit (= 1), wenn der Mindeststrom von 3,6 mA unterschritten wird.		

Tabelle 7.9: Gerätefunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

7.9.4 Leitungüberwachung

Das E/A-Modul hat eine Leitungüberwachung, die einen Leitungsbruch oder Kurzschluss erkennt. Die Leitungüberwachung kann per Software ein- und ausgeschaltet werden. Sie können die Schaltpunkte einstellen, bei denen ein Leitungsbruch oder ein Kurzschluss gemeldet wird, z. B. < 1 mA und > 21 mA.

Daneben besitzt der Stromkreis eine Live-Zero-Überwachung (Fehlerbit = 1 bei Unterschreiten des Mindeststroms von 3,6 mA).

7.9.5 Diagnose

Der Buskoppler unterstützt sowohl die DP-Diagnosefunktionen (Profibus-Standard) als auch die erweiterten Diagnosefunktionen (herstellerspezifisch). Somit sind umfangreiche Diagnosen der gesamten Remote-I/O-Station und der E/A-Module möglich. Im Modulstatusregister und im globalen Statusregister wird ein Fehler des E/A-Moduls angezeigt, wenn diese Eigenschaft in den Gerätedaten des Buskoppler eingestellt wurde.

Zusätzlich wird ein kanalbezogener Fehler angezeigt, wenn in einem der Kanäle eine Störung auftritt (mit Angabe von Steckplatz, Kanal, Ein-/Ausgangskennung, Fehlergrund).

Das Fehlerbit im Low Byte beeinflusst den Messwert nur unwesentlich. Geeignete Treiber im Master können die Diagnosebits auswerten.



7.9.6 HART-Kommunikation

Sie können die HART-Kommunikation des E/A-Moduls je nach Bedarf kanalweise aktivieren oder deaktivieren. Nehmen Sie diese Einstellung im Gerätedaten-Fenster des E/A-Moduls vor (siehe folgender Abschnitt).

Näheres zum Thema HART-Kommunikation erfahren Sie im Abschnitt "Grundfunktionen der DTM-Software" (siehe Kapitel 6).

7.9.7 Gerätedaten bearbeiten

Rufen Sie das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** auf (siehe "Fenster Gerätedaten bearbeiten aufrufen" auf Seite 82).

Das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** ist in mehrere Registerkarten unterteilt. Auf der ersten Registerkarte **Allgemein** stellen Sie die Parameter ein, die das ganze E/A-Modul betreffen. Weiterhin gibt es für jeden Kanal des E/A-Moduls eine Registerkarte **Kanal X** mit kanalspezifischen Parametern, wobei das "X" an dieser Stelle Platzhalter ist für die Kanalzahlen 1, 2, 3, und so weiter.

Da die kanalspezifischen Registerkarten des E/A-Moduls für jeden Kanal gleich aufgebaut sind, wird nur eine davon beschrieben.

Registerkarte **Allgemein** bearbeiten

Die Beschreibung der Registerkarte **Allgemein** finden Sie im Kapitel "Grundfunktionen der DTM-Software" (siehe Kapitel 6.3).

Registerkarte **Kanal X** bearbeiten

Auf der Registerkarte **Kanal X** bearbeiten Sie kanalspezifische Parameter und erhalten kanalspezifische Informationen. Das "X" steht hier für die Kanalnummer(n).

Für jeden Kanal des E/A-Moduls existiert eine eigene Registerkarte. Alle Kanal-Registerkarten des E/A-Moduls sind identisch aufgebaut.

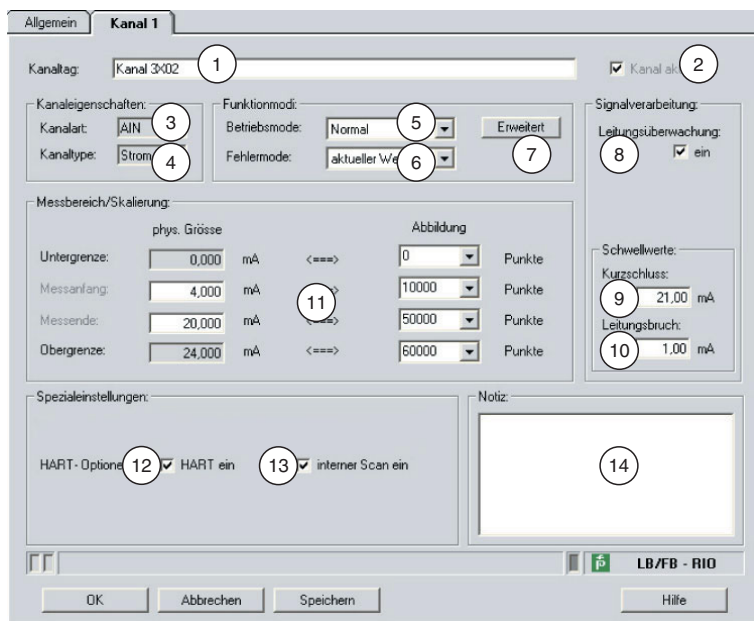


Abbildung 7.34: Registerkarte **Kanal 1**

- 1 Feld **Kanaltag**
- 2 Kontrollkästchen **Kanal aktiv**
- 3 Feld **Kanalart**
- 4 Feld **Kanaltyp**
- 5 Dropdown-Liste **Betriebsmode**
- 6 Dropdown-Liste **Fehlermode**
- 7 Schaltfläche **Erweitert**
- 8 Kontrollkästchen **Leitungsüberwachung**
- 9 Feld **Kurzschluss**
- 10 Feld **Leitungsbruch**
- 11 Bereich **Messbereich/Skalierung**
- 12 Kontrollkästchen **HART ein**
- 13 Kontrollkästchen **interner Scan ein**
- 14 Feld **Notiz**

Erläuterungen:

1

Feld **Kanaltag**

Geben Sie eine eigene Bezeichnung für den Kanal ein (maximal 32 Zeichen).



2

Kontrollkästchen **Kanal aktiv**

Zeigt an, ob der Kanal aktiv ist oder nicht. Das Kontrollkästchen ist von dem Kontrollkästchen **Modul aktiv** auf der Registerkarte **Allgemein** abhängig und kann hier nicht editiert werden (siehe Kapitel 6.3).

3

Feld **Kanalart**

Zeigt die Kanalart an ("DIN" = Digital Input, "DOU" = Digital Output, "AIN" = Analog Input, "AOUT" = Analog Output); nicht editierbar.

4

Feld **Kanaltyp**

Zeigt die Signalart an, z. B. Impuls, Strom, Widerstand, NAMUR, 24 V etc. (je nach E/A-Modul).

5

Dropdown-Liste **Betriebsmode**

Wählen Sie zwischen "Normal" (Normalbetrieb) und "Simulation" (Simulationsmodus):

- "Normal": Im Normalbetrieb kommt das Signal aus dem Feld.
- "Simulation": Im Simulationsmodus wird ein Signal simuliert. Das Signal stellen Sie in einem separaten Fenster ein, das Sie über die Schaltfläche **Erweitert** erreichen.

Näheres hierzu erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).

6

Dropdown-Liste **Fehlermode**

Stellen Sie ein, wie das E/A-Modul im Fehlerfall reagiert. Wählen Sie zwischen "Aktueller Wert", "Ersatzwert" und "Letzter gültiger Wert":

- "Aktueller Wert": Das Signal wird trotz Fehler weiterhin unverändert übertragen (dabei kann es sich auch um ein simuliertes Signal handeln).
- "Ersatzwert": Ein Ersatzwert wird übertragen. Den Ersatzwert stellen Sie manuell in einem separaten Fenster ein, das Sie über die Schaltfläche **Erweitert** erreichen.
- "Letzter gültiger Wert": Der letzte gültige Wert vor Eintritt der Störung wird übertragen.

Näheres zum Fehlermode erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).



7

Schaltfläche **Erweitert**

Über diese Schaltfläche erreichen Sie ein Fenster mit weiteren Kanaleinstellungen, unter anderem für die Funktionsmodi "Betriebsmode" (Simulationswert) und "Fehlermode" (Ersatzwert). Das Fenster wird in der folgenden Abbildung näher erläutert.

8

Kontrollkästchen **Leistungsüberwachung**

Aktivieren Sie **Leistungsüberwachung**, um den feldseitigen Anschluss zu überwachen. Falls ein Fehler auftritt (z. B. Leitungsbruch oder Kurzschluss) wird der Fehler über den Statusbereich des Prozesswerts gemeldet und die über die Dropdown-Liste **Fehlermode** eingestellte Ersatzwertstrategie greift.

Alternativ können Fehler überwacht werden, indem das entsprechende Statusregister ausgelesen und ausgewertet wird.

9

Feld **Kurzschluss**

Geben Sie den Schwellwert für die Kurzschluss-Erkennung ein (z. B. 21 mA). Sobald die Stromstärke über diesen Wert steigt, meldet die Leistungsüberwachung einen Kurzschluss.

10

Feld **Leistungsbruch**

Geben Sie den Schwellwert für die Leistungsbruchs-Erkennung ein (z. B. 1 mA). Sobald die Stromstärke unter diesen Wert sinkt, meldet die Leistungsüberwachung einen Leistungsbruch.



11

Bereich **Messbereich/Skalierung**

Legen Sie die Skalierung der Messwerte fest. Die Werte in der Spalte "phys. Größe" sind nicht editierbar, da sie automatisch aus den Werten der Spalte "Abbildung" berechnet werden.

Die Abbildung auf die entsprechenden 16 Bit-Werte können Sie in der Spalte "Abbildung" selbst vornehmen.

- **Untergrenze:** Gibt den kleinsten zu übertragenden Wert an (z. B. 0 Punkte bzw. 0 mA).
- **Messanfang:** Gibt den Wert an, der 0% entspricht (z. B. 10000 Punkte bzw. 4 mA).
- **Messende:** Gibt den Wert an, der 100% entspricht (z. B. 50000 Punkte bzw. 20 mA).
- **Obergrenze:** Gibt den größten zu übertragenden Wert an (z. B. 60000 Punkte bzw. 24 mA).

Näheres hierzu erfahren Sie im Abschnitt "Messbereich skalieren" (siehe Kapitel 6.5.1).

12

Kontrollkästchen **HART ein**

Aktivieren oder deaktivieren Sie die HART-Kommunikation des Kanals. Deaktivieren Sie die HART-Kommunikation,

- wenn kein HART-fähiges Gerät angeschlossen ist,
- wenn die HART-Kommunikation gestört ist und gehäuft Fehlermeldungen auftreten,
- wenn die HART-Kommunikation zu dem HART-fähigen E/A-Modul nicht benötigt wird (spart Zeit, die statt dessen den tatsächlich benötigten HART-Kommunikationen zur Verfügung steht).

Näheres zum Thema HART-Kommunikation erfahren Sie im Kapitel "Grundfunktionen der DTM-Software" (siehe Kapitel 6).

13

Kontrollkästchen **interner Scan ein**

Dieses Kontrollkästchen ist nur sichtbar, wenn Sie die HART-Kommunikation aktiviert haben (siehe voriger Absatz).

Aktivieren oder deaktivieren Sie das automatische Lesen von ID, Tag und Variablen bei der HART-Kommunikation. Standardmäßig werden alle eingeschalteten HART-Kanäle automatisch gescannt. Dabei werden HART-Daten abgefragt und für schnelleren externen Zugriff gespeichert.

Die HART-Nebenvariablen werden weniger oft aktualisiert als die Standard-Prozessdaten. Wenn die Remote-I/O-Station einen neuen Parametersatz erhält, muss die HART-Kommunikation erneut initialisiert werden. Während der Initialisierungsphase stehen keine gültigen HART-Nebenvariablen zur Verfügung. Nach der Initialisierung werden die HART-Nebenvariablen durch einen HART-Scan ausgelesen und wieder bereitgestellt. Der Scan dauert in der Regel mehrere Sekunden.

14

Feld **Notiz**

Geben Sie hier einen maximal 256 Zeichen langen, beliebigen Kommentar ein. Der Kommentar wird nur in der Datenbank gespeichert, eine Ablage in das Gerät ist nicht möglich. Der Kommentar gilt für das gesamte E/A-Modul und ist auch auf den anderen Registerkarten des Fensters sichtbar.

Fenster **Erweiterte Parameter**

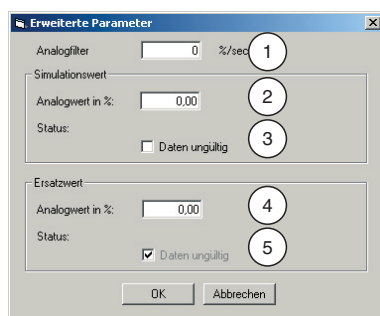


Abbildung 7.35: Fenster **Erweiterte Parameter**

- 1 Feld **Analogfilter**
- 2 Feld **Analogwert in %**
- 3 Kontrollkästchen **Daten ungültig**
- 4 Feld **Analogwert in %**
- 5 Kontrollkästchen **Daten ungültig**

Erläuterungen:

1

Feld **Analogfilter**

Falls die Eingangssignale schwanken, kann der Analogfilter zur Bedämpfung des Signals zugeschaltet werden.

Geben Sie einen Wert in % je Sekunde ein, mit dem Sie das Änderungsverhalten des Eingangswertes festlegen. Der Bezugswert ist der Messbereich (Charakteristik: Rampe, linear). Um den Filter zu deaktivieren, geben Sie den Wert "0" ein.



2

Feld **Analogwert in %** (Simulationswert)

Geben Sie den Simulationswert in % bezogen auf den Messbereich ein (-25% ... 125%). Der Simulationswert wird übertragen, wenn Sie in der Dropdown-Liste **Betriebsmode** "Simulation" gewählt haben.

3

Kontrollkästchen **Daten ungültig**

Legen Sie den Status des Simulationswerts fest. Falls Sie das Kontrollkästchen aktivieren wird der Simulationswert mit dem Status "Daten ungültig" übertragen und die Ersatzwertstrategie greift.

4

Feld **Analogwert in %** (Ersatzwert)

Geben Sie einen Ersatzwert in % bezogen auf den Messbereich ein (-25% ... 125%). Der Ersatzwert wird übertragen, wenn ein Fehler vorliegt und Sie in der Dropdown-Liste **Fehlermode** "Ersatzwert" gewählt haben.

5

Kontrollkästchen **Daten ungültig**

Der Ersatzwert für das fehlerhafte Signal wird automatisch immer mit dem Status "Daten ungültig" übertragen. Der Status ist daher auf "Daten ungültig" voreingestellt und kann nicht editiert werden.

7.9.8 Messwertanzeige verwenden

Das Fenster **Messwertanzeige anzeigen** der E/A-Module dient der Anzeige von Messwerten und Diagnoseinformationen. Wie Sie das Fenster für dieses E/A-Modul aufrufen und was die darin enthaltenen Informationen bedeuten, erfahren Sie im Abschnitt "Messwertanzeige bei analogen E/A-Modulen" (siehe Kapitel 6.4.2).

7.10 LB 3104 und 3x05 (HART-)Analogeingang

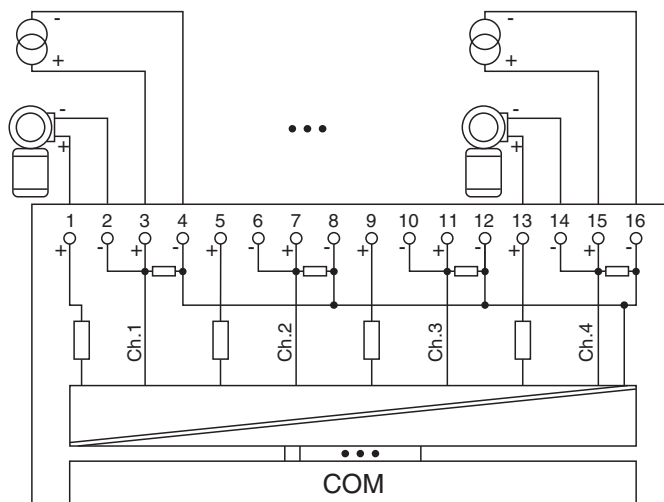


Abbildung 7.36: Blockschaltbild 3x04 und 3x05

- Als Eingangstrenner für aktive Signale aus dem Feld verwenden Sie die Klemmen 3 (+) und 4 (-), 7 (+) und 8 (-), 11 (+) und 12 (-), sowie 15 (+) und 16 (-). Der Eingangswiderstand beträgt 15Ω (ohne HART).
- Als Messumformer-Speisegerät verwenden Sie die Klemmen 1 (+) und 2 (-), 5 (+) und 6 (-), 9 (+) und 10 (-), sowie 13(+) und 14 (-).
- HART-Handbediengeräte mit Konformitätsbescheinigung schließen Sie parallel zum Messumformer an. Der Kommunikationswiderstand ist eingebaut.

Der Analogeingang verbindet die Prozesssignale von Druck- und Differenzdrucktransmittern, Fühlerkopfmessumformern, fremdgespeisten Analysegeräten sowie Durchfluss- und Füllstandsmessumformern mit dem Prozessleitsystem oder der SPS.

Ausführungen

- LB 3104, eigensicher
- LB 3005, nicht eigensicher, HART
- LB 3105, eigensicher, HART

Merkmale

- Modulbreite: 2 Steckplätze
- 4 Kanäle
- Speisespannung 15 V

Die Speisespannung beträgt bei 20 mA mindestens 15 V. Die Spannung passt sich bis zu diesem Maximalwert an den Bedarf des Feldgerätes an. Bei Entlastung auf 4 mA steigt die Speisespannung auf ca. 19 V an.



Hinweis!

HART-Kommunikation über den Bus ist nur mit LB 3x05 in Abhängigkeit von den Eigenschaften des Masters (PLS) möglich. LB 3104 besitzt keine HART-Funktionalität.

Weitere Informationen finden Sie auf dem entsprechenden Datenblatt und in der Betriebsanleitung.

7.10.1 Auflösung

Eingangssignale im Bereich von 0 ... 25 mA werden mit einer Auflösung von 12 Bit erfasst. Der tatsächliche Messbereich wird basierend auf dieser Auflösung berechnet.

Für den Bereich 4 ... 20 mA (entspricht 0 ... 100 %) ergibt sich eine Auflösung von 2500 Messpunkten, entsprechend 0,04 %. Unter- und Übersteuerung sind dabei berücksichtigt.

7.10.2 Messzeit und Zykluszeit

Die Wandlungszeit beträgt für alle 4 Kanäle zusammen ca. 80 ms. Die Aktualität des Messwertes ist jedoch abhängig von der Zykluszeit des Datenverkehrs auf dem Bus. Unabhängig von der Messzeit werden die Signale alle 6,5 ms zum Buskoppler übertragen.

Während der HART-Kommunikation werden nur bei jedem dritten internen Datenzyklus neue Werte zum Buskoppler übermittelt. Dazu werden 50 ms benötigt. Im ungünstigsten Fall beträgt die Gesamtzeit daher 130 ms.

7.10.3 Datenübertragung

Die Datenübertragung erfolgt entsprechend der Profibus-Spezifikation.

Für den Datenaustausch ist es wichtig, dass die Master- und Slavekonfiguration gleich ist (DP-Konfigurationsstring). Die Konfigurationsparameter sind in der GSD-Datei hinterlegt. Bei Prozessleitsystemen, die das FDT-Konzept unterstützen, können Sie den DTM einsetzen. Der DTM sorgt dafür, dass der Master alle wichtigen Informationen der jeweiligen Konfiguration erhält und automatisch angepasst wird.

Falls das Prozessleitsystem das FDT-Konzept nicht unterstützt, muss die Konfiguration im Master nachgebildet werden. Bei eingebundener GSD-Datei wird der richtige Konfigurations-Code automatisch bei der Auswahl des E/A-Moduls übernommen. Wenn die GSD-Datei nicht eingebunden werden kann, müssen die Konfigurationsparameter manuell eingegeben werden (siehe folgende Tabelle).

Die Prozessdaten werden pro Kanal als vorzeichenlose ganze Zahlen im Bereich von 0 ... 65535 übertragen.

Für die Datenübermittlung steht pro Kanal ein 16 Bit-Wort zur Verfügung. Die niederwertigsten 4 Bits sind unbedeutend für die Genauigkeit des Messwerts, weshalb sie für die Übertragung von Statusinformationen genutzt werden.

Falls die Skalierung nicht in einem Bereich von 10000 ... 50000 liegt, entfallen die Statusinformationen.

Im zyklischen Datenaustausch werden die Daten in der Reihenfolge der Kanäle übermittelt (Kanal 1, Kanal 2, usw.).



Hinweis!

Doppelt breites E/A-Modul

Doppelt breite E/A-Module belegen 2 Steckplätze. Konfigurieren Sie deshalb einen Leerplatz nach diesem E/A-Modul, außer es ist das letzte E/A-Modul einer Remote-I/O-Station (siehe Kapitel 5.9).

Der Analogeingang hat den DP-Konfigurationscode **53**.

Gerätfunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

Analogeingänge 3x04/3x05		
Byte	Bit	Bedeutung
Eingangs-Byte 1 (Low Byte)	0	live zero wenn Strom $\leq 3,6$ mA (*)
	1	Leitungsüberwachung Kanal 1 (0 = OK, 1 = Fehler)
	2	leer
	3	leer
	4	Messwert Kanal 1 (12 Bit)
	5	
	6	
	7	
Eingangs-Byte 2 (High Byte)	0-7	
gleicher Aufbau für Kanäle 2, 3 und 4; die 4 Kanäle sind auf 2 Steckplätze aufgeteilt (das E/A-Modul ist doppelt breit); insgesamt 8 Eingangs-Bytes		
Ausgangs-Bytes		ohne Ausgangsbytes
(*) Die Live-Zero-Überwachung überträgt ein Fehlerbit (=1), wenn der Mindeststrom von 3,6 mA unterschritten wird.		

Tabelle 7.10: Gerätfunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

7.10.4 Leitungüberwachung

Das E/A-Modul hat eine Leitungüberwachung, die einen Leitungsbruch oder Kurzschluss erkennt. Die Leitungüberwachung kann per Software ein- und ausgeschaltet werden. Sie können die Schaltpunkte einstellen, bei denen ein Leitungsbruch oder ein Kurzschluss gemeldet wird, z. B. < 1 mA und > 21 mA.

Daneben besitzt der Stromkreis eine Live-Zero-Überwachung (Fehlerbit = 1 bei Unterschreiten des Mindeststroms von 3,6 mA).

7.10.5 Diagnose

Der Buskoppler unterstützt sowohl die DP-Diagnosefunktionen (Profibus-Standard) als auch die erweiterten Diagnosefunktionen (herstellerspezifisch). Somit sind umfangreiche Diagnosen der gesamten Remote-I/O-Station und der E/A-Module möglich. Im Modulstatusregister und im globalen Statusregister wird ein Fehler des E/A-Moduls angezeigt, wenn diese Eigenschaft in den Gerätedaten des Buskoppler eingestellt wurde.

200340 2011-03



Zusätzlich wird ein kanalbezogener Fehler angezeigt, wenn in einem der Kanäle eine Störung auftritt (mit Angabe von Steckplatz, Kanal, Ein-/Ausgangskennung, Fehlergrund).

Das Fehlerbit im Low Byte beeinflusst den Messwert nur unwesentlich. Geeignete Treiber im Master können die Diagnosebits auswerten.

7.10.6 HART-Kommunikation

Sie können die HART-Kommunikation des E/A-Moduls je nach Bedarf kanalweise aktivieren oder deaktivieren. Nehmen Sie diese Einstellung im Gerätedaten-Fenster des E/A-Moduls vor (siehe folgender Abschnitt).

Näheres zum Thema HART-Kommunikation erfahren Sie im Abschnitt "Grundfunktionen der DTM-Software" (siehe Kapitel 6).

7.10.7 Gerätedaten bearbeiten

Rufen Sie das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** auf (siehe "Fenster Gerätedaten bearbeiten aufrufen" auf Seite 82).

Das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** ist in mehrere Registerkarten unterteilt. Auf der ersten Registerkarte **Allgemein** stellen Sie die Parameter ein, die das ganze E/A-Modul betreffen. Weiterhin gibt es für jeden Kanal des E/A-Moduls eine Registerkarte **Kanal X** mit kanalspezifischen Parametern, wobei das "X" an dieser Stelle Platzhalter ist für die Kanalzahlen 1, 2, 3, und so weiter.

Da die kanalspezifischen Registerkarten des E/A-Moduls für jeden Kanal gleich aufgebaut sind, wird nur eine davon beschrieben.

Registerkarte **Allgemein** bearbeiten

Die Beschreibung der Registerkarte **Allgemein** finden Sie im Kapitel "Grundfunktionen der DTM-Software" (siehe Kapitel 6.3).

Registerkarte **Kanal X** bearbeiten

Auf der Registerkarte **Kanal X** bearbeiten Sie kanalspezifische Parameter und erhalten kanalspezifische Informationen. Das "X" steht hier für die Kanalnummer(n).

Für jeden Kanal des E/A-Moduls existiert eine eigene Registerkarte. Alle Kanal-Registerkarten des E/A-Moduls sind identisch aufgebaut.

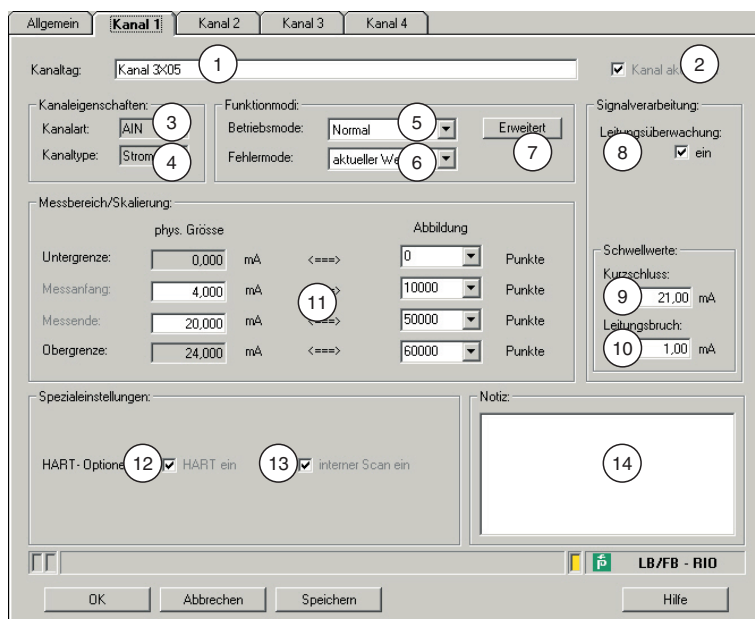


Abbildung 7.37: Registerkarte **Kanal X**

- 1 Feld **Kanaltag**
- 2 Kontrollkästchen **Kanal aktiv**
- 3 Feld **Kanalart**
- 4 Feld **Kanaltyp**
- 5 Dropdown-Liste **Betriebsmode**
- 6 Dropdown-Liste **Fehlermode**
- 7 Schaltfläche **Erweitert**
- 8 Kontrollkästchen **Leitungsüberwachung**
- 9 Feld **Kurzschluss**
- 10 Feld **Leitungsbruch**
- 11 Bereich **Messbereich/Skalierung**
- 12 Kontrollkästchen **HART ein**
- 13 Kontrollkästchen **interner Scan ein**
- 14 Feld **Notiz**



Hinweis!

HART-Kommunikation

Die Kontrollkästchen für die HART-Funktionalitäten stehen den E/A-Modulen 3x05/4x05 zur Verfügung, jedoch nicht den E/A-Modulen 3x04/4x04.



Erläuterungen:

1

Feld **Kanaltag**

Geben Sie eine eigene Bezeichnung für den Kanal ein (maximal 32 Zeichen).

2

Kontrollkästchen **Kanal aktiv**

Zeigt an, ob der Kanal aktiv ist oder nicht. Das Kontrollkästchen ist von dem Kontrollkästchen **Modul aktiv** auf der Registerkarte **Allgemein** abhängig und kann hier nicht editiert werden (siehe Kapitel 6.3).

3

Feld **Kanalart**

Zeigt die Kanalart an ("DIN" = Digital Input, "DOUT" = Digital Output, "AIN" = Analog Input, "AOUT" = Analog Output); nicht editierbar.

4

Feld **Kanaltyp**

Zeigt die Signalart an, z. B. Impuls, Strom, Widerstand, NAMUR, 24 V etc. (je nach E/A-Modul).

5

Dropdown-Liste **Betriebsmode**

Wählen Sie zwischen "Normal" (Normalbetrieb) und "Simulation" (Simulationsmodus):

- "Normal": Im Normalbetrieb kommt das Signal aus dem Feld.
- "Simulation": Im Simulationsmodus wird ein Signal simuliert. Das Signal stellen Sie in einem separaten Fenster ein, das Sie über die Schaltfläche **Erweitert** erreichen.

Näheres hierzu erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).



6

Dropdown-Liste **Fehlermode**

Stellen Sie ein, wie das E/A-Modul im Fehlerfall reagiert. Wählen Sie zwischen "Aktueller Wert", "Ersatzwert" und "Letzter gültiger Wert":

- "Aktueller Wert": Das Signal wird trotz Fehler weiterhin unverändert übertragen (dabei kann es sich auch um ein simuliertes Signal handeln).
- "Ersatzwert": Ein Ersatzwert wird übertragen. Den Ersatzwert stellen Sie manuell in einem separaten Fenster ein, das Sie über die Schaltfläche **Erweitert** erreichen.
- "Letzter gültiger Wert": Der letzte gültige Wert vor Eintritt der Störung wird übertragen.

Näheres zum Fehlermode erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).

7

Schaltfläche **Erweitert**

Über diese Schaltfläche erreichen Sie ein Fenster mit weiteren Kanaleinstellungen, unter anderem für die Funktionsmodi "Betriebsmode" (Simulationswert) und "Fehlermode" (Ersatzwert). Das Fenster wird in der folgenden Abbildung näher erläutert.

8

Kontrollkästchen **Leitungsüberwachung**

Aktivieren Sie **Leitungsüberwachung**, um den feldseitigen Anschluss zu überwachen. Falls ein Fehler auftritt (z. B. Leitungsbruch oder Kurzschluss) wird der Fehler über den Statusbereich des Prozesswerts gemeldet und die über die Dropdown-Liste **Fehlermode** eingestellte Ersatzwertstrategie greift.

Alternativ können Fehler überwacht werden, indem das entsprechende Statusregister ausgelesen und ausgewertet wird.

9

Feld **Kurzschluss**

Geben Sie den Schwellwert für die Kurzschluss-Erkennung ein (z. B. 21 mA). Sobald die Stromstärke über diesen Wert steigt, meldet die Leitungsüberwachung einen Kurzschluss.

10

Feld **Leitungsbruch**

Geben Sie den Schwellwert für die Leitungsbruchs-Erkennung ein (z. B. 1 mA). Sobald die Stromstärke unter diesen Wert sinkt, meldet die Leitungsüberwachung einen Leitungsbruch.



11

Bereich **Messbereich/Skalierung**

Legen Sie die Skalierung der Messwerte fest. Die Werte in der Spalte "phys. Größe" sind nicht editierbar, da sie automatisch aus den Werten der Spalte "Abbildung" berechnet werden.

Die Abbildung auf die entsprechenden 16 Bit-Werte können Sie in der Spalte "Abbildung" selbst vornehmen.

- **Untergrenze:** Gibt den kleinsten zu übertragenden Wert an (z. B. 0 Punkte bzw. 0 mA).
- **Messanfang:** Gibt den Wert an, der 0% entspricht (z. B. 10000 Punkte bzw. 4 mA).
- **Messende:** Gibt den Wert an, der 100% entspricht (z. B. 50000 Punkte bzw. 20 mA).
- **Obergrenze:** Gibt den größten zu übertragenden Wert an (z. B. 60000 Punkte bzw. 24 mA).

Näheres hierzu erfahren Sie im Abschnitt "Messbereich skalieren" (siehe Kapitel 6.5.1).

12

Kontrollkästchen **HART ein**

Aktivieren oder deaktivieren Sie die HART-Kommunikation des Kanals. Deaktivieren Sie die HART-Kommunikation,

- wenn kein HART-fähiges Gerät angeschlossen ist,
- wenn die HART-Kommunikation gestört ist und gehäuft Fehlermeldungen auftreten,
- wenn die HART-Kommunikation zu dem HART-fähigen E/A-Modul nicht benötigt wird (spart Zeit, die statt dessen den tatsächlich benötigten HART-Kommunikationen zur Verfügung steht).

Näheres zum Thema HART-Kommunikation erfahren Sie im Kapitel "Grundfunktionen der DTM-Software" (siehe Kapitel 6).

13

Kontrollkästchen **interner Scan ein**

Dieses Kontrollkästchen ist nur sichtbar, wenn Sie die HART-Kommunikation aktiviert haben (siehe voriger Absatz).

Aktivieren oder deaktivieren Sie das automatische Lesen von ID, Tag und Variablen bei der HART-Kommunikation. Standardmäßig werden alle eingeschalteten HART-Kanäle automatisch gescannt. Dabei werden HART-Daten abgefragt und für schnelleren externen Zugriff gespeichert.

14

Feld **Notiz**

Geben Sie hier einen maximal 256 Zeichen langen, beliebigen Kommentar ein. Der Kommentar wird nur in der Datenbank gespeichert, eine Ablage in das Gerät ist nicht möglich. Der Kommentar gilt für das gesamte E/A-Modul und ist auch auf den anderen Registerkarten des Fensters sichtbar.

Fenster **Erweiterte Parameter**



Abbildung 7.38: Fenster **Erweiterte Parameter**

- 1 Feld **Analogfilter**
- 2 Feld **Analogwert in %**
- 3 Kontrollkästchen **Daten ungültig**
- 4 Feld **Analogwert in %**
- 5 Kontrollkästchen **Daten ungültig**

Erläuterungen:

1

Feld **Analogfilter**

Falls die Eingangssignale schwanken, kann der Analogfilter zur Bedämpfung des Signals zugeschaltet werden.

Geben Sie einen Wert in % je Sekunde ein, mit dem Sie das Änderungsverhalten des Eingangswertes festlegen. Der Bezugswert ist der Messbereich (Charakteristik: Rampe, linear). Um den Filter zu deaktivieren, geben Sie den Wert "0" ein.

2

Feld **Analogwert in %** (Simulationswert)

Geben Sie den Simulationswert in % bezogen auf den Messbereich ein (-25% ... 125%). Der Simulationswert wird übertragen, wenn Sie in der Dropdown-Liste **Betriebsmode** "Simulation" gewählt haben.



3

Kontrollkästchen **Daten ungültig**

Legen Sie den Status des Simulationswerts fest. Falls Sie das Kontrollkästchen aktivieren wird der Simulationswert mit dem Status "Daten ungültig" übertragen und die Ersatzwertstrategie greift.

4

Feld **Analogwert in %** (Ersatzwert)

Geben Sie einen Ersatzwert in % bezogen auf den Messbereich ein (-25% ... 125%). Der Ersatzwert wird übertragen, wenn ein Fehler vorliegt und Sie in der Dropdown-Liste **Fehlermode** "Ersatzwert" gewählt haben.

5

Kontrollkästchen **Daten ungültig**

Der Ersatzwert für das fehlerhafte Signal wird automatisch immer mit dem Status "Daten ungültig" übertragen. Der Status ist daher auf "Daten ungültig" voreingestellt und kann nicht editiert werden.

7.10.8 Messwertanzeige verwenden

Das Fenster **Messwertanzeige anzeigen** der E/A-Module dient der Anzeige von Messwerten und Diagnoseinformationen. Wie Sie das Fenster für dieses E/A-Modul aufrufen und was die darin enthaltenen Informationen bedeuten, erfahren Sie im Abschnitt "Messwertanzeige bei analogen E/A-Modulen" (siehe Kapitel 6.4.2).



7.11 LB 4101 und 4x02 (HART)-Analogausgang

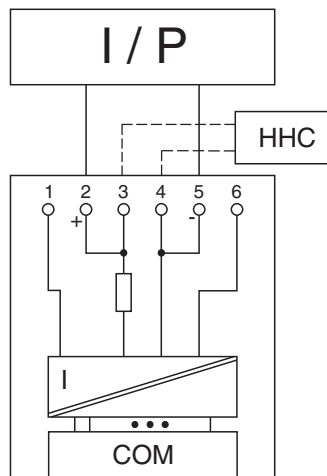


Abbildung 7.39: Blockschaltbild 4x01 und 4x02 ohne Abschalteingang

- Für Ausgangstrenner verwenden Sie die Klemmen 2 oder 3 (+) und 4 oder 5 (-).
- HART-Handbediengeräte mit Konformitätsbescheinigung schließen Sie an die Klemmen 3 (+) und 4 (-) an. Der Kommunikationswiderstand ist eingebaut.

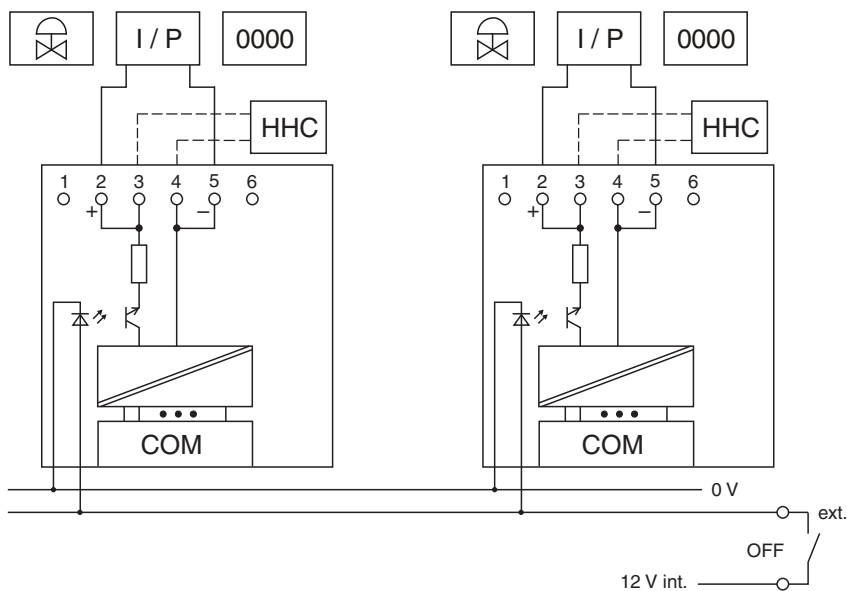


Abbildung 7.40: Blockschaltbild 4x02 mit Abschalteingang

Der Analogausgang verbindet die Prozesssignale von Stellungsreglern, I/P-Wandlern, Proportionalventilen und örtlichen Anzeigern mit dem Prozessleitsystem oder der SPS.

200340 2011-03



Ausführungen

- LB 4101, eigensicher
- LB 4002, nicht eigensicher, HART
- LB 4102, eigensicher, HART



Hinweis!

Es gibt Ausführungen des E/A-Moduls LB 4x02 mit und ohne busunabhängigem Abschaltengang. Wählen Sie die geeignete Ausführung aus dem Katalog. Achten Sie darauf, mit welchen Backplane-Typen die verschiedenen Ausführungen kompatibel sind. Näheres hierzu erfahren Sie im LB Hardware-Handbuch und im P+F SIL-Handbuch.

Merkmale

- Modulbreite: 1 Steckplatz
- 1 Kanal
- Ausgangsbürde: 750 Ω
- Ausgangsspannung: 15 V

Die Ausgangsspannung beträgt bei 20 mA mindestens 15 V.



Hinweis!

HART-Kommunikation über den Bus ist nur mit LB 4x02 in Abhängigkeit von den Eigenschaften des Masters (PLS) möglich. LB 4101 besitzt keine HART-Funktionalität.

Weitere Informationen finden Sie auf dem entsprechenden Datenblatt und in der Betriebsanleitung.

7.11.1 Auflösung

Ausgangssignale im Bereich von 0 ... 25 mA werden mit einer Auflösung von 12 Bit erzeugt. Der tatsächliche Messbereich wird basierend auf dieser Auflösung berechnet. Für den Bereich 4 ... 20 mA (entspricht 0 ... 100 %) ergibt sich eine Auflösung von 2500 Messpunkten, entsprechend 0,04%.

7.11.2 Messzeit und Zykluszeit

Die Wandlungszeit beträgt ca. 50 ms. Die Aktualität des Messwertes ist jedoch abhängig von der Zykluszeit des Datenverkehrs auf dem Bus. Unabhängig von der Messzeit werden die Signale alle 6,5 ms zum Buskoppler übertragen.



7.11.3 Datenübertragung

Die Datenübertragung erfolgt entsprechend der Profibus-Spezifikation.

Für den Datenaustausch ist es wichtig, dass die Master- und Slavekonfiguration gleich ist (DP-Konfigurationsstring). Die Konfigurationsparameter sind in der GSD-Datei hinterlegt. Bei Prozessleitsystemen, die das FDT-Konzept unterstützen, können Sie den DTM einsetzen. Der DTM sorgt dafür, dass der Master alle wichtigen Informationen der jeweiligen Konfiguration erhält und automatisch angepasst wird.

Falls das Prozessleitsystem das FDT-Konzept nicht unterstützt, muss die Konfiguration im Master nachgebildet werden. Bei eingebundener GSD-Datei wird der richtige Konfigurations-Code automatisch bei der Auswahl des E/A-Moduls übernommen. Wenn die GSD-Datei nicht eingebunden werden kann, müssen die Konfigurationsparameter manuell eingegeben werden (siehe folgende Tabelle).

Die Prozessdaten werden pro Kanal als vorzeichenlose ganze Zahlen im Bereich von 0 ... 65535 übertragen.

Für die Datenübermittlung steht pro Kanal ein 16 Bit-Wort zur Verfügung, von dem die höchstwertigen 12 Bit verwendet werden.

In den übrigen 4 Bits können Binärinformationen übertragen werden.

Der Analogausgang hat den DP-Konfigurationscode **60**.

Gerätefunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

Analogausgang 4x01/02		
Byte	Bit	Bedeutung
Eingangs-Bytes		ohne Eingangs-Bytes
Ausgangs-Byte 1 (Low Byte)	0	leer
	1	leer
	2	leer
	3	leer
	4	Prozesswert (12 Bit)
	5	
	6	
	7	
Ausgangs-Byte 2 (High Byte)	0-7	

Tabelle 7.11: Gerätefunktion - Bitanordnung im Datentelegramm



7.11.4 Leitungsüberwachung

Das E/A-Modul hat eine Leitungsüberwachung, die einen Leitungsbruch erkennt. Ein Kurzschluss lässt sich aufgrund des nichtlinearen Spannungsbedarfs moderner HART-Stellungsregler nicht erfassen.

Die Leitungsüberwachung kann per Software ein- und ausgeschaltet werden.

Die Leitungsüberwachung basiert auf der Messung eines Mindeststroms von 1 mA. Der Strom fließt auch, wenn das Leitsystem 0 mA vorgibt. Daher ist die Leitungsüberwachung ungeeignet für 0 ... 20 mA-Ausgänge. Bei Strömen $< 0,1$ mA wird ein Leitungsbruch gemeldet.

7.11.5 Ansprechüberwachung (Totmannschaltung)

Das E/A-Modul verfügt über eine Ansprechüberwachung, die den Ausgangskanal/die Ausgangskanäle nach 500 ms abschaltet, nachdem die Kommunikation mit dem Buskoppler dreimal hintereinander erfolglos verlaufen ist.

7.11.6 Diagnose

Der Buskoppler unterstützt sowohl die DP-Diagnosefunktionen (Profibus-Standard) als auch die erweiterten Diagnosefunktionen (herstellerspezifisch). Somit sind umfangreiche Diagnosen der gesamten Remote-I/O-Station und der E/A-Module möglich.

Im Modulstatusregister und im globalen Statusregister wird ein Fehler des E/A-Moduls angezeigt, wenn diese Eigenschaft in den Gerätedaten des Buskoppler eingestellt wurde.

7.11.7 HART-Kommunikation

Sie können die HART-Kommunikation des E/A-Moduls je nach Bedarf kanalweise aktivieren oder deaktivieren. Nehmen Sie diese Einstellung im Gerätedaten-Fenster des E/A-Moduls vor (siehe folgender Abschnitt).

Näheres zum Thema HART-Kommunikation erfahren Sie im Abschnitt "Grundfunktionen der DTM-Software" (siehe Kapitel 6).

7.11.8 Gerätedaten bearbeiten

Rufen Sie das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** auf (siehe "Fenster Gerätedaten bearbeiten aufrufen" auf Seite 82).

Das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** ist in mehrere Registerkarten unterteilt. Auf der ersten Registerkarte **Allgemein** stellen Sie die Parameter ein, die das ganze E/A-Modul betreffen. Weiterhin gibt es für jeden Kanal des E/A-Moduls eine Registerkarte **Kanal X** mit kanalspezifischen Parametern, wobei das "X" an dieser Stelle Platzhalter ist für die Kanalzahlen 1, 2, 3, und so weiter.

Da die kanalspezifischen Registerkarten des E/A-Moduls für jeden Kanal gleich aufgebaut sind, wird nur eine davon beschrieben.

Registerkarte **Allgemein** bearbeiten

Die Beschreibung der Registerkarte **Allgemein** finden Sie im Kapitel "Grundfunktionen der DTM-Software" (siehe Kapitel 6.3).

Registerkarte **Kanal X** bearbeiten

Auf der Registerkarte **Kanal X** bearbeiten Sie kanalspezifische Parameter und erhalten kanalspezifische Informationen. Das "X" steht hier für die Kanalnummer(n).

Für jeden Kanal des E/A-Moduls existiert eine eigene Registerkarte. Alle Kanal-Registerkarten des E/A-Moduls sind identisch aufgebaut.

Abbildung 7.41: Registerkarte **Kanal X**

- 1 Feld **Kanaltag**
- 2 Kontrollkästchen **Kanal aktiv**
- 3 Feld **Kanalart**
- 4 Feld **Kanaltyp**
- 5 Dropdown-Liste **Betriebsmode**
- 6 Dropdown-Liste **Fehlermode**
- 7 Schaltfläche **Erweitert**
- 8 Kontrollkästchen **Leitungsüberwachung**
- 9 Feld **Mindeststrom**
- 10 Bereich **Messbereich/Skalierung**
- 11 Kontrollkästchen **HART ein** (nur 4x02)
- 12 Kontrollkästchen **interner Scan ein** (nur 4x02)
- 13 Feld **Notiz**



Erläuterungen:

1

Feld **Kanaltag**

Geben Sie eine eigene Bezeichnung für den Kanal ein (maximal 32 Zeichen).

2

Kontrollkästchen **Kanal aktiv**

Zeigt an, ob der Kanal aktiv ist oder nicht. Das Kontrollkästchen ist von dem Kontrollkästchen **Modul aktiv** auf der Registerkarte **Allgemein** abhängig und kann hier nicht editiert werden (siehe Kapitel 6.3).

3

Feld **Kanalart**

Zeigt die Kanalart an ("DIN" = Digital Input, "DOUT" = Digital Output, "AIN" = Analog Input, "AOUT" = Analog Output); nicht editierbar.

4

Feld **Kanaltyp**

Zeigt die Signalart an, z. B. Impuls, Strom, Widerstand, NAMUR, 24 V etc. (je nach E/A-Modul).

5

Dropdown-Liste **Betriebsmode**

Wählen Sie zwischen "Normal" (Normalbetrieb) und "Simulation" (Simulationsmodus):

- "Normal": Im Normalbetrieb kommt das Signal über den Feldbus.
- "Simulation": Im Simulationsmodus wird ein Prozesswert simuliert. Diesen stellen Sie in einem separaten Fenster ein, das Sie über die Schaltfläche **Erweitert** erreichen.

Näheres hierzu erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).



6

Dropdown-Liste **Fehlermode**

Stellen Sie ein, wie das E/A-Modul im Fall eines Kommunikationsfehlers oder bei gesetzter "Ungültig"-Kennung reagiert. Wählen Sie zwischen "Aktueller Wert", "Ersatzwert" und "Letzter gültiger Wert":

- "Aktueller Wert": Der Prozesswert wird weiterhin unverändert ausgegeben (dabei kann es sich um eine Simulation handeln).
- "Ersatzwert": Ein Ersatzwert wird ausgegeben. Den Ersatzwert stellen Sie manuell in einem separaten Fenster ein, das Sie über die Schaltfläche **Erweitert** erreichen.
- "Letzter gültiger Wert": Der letzte gültige Wert wird ausgegeben.

Näheres zum Fehlermode erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).

7

Schaltfläche **Erweitert**

Über diese Schaltfläche erreichen Sie ein Fenster mit weiteren Kanaleinstellungen, unter anderem für die Funktionsmodi "Betriebsmode" (Simulationswert) und "Fehlermode" (Ersatzwert). Das Fenster wird in der folgenden Abbildung näher erläutert.

8

Kontrollkästchen **Leitungsüberwachung**

Aktivieren Sie die Leitungsüberwachung, um den feldseitigen Anschluss zu überwachen. Falls ein Fehler auftritt (nur Leitungsbruch) wird der Fehler über den Statusbereich des Prozesswerts gemeldet.

Alternativ können Fehler überwacht werden, indem das entsprechende Statusregister ausgelesen und ausgewertet wird.

9

Feld **Mindeststrom**

Geben Sie den Schwellwert für die Leitungsbruch-Erkennung ein (z. B. 0,8 mA). Sobald die Stromstärke unter diesen Wert sinkt, meldet die Leitungsüberwachung einen Leitungsbruch.



10

Bereich **Messbereich/Skalierung**

Legen Sie die Skalierung der Messwerte fest. Die Werte in der Spalte "phys. Größe" sind nicht editierbar, da sie automatisch aus den Werten der Spalte "Abbildung" berechnet werden.

Die Abbildung auf die entsprechenden 16 Bit-Werte können Sie in der Spalte "Abbildung" selbst vornehmen.

- **Untergrenze:** Gibt den kleinsten zu übertragenden Wert an (z. B. 0 Punkte bzw. 0 mA).
- **Messanfang:** Gibt den Wert an, der 0% entspricht (z. B. 10000 Punkte bzw. 4 mA).
- **Messende:** Gibt den Wert an, der 100% entspricht (z. B. 50000 Punkte bzw. 20 mA).
- **Obergrenze:** Gibt den größten zu übertragenden Wert an (z. B. 60000 Punkte bzw. 24 mA).

Näheres hierzu erfahren Sie im Abschnitt "Messbereich skalieren" (siehe Kapitel 6.5.1).

11

Kontrollkästchen **HART ein**

Aktivieren oder deaktivieren Sie die HART-Kommunikation des Kanals. Deaktivieren Sie die HART-Kommunikation,

- wenn kein HART-fähiges Gerät angeschlossen ist,
- wenn die HART-Kommunikation gestört ist und gehäuft Fehlermeldungen auftreten,
- wenn die HART-Kommunikation zu dem HART-fähigen E/A-Modul nicht benötigt wird (spart Zeit, die statt dessen den tatsächlich benötigten HART-Kommunikationen zur Verfügung steht).

Näheres zum Thema HART-Kommunikation erfahren Sie im Kapitel "Grundfunktionen der DTM-Software" (siehe Kapitel 6).

12

Kontrollkästchen **interner Scan ein**

Dieses Kontrollkästchen ist nur sichtbar, wenn Sie die HART-Kommunikation aktiviert haben (siehe voriger Absatz).

Aktivieren oder deaktivieren Sie das automatische Lesen von ID, Tag und Variablen bei der HART-Kommunikation. Standardmäßig werden alle eingeschalteten HART-Kanäle automatisch gescannt. Dabei werden HART-Daten abgefragt und für schnelleren externen Zugriff gespeichert.



13

Feld **Notiz**

Geben Sie hier einen maximal 256 Zeichen langen, beliebigen Kommentar ein. Der Kommentar wird nur in der Datenbank gespeichert, eine Ablage in das Gerät ist nicht möglich. Der Kommentar gilt für das gesamte E/A-Modul und ist auch auf den anderen Registerkarten des Fensters sichtbar.

Fenster **Erweiterte Parameter**



Abbildung 7.42: Fenster **Erweiterte Parameter**

- 1 Feld **Analogfilter**
- 2 Feld **Analogwert in %**
- 3 Kontrollkästchen **Daten ungültig**
- 4 Feld **Analogwert in %**
- 5 Kontrollkästchen **Daten ungültig**

Erläuterungen:

1

Feld **Analogfilter**

Falls die Ausgangssignale schwanken, kann der Analogfilter zur Bedämpfung des Signals zugeschaltet werden.

Geben Sie einen Wert in % je Sekunde ein, mit dem Sie das Änderungsverhalten des Ausgangswertes festlegen. Der Bezugswert ist der Messbereich (Charakteristik: Rampe, linear). Um den Filter zu deaktivieren, geben Sie den Wert "0" ein.

2

Feld **Analogwert in %** (Simulationswert)

Geben Sie den Simulationswert in % bezogen auf den Messbereich ein (-25% ... 125%). Der Simulationswert wird ausgegeben, wenn Sie in der Dropdown-Liste **Betriebsmode** "Simulation" gewählt haben.



3

Kontrollkästchen **Daten ungültig**

Legen Sie den Status des Simulationswerts fest. Falls Sie das Kontrollkästchen aktivieren, wird der Ersatzwert ausgegeben.

4

Feld **Analogwert in %** (Ersatzwert)

Geben Sie einen Ersatzwert in % bezogen auf den Messbereich ein (-25% ... 125%). Der Ersatzwert wird ausgegeben, wenn ein Kommunikationsfehler vorliegt oder die "Ungültig"-Kennung gesetzt ist und Sie in der Dropdown-Liste **Fehlermode** "Ersatzwert" gewählt haben.

5

Kontrollkästchen **Daten ungültig**

Der Status für das Ausgangssignal hat keine weitere Bedeutung.

7.11.9

Messwertanzeige verwenden

Das Fenster **Messwertanzeige anzeigen** der E/A-Module dient der Anzeige von Messwerten und Diagnoseinformationen. Wie Sie das Fenster für dieses E/A-Modul aufrufen und was die darin enthaltenen Informationen bedeuten, erfahren Sie im Abschnitt "Messwertanzeige bei analogen E/A-Modulen" (siehe Kapitel 6.4.2).



7.11.10 DMS-Messung konfigurieren

Die E/A-Module 5x02 und 4x01 können für DMS-Messungen zusammengeschaltet werden. Dabei verwenden Sie den Analogausgang 4x01, um einen Konstantstrom zu bilden und den Messeingang des Temperatureingangs 5x02, um das Millivolt-Signal der entstehenden Brückenspannung zu verarbeiten. Das Messergebnis wird über den Feldbus an die SPS oder das Leitsystem übertragen.

Für die Brückenspeisung einer 350 Ω -Brücke eignet sich ein Konstantstrom von 20 mA. Es entsteht eine Brückenspannung von 7 V. Bei einer Empfindlichkeit der Brücke von 2 mV/V entsteht eine Spannung von 14 mV bei Vollast.



E/A-Module für DMS-Messung konfigurieren

Voraussetzung: Sie haben bereits eine Projektdatei in der FDT-Rahmenapplikation angelegt. Diese Projektdatei ist geöffnet und enthält in der Projektstruktur einen Buskoppler und die E/A-Module 4x01 und 5x02. Die Kommunikation mit der Remote-I/O-Station funktioniert.

1. Setzen Sie entweder den Betriebsmode des Analogausgangs 4x01 auf "Simulation" (Gerätedaten-Fenster > Registerkarte **Kanal 1** > Dropdown-Liste **Betriebsmode**) und wählen Sie als Simulationswert 20 mA oder setzen Sie einen Festwert von 20 mA über den Feldbus.
2. Stellen Sie den Temperatureingang 5x02 auf Millivolt-Messung "mV" ein (Gerätedaten-Fenster > Registerkarte **Kanal 1** > Dropdown-Liste **Messfühler**).
3. Schalten Sie die Vergleichsstellen-Kompensation des Temperatureingangs 5x02 ab, indem Sie die Thermostat-Temperatur der externen Vergleichsstelle auf 0 °C einstellen (Gerätedaten-Fenster > Registerkarte **Kanal 1** > Feld **ext. Vergleichsstelle**).

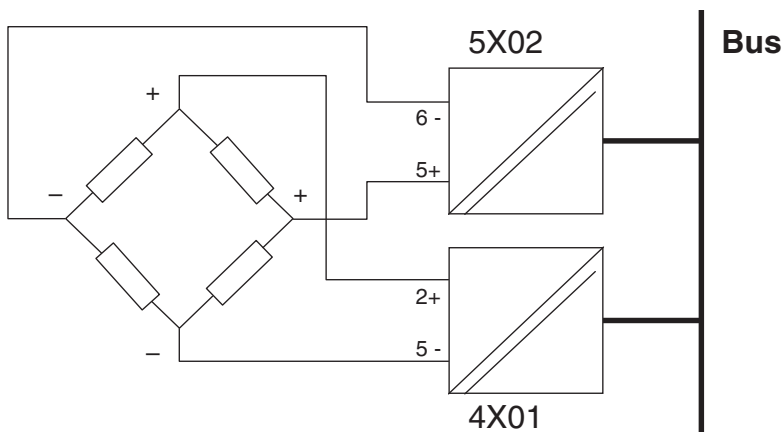


Abbildung 7.43: Beispiel: DMS-Brücke



7.12

LB 4104 und 4x05 (HART-)Analogausgang

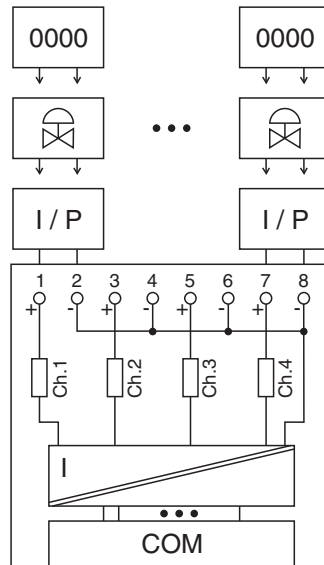


Abbildung 7.44: Blockschaltbild 4x04 und 4x05 ohne Abschalteneingang

- Für Ausgangstrenner verwenden Sie die Klemmen 1 (+) und 2 (-), 3 (+) und 4 (-), 5 (+) und 6 (-), sowie 7 (+) und 8 (-).
- HART-Handbediengeräte mit Konformitätsbescheinigung schließen Sie parallel zum Feldgerät an. Der Kommunikationswiderstand ist eingebaut.

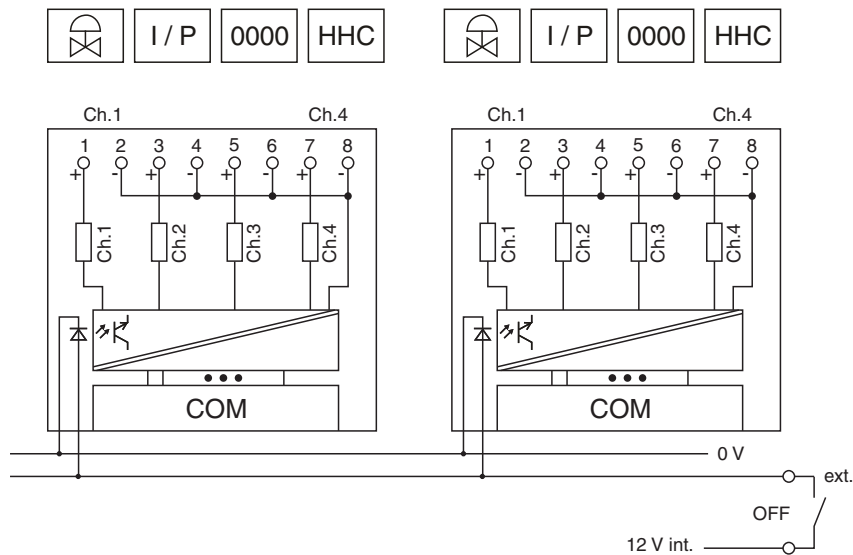


Abbildung 7.45: Blockschaltbild 4x04 und 4x05 mit Abschalteneingang

2003.40 2011-03



Der Analogausgang verbindet die Prozesssignale von Stellungsreglern, I/P-Wandlern, Proportionalventilen und örtlichen Anzeigern mit dem Prozessleitsystem oder der SPS.

Ausführungen

- LB 4104, eigensicher
- LB 4005, nicht Ex-i, HART
- LB 4105, eigensicher, HART



Hinweis!

Es gibt Ausführungen mit und ohne busunabhängigem Abschaltengang. Wählen Sie die geeignete Ausführung aus dem Katalog. Achten Sie darauf, mit welchen Backplane-Typen die verschiedenen Ausführungen kompatibel sind. Näheres hierzu erfahren Sie in den LB/FB Hardware-Handbüchern und im P+F SIL-Handbuch.

Merkmale

- Modulbreite: 2 Steckplätze
- 4 Kanäle
- Ausgangsbürde: 750 Ω
- Ausgangsspannung: 15 V

Die Ausgangsspannung beträgt bei 20 mA mindestens 15 V.



Hinweis!

HART-Kommunikation über den Bus ist nur mit LB 4x05 in Abhängigkeit von den Eigenschaften des Masters möglich.

Weitere Informationen finden Sie auf dem entsprechenden Datenblatt und in der Betriebsanleitung.

7.12.1 Auflösung

Ausgangssignale im Bereich von 0 ... 25 mA werden mit einer Auflösung von 12 Bit erzeugt. Der tatsächliche Messbereich wird basierend auf dieser Auflösung berechnet. Für den Bereich 4 ... 20 mA (entspricht 0 ... 100 %) ergibt sich eine Auflösung von 2500 Messpunkten, entsprechend 0,04%.

7.12.2 Messzeit und Zykluszeit

Die Wandlungszeit beträgt für alle 4 Kanäle zusammen ca. 60 ms. Während der HART-Kommunikation verlängert sich diese Zeit auf 110 ms. Die Aktualität des Messwertes ist jedoch abhängig von der Zykluszeit des Datenverkehrs auf dem Bus. Unabhängig von der Messzeit werden die Signale alle 6,5 ms zum Buskoppler übertragen.



7.12.3 Datenübertragung

Die Datenübertragung erfolgt entsprechend der Profibus-Spezifikation.

Für den Datenaustausch ist es wichtig, dass die Master- und Slavekonfiguration gleich ist (DP-Konfigurationsstring). Die Konfigurationsparameter sind in der GSD-Datei hinterlegt.

Bei Prozessleitsystemen, die das FDT-Konzept unterstützen, können Sie den DTM einsetzen. Der DTM sorgt dafür, dass der Master alle wichtigen Informationen der jeweiligen Konfiguration erhält und automatisch angepasst wird.

Falls das Prozessleitsystem das FDT-Konzept nicht unterstützt, muss die Konfiguration im Master nachgebildet werden. Bei eingebundener GSD-Datei wird der richtige Konfigurations-Code automatisch bei der Auswahl des E/A-Moduls übernommen. Wenn die GSD-Datei nicht eingebunden werden kann, müssen die Konfigurationsparameter manuell eingegeben werden (siehe folgende Tabelle).

Die Prozessdaten werden pro Kanal als vorzeichenlose ganze Zahlen im Bereich von 0 ... 65535 übertragen.

Für die Datenübermittlung steht pro Kanal ein 16 Bit-Wort zur Verfügung. Die niederwertigsten 4 Bits sind unbedeutend für die Genauigkeit des Messwerts, weshalb sie für die Übertragung von Statusinformationen genutzt werden.

Falls die Skalierung nicht in einem Bereich von 10000 ... 50000 liegt, entfallen die Statusinformationen.



Hinweis!

Doppelt breites E/A-Modul

Doppelt breite E/A-Module belegen 2 Steckplätze. Konfigurieren Sie deshalb einen Leerplatz nach diesem E/A-Modul, außer es ist das letzte E/A-Modul einer Remote-I/O-Station (siehe Kapitel 5.9).

Der Analogausgang hat den DP-Konfigurationscode **C0 43 40**.

Gerätefunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

Analogausgang 4x04/05		
Byte	Bit	Bedeutung
Eingangs-Byte 1 (Low Byte)	0	leer
	1	Leitungsüberwachung Kanal 1 (0 = OK, 1 = Fehler)
	2	leer
	3	leer
	4	leer
	5	Leitungsüberwachung Kanal 2 (0 = OK, 1 = Fehler)
	6	leer
	7	leer
Eingangs-Byte 2 (High Byte)	0	leer
	1	Leitungsüberwachung Kanal 3 (0 = OK, 1 = Fehler)
	2	leer
	3	leer
	4	leer
	5	Leitungsüberwachung Kanal 4 (0 = OK, 1 = Fehler)
	6	leer
	7	leer
Ausgangs-Byte 1 (Low Byte)	0	leer
	1	ungültig Kanal 1
	2	leer
	3	leer
	4	Prozesswert Kanal 1 (12 Bit)
	5	
	6	
	7	
Ausgangs-Byte 2 (High Byte)	0-7	
weitere Ausgangsbytes		gleicher Aufbau für Kanal 2, 3 und 4

Tabelle 7.12: Gerätefunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

7.12.4 Leitungsüberwachung (nur 4x05D)

Das E/A-Modul hat eine Leitungsüberwachung, die einen Leitungsbruch erkennt. Ein Kurzschluss lässt sich aufgrund des nichtlinearen Spannungsbedarfs moderner HART-Stellungsregler nicht erfassen.

Die Leitungsüberwachung kann per Software ein- und ausgeschaltet werden.

Die Leitungsüberwachung basiert auf der Messung eines Mindeststroms von 1 mA. Der Strom fließt auch, wenn das Leitsystem 0 mA vorgibt. Daher ist die Leitungsüberwachung ungeeignet für 0 ... 20 mA-Ausgänge. Bei Strömen < 0,1 mA wird ein Leitungsbruch gemeldet.

200340 2011-03



Hinweis!

Beim E/A-Modul 4x05 gibt es Ausführungen mit und ohne Leitungsüberwachung. Der Buskoppler und die Bedienoberfläche unterscheiden nicht zwischen diesen Ausführungen. Achten Sie auf die besondere Kennung in der Bestellnummer (4x05**D**). Das E/A-Modul 4x04 verfügt über keine Leitungsüberwachung.

7.12.5 Ansprechüberwachung (Totmannschaltung)

Das E/A-Modul verfügt über eine Ansprechüberwachung, die den Ausgangskanal/die Ausgangskanäle nach 500 ms abschaltet, nachdem die Kommunikation mit dem Buskoppler dreimal hintereinander erfolglos verlaufen ist.

7.12.6 Diagnose

Der Buskoppler unterstützt sowohl die DP-Diagnosefunktionen (Profibus-Standard) als auch die erweiterten Diagnosefunktionen (herstellerspezifisch). Somit sind umfangreiche Diagnosen der gesamten Remote-I/O-Station und der E/A-Module möglich. Im Modulstatusregister und im globalen Statusregister wird ein Fehler des E/A-Moduls angezeigt, wenn diese Eigenschaft in den Gerätedaten des Buskoppler eingestellt wurde.

Zusätzlich wird ein kanalbezogener Fehler angezeigt, wenn in einem der Kanäle eine Störung auftritt (mit Angabe von Steckplatz, Kanal, Ein-/Ausgangskennung, Fehlergrund).

7.12.7 HART-Kommunikation

Sie können die HART-Kommunikation des E/A-Moduls je nach Bedarf kanalweise aktivieren oder deaktivieren. Nehmen Sie diese Einstellung im Gerätedaten-Fenster des E/A-Moduls vor (siehe folgender Abschnitt).

Näheres zum Thema HART-Kommunikation erfahren Sie im Abschnitt "Grundfunktionen der DTM-Software" (siehe Kapitel 6).

7.12.8 Gerätedaten bearbeiten

Rufen Sie das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** auf (siehe "Fenster Gerätedaten bearbeiten aufrufen" auf Seite 82).

Das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** ist in mehrere Registerkarten unterteilt. Auf der ersten Registerkarte **Allgemein** stellen Sie die Parameter ein, die das ganze E/A-Modul betreffen. Weiterhin gibt es für jeden Kanal des E/A-Moduls eine Registerkarte **Kanal X** mit kanalspezifischen Parametern, wobei das "X" an dieser Stelle Platzhalter ist für die Kanalzahlen 1, 2, 3, und so weiter.

Da die kanalspezifischen Registerkarten des E/A-Moduls für jeden Kanal gleich aufgebaut sind, wird nur eine davon beschrieben.

Registerkarte **Allgemein** bearbeiten

Die Beschreibung der Registerkarte **Allgemein** finden Sie im Kapitel "Grundfunktionen der DTM-Software" (siehe Kapitel 6.3).

Registerkarte **Kanal X** bearbeiten

Auf der Registerkarte **Kanal X** bearbeiten Sie kanalspezifische Parameter und erhalten kanalspezifische Informationen. Das "X" steht hier für die Kanalnummer(n).

Für jeden Kanal des E/A-Moduls existiert eine eigene Registerkarte. Alle Kanal-Registerkarten des E/A-Moduls sind identisch aufgebaut.

Abbildung 7.46: Registerkarte **Kanal X**

- 1 Feld **Kanaltag**
- 2 Kontrollkästchen **Kanal aktiv**
- 3 Feld **Kanalart**
- 4 Feld **Kanalartyp**
- 5 Dropdown-Liste **Betriebsmode**
- 6 Dropdown-Liste **Fehlermode**
- 7 Schaltfläche **Erweitert**
- 8 Kontrollkästchen **Leitungüberwachung**
- 9 Feld **Mindeststrom**
- 10 Bereich **Messbereich/Skalierung**
- 11 Kontrollkästchen **HART ein**
- 12 Kontrollkästchen **interner Scan ein**
- 13 Feld **Notiz**



Hinweis!

HART-Kommunikation

Die Kontrollkästchen für die HART-Funktionalitäten stehen den E/A-Modulen 3x05/4x05 zur Verfügung, jedoch nicht den E/A-Modulen 3x04/4x04.

Erläuterungen:

1

Feld **Kanaltag**

Geben Sie eine eigene Bezeichnung für den Kanal ein (maximal 32 Zeichen).

2

Kontrollkästchen **Kanal aktiv**

Zeigt an, ob der Kanal aktiv ist oder nicht. Das Kontrollkästchen ist von dem Kontrollkästchen **Modul aktiv** auf der Registerkarte **Allgemein** abhängig und kann hier nicht editiert werden (siehe Kapitel 6.3).

3

Feld **Kanalart**

Zeigt die Kanalart an ("DIN" = Digital Input, "DOUT" = Digital Output, "AIN" = Analog Input, "AOUT" = Analog Output); nicht editierbar.

4

Feld **Kanaltyp**

Zeigt die Signalart an, z. B. Impuls, Strom, Widerstand, NAMUR, 24 V etc. (je nach E/A-Modul).

5

Dropdown-Liste **Betriebsmode**

Wählen Sie zwischen "Normal" (Normalbetrieb) und "Simulation" (Simulationsmodus):

- "Normal": Im Normalbetrieb kommt das Signal über den Feldbus.
- "Simulation": Im Simulationsmodus wird ein Prozesswert simuliert. Diesen stellen Sie in einem separaten Fenster ein, das Sie über die Schaltfläche **Erweitert** erreichen.

Näheres hierzu erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).



6

Dropdown-Liste **Fehlermode**

Stellen Sie ein, wie das E/A-Modul im Fall eines Kommunikationsfehlers oder bei gesetzter "Ungültig"-Kennung reagiert. Wählen Sie zwischen "Aktueller Wert", "Ersatzwert" und "Letzter gültiger Wert":

- "Aktueller Wert": Der Prozesswert wird weiterhin unverändert ausgegeben (dabei kann es sich um eine Simulation handeln).
- "Ersatzwert": Ein Ersatzwert wird ausgegeben. Den Ersatzwert stellen Sie manuell in einem separaten Fenster ein, das Sie über die Schaltfläche **Erweitert** erreichen.
- "Letzter gültiger Wert": Der letzte gültige Wert wird ausgegeben.

Näheres zum Fehlermode erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).

7

Schaltfläche **Erweitert**

Über diese Schaltfläche erreichen Sie ein Fenster mit weiteren Kanaleinstellungen, unter anderem für die Funktionsmodi "Betriebsmode" (Simulationswert) und "Fehlermode" (Ersatzwert). Das Fenster wird in der folgenden Abbildung näher erläutert.

8

Kontrollkästchen **Leistungsüberwachung**

Aktivieren Sie die Leistungsüberwachung, um den feldseitigen Anschluss zu überwachen. Falls ein Fehler auftritt (nur Leitungsbruch) wird der Fehler über den Statusbereich des Prozesswerts gemeldet.

Alternativ können Fehler überwacht werden, indem das entsprechende Statusregister ausgelesen und ausgewertet wird.

9

Feld **Mindeststrom**

Geben Sie den Schwellwert für die Leitungsbruch-Erkennung ein (z. B. 0,8 mA). Sobald die Stromstärke unter diesen Wert sinkt, meldet die Leistungsüberwachung einen Leitungsbruch.



10

Bereich **Messbereich/Skalierung**

Legen Sie die Skalierung der Messwerte fest. Die Werte in der Spalte "phys. Größe" sind nicht editierbar, da sie automatisch aus den Werten der Spalte "Abbildung" berechnet werden.

Die Abbildung auf die entsprechenden 16 Bit-Werte können Sie in der Spalte "Abbildung" selbst vornehmen.

- **Untergrenze:** Gibt den kleinsten zu übertragenden Wert an (z. B. 0 Punkte bzw. 0 mA).
- **Messanfang:** Gibt den Wert an, der 0% entspricht (z. B. 10000 Punkte bzw. 4 mA).
- **Messende:** Gibt den Wert an, der 100% entspricht (z. B. 50000 Punkte bzw. 20 mA).
- **Obergrenze:** Gibt den größten zu übertragenden Wert an (z. B. 60000 Punkte bzw. 24 mA).

Näheres hierzu erfahren Sie im Abschnitt "Messbereich skalieren" (siehe Kapitel 6.5.1).

11

Kontrollkästchen **HART ein**

Aktivieren oder deaktivieren Sie die HART-Kommunikation des Kanals. Deaktivieren Sie die HART-Kommunikation,

- wenn kein HART-fähiges Gerät angeschlossen ist,
- wenn die HART-Kommunikation gestört ist und gehäuft Fehlermeldungen auftreten,
- wenn die HART-Kommunikation zu dem HART-fähigen E/A-Modul nicht benötigt wird (spart Zeit, die statt dessen den tatsächlich benötigten HART-Kommunikationen zur Verfügung steht).

Näheres zum Thema HART-Kommunikation erfahren Sie im Kapitel "Grundfunktionen der DTM-Software" (siehe Kapitel 6).

12

Kontrollkästchen **interner Scan ein**

Dieses Kontrollkästchen ist nur sichtbar, wenn Sie die HART-Kommunikation aktiviert haben (siehe voriger Absatz).

Aktivieren oder deaktivieren Sie das automatische Lesen von ID, Tag und Variablen bei der HART-Kommunikation. Standardmäßig werden alle eingeschalteten HART-Kanäle automatisch gescannt. Dabei werden HART-Daten abgefragt und für schnelleren externen Zugriff gespeichert.

13

Feld **Notiz**

Geben Sie hier einen maximal 256 Zeichen langen, beliebigen Kommentar ein. Der Kommentar wird nur in der Datenbank gespeichert, eine Ablage in das Gerät ist nicht möglich. Der Kommentar gilt für das gesamte E/A-Modul und ist auch auf den anderen Registerkarten des Fensters sichtbar.

Fenster **Erweiterte Parameter**

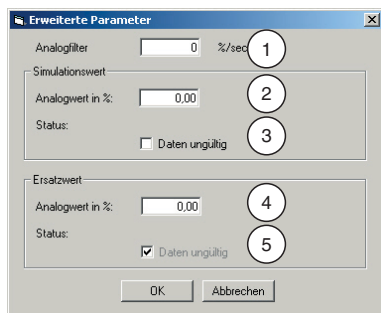


Abbildung 7.47: Fenster **Erweiterte Parameter**

- 1 Feld **Analogfilter**
- 2 Feld **Analogwert in %**
- 3 Kontrollkästchen **Daten ungültig**
- 4 Feld **Analogwert in %**
- 5 Kontrollkästchen **Daten ungültig**

Erläuterungen:

1

Feld **Analogfilter**

Falls die Ausgangssignale schwanken, kann der Analogfilter zur Bedämpfung des Signals zugeschaltet werden.

Geben Sie einen Wert in % je Sekunde ein, mit dem Sie das Änderungsverhalten des Ausgangswertes festlegen. Der Bezugswert ist der Messbereich (Charakteristik: Rampe, linear). Um den Filter zu deaktivieren, geben Sie den Wert "0" ein.

2

Feld **Analogwert in %** (Simulationswert)

Geben Sie den Simulationswert in % bezogen auf den Messbereich ein (-25% ... 125%). Der Simulationswert wird ausgegeben, wenn Sie in der Dropdown-Liste **Betriebsmode** "Simulation" gewählt haben.



3

Kontrollkästchen **Daten ungültig**

Legen Sie den Status des Simulationswerts fest. Falls Sie das Kontrollkästchen aktivieren, wird der Ersatzwert ausgegeben.

4

Feld **Analogwert in %** (Ersatzwert)

Geben Sie einen Ersatzwert in % bezogen auf den Messbereich ein (-25% ... 125%). Der Ersatzwert wird ausgegeben, wenn ein Kommunikationsfehler vorliegt oder die "Ungültig"-Kennung gesetzt ist und Sie in der Dropdown-Liste **Fehlermode** "Ersatzwert" gewählt haben.

5

Kontrollkästchen **Daten ungültig**

Der Status für das Ausgangssignal hat keine weitere Bedeutung.

7.12.9 Messwertanzeige verwenden

Das Fenster **Messwertanzeige anzeigen** der E/A-Module dient der Anzeige von Messwerten und Diagnoseinformationen. Wie Sie das Fenster für dieses E/A-Modul aufrufen und was die darin enthaltenen Informationen bedeuten, erfahren Sie im Abschnitt "Messwertanzeige bei analogen E/A-Modulen" (siehe Kapitel 6.4.2).



7.13 LB 5x01 Temperatureingang

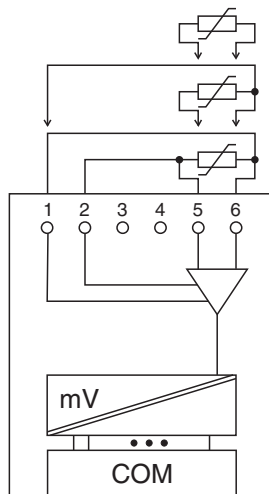


Abbildung 7.48: Blockschaltbild 5x01

- Für eine 2-Leiterschaltung verwenden Sie die Klemmen 5 und 6.
- Für eine 3-Leiterschaltung verwenden Sie die Klemmen 1 sowie 5 und 6.

Für Ferngeber überbrücken Sie den Mittelabgriff mit einem Ende des Ferngebers. So bilden Sie eine 3-Leiterschaltung mit Anschluss an die Klemmen 1 sowie 5 und 6.

- Für eine 4-Leiterschaltung verwenden Sie die Klemmen 1 und 2 sowie 5 und 6.

Der Messumformer verbindet die Prozesssignale von Pt100-Sensoren in 2-, 3- oder 4-Leiterschaltung mit dem Prozessleitsystem oder der SPS. Zusätzlich können Widerstands-Ferngeber bis zu 400 Ω angeschlossen werden.

Ausführungen

- LB 5001, nicht eigensicher
- LB 5101, eigensicher

Merkmale

- Modulbreite: 1 Steckplatz
- 1 Kanal
- Messbereich: 0 Ω ... 400 Ω
- Kleinste Spanne: 20 Ω
- Maximaler Leitungswiderstand: 50 Ω
- Temperatureinfluss: 0,025 % der max. Spanne / 10 K
- Linearitätsfehler: 0,1 %
- Fühlerstrom: 200 μ A

Weitere Informationen finden Sie auf dem entsprechenden Datenblatt und in der Betriebsanleitung.



7.13.1 Auflösung

Temperaturen im Bereich -200°C ... 850°C werden mit einer Auflösung von 16 Bit erfasst. Der tatsächliche Messbereich wird basierend auf dieser Auflösung berechnet. Für die kleinste Spanne (0 ... 100%) ergibt sich eine Auflösung von 2500 Messpunkten, entsprechend 0,04 %.

7.13.2 Messzeit und Zykluszeit

Die modulinternen Verarbeitungszeiten sind vom eingestellten Messverfahren abhängig:

- 20 ms ohne Leitungsüberwachung,
- 125 ms mit Leitungsüberwachung.

Unabhängig von der Messzeit werden die Signale alle 6,5 ms zum Buskoppler übertragen. Zur Glättung der Eingangssignale steht ein Filter zur Verfügung.

7.13.3 Datenübertragung

Die Datenübertragung erfolgt entsprechend der Profibus-Spezifikation.

Für den Datenaustausch ist es wichtig, dass die Master- und Slavekonfiguration gleich ist (DP-Konfigurationsstring). Die Konfigurationsparameter sind in der GSD-Datei hinterlegt. Bei Prozessleitsystemen, die das FDT-Konzept unterstützen, können Sie den DTM einsetzen. Der DTM sorgt dafür, dass der Master alle wichtigen Informationen der jeweiligen Konfiguration erhält und automatisch angepasst wird.

Falls das Prozessleitsystem das FDT-Konzept nicht unterstützt, muss die Konfiguration im Master nachgebildet werden. Bei eingebundener GSD-Datei wird der richtige Konfigurations-Code automatisch bei der Auswahl des E/A-Moduls übernommen. Wenn die GSD-Datei nicht eingebunden werden kann, müssen die Konfigurationsparameter manuell eingegeben werden (siehe folgende Tabelle).

Die Prozessdaten werden pro Kanal als vorzeichenlose ganze Zahlen im Bereich von 0 ... 65535 übertragen.

Für die Datenübermittlung steht pro Kanal ein 16 Bit-Wort zur Verfügung. Die niederwertigsten 4 Bits sind unbedeutend für die Genauigkeit des Messwerts, weshalb sie für die Übertragung von Statusinformationen genutzt werden.

Falls die Skalierung nicht in einem Bereich von 10000 ... 50000 liegt, entfallen die Statusinformationen.

Der Temperatureingang hat den DP-Konfigurationscode **50**.

Gerätefunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

Temperatureingang 5x01/02		
Byte	Bit	Bedeutung
Eingangs-Byte 1	0	leer
	1	Leitungsüberwachung Kanal 1 (0 = OK, 1 = Fehler)
	2	leer
	3	leer
	4	Messwert (12 Bit)
	5	
	6	
	7	
Eingangs-Byte 2	0-7	
Ausgangs-Bytes		ohne Ausgangsbytes

Tabelle 7.13: Gerätefunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

7.13.4 Leitungsüberwachung

Das Gerät besitzt eine Funktion zur Leitungsüberwachung und kann zwischen Leitungsbruch (Widerstand > 1 kΩ bei Pt100) und Kurzschluss (Widerstand < 10 Ω bei Pt100) unterscheiden. Die Leitungsüberwachung ist per Software abschaltbar.

Durch die Bruchverzögerung können Messwerte nach einer Leitungsstörung erst nach einer bestimmten Zeit freigegeben werden. So wird ein ständiger Wechsel zwischen Gutbereich und Störung vermieden, z. B. bei einem Wackelkontakt.

7.13.5 Diagnose

Der Buskoppler unterstützt sowohl die DP-Diagnosefunktionen (Profibus-Standard) als auch die erweiterten Diagnosefunktionen (herstellerspezifisch). Somit sind umfangreiche Diagnosen der gesamten Remote-I/O-Station und der E/A-Module möglich. Im Modulstatusregister und im globalen Statusregister wird ein Fehler des E/A-Moduls angezeigt, wenn diese Eigenschaft in den Gerätedaten des Buskoppler eingestellt wurde.

Zusätzlich wird ein kanalbezogener Fehler angezeigt, wenn in einem der Kanäle eine Störung auftritt (mit Angabe von Steckplatz, Kanal, Ein-/Ausgangskennung, Fehlergrund).

Das Fehlerbit im Low Byte beeinflusst den Messwert nur unwesentlich. Geeignete Treiber im Master können die Diagnosebits auswerten.



7.13.6 Gerätedaten bearbeiten

Rufen Sie das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** auf (siehe "Fenster Gerätedaten bearbeiten aufrufen" auf Seite 82).

Das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** ist in mehrere Registerkarten unterteilt. Auf der ersten Registerkarte **Allgemein** stellen Sie die Parameter ein, die das ganze E/A-Modul betreffen. Weiterhin gibt es für jeden Kanal des E/A-Moduls eine Registerkarte **Kanal X** mit kanalspezifischen Parametern, wobei das "X" an dieser Stelle Platzhalter ist für die Kanalzahlen 1, 2, 3, und so weiter.

Da die kanalspezifischen Registerkarten des E/A-Moduls für jeden Kanal gleich aufgebaut sind, wird nur eine davon beschrieben.

Registerkarte **Allgemein** bearbeiten

Die Beschreibung der Registerkarte **Allgemein** finden Sie im Kapitel "Grundfunktionen der DTM-Software" (siehe Kapitel 6.3).

Registerkarte **Kanal X** bearbeiten

Auf der Registerkarte **Kanal X** bearbeiten Sie kanalspezifische Parameter und erhalten kanalspezifische Informationen. Das "X" steht hier für die Kanalnummer(n).

Für jeden Kanal des E/A-Moduls existiert eine eigene Registerkarte. Alle Kanal-Registerkarten des E/A-Moduls sind identisch aufgebaut.

The screenshot shows the configuration window for 'Kanal 1' in the 'Allgemein' tab. The interface is divided into several sections:

- Kanaltag:** A text field containing 'Kanal 5x01' (callout 1).
- Kanal aktiv:** A checked checkbox (callout 2).
- Kanaleigenschaften:**
 - Kanalart:** A dropdown menu set to 'AIN' (callout 3).
 - Kanaltyp:** A dropdown menu set to 'Wider' (callout 4).
- Funktionsmodi:**
 - Betriebsmode:** A dropdown menu set to 'Normal' (callout 5).
 - Fehlermode:** A dropdown menu set to 'aktueller W' (callout 6).
 - Erweitert:** A button (callout 7).
- Messbereich/Skalierung:**
 - phys. Grösse:**
 - Untergrenze: -25.000 °C
 - Messanfang: 0.000 °C (callout 10)
 - Messende: 100.000 °C
 - Obergrenze: 125.000 °C
 - Abbildung:**
 - 0 Punkte
 - 10000 Punkte
 - 50000 Punkte
 - 60000 Punkte
- Spezialeinstellungen:**
 - Messmethode:** A dropdown menu set to '2-Leiter' (callout 11).
 - Leitungswider:** A text field set to '0,00 Ohm' (callout 12).
 - Messfühler:** A dropdown menu set to 'PT100' (callout 13).
 - Temperatureinheit:** Radio buttons for °C (selected) and °F (callout 14).
 - Netzfilter:** Radio buttons for 50 Hz (selected) and 60 Hz (callout 15).
- Notiz:** A large empty text area (callout 16).

At the bottom, there are buttons for 'OK', 'Abbrechen', 'Speichern', and 'Hilfe', along with a status bar showing 'LB/FB - RIO'.

Abbildung 7.49: Registerkarte **Kanal 1**

- 1 Feld **Kanaltag**
- 2 Kontrollkästchen **Kanal aktiv**
- 3 Feld **Kanalart**
- 4 Feld **Kanaltyp**
- 5 Dropdown-Liste **Betriebsmode**
- 6 Dropdown-Liste **Fehlermode**
- 7 Schaltfläche **Erweitert**
- 8 Kontrollkästchen **Leitungsüberwachung**
- 9 Feld **Bruchverzögerung**
- 10 Bereich **Messbereich/Skalierung**
- 11 Dropdown-Liste **Messmethode**
- 12 Feld **Leitungswiderstand** (nur bei 2-Leiterschaltung)
- 13 Dropdown-Liste **Messfühler**
- 14 Option **Temperatureinheit** (nur bei Pt100)
- 15 Option **Netzfilter**
- 16 Feld **Notiz**

Erläuterungen:

1

Feld **Kanaltag**

Geben Sie eine eigene Bezeichnung für den Kanal ein (maximal 32 Zeichen).



2

Kontrollkästchen **Kanal aktiv**

Zeigt an, ob der Kanal aktiv ist oder nicht. Das Kontrollkästchen ist von dem Kontrollkästchen **Modul aktiv** auf der Registerkarte **Allgemein** abhängig und kann hier nicht editiert werden (siehe Kapitel 6.3).

3

Feld **Kanalart**

Zeigt die Kanalart an ("DIN" = Digital Input, "DOUT" = Digital Output, "AIN" = Analog Input, "AOUT" = Analog Output); nicht editierbar.

4

Feld **Kanaltyp**

Zeigt die Signalart an, z. B. Impuls, Strom, Widerstand, NAMUR, 24 V etc. (je nach E/A-Modul).

5

Dropdown-Liste **Betriebsmode**

Wählen Sie zwischen "Normal" (Normalbetrieb) und "Simulation" (Simulationsmodus):

- "Normal": Im Normalbetrieb kommt das Signal aus dem Feld.
- "Simulation": Im Simulationsmodus wird ein Signal simuliert. Das Signal stellen Sie in einem separaten Fenster ein, das Sie über die Schaltfläche **Erweitert** erreichen.

Näheres hierzu erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).

6

Dropdown-Liste **Fehlermode**

Stellen Sie ein, wie das E/A-Modul im Fehlerfall reagiert. Wählen Sie zwischen "Aktueller Wert", "Ersatzwert" und "Letzter gültiger Wert":

- "Aktueller Wert": Das Signal wird trotz Fehler weiterhin unverändert übertragen (dabei kann es sich auch um ein simuliertes Signal handeln).
- "Ersatzwert": Ein Ersatzwert wird übertragen. Den Ersatzwert stellen Sie manuell in einem separaten Fenster ein, das Sie über die Schaltfläche **Erweitert** erreichen.
- "Letzter gültiger Wert": Der letzte gültige Wert vor Eintritt der Störung wird übertragen.

Näheres zum Fehlermode erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).



7

Schaltfläche **Erweitert**

Über diese Schaltfläche erreichen Sie ein Fenster mit weiteren Kanaleinstellungen, unter anderem für die Funktionsmodi "Betriebsmode" (Simulationswert) und "Fehlermode" (Ersatzwert). Das Fenster wird in der folgenden Abbildung näher erläutert.

8

Kontrollkästchen **Leistungsüberwachung**

Aktivieren Sie **Leistungsüberwachung**, um den feldseitigen Anschluss zu überwachen. Falls ein Fehler auftritt (z. B. Leitungsbruch oder Kurzschluss) wird der Fehler über den Statusbereich des Prozesswerts gemeldet und die über die Dropdown-Liste **Fehlermode** eingestellte Ersatzwertstrategie greift.

Alternativ können Fehler überwacht werden, indem das entsprechende Statusregister ausgelesen und ausgewertet wird.

9

Feld **Bruchverzögerung**

Dieses Feld ist nur sichtbar, wenn Sie **Leistungsüberwachung** aktiviert haben. Geben Sie die Anzahl der Messzyklen an, während derer ein Messwert fehlerfrei sein muss, bevor er als gut signalisiert wird. So können z. B. Wackelkontakte unterdrückt werden.

10

Bereich **Messbereich/Skalierung**

Legen Sie die Skalierung der Messwerte fest. Die Werte in der Spalte "phys. Größe" sind nicht editierbar, da sie automatisch aus den Werten der Spalte "Abbildung" berechnet werden.

Die Abbildung auf die entsprechenden 16 Bit-Werte können Sie in der Spalte "Abbildung" selbst vornehmen.

- **Untergrenze:** Gibt den kleinsten zu übertragenden Wert an (z. B. 0 Punkte bzw. Untersteuerung).
- **Messanfang:** Gibt den Wert an, der 0% entspricht (z. B. 10000 Punkte bzw. Messbereichsanfang).
- **Messende:** Gibt den Wert an, der 100% entspricht (z. B. 50000 Punkte bzw. Messbereichsende).
- **Obergrenze:** Gibt den größten zu übertragenden Wert an (z. B. 60000 Punkte bzw. Übersteuerung).

Näheres hierzu erfahren Sie im Abschnitt "Messbereich skalieren" (siehe Kapitel 6.5.1).



11

Dropdown-Liste **Messmethode**

Stellen Sie die verwendete Messmethode ein; wählen Sie zwischen 2-, 3- und 4-Leiter-Schaltung. Falls Sie die 2-Leiter-Schaltung wählen, geben Sie in das Feld **Leitungswiderstand** den Leitungswiderstand ein.

12

Feld **Leitungswiderstand**

Dieses Feld ist nur sichtbar, wenn Sie in **Messmethode** die 2-Leiter-Schaltung eingestellt haben (siehe voriger Absatz).

Geben Sie den Widerstandswert der Anschlussleitung an, um den Messfehler zu kompensieren. Wie Sie den Leitungswiderstand messen, erfahren Sie z. B. in den Hardware-Handbüchern zu den LB/FB Remote I/O Bussystemen.

13

Dropdown-Liste **Messfühler**

Wählen Sie den Sensor aus. Je nach Sensor wird automatisch die entsprechende Linearisierung verwendet. Die folgende Tabelle listet die Sensoren auf, die zusammen mit dem Temperatureingang verwendet werden können

Sensor	Messanfang (min.)	Messende (max.)
Widerstand	0 Ω	400 Ω
Pt100	- 200 °C	850 °C

14

Option **Temperatureinheit**

Diese Option ist nur editierbar, wenn Sie unter **Messfühler** einen Ptxxx- oder Nixxx-Sensor gewählt haben.

Wählen Sie die Temperatureinheit, in der der Messanfang und das Messende eingegeben und der Messwert angezeigt werden sollen (°C oder °F).

15

Option **Netzfilter**

Wählen Sie den passenden Netzfilter, um netzbedingte Einstreuungen zu kompensieren (50 Hz und 60 Hz).

16

Feld **Notiz**

Geben Sie hier einen maximal 256 Zeichen langen, beliebigen Kommentar ein. Der Kommentar wird nur in der Datenbank gespeichert, eine Ablage in das Gerät ist nicht möglich. Der Kommentar gilt für das gesamte E/A-Modul und ist auch auf den anderen Registerkarten des Fensters sichtbar.

Fenster **Erweiterte Parameter**



Abbildung 7.50: Fenster **Erweiterte Parameter**

- 1 Feld **Analogfilter**
- 2 Feld **Analogwert in %**
- 3 Kontrollkästchen **Daten ungültig**
- 4 Feld **Analogwert in %**
- 5 Kontrollkästchen **Daten ungültig**

Erläuterungen:

1

Feld **Analogfilter**

Falls die Eingangssignale schwanken, kann der Analogfilter zur Bedämpfung des Signals zugeschaltet werden.

Geben Sie einen Wert in % je Sekunde ein, mit dem Sie das Änderungsverhalten des Eingangswertes festlegen. Der Bezugswert ist der Messbereich (Charakteristik: Rampe, linear). Um den Filter zu deaktivieren, geben Sie den Wert "0" ein.

2

Feld **Analogwert in %** (Simulationswert)

Geben Sie den Simulationswert in % bezogen auf den Messbereich ein (-25% ... 125%). Der Simulationswert wird übertragen, wenn Sie in der Dropdown-Liste **Betriebsmode** "Simulation" gewählt haben.



3

Kontrollkästchen **Daten ungültig**

Legen Sie den Status des Simulationswerts fest. Falls Sie das Kontrollkästchen aktivieren wird der Simulationswert mit dem Status "Daten ungültig" übertragen und die Ersatzwertstrategie greift.

4

Feld **Analogwert in %** (Ersatzwert)

Geben Sie einen Ersatzwert in % bezogen auf den Messbereich ein (-25% ... 125%). Der Ersatzwert wird übertragen, wenn ein Fehler vorliegt und Sie in der Dropdown-Liste **Fehlermode** "Ersatzwert" gewählt haben.

5

Kontrollkästchen **Daten ungültig**

Der Ersatzwert für das fehlerhafte Signal wird automatisch immer mit dem Status "Daten ungültig" übertragen. Der Status ist daher auf "Daten ungültig" voreingestellt und kann nicht editiert werden.

7.13.7

Messwertanzeige verwenden

Das Fenster **Messwertanzeige anzeigen** der E/A-Module dient der Anzeige von Messwerten und Diagnoseinformationen. Wie Sie das Fenster für dieses E/A-Modul aufrufen und was die darin enthaltenen Informationen bedeuten, erfahren Sie im Abschnitt "Messwertanzeige bei analogen E/A-Modulen" (siehe Kapitel 6.4.2).



7.14 LB 5x02 Temperatureingang

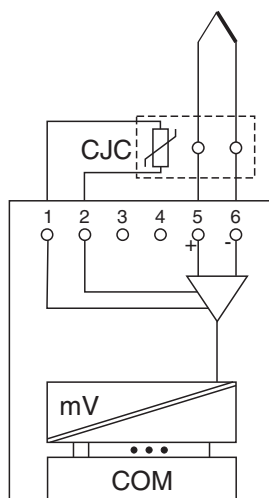


Abbildung 7.51: Blockschaltbild 5x02

- Das Pt100-Vergleichsstellen-Element schließen Sie in 2-Leiterschaltung an die Klemmen 1 und 2 an. Es dient zur zur Kompensation der Umgebungstemperatureinflüsse (nicht erforderlich bei Millivolt-Messung oder externer Vergleichsstelle).
- Thermoelemente oder Millivoltquellen schließen Sie an die Klemmen 5 (+) und 6 (-) an.

Der Messumformer verbindet die Prozesssignale von Thermoelementen mit dem Prozessleitsystem oder der SPS. Zusätzlich können Millivolt signale angeschlossen werden.

Ausführungen

- LB 5002, nicht eigensicher
- LB 5102, eigensicher

Merkmale

- Modulbreite: 1 Steckplatz
- 1 Kanal
- Messbereich: -75 mV ... +75 mV
- Kleinste Spanne: 5 mV für 0,1% Genauigkeit
- Thermoelement-Typen: U, B, E, T, K, S, R, L, J, N und Pallaplat
- VST intern oder extern (Thermostat)
- Linearitätsfehler: 0,1%
- Fühlerstrom der VST: 200 μ A

Weitere Informationen finden Sie auf dem entsprechenden Datenblatt und in der Betriebsanleitung.



7.14.1 Auflösung

Temperaturen im Bereich -200°C ... 1850°C werden mit einer Auflösung von 16 Bit erfasst. Der tatsächliche Messbereich wird basierend auf dieser Auflösung berechnet. Für die kleinste Spanne von 5 mV (0 ... 100%) ergibt sich eine Auflösung von 2500 Messpunkten, entsprechend 0,04 %.

Alle handelsüblichen Thermoelementkurven und Pallaplat werden linearisiert.

7.14.2 Messzeit und Zykluszeit

Die modulinternen Verarbeitungszeiten sind vom eingestellten Messverfahren abhängig:

- **Externe Vergleichsstelle (VST)**
20 ms ohne Leitungsüberwachung; 80 ms mit Leitungsüberwachung
- **Interne Vergleichsstelle (VST)**
120 ms ohne Leitungsüberwachung; 240 ms mit Leitungsüberwachung

Unabhängig von der Messzeit werden die Signale alle 6,5 ms zum Buskoppler übertragen. Zur Glättung der Eingangssignale steht ein Filter zur Verfügung.

7.14.3 Datenübertragung

Die Datenübertragung erfolgt entsprechend der Profibus-Spezifikation.

Für den Datenaustausch ist es wichtig, dass die Master- und Slavekonfiguration gleich ist (DP-Konfigurationsstring). Die Konfigurationsparameter sind in der GSD-Datei hinterlegt. Bei Prozessleitsystemen, die das FDT-Konzept unterstützen, können Sie den DTM einsetzen. Der DTM sorgt dafür, dass der Master alle wichtigen Informationen der jeweiligen Konfiguration erhält und automatisch angepasst wird.

Falls das Prozessleitsystem das FDT-Konzept nicht unterstützt, muss die Konfiguration im Master nachgebildet werden. Bei eingebundener GSD-Datei wird der richtige Konfigurations-Code automatisch bei der Auswahl des E/A-Moduls übernommen. Wenn die GSD-Datei nicht eingebunden werden kann, müssen die Konfigurationsparameter manuell eingegeben werden (siehe folgende Tabelle).

Die Prozessdaten werden pro Kanal als vorzeichenlose ganze Zahlen im Bereich von 0 ... 65535 übertragen.

Für die Datenübermittlung steht pro Kanal ein 16 Bit-Wort zur Verfügung. Die niederwertigsten 4 Bits sind unbedeutend für die Genauigkeit des Messwerts, weshalb sie für die Übertragung von Statusinformationen genutzt werden.

Falls die Skalierung nicht in einem Bereich von 10000 ... 50000 liegt, entfallen die Statusinformationen.

Der Temperatureingang hat den DP-Konfigurationscode **50**.

Gerätefunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

Temperatureingang 5x01/02		
Byte	Bit	Bedeutung
Eingangs-Byte 1	0	leer
	1	Leitungsüberwachung Kanal 1 (0 = OK, 1 = Fehler)
	2	leer
	3	leer
	4	Messwert (12 Bit)
	5	
	6	
	7	
Eingangs-Byte 2	0-7	
Ausgangs-Bytes		ohne Ausgangsbytes

Tabelle 7.14: Gerätefunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

7.14.4 Leitungsüberwachung

Das Gerät besitzt eine Funktion zur Leitungsüberwachung und kann einen Leitungsbruch erkennen. Die Leitungsüberwachung ist per Software abschaltbar.

Durch die Bruchverzögerung können Messwerte nach einer Leitungsstörung erst nach einer bestimmten Zeit freigegeben werden. So wird ein ständiger Wechsel zwischen Gutbereich und Störung vermieden, z. B. bei einem Wackelkontakt.

- Bei externer VST: 0 ... 250 x 160 ms
- Bei interner VST: 0 ... 250 x 240 ms.

Weiterhin ist es bei einer internen Vergleichsstelle möglich, das Tastverhältnis zwischen Vergleichsmessung und tatsächlicher Thermoelement-Messung so zu wählen, dass sich eine optimale Messzeit ergibt.

7.14.5 Diagnose

Der Buskoppler unterstützt sowohl die DP-Diagnosefunktionen (Profibus-Standard) als auch die erweiterten Diagnosefunktionen (herstellerspezifisch). Somit sind umfangreiche Diagnosen der gesamten Remote-I/O-Station und der E/A-Module möglich. Im Modulstatusregister und im globalen Statusregister wird ein Fehler des E/A-Moduls angezeigt, wenn diese Eigenschaft in den Gerätedaten des Buskoppler eingestellt wurde.

Zusätzlich wird ein kanalbezogener Fehler angezeigt, wenn in einem der Kanäle eine Störung auftritt (mit Angabe von Steckplatz, Kanal, Ein-/Ausgangskennung, Fehlergrund).

Das Fehlerbit im Low Byte beeinflusst den Messwert nur unwesentlich. Geeignete Treiber im Master können die Diagnosebits auswerten.



7.14.6 Gerätedaten bearbeiten

Rufen Sie das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** auf (siehe "Fenster Gerätedaten bearbeiten aufrufen" auf Seite 82).

Das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** ist in mehrere Registerkarten unterteilt. Auf der ersten Registerkarte **Allgemein** stellen Sie die Parameter ein, die das ganze E/A-Modul betreffen. Weiterhin gibt es für jeden Kanal des E/A-Moduls eine Registerkarte **Kanal X** mit kanalspezifischen Parametern, wobei das "X" an dieser Stelle Platzhalter ist für die Kanalzahlen 1, 2, 3, und so weiter.

Da die kanalspezifischen Registerkarten des E/A-Moduls für jeden Kanal gleich aufgebaut sind, wird nur eine davon beschrieben.

Registerkarte **Allgemein** bearbeiten

Die Beschreibung der Registerkarte **Allgemein** finden Sie im Kapitel "Grundfunktionen der DTM-Software" (siehe Kapitel 6.3).

Registerkarte **Kanal X** bearbeiten

Auf der Registerkarte **Kanal X** bearbeiten Sie kanalspezifische Parameter und erhalten kanalspezifische Informationen. Das "X" steht hier für die Kanalnummer(n).

Für jeden Kanal des E/A-Moduls existiert eine eigene Registerkarte. Alle Kanal-Registerkarten des E/A-Moduls sind identisch aufgebaut.

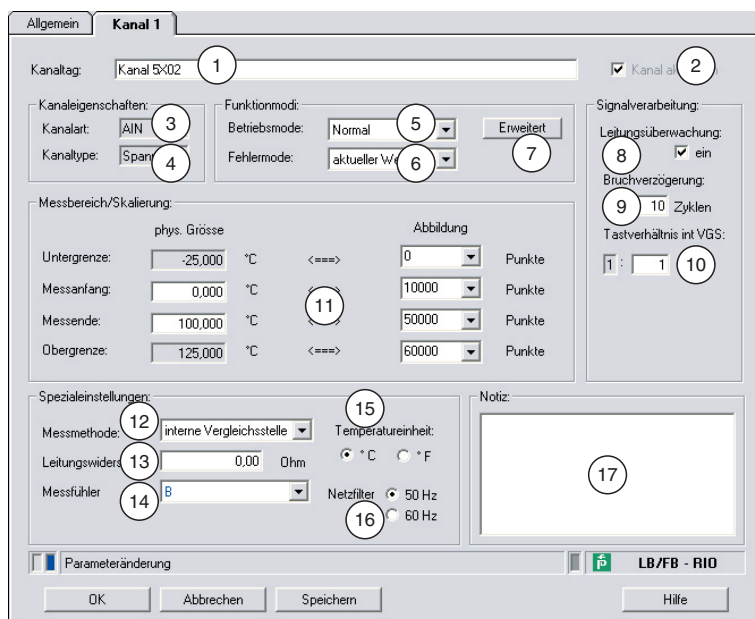


Abbildung 7.52: Registerkarte **Kanal 1**

- 1 Feld **Kanaltag**
- 2 Kontrollkästchen **Kanal aktiv**
- 3 Feld **Kanalart**
- 4 Feld **Kanaltype**
- 5 Dropdown-Liste **Betriebsmode**
- 6 Dropdown-Liste **Fehlermode**
- 7 Schaltfläche **Erweitert**
- 8 Kontrollkästchen **Leitungsüberwachung**
- 9 Feld **Bruchverzögerung**
- 10 Feld **Tastverhältnis int VGS**
- 11 Bereich **Messbereich/Skalierung**
- 12 Dropdown-Liste **Messmethode**
- 13 Feld **Leitungswiderstand** (bei int. VST) bzw. **ext. Vergleichsstelle** (bei ext. VST)
- 14 Dropdown-Liste **Messfühler**
- 15 Option **Temperatereinheit** (nicht bei mV-Messung)
- 16 Option **Netzfilter**
- 17 Feld **Notiz**

Erläuterungen:

1

Feld **Kanaltag**

Geben Sie eine eigene Bezeichnung für den Kanal ein (maximal 32 Zeichen).



2

Kontrollkästchen **Kanal aktiv**

Zeigt an, ob der Kanal aktiv ist oder nicht. Das Kontrollkästchen ist von dem Kontrollkästchen **Modul aktiv** auf der Registerkarte **Allgemein** abhängig und kann hier nicht editiert werden (siehe Kapitel 6.3).

3

Feld **Kanalart**

Zeigt die Kanalart an ("DIN" = Digital Input, "DOUT" = Digital Output, "AIN" = Analog Input, "AOUT" = Analog Output); nicht editierbar.

4

Feld **Kanaltyp**

Zeigt die Signalart an, z. B. Impuls, Strom, Widerstand, NAMUR, 24 V etc. (je nach E/A-Modul).

5

Dropdown-Liste **Betriebsmode**

Wählen Sie zwischen "Normal" (Normalbetrieb) und "Simulation" (Simulationsmodus):

- "Normal": Im Normalbetrieb kommt das Signal aus dem Feld.
- "Simulation": Im Simulationsmodus wird ein Signal simuliert. Das Signal stellen Sie in einem separaten Fenster ein, das Sie über die Schaltfläche **Erweitert** erreichen.

Näheres hierzu erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).

6

Dropdown-Liste **Fehlermode**

Stellen Sie ein, wie das E/A-Modul im Fehlerfall reagiert. Wählen Sie zwischen "Aktueller Wert", "Ersatzwert" und "Letzter gültiger Wert":

- "Aktueller Wert": Das Signal wird trotz Fehler weiterhin unverändert übertragen (dabei kann es sich auch um ein simuliertes Signal handeln).
- "Ersatzwert": Ein Ersatzwert wird übertragen. Den Ersatzwert stellen Sie manuell in einem separaten Fenster ein, das Sie über die Schaltfläche **Erweitert** erreichen.
- "Letzter gültiger Wert": Der letzte gültige Wert vor Eintritt der Störung wird übertragen.

Näheres zum Fehlermode erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).



7

Schaltfläche **Erweitert**

Über diese Schaltfläche erreichen Sie ein Fenster mit weiteren Kanaleinstellungen, unter anderem für die Funktionsmodi "Betriebsmode" (Simulationswert) und "Fehlermode" (Ersatzwert). Das Fenster wird in der folgenden Abbildung näher erläutert.

8

Kontrollkästchen **Leistungsüberwachung**

Aktivieren Sie **Leistungsüberwachung**, um den feldseitigen Anschluss zu überwachen. Falls ein Fehler auftritt (z. B. Leitungsbruch oder Kurzschluss) wird der Fehler über den Statusbereich des Prozesswerts gemeldet und die über die Dropdown-Liste **Fehlermode** eingestellte Ersatzwertstrategie greift.

Alternativ können Fehler überwacht werden, indem das entsprechende Statusregister ausgelesen und ausgewertet wird.

9

Feld **Bruchverzögerung**

Dieses Feld ist nur sichtbar, wenn Sie **Leistungsüberwachung** aktiviert haben. Geben Sie die Anzahl der Messzyklen an, während derer ein Messwert fehlerfrei sein muss, bevor er als gut signalisiert wird. So können z. B. Wackelkontakte unterdrückt werden.

10

Feld **Tastverhältnis int VGS**

Dieses Feld ist nur sichtbar, wenn Sie in der Dropdown-Liste **Messmethode** "interne Vergleichsstelle" auswählen.

Geben Sie an, wie häufig die Vergleichsstellentemperatur ermittelt werden soll (im Verhältnis zur eigentlichen Thermoelement-Messung). Die Angabe wirkt sich auf die Dauer des Messzyklus aus: Je häufiger die Vergleichsstellentemperatur ermittelt wird, desto länger dauert ein Messzyklus.

Beispiel: Wenn Sie das Verhältnis 1:20 angeben, wird die Vergleichsstellentemperatur nach jeder zwanzigsten Thermoelement-Messung ermittelt.



11

Bereich **Messbereich/Skalierung**

Legen Sie die Skalierung der Messwerte fest. Die Werte in der Spalte "phys. Größe" sind nicht editierbar, da sie automatisch aus den Werten der Spalte "Abbildung" berechnet werden.

Die Abbildung auf die entsprechenden 16 Bit-Werte können Sie in der Spalte "Abbildung" selbst vornehmen.

- **Untergrenze:** Gibt den kleinsten zu übertragenden Wert an (z. B. 0 Punkte bzw. Untersteuerung).
- **Messanfang:** Gibt den Wert an, der 0% entspricht (z. B. 10000 Punkte bzw. Messbereichsanfang).
- **Messende:** Gibt den Wert an, der 100% entspricht (z. B. 50000 Punkte bzw. Messbereichsende).
- **Obergrenze:** Gibt den größten zu übertragenden Wert an (z. B. 60000 Punkte bzw. Übersteuerung).

Näheres hierzu erfahren Sie im Abschnitt "Messbereich skalieren" (siehe Kapitel 6.5.1).

12

Dropdown-Liste **Messmethode**

Stellen Sie die verwendete Messmethode ein; wählen Sie zwischen interner und externer Vergleichsstelle. Näheres hierzu erfahren Sie in den Handbüchern zur LB/FB Remote I/O Hardware.

13

Feld **Leitungswiderstand** bzw. **ext. Vergleichsstelle**

In Abhängigkeit von der gewählten **Messmethode** (siehe voriger Absatz) geben Sie in dieses Feld entweder den Leitungswiderstand (interne Vergleichsstelle) oder die Thermostat-Temperatur (externe Vergleichsstelle) ein.

Leitungswiderstand: Geben Sie bei einer internen Vergleichsstelle den Widerstandswert der Anschlussleitung ein, damit der Messfehler kompensiert werden kann.

externe Vergleichsstelle: Geben Sie bei einer externen Vergleichsstelle die Thermostat-Temperatur ein (z. B. 50°C).

14

Dropdown-Liste **Messfühler**

Wählen Sie den Sensor aus. Je nach Sensor wird automatisch die entsprechende Linearisierung verwendet. Die folgende Tabelle listet die Sensoren auf, die zusammen mit dem Temperatureingang verwendet werden können

Sensor	Messanfang (min.)	Messende (max.)
mV	-75 mV	75 mV
U	- 200 °C	600 °C
B	0 °C	1820 °C
E	-270 °C	1000 °C
T	-270 °C	400 °C
K	-200 °C	1370 °C
S	0 °C	1760 °C
R	-200 °C	900 °C
L	-50 °C	1760 °C
J	-210 °C	1200 °C
N	-210 °C	1200 °C
Pallaplat	-100 °C	1300 °C

15

Option **Temperatureinheit**

Diese Option ist nicht sichtbar, wenn Sie unter **Messfühler** "mV" gewählt haben. Wählen Sie die Temperatureinheit, in der der Messanfang und das Messende eingegeben und angezeigt werden sollen (°C oder °F).

16

Option **Netzfilter**

Wählen Sie den passenden Netzfilter, um netzbedingte Einstreuungen zu kompensieren (50 Hz und 60 Hz).

17

Feld **Notiz**

Geben Sie hier einen maximal 256 Zeichen langen, beliebigen Kommentar ein. Der Kommentar wird nur in der Datenbank gespeichert, eine Ablage in das Gerät ist nicht möglich. Der Kommentar gilt für das gesamte E/A-Modul und ist auch auf den anderen Registerkarten des Fensters sichtbar.



Fenster **Erweiterte Parameter**

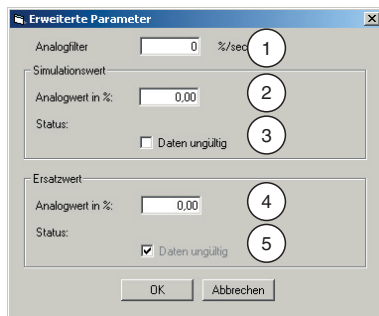


Abbildung 7.53: Fenster **Erweiterte Parameter**

- 1 Feld **Analogfilter**
- 2 Feld **Analogwert in %**
- 3 Kontrollkästchen **Daten ungültig**
- 4 Feld **Analogwert in %**
- 5 Kontrollkästchen **Daten ungültig**

Erläuterungen:

1

Feld **Analogfilter**

Falls die Eingangssignale schwanken, kann der Analogfilter zur Bedämpfung des Signals zugeschaltet werden.

Geben Sie einen Wert in % je Sekunde ein, mit dem Sie das Änderungsverhalten des Eingangswertes festlegen. Der Bezugswert ist der Messbereich (Charakteristik: Rampe, linear). Um den Filter zu deaktivieren, geben Sie den Wert "0" ein.

2

Feld **Analogwert in %** (Simulationswert)

Geben Sie den Simulationswert in % bezogen auf den Messbereich ein (-25% ... 125%). Der Simulationswert wird übertragen, wenn Sie in der Dropdown-Liste **Betriebsmode** "Simulation" gewählt haben.

3

Kontrollkästchen **Daten ungültig**

Legen Sie den Status des Simulationswerts fest. Falls Sie das Kontrollkästchen aktivieren wird der Simulationswert mit dem Status "Daten ungültig" übertragen und die Ersatzwertstrategie greift.



4

Feld **Analogwert in %** (Ersatzwert)

Geben Sie einen Ersatzwert in % bezogen auf den Messbereich ein (-25% ... 125%). Der Ersatzwert wird übertragen, wenn ein Fehler vorliegt und Sie in der Dropdown-Liste **Fehlermode** "Ersatzwert" gewählt haben.

5

Kontrollkästchen **Daten ungültig**

Der Ersatzwert für das fehlerhafte Signal wird automatisch immer mit dem Status "Daten ungültig" übertragen. Der Status ist daher auf "Daten ungültig" voreingestellt und kann nicht editiert werden.

7.14.7 Messwertanzeige verwenden

Das Fenster **Messwertanzeige anzeigen** der E/A-Module dient der Anzeige von Messwerten und Diagnoseinformationen. Wie Sie das Fenster für dieses E/A-Modul aufrufen und was die darin enthaltenen Informationen bedeuten, erfahren Sie im Abschnitt "Messwertanzeige bei analogen E/A-Modulen" (siehe Kapitel 6.4.2).



7.14.8 DMS-Messung konfigurieren

Die E/A-Module 5x02 und 4x01 können für DMS-Messungen zusammengeschaltet werden. Dabei verwenden Sie den Analogausgang 4x01, um einen Konstantstrom zu bilden und den Messeingang des Temperatureingangs 5x02, um das Millivolt-Signal der entstehenden Brückenspannung zu verarbeiten. Das Messergebnis wird über den Feldbus an die SPS oder das Leitsystem übertragen.

Für die Brückenspeisung einer 350 Ω -Brücke eignet sich ein Konstantstrom von 20 mA. Es entsteht eine Brückenspannung von 7 V. Bei einer Empfindlichkeit der Brücke von 2 mV/V entsteht eine Spannung von 14 mV bei Vollast.



E/A-Module für DMS-Messung konfigurieren

Voraussetzung: Sie haben bereits eine Projektdatei in der FDT-Rahmenapplikation angelegt. Diese Projektdatei ist geöffnet und enthält in der Projektstruktur einen Buskoppler und die E/A-Module 4x01 und 5x02. Die Kommunikation mit der Remote-I/O-Station funktioniert.

1. Setzen Sie entweder den Betriebsmode des Analogausgangs 4x01 auf "Simulation" (Gerätedaten-Fenster > Registerkarte **Kanal 1** > Dropdown-Liste **Betriebsmode**) und wählen Sie als Simulationswert 20 mA oder setzen Sie einen Festwert von 20 mA über den Feldbus.
2. Stellen Sie den Temperatureingang 5x02 auf Millivolt-Messung "mV" ein (Gerätedaten-Fenster > Registerkarte **Kanal 1** > Dropdown-Liste **Messfühler**).
3. Schalten Sie die Vergleichsstellen-Kompensation des Temperatureingangs 5x02 ab, indem Sie die Thermostat-Temperatur der externen Vergleichsstelle auf 0 °C einstellen (Gerätedaten-Fenster > Registerkarte **Kanal 1** > Feld **ext. Vergleichsstelle**).

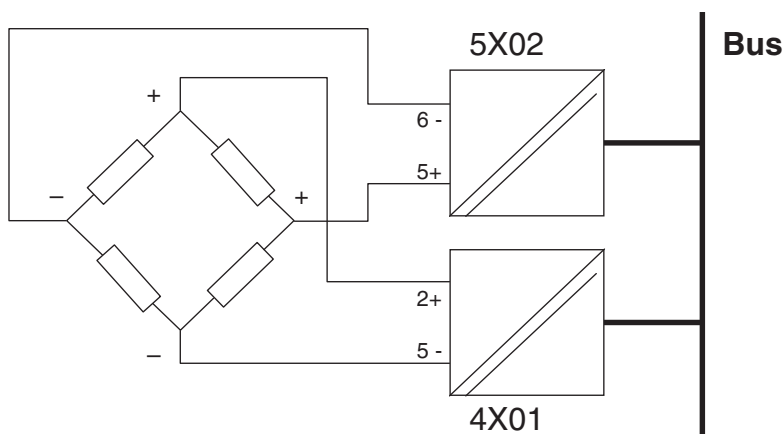


Abbildung 7.54: Beispiel: DMS-Brücke



7.15 LB 5x04 Temperatureingang

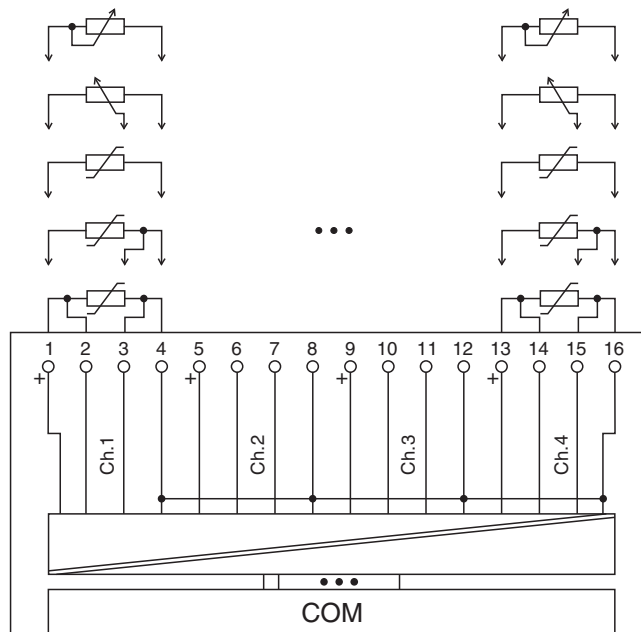


Abbildung 7.55: Blockschaltbild 5x04

- Ferngeber in 2-Leiterschaltung schließen Sie an die Klemmen 1 und 4, 5 und 8, 9 und 12, 13 und 16 an.
- Ferngeber in 3-Leiterschaltung schließen Sie an die Klemmen 1/3/4, 5/7/8, 9/11/12 und 13/15/16 an.
- Pt100-Sensoren schließen Sie in 2-, 3- und 4-Leiterschaltung an wie im Bild gezeigt.

Der Messumformer verbindet die Prozesssignale von Pt100-Sensoren in 2-, 3- oder 4-Leiterschaltung mit dem Prozessleitsystem oder der SPS. Zusätzlich können Widerstandsferngeber bis zu 10000 Ω angeschlossen werden.

Ausführungen

- LB 5004, nicht eigensicher
- LB 5104, eigensicher

Merkmale

- Modulbreite: 2 Steckplätze
- 4 Kanäle



- Messbereiche Widerstandsfühler:
 - Pt100: 18 Ω ... 390 Ω , max. 500 Ω einschließlich Leitungswiderstand
 - Pt200: 37 Ω ... 780 Ω
 - Pt500: 92 Ω ... 1952 Ω
 - Pt1000: 185 Ω ... 3905 Ω
 - Ni100: 69 Ω ... 270 Ω
 - Ni500: 345 Ω ... 1350 Ω
 - Ni1000: 690 Ω ... 2700 Ω
- Ferngeber: 0 Ω ... 10000 Ω
- Kleinste Spanne: 50 Ω oder 1/10 des Endwerts für 0,1% Genauigkeit
- Maximaler Leitungswiderstand: 50 Ω
- Temperatureinfluss: 0,025% der maximalen Spanne / 10 K
- Linearitätsfehler: 0,025% der maximalen Spanne
- Fühlerstrom: 220 μ A

Weitere Informationen finden Sie auf dem entsprechenden Datenblatt und in der Betriebsanleitung.

7.15.1 Auflösung

Temperaturen im Bereich -200°C ... 850°C werden mit einer Auflösung von 16 Bit erfasst. Der tatsächliche Messbereich wird basierend auf dieser Auflösung berechnet. Für die kleinste Spanne (0 ... 100%) ergibt sich eine Auflösung von 2500 Messpunkten, entsprechend 0,04 %.

7.15.2 Messzeit und Zykluszeit

Die modulinternen Verarbeitungszeiten sind vom eingestellten Messverfahren abhängig:

- 120 ms pro aktivem Kanal oder 480 ms für alle 4 Kanäle;
- 240 ms für die Wandlung eines Widerstandsfühler-Kanals in 3-Leiterschaltung.

Unabhängig von der Messzeit werden die Signale alle 6,5ms zum Buskoppler übertragen. Da die Werte der Kanäle nacheinander übertragen werden, werden $4 \times 6,25 \text{ ms} = 25 \text{ ms}$ benötigt, bis die Werte aller 4 Kanäle im Buskoppler vorliegen. Diese Zeit muss zur AD-Wandlungszeit addiert werden.

Zur Glättung der Eingangssignale steht ein Filter zur Verfügung.

Nach dem Download einer Konfiguration kann die Inbetriebnahme des E/A-Moduls bis zu 15 s dauern.



7.15.3 Datenübertragung

Die Datenübertragung erfolgt entsprechend der Profibus-Spezifikation.

Für den Datenaustausch ist es wichtig, dass die Master- und Slavekonfiguration gleich ist (DP-Konfigurationsstring). Die Konfigurationsparameter sind in der GSD-Datei hinterlegt.

Bei Prozessleitsystemen, die das FDT-Konzept unterstützen, können Sie den DTM einsetzen. Der DTM sorgt dafür, dass der Master alle wichtigen Informationen der jeweiligen Konfiguration erhält und automatisch angepasst wird.

Falls das Prozessleitsystem das FDT-Konzept nicht unterstützt, muss die Konfiguration im Master nachgebildet werden. Bei eingebundener GSD-Datei wird der richtige Konfigurations-Code automatisch bei der Auswahl des E/A-Moduls übernommen. Wenn die GSD-Datei nicht eingebunden werden kann, müssen die Konfigurationsparameter manuell eingegeben werden (siehe folgende Tabelle).

Die Prozessdaten werden pro Kanal als vorzeichenlose ganze Zahlen im Bereich von 0 ... 65535 übertragen.

Für die Datenübermittlung steht pro Kanal ein 16 Bit-Wort zur Verfügung. Die niederwertigsten 4 Bits sind unbedeutend für die Genauigkeit des Messwerts, weshalb sie für die Übertragung von Statusinformationen genutzt werden.

Falls die Skalierung nicht in einem Bereich von 10000 ... 50000 liegt, entfallen die Statusinformationen.

Im zyklischen Datenaustausch werden die Daten in der Reihenfolge der Kanäle übermittelt (Kanal 1, Kanal 2, usw.).



Hinweis!

Doppelt breites E/A-Modul

Doppelt breite E/A-Module belegen 2 Steckplätze. Konfigurieren Sie deshalb einen Leerplatz nach diesem E/A-Modul, außer es ist das letzte E/A-Modul einer Remote-I/O-Station (siehe Kapitel 5.9).

Der Temperatureingang hat den DP-Konfigurationscode **53**.



Gerätefunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

Temperatureingänge 5x04/5x05		
Byte	Bit	Bedeutung
Eingangs-Byte 1 (Low Byte)	0	leer
	1	Leitungsüberwachung Kanal 1 (0 = OK, 1 = Fehler)
	2	leer
	3	leer
	4	Messwert Kanal 1 (12 Bit)
	5	
	6	
	7	
Eingangs-Byte 2 (High Byte)	0-7	
gleicher Aufbau für Kanäle 2, 3 und 4; die 4 Kanäle sind auf 2 Steckplätze aufgeteilt (das E/A-Modul ist doppelt breit); insgesamt 8 Eingangs-Bytes		
Ausgangs-Bytes		ohne Ausgangsbytes

Tabelle 7.15: Gerätefunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

7.15.4 Leitungüberwachung

Das Gerät besitzt eine Funktion zur Leitungüberwachung und kann zwischen Leitungsbruch (Widerstand > 1 kΩ bei Pt100) und Kurzschluss (Widerstand < 10 Ω bei Pt100) unterscheiden. Die Leitungüberwachung ist per Software abschaltbar.

Durch die Bruchverzögerung können Messwerte nach einer Leitungsstörung erst nach einer bestimmten Zeit freigegeben werden. So wird ein ständiger Wechsel zwischen Gutbereich und Störung vermieden, z. B. bei einem Wackelkontakt.

7.15.5 Diagnose

Der Buskoppler unterstützt sowohl die DP-Diagnosefunktionen (Profibus-Standard) als auch die erweiterten Diagnosefunktionen (herstellerspezifisch). Somit sind umfangreiche Diagnosen der gesamten Remote-I/O-Station und der E/A-Module möglich. Im Modulstatusregister und im globalen Statusregister wird ein Fehler des E/A-Moduls angezeigt, wenn diese Eigenschaft in den Gerätedaten des Buskoppler eingestellt wurde.

Zusätzlich wird ein kanalbezogener Fehler angezeigt, wenn in einem der Kanäle eine Störung auftritt (mit Angabe von Steckplatz, Kanal, Ein-/Ausgangskennung, Fehlergrund).

Das Fehlerbit im Low Byte beeinflusst den Messwert nur unwesentlich. Geeignete Treiber im Master können die Diagnosebits auswerten.



7.15.6 Gerätedaten bearbeiten

Rufen Sie das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** auf (siehe "Fenster Gerätedaten bearbeiten aufrufen" auf Seite 82).

Das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** ist in mehrere Registerkarten unterteilt. Auf der ersten Registerkarte **Allgemein** stellen Sie die Parameter ein, die das ganze E/A-Modul betreffen. Weiterhin gibt es für jeden Kanal des E/A-Moduls eine Registerkarte **Kanal X** mit kanalspezifischen Parametern, wobei das "X" an dieser Stelle Platzhalter ist für die Kanalzahlen 1, 2, 3, und so weiter.

Da die kanalspezifischen Registerkarten des E/A-Moduls für jeden Kanal gleich aufgebaut sind, wird nur eine davon beschrieben.

Registerkarte **Allgemein** bearbeiten

Die Beschreibung der Registerkarte **Allgemein** finden Sie im Kapitel "Grundfunktionen der DTM-Software" (siehe Kapitel 6.3).

Registerkarte **Kanal X** bearbeiten

Auf der Registerkarte **Kanal X** bearbeiten Sie kanalspezifische Parameter und erhalten kanalspezifische Informationen. Das "X" steht hier für die Kanalnummer(n).

Für jeden Kanal des E/A-Moduls existiert eine eigene Registerkarte. Alle Kanal-Registerkarten des E/A-Moduls sind identisch aufgebaut.

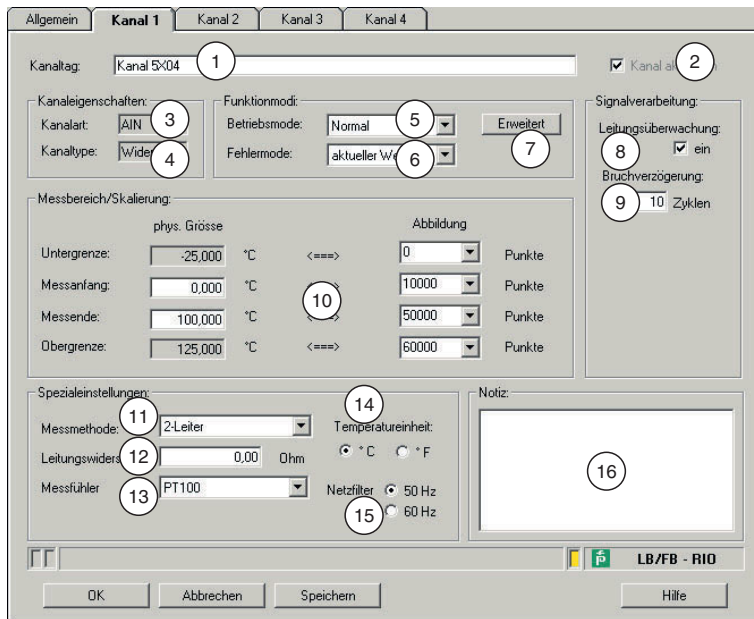


Abbildung 7.56: Registerkarte Kanal 1

- 1 Feld **Kanaltag**
- 2 Kontrollkästchen **Kanal aktiv**
- 3 Feld **Kanalart**
- 4 Feld **Kanaltyp**
- 5 Dropdown-Liste **Betriebsmode**
- 6 Dropdown-Liste **Fehlermode**
- 7 Schaltfläche **Erweitert**
- 8 Kontrollkästchen **Leitungsüberwachung**
- 9 Feld **Bruchverzögerung**
- 10 Bereich **Messbereich/Skalierung**
- 11 Dropdown-Liste **Messmethode**
- 12 Feld **Leitungswiderstand** (nur bei 2-Leiterschaltung)
- 13 Dropdown-Liste **Messfühler**
- 14 Option **Temperatureinheit** (nur bei Pt oder Ni)
- 15 Option **Netzfilter**
- 16 Feld **Notiz**

Erläuterungen:

1

Feld **Kanaltag**

Geben Sie eine eigene Bezeichnung für den Kanal ein (maximal 32 Zeichen).



2

Kontrollkästchen **Kanal aktiv**

Zeigt an, ob der Kanal aktiv ist oder nicht. Das Kontrollkästchen ist von dem Kontrollkästchen **Modul aktiv** auf der Registerkarte **Allgemein** abhängig und kann hier nicht editiert werden (siehe Kapitel 6.3).

3

Feld **Kanalart**

Zeigt die Kanalart an ("DIN" = Digital Input, "DOUT" = Digital Output, "AIN" = Analog Input, "AOUT" = Analog Output); nicht editierbar.

4

Feld **Kanaltyp**

Zeigt die Signalart an, z. B. Impuls, Strom, Widerstand, NAMUR, 24 V etc. (je nach E/A-Modul).

5

Dropdown-Liste **Betriebsmode**

Wählen Sie zwischen "Normal" (Normalbetrieb) und "Simulation" (Simulationsmodus):

- "Normal": Im Normalbetrieb kommt das Signal aus dem Feld.
- "Simulation": Im Simulationsmodus wird ein Signal simuliert. Das Signal stellen Sie in einem separaten Fenster ein, das Sie über die Schaltfläche **Erweitert** erreichen.

Näheres hierzu erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).

6

Dropdown-Liste **Fehlermode**

Stellen Sie ein, wie das E/A-Modul im Fehlerfall reagiert. Wählen Sie zwischen "Aktueller Wert", "Ersatzwert" und "Letzter gültiger Wert":

- "Aktueller Wert": Das Signal wird trotz Fehler weiterhin unverändert übertragen (dabei kann es sich auch um ein simuliertes Signal handeln).
- "Ersatzwert": Ein Ersatzwert wird übertragen. Den Ersatzwert stellen Sie manuell in einem separaten Fenster ein, das Sie über die Schaltfläche **Erweitert** erreichen.
- "Letzter gültiger Wert": Der letzte gültige Wert vor Eintritt der Störung wird übertragen.

Näheres zum Fehlermode erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).



7

Schaltfläche **Erweitert**

Über diese Schaltfläche erreichen Sie ein Fenster mit weiteren Kanaleinstellungen, unter anderem für die Funktionsmodi "Betriebsmode" (Simulationswert) und "Fehlermode" (Ersatzwert). Das Fenster wird in der folgenden Abbildung näher erläutert.

8

Kontrollkästchen **Leistungsüberwachung**

Aktivieren Sie **Leistungsüberwachung**, um den feldseitigen Anschluss zu überwachen. Falls ein Fehler auftritt (z. B. Leitungsbruch oder Kurzschluss) wird der Fehler über den Statusbereich des Prozesswerts gemeldet und die über die Dropdown-Liste **Fehlermode** eingestellte Ersatzwertstrategie greift.

Alternativ können Fehler überwacht werden, indem das entsprechende Statusregister ausgelesen und ausgewertet wird.

9

Feld **Bruchverzögerung**

Dieses Feld ist nur sichtbar, wenn Sie **Leistungsüberwachung** aktiviert haben. Geben Sie die Anzahl der Messzyklen an, während derer ein Messwert fehlerfrei sein muss, bevor er als gut signalisiert wird. So können z. B. Wackelkontakte unterdrückt werden.

10

Bereich **Messbereich/Skalierung**

Legen Sie die Skalierung der Messwerte fest. Die Werte in der Spalte "phys. Größe" sind nicht editierbar, da sie automatisch aus den Werten der Spalte "Abbildung" berechnet werden.

Die Abbildung auf die entsprechenden 16 Bit-Werte können Sie in der Spalte "Abbildung" selbst vornehmen.

- **Untergrenze:** Gibt den kleinsten zu übertragenden Wert an (z. B. 0 Punkte bzw. Untersteuerung).
- **Messanfang:** Gibt den Wert an, der 0% entspricht (z. B. 10000 Punkte bzw. Messbereichsanfang).
- **Messende:** Gibt den Wert an, der 100% entspricht (z. B. 50000 Punkte bzw. Messbereichsende).
- **Obergrenze:** Gibt den größten zu übertragenden Wert an (z. B. 60000 Punkte bzw. Übersteuerung).

Näheres hierzu erfahren Sie im Abschnitt "Messbereich skalieren" (siehe Kapitel 6.5.1).



11

Dropdown-Liste **Messmethode**

Stellen Sie die verwendete Messmethode ein; wählen Sie zwischen 2-, 3- und 4-Leiter-Schaltung. Falls Sie die 2-Leiter-Schaltung wählen, geben Sie in das Feld **Leitungswiderstand** den Leitungswiderstand ein.

12

Feld **Leitungswiderstand**

Dieses Feld ist nur sichtbar, wenn Sie in **Messmethode** die 2-Leiter-Schaltung eingestellt haben (siehe voriger Absatz).

Geben Sie den Widerstandswert der Anschlussleitung an, um den Messfehler zu kompensieren. Wie Sie den Leitungswiderstand messen, erfahren Sie z. B. in den Hardware-Handbüchern zu den LB/FB Remote I/O Bussystemen.

13

Dropdown-Liste **Messfühler**

Wählen Sie den Sensor aus. Je nach Sensor wird automatisch die entsprechende Linearisierung verwendet. Die folgende Tabelle listet die Sensoren auf, die zusammen mit dem Temperatureingang verwendet werden können

Sensor	Messanfang (min.)	Messende (max.)
Widerstand	0 Ω	10000 Ω
Pt100, Pt200, Pt500, Pt1000	- 200 °C	850 °C
Ni100, Ni500, Ni1000	- 70 °C	230 °C

14

Option **Temperatureinheit**

Diese Option ist nur editierbar, wenn Sie unter **Messfühler** einen Ptxxx- oder Nixxx-Sensor gewählt haben.

Wählen Sie die Temperatureinheit, in der der Messanfang und das Messende eingegeben und der Messwert angezeigt werden sollen (°C oder °F).

15

Option **Netzfilter**

Wählen Sie den passenden Netzfilter, um netzbedingte Einstreuungen zu kompensieren (50 Hz und 60 Hz).



16

Feld **Notiz**

Geben Sie hier einen maximal 256 Zeichen langen, beliebigen Kommentar ein. Der Kommentar wird nur in der Datenbank gespeichert, eine Ablage in das Gerät ist nicht möglich. Der Kommentar gilt für das gesamte E/A-Modul und ist auch auf den anderen Registerkarten des Fensters sichtbar.

Fenster **Erweiterte Parameter**

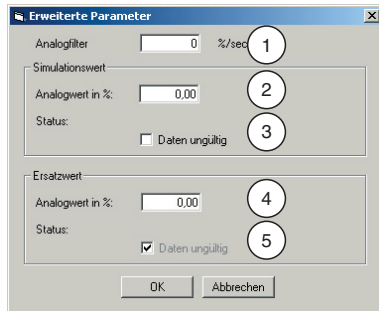


Abbildung 7.57: Fenster **Erweiterte Parameter**

- 1 Feld **Analogfilter**
- 2 Feld **Analogwert in %**
- 3 Kontrollkästchen **Daten ungültig**
- 4 Feld **Analogwert in %**
- 5 Kontrollkästchen **Daten ungültig**

Erläuterungen:

1

Feld **Analogfilter**

Falls die Eingangssignale schwanken, kann der Analogfilter zur Bedämpfung des Signals zugeschaltet werden.

Geben Sie einen Wert in % je Sekunde ein, mit dem Sie das Änderungsverhalten des Eingangswertes festlegen. Der Bezugswert ist der Messbereich (Charakteristik: Rampe, linear). Um den Filter zu deaktivieren, geben Sie den Wert "0" ein.

2

Feld **Analogwert in %** (Simulationswert)

Geben Sie den Simulationswert in % bezogen auf den Messbereich ein (-25% ... 125%). Der Simulationswert wird übertragen, wenn Sie in der Dropdown-Liste **Betriebsmode** "Simulation" gewählt haben.



3

Kontrollkästchen **Daten ungültig**

Legen Sie den Status des Simulationswerts fest. Falls Sie das Kontrollkästchen aktivieren wird der Simulationswert mit dem Status "Daten ungültig" übertragen und die Ersatzwertstrategie greift.

4

Feld **Analogwert in %** (Ersatzwert)

Geben Sie einen Ersatzwert in % bezogen auf den Messbereich ein (-25% ... 125%). Der Ersatzwert wird übertragen, wenn ein Fehler vorliegt und Sie in der Dropdown-Liste **Fehlermode** "Ersatzwert" gewählt haben.

5

Kontrollkästchen **Daten ungültig**

Der Ersatzwert für das fehlerhafte Signal wird automatisch immer mit dem Status "Daten ungültig" übertragen. Der Status ist daher auf "Daten ungültig" voreingestellt und kann nicht editiert werden.

7.15.7 Messwertanzeige verwenden

Das Fenster **Messwertanzeige anzeigen** der E/A-Module dient der Anzeige von Messwerten und Diagnoseinformationen. Wie Sie das Fenster für dieses E/A-Modul aufrufen und was die darin enthaltenen Informationen bedeuten, erfahren Sie im Abschnitt "Messwertanzeige bei analogen E/A-Modulen" (siehe Kapitel 6.4.2).



7.16 LB 5x05 Temperatureingang

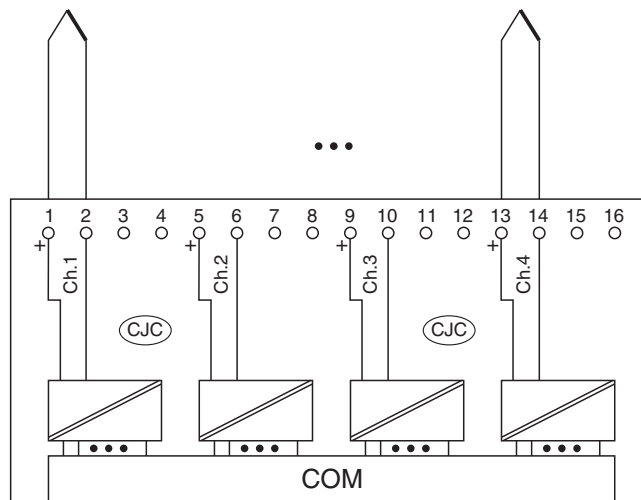


Abbildung 7.58: Blockschaltbild 5x05

- Schließen Sie die Thermoelemente oder Millivoltquellen an die Klemmen 1 und 2, 5 und 6, 9 und 10 sowie 13 und 14 an.
- Eine interne Vergleichsstelle (CJC) im Inneren des E/A-Moduls misst die Temperatur an den Klemmen.

Der Messumformer verbindet die Prozesssignale von Thermoelementen mit dem Prozessleitsystem oder der SPS. Zusätzlich können Millivoltsignale angeschlossen werden.

Ausführungen

- LB 5005, nicht eigensicher
- LB 5105, eigensicher



Merkmale

- Modulbreite: 2 Steckplätze
- 4 Kanäle
- Messbereich: -75 mV ... +75 mV ohne LFD
- Messbereich: -65 mV ... +75 mV mit LFD
- Kleinste Spanne: 5 mV für 0,1% Genauigkeit
- Thermoelement-Typen: U, B, E, T, K, S, R, L, J, N und Pallaplat.
- VST intern oder extern (Thermostat)
- Leitungsfehler: > 1 k Ω
- Linearitätsfehler: 0,01% (0 mV ... 50 mV)
- Temperatur-Koeffizient: 0,02%/10 K (0 mV ... 50 mV)

Weitere Informationen finden Sie auf dem entsprechenden Datenblatt und in der Betriebsanleitung.

7.16.1 Auflösung

Temperaturen im Bereich -200°C ... 1850°C werden mit einer Auflösung von 16 Bit erfasst. Der tatsächliche Messbereich wird basierend auf dieser Auflösung berechnet. Für die kleinste Spanne von 5 mV (0 ... 100%) ergibt sich eine Auflösung von 2500 Messpunkten, entsprechend 0,04 %.

Alle handelsüblichen Thermoelementkurven und Pallaplat werden linearisiert.

7.16.2 Messzeit und Zykluszeit

Die modulinternen Verarbeitungszeiten sind vom eingestellten Messverfahren abhängig:

- 200 ms für alle 4 Kanäle ohne Leitungsüberwachung (int./ext. Vergleichsstelle),
- 350 ms für alle 4 Kanäle mit Leitungsüberwachung (int./ext. Vergleichsstelle).

Unabhängig von der Messzeit werden die Signale alle 6,5ms zum Buskoppler übertragen. Da die Werte der Kanäle nacheinander übertragen werden, werden $4 \times 6,25 \text{ ms} = 25 \text{ ms}$ benötigt, bis die Werte aller 4 Kanäle im Buskoppler vorliegen. Diese Zeit muss zur AD-Wandlungszeit addiert werden.

Zur Glättung der Eingangssignale steht ein Filter zur Verfügung.

7.16.3 Datenübertragung

Die Datenübertragung erfolgt entsprechend der Profibus-Spezifikation.

Für den Datenaustausch ist es wichtig, dass die Master- und Slavekonfiguration gleich ist (DP-Konfigurationsstring). Die Konfigurationsparameter sind in der GSD-Datei hinterlegt. Bei Prozessleitsystemen, die das FDT-Konzept unterstützen, können Sie den DTM einsetzen. Der DTM sorgt dafür, dass der Master alle wichtigen Informationen der jeweiligen Konfiguration erhält und automatisch angepasst wird.



Falls das Prozessleitsystem das FDT-Konzept nicht unterstützt, muss die Konfiguration im Master nachgebildet werden. Bei eingebundener GSD-Datei wird der richtige Konfigurations-Code automatisch bei der Auswahl des E/A-Moduls übernommen. Wenn die GSD-Datei nicht eingebunden werden kann, müssen die Konfigurationsparameter manuell eingegeben werden (siehe folgende Tabelle).

Die Prozessdaten werden pro Kanal als vorzeichenlose ganze Zahlen im Bereich von 0 ... 65535 übertragen.

Für die Datenübermittlung steht pro Kanal ein 16 Bit-Wort zur Verfügung. Die niederwertigsten 4 Bits sind unbedeutend für die Genauigkeit des Messwerts, weshalb sie für die Übertragung von Statusinformationen genutzt werden.

Falls die Skalierung nicht in einem Bereich von 10000 ... 50000 liegt, entfallen die Statusinformationen.

Im zyklischen Datenaustausch werden die Daten in der Reihenfolge der Kanäle übermittelt (Kanal 1, Kanal 2, usw.).



Hinweis!

Doppelt breites E/A-Modul

Doppelt breite E/A-Module belegen 2 Steckplätze. Konfigurieren Sie deshalb einen Leerplatz nach diesem E/A-Modul, außer es ist das letzte E/A-Modul einer Remote-I/O-Station (siehe Kapitel 5.9).

Der Temperatureingang hat den DP-Konfigurationscode **53**.

Gerätefunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

Temperatureingänge 5x04/5x05		
Byte	Bit	Bedeutung
Eingangs-Byte 1 (Low Byte)	0	leer
	1	Leitungsüberwachung Kanal 1 (0 = OK, 1 = Fehler)
	2	leer
	3	leer
	4	Messwert Kanal 1 (12 Bit)
	5	
	6	
	7	
Eingangs-Byte 2 (High Byte)	0-7	
gleicher Aufbau für Kanäle 2, 3 und 4; die 4 Kanäle sind auf 2 Steckplätze aufgeteilt (das E/A-Modul ist doppelt breit); insgesamt 8 Eingangs-Bytes		
Ausgangs-Bytes		ohne Ausgangsbytes

Tabelle 7.16: Gerätefunktion - Bitanordnung im Datentelegramm



7.16.4 Leitungsüberwachung

Das Gerät besitzt eine Funktion zur Leitungsüberwachung und kann einen Leitungsbruch erkennen. Die Leitungsüberwachung ist per Software abschaltbar.

Durch die Bruchverzögerung können Messwerte nach einer Leitungsstörung erst nach einer bestimmten Zeit freigegeben werden. So wird ein ständiger Wechsel zwischen Gutbereich und Störung vermieden, z. B. bei einem Wackelkontakt.

- Bei externer VST: 0 ... 250 x 160 ms
- Bei interner VST: 0 ... 250 x 240 ms.

7.16.5 Diagnose

Der Buskoppler unterstützt sowohl die DP-Diagnosefunktionen (Profibus-Standard) als auch die erweiterten Diagnosefunktionen (herstellerspezifisch). Somit sind umfangreiche Diagnosen der gesamten Remote-I/O-Station und der E/A-Module möglich.

Im Modulstatusregister und im globalen Statusregister wird ein Fehler des E/A-Moduls angezeigt, wenn diese Eigenschaft in den Gerätedaten des Buskoppler eingestellt wurde.

Zusätzlich wird ein kanalbezogener Fehler angezeigt, wenn in einem der Kanäle eine Störung auftritt (mit Angabe von Steckplatz, Kanal, Ein-/Ausgangskennung, Fehlergrund).

Das Fehlerbit im Low Byte beeinflusst den Messwert nur unwesentlich. Geeignete Treiber im Master können die Diagnosebits auswerten.

7.16.6 Gerätedaten bearbeiten

Rufen Sie das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** auf (siehe "Fenster Gerätedaten bearbeiten aufrufen" auf Seite 82).

Das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** ist in mehrere Registerkarten unterteilt. Auf der ersten Registerkarte **Allgemein** stellen Sie die Parameter ein, die das ganze E/A-Modul betreffen. Weiterhin gibt es für jeden Kanal des E/A-Moduls eine Registerkarte **Kanal X** mit kanalspezifischen Parametern, wobei das "X" an dieser Stelle Platzhalter ist für die Kanalzahlen 1, 2, 3, und so weiter.

Da die kanalspezifischen Registerkarten des E/A-Moduls für jeden Kanal gleich aufgebaut sind, wird nur eine davon beschrieben.

Registerkarte **Allgemein** bearbeiten

Die Beschreibung der Registerkarte **Allgemein** finden Sie im Kapitel "Grundfunktionen der DTM-Software" (siehe Kapitel 6.3).

Registerkarte **Kanal X** bearbeiten

Auf der Registerkarte **Kanal X** bearbeiten Sie kanalspezifische Parameter und erhalten kanalspezifische Informationen. Das "X" steht hier für die Kanalnummer(n).

Für jeden Kanal des E/A-Moduls existiert eine eigene Registerkarte. Alle Kanal-Registerkarten des E/A-Moduls sind identisch aufgebaut.

Abbildung 7.59: Registerkarte **Kanal 1**

- 1 Feld **Kanaltag**
- 2 Kontrollkästchen **Kanal aktiv**
- 3 Feld **Kanalart**
- 4 Feld **Kanaltyp**
- 5 Dropdown-Liste **Betriebsmode**
- 6 Dropdown-Liste **Fehlermode**
- 7 Schaltfläche **Erweitert**
- 8 Kontrollkästchen **Leitungsüberwachung**
- 9 Feld **Bruchverzögerung**
- 10 Bereich **Messbereich/Skalierung**
- 11 Dropdown-Liste **Messmethode**
- 12 Feld **ext. Vergleichsstelle** (bei ext. VST)
- 13 Dropdown-Liste **Messfühler**
- 14 Option **Temperatureinheit** (nicht bei mV-Messung)
- 15 Feld **Notiz**



Erläuterungen:

1

Feld **Kanaltag**

Geben Sie eine eigene Bezeichnung für den Kanal ein (maximal 32 Zeichen).

2

Kontrollkästchen **Kanal aktiv**

Zeigt an, ob der Kanal aktiv ist oder nicht. Das Kontrollkästchen ist von dem Kontrollkästchen **Modul aktiv** auf der Registerkarte **Allgemein** abhängig und kann hier nicht editiert werden (siehe Kapitel 6.3).

3

Feld **Kanalart**

Zeigt die Kanalart an ("DIN" = Digital Input, "DOUT" = Digital Output, "AIN" = Analog Input, "AOUT" = Analog Output); nicht editierbar.

4

Feld **Kanaltyp**

Zeigt die Signalart an, z. B. Impuls, Strom, Widerstand, NAMUR, 24 V etc. (je nach E/A-Modul).

5

Dropdown-Liste **Betriebsmode**

Wählen Sie zwischen "Normal" (Normalbetrieb) und "Simulation" (Simulationsmodus):

- "Normal": Im Normalbetrieb kommt das Signal aus dem Feld.
- "Simulation": Im Simulationsmodus wird ein Signal simuliert. Das Signal stellen Sie in einem separaten Fenster ein, das Sie über die Schaltfläche **Erweitert** erreichen.

Näheres hierzu erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).



6

Dropdown-Liste **Fehlermode**

Stellen Sie ein, wie das E/A-Modul im Fehlerfall reagiert. Wählen Sie zwischen "Aktueller Wert", "Ersatzwert" und "Letzter gültiger Wert":

- "Aktueller Wert": Das Signal wird trotz Fehler weiterhin unverändert übertragen (dabei kann es sich auch um ein simuliertes Signal handeln).
- "Ersatzwert": Ein Ersatzwert wird übertragen. Den Ersatzwert stellen Sie manuell in einem separaten Fenster ein, das Sie über die Schaltfläche **Erweitert** erreichen.
- "Letzter gültiger Wert": Der letzte gültige Wert vor Eintritt der Störung wird übertragen.

Näheres zum Fehlermode erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).

7

Schaltfläche **Erweitert**

Über diese Schaltfläche erreichen Sie ein Fenster mit weiteren Kanaleinstellungen, unter anderem für die Funktionsmodi "Betriebsmode" (Simulationswert) und "Fehlermode" (Ersatzwert). Das Fenster wird in der folgenden Abbildung näher erläutert.

8

Kontrollkästchen **Leitungsüberwachung**

Aktivieren Sie **Leitungsüberwachung**, um den feldseitigen Anschluss zu überwachen. Falls ein Fehler auftritt (z. B. Leitungsbruch oder Kurzschluss) wird der Fehler über den Statusbereich des Prozesswerts gemeldet und die über die Dropdown-Liste **Fehlermode** eingestellte Ersatzwertstrategie greift.

Alternativ können Fehler überwacht werden, indem das entsprechende Statusregister ausgelesen und ausgewertet wird.

9

Feld **Bruchverzögerung**

Dieses Feld ist nur sichtbar, wenn Sie **Leitungsüberwachung** aktiviert haben. Geben Sie die Anzahl der Messzyklen an, während derer ein Messwert fehlerfrei sein muss, bevor er als gut signalisiert wird. So können z. B. Wackelkontakte unterdrückt werden.



10

Bereich **Messbereich/Skalierung**

Legen Sie die Skalierung der Messwerte fest. Die Werte in der Spalte "phys. Größe" sind nicht editierbar, da sie automatisch aus den Werten der Spalte "Abbildung" berechnet werden.

Die Abbildung auf die entsprechenden 16 Bit-Werte können Sie in der Spalte "Abbildung" selbst vornehmen.

- **Untergrenze:** Gibt den kleinsten zu übertragenden Wert an (z. B. 0 Punkte bzw. Untersteuerung).
- **Messanfang:** Gibt den Wert an, der 0% entspricht (z. B. 10000 Punkte bzw. Messbereichsanfang).
- **Messende:** Gibt den Wert an, der 100% entspricht (z. B. 50000 Punkte bzw. Messbereichsende).
- **Obergrenze:** Gibt den größten zu übertragenden Wert an (z. B. 60000 Punkte bzw. Übersteuerung).

Näheres hierzu erfahren Sie im Abschnitt "Messbereich skalieren" (siehe Kapitel 6.5.1).

11

Dropdown-Liste **Messmethode**

Stellen Sie die verwendete Messmethode ein; wählen Sie zwischen interner und externer Vergleichsstelle. Näheres hierzu erfahren Sie in den Handbüchern zur LB/FB Remote I/O Hardware.



Hinweis!

Interne Vergleichsstelle eingebaut

Bei den E/A-Modulen 5x05 ist die Vergleichsstelle fest eingebaut. Sie misst die Temperatur an den Klemmen im Inneren des E/A-Moduls.

12

Feld **ext. Vergleichsstelle**

Dieses Feld ist nur sichtbar, wenn Sie in **Messmethode** "externe Vergleichsstelle" gewählt haben.

Geben Sie die Thermostat-Temperatur einer externen Vergleichsstelle ein (z. B. 50°C).

13

Dropdown-Liste **Messfühler**

Wählen Sie den Sensor aus. Je nach Sensor wird automatisch die entsprechende Linearisierung verwendet. Die folgende Tabelle listet die Sensoren auf, die zusammen mit dem Temperatureingang verwendet werden können



Sensor	Messanfang (min.)	Messende (max.)
mV	-70 mV	70 mV
U	- 200 °C	600 °C
B	0 °C	1820 °C
E	-270 °C	1000 °C
T	-270 °C	400 °C
K	-200 °C	1370 °C
S	0 °C	1760 °C
R	-200 °C	900 °C
L	-50 °C	1760 °C
J	-210 °C	1200 °C
N	-210 °C	1200 °C
Pallaplat	-100 °C	1300 °C

14

Option **Temperatureinheit**

Diese Option ist nicht sichtbar, wenn Sie unter **Messfühler** "mV" gewählt haben.
Wählen Sie die Temperatureinheit, in der der Messanfang und das Messende eingegeben und angezeigt werden sollen (°C oder °F).

15

Feld **Notiz**

Geben Sie hier einen maximal 256 Zeichen langen, beliebigen Kommentar ein. Der Kommentar wird nur in der Datenbank gespeichert, eine Ablage in das Gerät ist nicht möglich. Der Kommentar gilt für das gesamte E/A-Modul und ist auch auf den anderen Registerkarten des Fensters sichtbar.

Fenster **Erweiterte Parameter**



Abbildung 7.60: Fenster **Erweiterte Parameter**

- 1 Feld **Analogfilter**
- 2 Feld **Analogwert in %**
- 3 Kontrollkästchen **Daten ungültig**
- 4 Feld **Analogwert in %**
- 5 Kontrollkästchen **Daten ungültig**

Erläuterungen:

1

Feld **Analogfilter**

Falls die Eingangssignale schwanken, kann der Analogfilter zur Bedämpfung des Signals zugeschaltet werden.

Geben Sie einen Wert in % je Sekunde ein, mit dem Sie das Änderungsverhalten des Eingangswertes festlegen. Der Bezugswert ist der Messbereich (Charakteristik: Rampe, linear). Um den Filter zu deaktivieren, geben Sie den Wert "0" ein.

2

Feld **Analogwert in %** (Simulationswert)

Geben Sie den Simulationswert in % bezogen auf den Messbereich ein (-25% ... 125%). Der Simulationswert wird übertragen, wenn Sie in der Dropdown-Liste **Betriebsmode** "Simulation" gewählt haben.

3

Kontrollkästchen **Daten ungültig**

Legen Sie den Status des Simulationswerts fest. Falls Sie das Kontrollkästchen aktivieren wird der Simulationswert mit dem Status "Daten ungültig" übertragen und die Ersatzwertstrategie greift.



4

Feld **Analogwert in %** (Ersatzwert)

Geben Sie einen Ersatzwert in % bezogen auf den Messbereich ein (-25% ... 125%). Der Ersatzwert wird übertragen, wenn ein Fehler vorliegt und Sie in der Dropdown-Liste **Fehlermode** "Ersatzwert" gewählt haben.

5

Kontrollkästchen **Daten ungültig**

Der Ersatzwert für das fehlerhafte Signal wird automatisch immer mit dem Status "Daten ungültig" übertragen. Der Status ist daher auf "Daten ungültig" voreingestellt und kann nicht editiert werden.

7.16.7 Messwertanzeige verwenden

Das Fenster **Messwertanzeige anzeigen** der E/A-Module dient der Anzeige von Messwerten und Diagnoseinformationen. Wie Sie das Fenster für dieses E/A-Modul aufrufen und was die darin enthaltenen Informationen bedeuten, erfahren Sie im Abschnitt "Messwertanzeige bei analogen E/A-Modulen" (siehe Kapitel 6.4.2).



7.17 LB 5x06 Spannungseingang

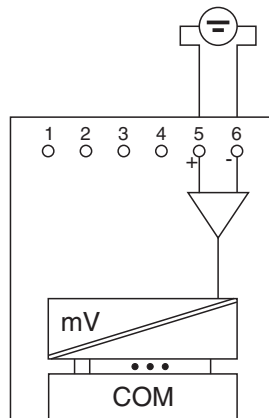


Abbildung 7.61: Blockschaltbild 5x06

- Schließen Sie Spannungsquelle an die Klemmen 5 (+) und 6 (-) an.
Der Spannungseingang verbindet die Prozesssignale von Gleichspannungsmessumformern mit dem Prozessleitsystem oder der SPS.

Ausführungen

- LB 5006, nicht eigensicher
- LB 5106, eigensicher

Merkmale

- Modulbreite: 1 Steckplatz
- 1 Kanal
- Messbereich: 0 V ... 10 V
- Kleinste Spanne: 100 mV
- Linearitätsfehler: 0,1%
- Eingangswiderstand: 100 k Ω

Weitere Informationen finden Sie auf dem entsprechenden Datenblatt und in der Betriebsanleitung.

7.17.1 Auflösung

Spannungen im Bereich 0 V ... 10 V werden mit einer Auflösung von 16 Bit erfasst. Der tatsächliche Messbereich wird basierend auf dieser Auflösung berechnet.

Für die kleinste Spanne von 100 mV (0 ... 100%) ergibt sich eine Auflösung von 2500 Messpunkten, was einer Genauigkeit von 0,04% entspricht.



7.17.2 Messzeit und Zykluszeit

Die modulinterne Verarbeitungszeit beträgt 100 ms.

Unabhängig von der Messzeit werden die Signale alle 6,5 ms zum Buskoppler übertragen. Zur Glättung der Eingangssignale steht ein Filter zur Verfügung.

7.17.3 Datenübertragung

Die Datenübertragung erfolgt entsprechend der Profibus-Spezifikation.

Für den Datenaustausch ist es wichtig, dass die Master- und Slavekonfiguration gleich ist (DP-Konfigurationsstring). Die Konfigurationsparameter sind in der GSD-Datei hinterlegt. Bei Prozessleitsystemen, die das FDT-Konzept unterstützen, können Sie den DTM einsetzen. Der DTM sorgt dafür, dass der Master alle wichtigen Informationen der jeweiligen Konfiguration erhält und automatisch angepasst wird.

Falls das Prozessleitsystem das FDT-Konzept nicht unterstützt, muss die Konfiguration im Master nachgebildet werden. Bei eingebundener GSD-Datei wird der richtige Konfigurations-Code automatisch bei der Auswahl des E/A-Moduls übernommen. Wenn die GSD-Datei nicht eingebunden werden kann, müssen die Konfigurationsparameter manuell eingegeben werden (siehe folgende Tabelle).

Die Prozessdaten werden pro Kanal als vorzeichenlose ganze Zahlen im Bereich von 0 ... 65535 übertragen.

Für die Datenübermittlung steht pro Kanal ein 16 Bit-Wort zur Verfügung, von dem die höchstwertigen 12 Bit verwendet werden.

Der Temperatureingang hat den DP-Konfigurationscode **50**.

Gerätefunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

Temperatureingang 5x06		
Byte	Bit	Bedeutung
Eingangs-Byte 1 (Low Byte)	0	leer
	1	leer
	2	leer
	3	leer
	4	Messwert (12 Bit)
	5	
	6	
	7	
Eingangs-Byte 2 (High Byte)	0-7	
Ausgangs-Bytes		ohne Ausgangsbytes

Tabelle 7.17: Gerätefunktion - Bitanordnung im Datentelegramm



7.17.4 Leitungsüberwachung

Die Funktion "Leitungsüberwachung" wird nicht unterstützt.

7.17.5 Diagnose

Der Buskoppler unterstützt sowohl die DP-Diagnosefunktionen (Profibus-Standard) als auch die erweiterten Diagnosefunktionen (herstellerspezifisch). Somit sind umfangreiche Diagnosen der gesamten Remote-I/O-Station und der E/A-Module möglich. Im Modulstatusregister und im globalen Statusregister wird ein Fehler des E/A-Moduls angezeigt, wenn diese Eigenschaft in den Gerätedaten des Buskoppler eingestellt wurde.

7.17.6 Gerätedaten bearbeiten

Rufen Sie das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** auf (siehe "Fenster Gerätedaten bearbeiten aufrufen" auf Seite 82).

Das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** ist in mehrere Registerkarten unterteilt. Auf der ersten Registerkarte **Allgemein** stellen Sie die Parameter ein, die das ganze E/A-Modul betreffen. Weiterhin gibt es für jeden Kanal des E/A-Moduls eine Registerkarte **Kanal X** mit kanalspezifischen Parametern, wobei das "X" an dieser Stelle Platzhalter ist für die Kanalzahlen 1, 2, 3, und so weiter.

Da die kanalspezifischen Registerkarten des E/A-Moduls für jeden Kanal gleich aufgebaut sind, wird nur eine davon beschrieben.

Registerkarte **Allgemein** bearbeiten

Die Beschreibung der Registerkarte **Allgemein** finden Sie im Kapitel "Grundfunktionen der DTM-Software" (siehe Kapitel 6.3).

Registerkarte **Kanal X** bearbeiten

Auf der Registerkarte **Kanal X** bearbeiten Sie kanalspezifische Parameter und erhalten kanalspezifische Informationen. Das "X" steht hier für die Kanalnummer(n). Für jeden Kanal des E/A-Moduls existiert eine eigene Registerkarte. Alle Kanal-Registerkarten des E/A-Moduls sind identisch aufgebaut.

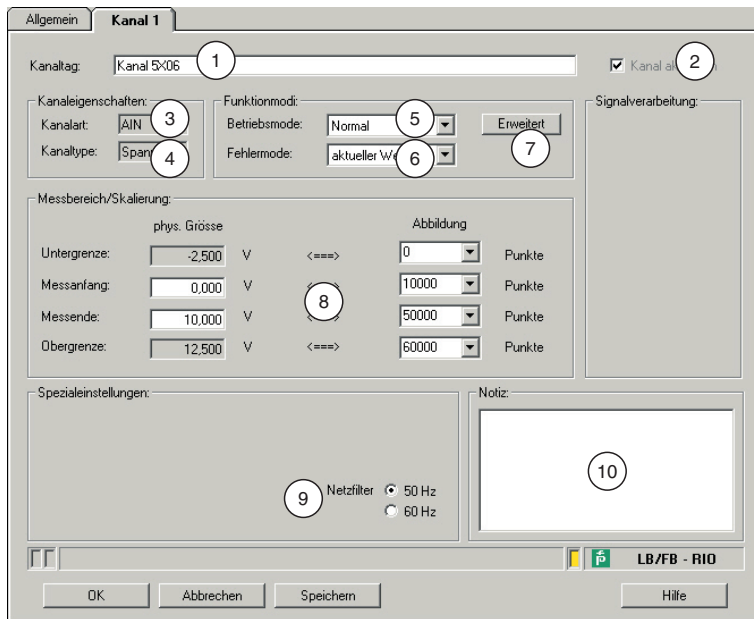


Abbildung 7.62: Registerkarte **Kanal 1**

- 1 Feld **Kanaltag**
- 2 Kontrollkästchen **Kanal aktiv**
- 3 Feld **Kanalart**
- 4 Feld **Kanaltyp**
- 5 Dropdown-Liste **Betriebsmode**
- 6 Dropdown-Liste **Fehlermode**
- 7 Schaltfläche **Erweitert**
- 8 Bereich **Messbereich/Skalierung**
- 9 Option **Netzfilter**
- 10 Feld **Notiz**

Erläuterungen:

1

Geben Sie eine eigene Bezeichnung für den Kanal ein (maximal 32 Zeichen).

2

Kontrollkästchen **Kanal aktiv**

Zeigt an, ob der Kanal aktiv ist oder nicht. Das Kontrollkästchen ist von dem Kontrollkästchen **Modul aktiv** auf der Registerkarte **Allgemein** abhängig und kann hier nicht editiert werden (siehe Kapitel 6.3).



3

Feld **Kanalart**

Zeigt die Kanalart an ("DIN" = Digital Input, "DOUT" = Digital Output, "AIN" = Analog Input, "AOUT" = Analog Output); nicht editierbar.

4

Feld **Kanaltyp**

Zeigt die Signalart an, z. B. Impuls, Strom, Widerstand, NAMUR, 24 V etc. (je nach E/A-Modul).

5

Dropdown-Liste **Betriebsmode**

Wählen Sie zwischen "Normal" (Normalbetrieb) und "Simulation" (Simulationsmodus):

- "Normal": Im Normalbetrieb kommt das Signal aus dem Feld.
- "Simulation": Im Simulationsmodus wird ein Signal simuliert. Das Signal stellen Sie in einem separaten Fenster ein, das Sie über die Schaltfläche **Erweitert** erreichen.

Näheres hierzu erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).

6

Dropdown-Liste **Fehlermode**

Stellen Sie ein, wie das E/A-Modul im Fehlerfall reagiert. Wählen Sie zwischen "Aktueller Wert", "Ersatzwert" und "Letzter gültiger Wert":

- "Aktueller Wert": Das Signal wird trotz Fehler weiterhin unverändert übertragen (dabei kann es sich auch um ein simuliertes Signal handeln).
- "Ersatzwert": Ein Ersatzwert wird übertragen. Den Ersatzwert stellen Sie manuell in einem separaten Fenster ein, das Sie über die Schaltfläche **Erweitert** erreichen.
- "Letzter gültiger Wert": Der letzte gültige Wert vor Eintritt der Störung wird übertragen.

Näheres zum Fehlermode erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).

7

Schaltfläche **Erweitert**

Über diese Schaltfläche erreichen Sie ein Fenster mit weiteren Kanaleinstellungen, unter anderem für die Funktionsmodi "Betriebsmode" (Simulationswert) und "Fehlermode" (Ersatzwert). Das Fenster wird in der folgenden Abbildung näher erläutert.



8

Bereich **Messbereich/Skalierung**

Legen Sie die Skalierung der Messwerte fest. Die Werte in der Spalte "phys. Größe" sind nicht editierbar, da sie automatisch aus den Werten der Spalte "Abbildung" berechnet werden.

Die Abbildung auf die entsprechenden 16 Bit-Werte können Sie in der Spalte "Abbildung" selbst vornehmen.

- **Untergrenze:** Gibt den kleinsten zu übertragenden Wert an (z. B. 0 Punkte bzw. Untersteuerung).
- **Messanfang:** Gibt den Wert an, der 0% entspricht (z. B. 10000 Punkte bzw. Messbereichsanfang).
- **Messende:** Gibt den Wert an, der 100% entspricht (z. B. 50000 Punkte bzw. Messbereichsende).
- **Obergrenze:** Gibt den größten zu übertragenden Wert an (z. B. 60000 Punkte bzw. Übersteuerung).

Näheres hierzu erfahren Sie im Abschnitt "Messbereich skalieren" (siehe Kapitel 6.5.1).

9

Option **Netzfilter**

Wählen Sie den passenden Netzfilter, um netzbedingte Einstreuungen zu kompensieren (50 Hz und 60 Hz).

10

Feld **Notiz**

Geben Sie hier einen maximal 256 Zeichen langen, beliebigen Kommentar ein. Der Kommentar wird nur in der Datenbank gespeichert, eine Ablage in das Gerät ist nicht möglich. Der Kommentar gilt für das gesamte E/A-Modul und ist auch auf den anderen Registerkarten des Fensters sichtbar.

Fenster **Erweiterte Parameter**

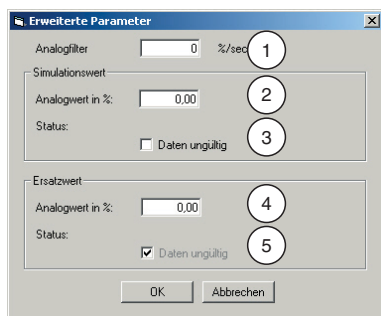


Abbildung 7.63: Fenster **Erweiterte Parameter**

- 1 Feld **Analogfilter**
- 2 Feld **Analogwert in %**
- 3 Kontrollkästchen **Daten ungültig**
- 4 Feld **Analogwert in %**
- 5 Kontrollkästchen **Daten ungültig**

Erläuterungen:

1

Feld **Analogfilter**

Falls die Eingangssignale schwanken, kann der Analogfilter zur Bedämpfung des Signals zugeschaltet werden.

Geben Sie einen Wert in % je Sekunde ein, mit dem Sie das Änderungsverhalten des Eingangswertes festlegen. Der Bezugswert ist der Messbereich (Charakteristik: Rampe, linear). Um den Filter zu deaktivieren, geben Sie den Wert "0" ein.

2

Feld **Analogwert in %** (Simulationswert)

Geben Sie den Simulationswert in % bezogen auf den Messbereich ein (-25% ... 125%). Der Simulationswert wird übertragen, wenn Sie in der Dropdown-Liste **Betriebsmode** "Simulation" gewählt haben.

3

Kontrollkästchen **Daten ungültig**

Legen Sie den Status des Simulationswerts fest. Falls Sie das Kontrollkästchen aktivieren wird der Simulationswert mit dem Status "Daten ungültig" übertragen und die Ersatzwertstrategie greift.



4

Feld **Analogwert in %** (Ersatzwert)

Geben Sie einen Ersatzwert in % bezogen auf den Messbereich ein (-25% ... 125%). Der Ersatzwert wird übertragen, wenn ein Fehler vorliegt und Sie in der Dropdown-Liste **Fehlermode** "Ersatzwert" gewählt haben.

5

Kontrollkästchen **Daten ungültig**

Der Ersatzwert für das fehlerhafte Signal wird automatisch immer mit dem Status "Daten ungültig" übertragen. Der Status ist daher auf "Daten ungültig" voreingestellt und kann nicht editiert werden.

7.17.7 Messwertanzeige verwenden

Das Fenster **Messwertanzeige anzeigen** der E/A-Module dient der Anzeige von Messwerten und Diagnoseinformationen. Wie Sie das Fenster für dieses E/A-Modul aufrufen und was die darin enthaltenen Informationen bedeuten, erfahren Sie im Abschnitt "Messwertanzeige bei analogen E/A-Modulen" (siehe Kapitel 6.4.2).



7.18 LB 6101 Relaisausgang

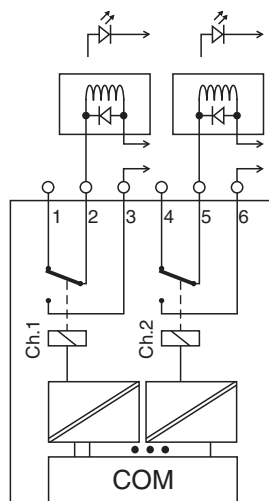


Abbildung 7.64: Blockschaltbild 6x01

Mit dem Relaisausgang können potenzialfreie Kontakte aus dem Prozessleitsystem oder der SPS angesteuert werden. Er eignet sich z. B. für folgende Aufgabenstellungen:

- Ansteuern von Lampen oder akustischen Signalgebern,
- Schalten von Ex-d-Ventilen oder Schützen.

Ausführungen

- LB 6101, nicht eigensicher

Merkmale

- Modulbreite: 1 Steckplatz
- 2 Kanäle, nicht eigensicher
- Je ein Wechsler pro Kanal
- Schaltvermögen: 24 V DC/AC/1 A
- Ohmsche Last: 30 W/30 VA
- max. Spannung 30 V DC/AC

Weitere Informationen finden Sie auf dem entsprechenden Datenblatt und in der Betriebsanleitung.

7.18.1 Messzeit und Zykluszeit

Die Ansprechzeit des Relaisausgangs beträgt 20 ms. Diese Zeit ist jedoch abhängig von der Zykluszeit des Datenverkehrs auf dem Bus.

Unabhängig von der Messzeit werden die Signale alle 6,5 ms zum Buskoppler übertragen.



7.18.2 Datenübertragung

Die Datenübertragung erfolgt entsprechend der Profibus-Spezifikation.

Für den Datenaustausch ist es wichtig, dass die Master- und Slavekonfiguration gleich ist (DP-Konfigurationsstring). Die Konfigurationsparameter sind in der GSD-Datei hinterlegt. Bei Prozessleitsystemen, die das FDT-Konzept unterstützen, können Sie den DTM einsetzen. Der DTM sorgt dafür, dass der Master alle wichtigen Informationen der jeweiligen Konfiguration erhält und automatisch angepasst wird.

Falls das Prozessleitsystem das FDT-Konzept nicht unterstützt, muss die Konfiguration im Master nachgebildet werden. Bei eingebundener GSD-Datei wird der richtige Konfigurations-Code automatisch bei der Auswahl des E/A-Moduls übernommen. Wenn die GSD-Datei nicht eingebunden werden kann, müssen die Konfigurationsparameter manuell eingegeben werden (siehe folgende Tabelle).

Der Relaisausgang hat den DP-Konfigurationscode **20**.

Gerätefunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

Relaisausgang 6x01		
Byte	Bit	Bedeutung
Eingangs-Bytes		ohne Eingangs-Bytes
Ausgangs-Byte 1	0	Ausgang Kanal 1
	1	Ausgang Kanal 2
	2	leer
	3	leer
	4	leer
	5	leer
	6	leer
	7	leer

Tabelle 7.18: Gerätefunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

7.18.3 Leitungsüberwachung

Die Funktion "Leitungsüberwachung" wird nicht unterstützt.

7.18.4 Diagnose

Der Buskoppler unterstützt sowohl die DP-Diagnosefunktionen (Profibus-Standard) als auch die erweiterten Diagnosefunktionen (herstellerspezifisch). Somit sind umfangreiche Diagnosen der gesamten Remote-I/O-Station und der E/A-Module möglich.

Im Modulstatusregister und im globalen Statusregister wird ein Fehler des E/A-Moduls angezeigt, wenn diese Eigenschaft in den Gerätedaten des Buskoppler eingestellt wurde.



7.18.5 Gerätedaten bearbeiten

Rufen Sie das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** auf (siehe "Fenster Gerätedaten bearbeiten aufrufen" auf Seite 82).

Das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** ist in mehrere Registerkarten unterteilt. Auf der ersten Registerkarte **Allgemein** stellen Sie die Parameter ein, die das ganze E/A-Modul betreffen. Weiterhin gibt es für jeden Kanal des E/A-Moduls eine Registerkarte **Kanal X** mit kanalspezifischen Parametern, wobei das "X" an dieser Stelle Platzhalter ist für die Kanalzahlen 1, 2, 3, und so weiter.

Da die kanalspezifischen Registerkarten des E/A-Moduls für jeden Kanal gleich aufgebaut sind, wird nur eine davon beschrieben.

Registerkarte **Allgemein** bearbeiten

Die Beschreibung der Registerkarte **Allgemein** finden Sie im Kapitel "Grundfunktionen der DTM-Software" (siehe Kapitel 6.3).



Registerkarte **Kanal X** bearbeiten

Auf der Registerkarte **Kanal X** bearbeiten Sie kanalspezifische Parameter und erhalten kanalspezifische Informationen. Das "X" steht hier für die Kanalnummer(n).

Für jeden Kanal des E/A-Moduls existiert eine eigene Registerkarte. Alle Kanal-Registerkarten des E/A-Moduls sind identisch aufgebaut.

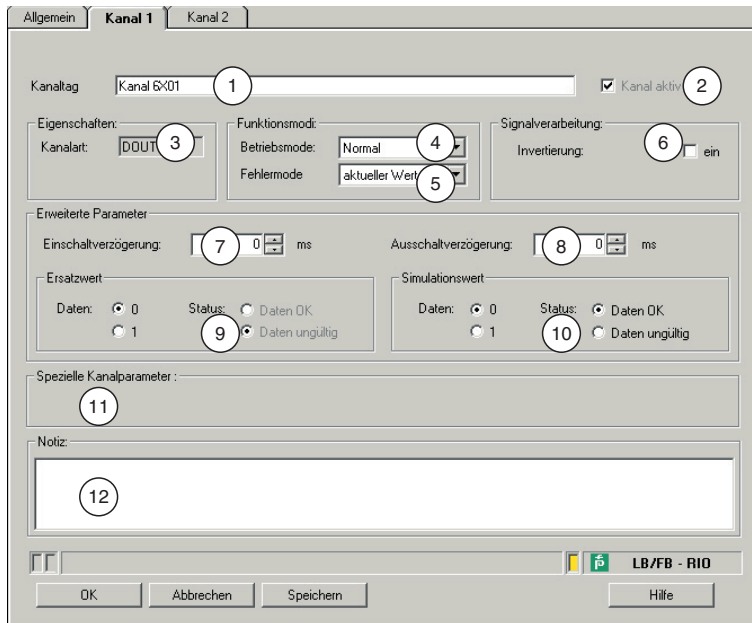


Abbildung 7.65: Registerkarte **Kanal 1**

- 1 Feld **Kanaltag**
- 2 Kontrollkästchen **Kanal aktiv**
- 3 Feld **Kanalart**
- 4 Dropdown-Liste **Betriebsmode**
- 5 Dropdown-Liste **Fehlermode**
- 6 Kontrollkästchen **Invertierung**
- 7 Feld **Einschaltverzögerung**
- 8 Feld **Ausschaltverzögerung**
- 9 Bereich **Ersatzwert**
- 10 Bereich **Simulationswert**
- 11 Bereich **Spezielle Kanalparameter**
- 12 Feld **Notiz**

Erläuterungen:

1

Geben Sie eine eigene Bezeichnung für den Kanal ein (maximal 32 Zeichen).



2

Kontrollkästchen **Kanal aktiv**

Zeigt an, ob der Kanal aktiv ist oder nicht. Das Kontrollkästchen ist von dem Kontrollkästchen **Modul aktiv** auf der Registerkarte **Allgemein** abhängig und kann hier nicht editiert werden (siehe Kapitel 6.3).

3

Feld **Kanalart**

Zeigt die Kanalart an ("DIN" = Digital Input, "DOUT" = Digital Output, "AIN" = Analog Input, "AOUT" = Analog Output); nicht editierbar.

4

Dropdown-Liste **Betriebsmode**

Wählen Sie zwischen "Normal" (Normalbetrieb) und "Simulation" (Simulationsmodus):

- "Normal": Im Normalbetrieb wird das aktuelle Signal übertragen.
- "Simulation": Im Simulationsmodus wird ein Signal simuliert. Das simulierte Signal stellen Sie im Bereich **Simulationswert** ein, der sich ebenfalls auf dieser Registerkarte befindet.

Näheres hierzu erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).

5

Dropdown-Liste **Fehlermode**

Stellen Sie ein, wie das E/A-Modul im Fehlerfall reagiert. Wählen Sie zwischen "Aktueller Wert", "Ersatzwert" und "Letzter gültiger Wert":

- "Aktueller Wert": Das Signal wird trotz Fehler weiterhin unverändert übertragen (dabei kann es sich auch um ein simuliertes Signal handeln).
- "Ersatzwert": Ein Ersatzwert wird übertragen. Den Ersatzwert stellen Sie manuell im Bereich **Ersatzwert** ein, der sich ebenfalls auf dieser Registerkarte befindet.
- "Letzter gültiger Wert": Der letzte gültige Wert vor Eintritt der Störung wird übertragen.

Näheres zum Fehlermode erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).

6

Kontrollkästchen **Invertierung**

Aktivieren Sie **Invertierung**, um das Signal zu invertieren. Bei aktivierter Invertierung wird beispielsweise aus einer logischen "1" eine "0".



7

Feld **Einschaltverzögerung**

Geben Sie einen Wert in ms ein, der einen Signalwechsel von 0 auf 1 entsprechend verzögert weiterleitet.

8

Feld **Ausschaltverzögerung**

Geben Sie einen Wert in ms ein, der einen Signalwechsel von 1 auf 0 entsprechend verzögert weiterleitet.

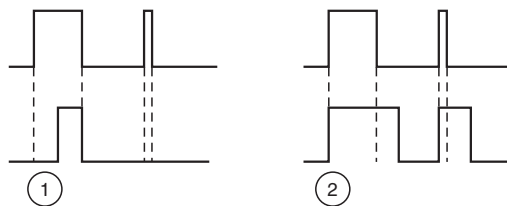


Abbildung 7.66: Ein- und Ausschaltverzögerung

- 1 Einschaltverzögerung: In der oberen Bildhälfte ist die Einschaltverzögerung deaktiviert, unten ist sie aktiviert (kurze Signale werden ausgefiltert).
- 2 Ausschaltverzögerung: In der oberen Bildhälfte ist die Ausschaltverzögerung deaktiviert, unten ist sie aktiviert (kurze Signale werden verlängert).

9

Bereich **Ersatzwert**

Legen Sie einen Ersatzwert für den Fehlerfall fest (siehe Dropdown-Liste **Fehlermode** auf dieser Registerkarte).

- Daten: Wählen Sie als Ersatzwert entweder die 0 oder die 1.
- Status: Der Ersatzwert für das fehlerhafte Signal wird automatisch immer mit dem Status "Daten ungültig" übertragen. Der Status ist daher auf "Daten ungültig" voreingestellt und kann nicht editiert werden.

10

Bereich **Simulationswert**

Legen Sie den Simulationswert und dessen Status fest. Der Simulationswert wird übertragen, wenn Sie den Betriebsmodus "Simulation" wählen.

- Daten: Wählen Sie als Simulationswert entweder die 0 oder die 1.
- Status: Wählen Sie zwischen dem Status "Daten OK" und "Daten ungültig". Falls Sie "Daten ungültig" wählen, greift die Ersatzwertstrategie.



11

Bereich **Spezielle Kanalparameter**

Der Bereich ist bei diesem E/A-Modul leer.

12

Feld **Notiz**

Geben Sie hier einen maximal 256 Zeichen langen, beliebigen Kommentar ein. Der Kommentar wird nur in der Datenbank gespeichert, eine Ablage in das Gerät ist nicht möglich. Der Kommentar gilt für das gesamte E/A-Modul und ist auch auf den anderen Registerkarten des Fensters sichtbar.

7.18.6 Messwertanzeige verwenden

Das Fenster **Messwertanzeige anzeigen** der E/A-Module dient der Anzeige von Messwerten und Diagnoseinformationen. Wie Sie das Fenster für dieses E/A-Modul aufrufen und was die darin enthaltenen Informationen bedeuten, erfahren Sie im Abschnitt "Messwertanzeige bei binären E/A-Modulen" (siehe Kapitel 6.4.1).



7.19 LB 6005 Relaisausgang

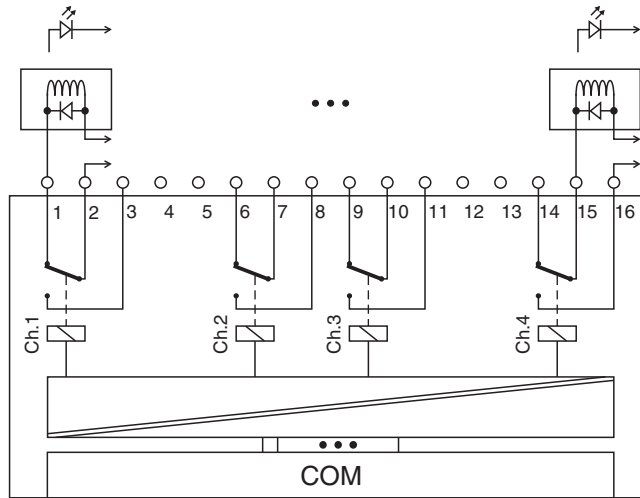


Abbildung 7.67: Blockschaltbild 6x05

Mit dem Relaisausgang können potenzialfreie Kontakte aus dem Prozessleitsystem oder der SPS angesteuert werden. Er eignet sich z. B. für folgende Aufgabenstellungen:

- Ansteuern von Lampen oder akustischen Signalgebern,
- Schalten von Ex-d-Ventilen oder Schützen.

Ausführungen

- LB 6005, nicht eigensicher

Merkmale

- Modulbreite: 2 Steckplätze
- 4 Kanäle, nicht eigensicher
- Je ein Wechsler pro Kanal
- Schaltvermögen: 24 V DC / 230 V AC / 1 A
- Ohmsche Last: 30 W/30 VA
- max. Spannung 30 V DC / 253 V AC

Weitere Informationen finden Sie auf dem entsprechenden Datenblatt und in der Betriebsanleitung.

7.19.1 Messzeit und Zykluszeit

Die Ansprechzeit des Relaisausgangs beträgt 20 ms. Diese Zeit ist jedoch abhängig von der Zykluszeit des Datenverkehrs auf dem Bus.

Unabhängig von der Messzeit werden die Signale alle 6,5 ms zum Buskoppler übertragen.



7.19.2 Datenübertragung

Die Datenübertragung erfolgt entsprechend der Profibus-Spezifikation.

Für den Datenaustausch ist es wichtig, dass die Master- und Slavekonfiguration gleich ist (DP-Konfigurationsstring). Die Konfigurationsparameter sind in der GSD-Datei hinterlegt. Bei Prozessleitsystemen, die das FDT-Konzept unterstützen, können Sie den DTM einsetzen. Der DTM sorgt dafür, dass der Master alle wichtigen Informationen der jeweiligen Konfiguration erhält und automatisch angepasst wird.

Falls das Prozessleitsystem das FDT-Konzept nicht unterstützt, muss die Konfiguration im Master nachgebildet werden. Bei eingebundener GSD-Datei wird der richtige Konfigurations-Code automatisch bei der Auswahl des E/A-Moduls übernommen. Wenn die GSD-Datei nicht eingebunden werden kann, müssen die Konfigurationsparameter manuell eingegeben werden (siehe folgende Tabelle).

Eingangs- und Ausgangsdaten

Das E/A-Modul besitzt Eingangs- und Ausgangsdaten (siehe Tabelle).

Die Ausgangsdaten setzen die Steuerausgänge und erklären die Daten als gültig/ungültig. Sobald das "Daten ungültig"-Bit gesetzt ist, werden die vorparametrierten Ersatzwerte verwendet (siehe nachfolgender Abschnitt "Gerätedaten bearbeiten").

Die Eingangsdaten erlauben es dem Master, den aktuellen Ausgangszustand abzufragen. Dies ist besonders bei aktivierter Ein- oder Ausschaltverzögerung nützlich (siehe nachfolgender Abschnitt "Gerätedaten bearbeiten"). Dort wird der gewünschte Zustand des Ausgangs erst nach Ablauf der eingestellten Zeit erreicht. Der Master kann so den aktuellen Ausgangsstatus abfragen.



Hinweis!

Doppelt breites E/A-Modul

Doppelt breite E/A-Module belegen 2 Steckplätze. Konfigurieren Sie deshalb einen Leerplatz nach diesem E/A-Modul, außer es ist das letzte E/A-Modul einer Remote-I/O-Station (siehe Kapitel 5.9).

Der Relaisausgang hat den DP-Konfigurationscode **30**.



Gerätefunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

Relaisausgang 6x05		
Byte	Bit	Bedeutung
Eingangs-Byte 1	0	Ausgangsstatus Kanal 1
	1	leer
	2	Ausgangsstatus Kanal 2
	3	leer
	4	Ausgangsstatus Kanal 3
	5	leer
	6	Ausgangsstatus Kanal 4
	7	leer
Ausgangs-Byte 1	0	Ausgang Kanal 1
	1	Kanal 1 = 0 freigegeben, 1 = ungültig
	2	Ausgang Kanal 2
	3	Kanal 2 = 0 freigegeben, 1 = ungültig
	4	Ausgang Kanal 3
	5	Kanal 3 = 0 freigegeben, 1 = ungültig
	6	Ausgang Kanal 4
	7	Kanal 4 = 0 freigegeben, 1 = ungültig

Tabelle 7.19: Gerätefunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

7.19.3 Leitungüberwachung

Die Funktion "Leitungüberwachung" wird nicht unterstützt.

7.19.4 Diagnose

Der Buskoppler unterstützt sowohl die DP-Diagnosefunktionen (Profibus-Standard) als auch die erweiterten Diagnosefunktionen (herstellerspezifisch). Somit sind umfangreiche Diagnosen der gesamten Remote-I/O-Station und der E/A-Module möglich. Im Modulstatusregister und im globalen Statusregister wird ein Fehler des E/A-Moduls angezeigt, wenn diese Eigenschaft in den Gerätedaten des Buskoppler eingestellt wurde.

7.19.5 Gerätedaten bearbeiten

Rufen Sie das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** auf (siehe "Fenster Gerätedaten bearbeiten aufrufen" auf Seite 82).

Das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** ist in mehrere Registerkarten unterteilt. Auf der ersten Registerkarte **Allgemein** stellen Sie die Parameter ein, die das ganze E/A-Modul betreffen. Weiterhin gibt es für jeden Kanal des E/A-Moduls eine Registerkarte **Kanal X** mit kanalspezifischen Parametern, wobei das "X" an dieser Stelle Platzhalter ist für die Kanalzahlen 1, 2, 3, und so weiter.

Da die kanalspezifischen Registerkarten des E/A-Moduls für jeden Kanal gleich aufgebaut sind, wird nur eine davon beschrieben.

Registerkarte **Allgemein** bearbeiten

Die Beschreibung der Registerkarte **Allgemein** finden Sie im Kapitel "Grundfunktionen der DTM-Software" (siehe Kapitel 6.3).

Registerkarte **Kanal X** bearbeiten

Auf der Registerkarte **Kanal X** bearbeiten Sie kanalspezifische Parameter und erhalten kanalspezifische Informationen. Das "X" steht hier für die Kanalnummer(n).
Für jeden Kanal des E/A-Moduls existiert eine eigene Registerkarte. Alle Kanal-Registerkarten des E/A-Moduls sind identisch aufgebaut.

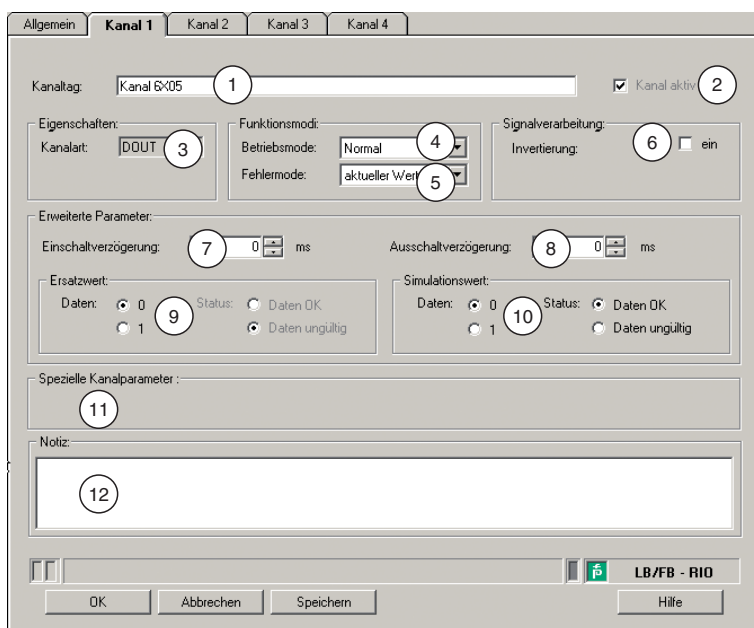


Abbildung 7.68: Registerkarte **Kanal 1**

- 1 Feld **Kanaltag**
- 2 Kontrollkästchen **Kanal aktiv**
- 3 Feld **Kanalart**
- 4 Dropdown-Liste **Betriebsmode**
- 5 Dropdown-Liste **Fehlermode**
- 6 Kontrollkästchen **Invertierung**
- 7 Feld **Einschaltverzögerung**
- 8 Feld **Ausschaltverzögerung**
- 9 Bereich **Ersatzwert**
- 10 Bereich **Simulationswert**
- 11 Bereich **Spezielle Kanalparameter**
- 12 Feld **Notiz**



Erläuterungen:

1

Feld **Kanaltag**

Geben Sie eine eigene Bezeichnung für den Kanal ein (maximal 32 Zeichen).

2

Kontrollkästchen **Kanal aktiv**

Zeigt an, ob der Kanal aktiv ist oder nicht. Das Kontrollkästchen ist von dem Kontrollkästchen **Modul aktiv** auf der Registerkarte **Allgemein** abhängig und kann hier nicht editiert werden (siehe Kapitel 6.3).

3

Feld **Kanalart**

Zeigt die Kanalart an ("DIN" = Digital Input, "DOUT" = Digital Output, "AIN" = Analog Input, "AOUT" = Analog Output); nicht editierbar.

4

Dropdown-Liste **Betriebsmode**

Wählen Sie zwischen "Normal" (Normalbetrieb) und "Simulation" (Simulationsmodus):

- "Normal": Im Normalbetrieb wird das aktuelle Signal übertragen.
- "Simulation": Im Simulationsmodus wird ein Signal simuliert. Das simulierte Signal stellen Sie im Bereich **Simulationswert** ein, der sich ebenfalls auf dieser Registerkarte befindet.

Näheres hierzu erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).

5

Dropdown-Liste **Fehlermode**

Stellen Sie ein, wie das E/A-Modul im Fehlerfall reagiert. Wählen Sie zwischen "Aktueller Wert", "Ersatzwert" und "Letzter gültiger Wert":

- "Aktueller Wert": Das Signal wird trotz Fehler weiterhin unverändert übertragen (dabei kann es sich auch um ein simuliertes Signal handeln).
- "Ersatzwert": Ein Ersatzwert wird übertragen. Den Ersatzwert stellen Sie manuell im Bereich **Ersatzwert** ein, der sich ebenfalls auf dieser Registerkarte befindet.
- "Letzter gültiger Wert": Der letzte gültige Wert vor Eintritt der Störung wird übertragen.

Näheres zum Fehlermode erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).



6

Kontrollkästchen **Invertierung**

Aktivieren Sie **Invertierung**, um das Signal zu invertieren. Bei aktivierter Invertierung wird beispielsweise aus einer logischen "1" eine "0".

7

Feld **Einschaltverzögerung**

Geben Sie einen Wert in ms ein, der einen Signalwechsel von 0 auf 1 entsprechend verzögert weiterleitet.

8

Feld **Ausschaltverzögerung**

Geben Sie einen Wert in ms ein, der einen Signalwechsel von 1 auf 0 entsprechend verzögert weiterleitet.

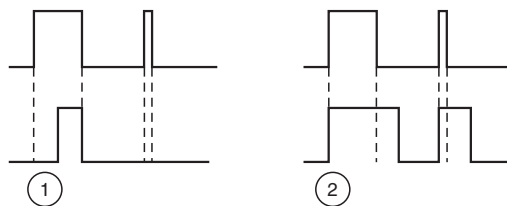


Abbildung 7.69: Ein- und Ausschaltverzögerung

- 1 Einschaltverzögerung: In der oberen Bildhälfte ist die Einschaltverzögerung deaktiviert, unten ist sie aktiviert (kurze Signale werden ausgefiltert).
- 2 Ausschaltverzögerung: In der oberen Bildhälfte ist die Ausschaltverzögerung deaktiviert, unten ist sie aktiviert (kurze Signale werden verlängert).

9

Bereich **Ersatzwert**

Legen Sie einen Ersatzwert für den Fehlerfall fest (siehe Dropdown-Liste **Fehlermode** auf dieser Registerkarte).

- Daten: Wählen Sie als Ersatzwert entweder die 0 oder die 1.
- Status: Der Ersatzwert für das fehlerhafte Signal wird automatisch immer mit dem Status "Daten ungültig" übertragen. Der Status ist daher auf "Daten ungültig" voreingestellt und kann nicht editiert werden.



10

Bereich **Simulationswert**

Legen Sie den Simulationswert und dessen Status fest. Der Simulationswert wird übertragen, wenn Sie den Betriebsmodus "Simulation" wählen.

- Daten: Wählen Sie als Simulationswert entweder die 0 oder die 1.
- Status: Wählen Sie zwischen dem Status "Daten OK" und "Daten ungültig". Falls Sie "Daten ungültig" wählen, greift die Ersatzwertstrategie.

11

Bereich **Spezielle Kanalparameter**

Der Bereich ist bei diesem E/A-Modul leer.

12

Feld **Notiz**

Geben Sie hier einen maximal 256 Zeichen langen, beliebigen Kommentar ein. Der Kommentar wird nur in der Datenbank gespeichert, eine Ablage in das Gerät ist nicht möglich. Der Kommentar gilt für das gesamte E/A-Modul und ist auch auf den anderen Registerkarten des Fensters sichtbar.

7.19.6 Messwertanzeige verwenden

Das Fenster **Messwertanzeige anzeigen** der E/A-Module dient der Anzeige von Messwerten und Diagnoseinformationen. Wie Sie das Fenster für dieses E/A-Modul aufrufen und was die darin enthaltenen Informationen bedeuten, erfahren Sie im Abschnitt "Messwertanzeige bei binären E/A-Modulen" (siehe Kapitel 6.4.1).



7.20 LB 6006 Relaisausgang

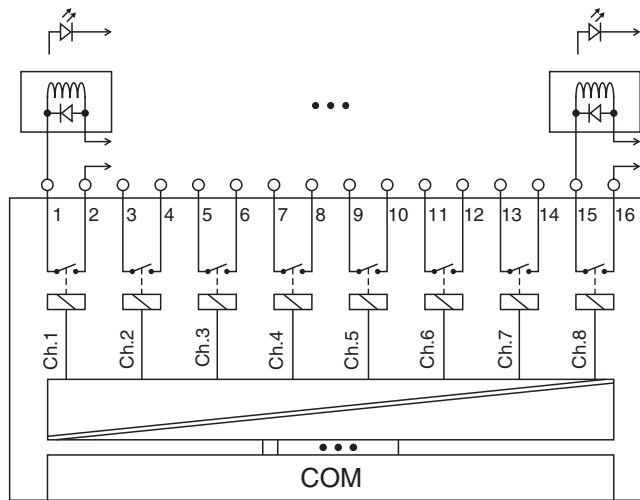


Abbildung 7.70: Blockschaltbild 6x06

Mit dem Relaisausgang können potenzialfreie Kontakte aus dem Prozessleitsystem oder der SPS angesteuert werden. Er eignet sich z. B. für folgende Aufgabenstellungen:

- Ansteuern von Lampen oder akustischen Signalgebern,
- Schalten von Ex-d-Ventilen oder Schützen.

Ausführungen

- LB 6006, nicht eigensicher

Merkmale

- Modulbreite: 2 Steckplätze
- 8 Kanäle, nicht eigensicher
- Je ein Schließer pro Kanal
- Schaltvermögen: 24 V DC/AC/1 A
- Ohmsche Last: 30 W/30 VA
- max. Spannung 30 V DC

Weitere Informationen finden Sie auf dem entsprechenden Datenblatt und in der Betriebsanleitung.

7.20.1 Messzeit und Zykluszeit

Die Ansprechzeit des Relaisausgangs beträgt 20 ms. Diese Zeit ist jedoch abhängig von der Zykluszeit des Datenverkehrs auf dem Bus.

Unabhängig von der Messzeit werden die Signale alle 6,5 ms zum Buskoppler übertragen.



7.20.2 Datenübertragung

Die Datenübertragung erfolgt entsprechend der Profibus-Spezifikation.

Für den Datenaustausch ist es wichtig, dass die Master- und Slavekonfiguration gleich ist (DP-Konfigurationsstring). Die Konfigurationsparameter sind in der GSD-Datei hinterlegt. Bei Prozessleitsystemen, die das FDT-Konzept unterstützen, können Sie den DTM einsetzen. Der DTM sorgt dafür, dass der Master alle wichtigen Informationen der jeweiligen Konfiguration erhält und automatisch angepasst wird.

Falls das Prozessleitsystem das FDT-Konzept nicht unterstützt, muss die Konfiguration im Master nachgebildet werden. Bei eingebundener GSD-Datei wird der richtige Konfigurations-Code automatisch bei der Auswahl des E/A-Moduls übernommen. Wenn die GSD-Datei nicht eingebunden werden kann, müssen die Konfigurationsparameter manuell eingegeben werden (siehe folgende Tabelle).

Eingangs- und Ausgangsdaten

Das E/A-Modul besitzt Eingangs- und Ausgangsdaten (siehe Tabelle).

Die Ausgangsdaten setzen die Steuerausgänge und erklären die Daten als gültig/ungültig. Sobald das "Daten ungültig"-Bit gesetzt ist, werden die vorparametrierten Ersatzwerte verwendet (siehe nachfolgender Abschnitt "Gerätedaten bearbeiten").

Die Eingangsdaten erlauben es dem Master, den aktuellen Ausgangszustand abzufragen. Dies ist besonders bei aktivierter Ein- oder Ausschaltverzögerung nützlich (siehe nachfolgender Abschnitt "Gerätedaten bearbeiten"). Dort wird der gewünschte Zustand des Ausgangs erst nach Ablauf der eingestellten Zeit erreicht. Der Master kann so den aktuellen Ausgangsstatus abfragen.



Hinweis!

Doppelt breites E/A-Modul

Doppelt breite E/A-Module belegen 2 Steckplätze. Konfigurieren Sie deshalb einen Leerplatz nach diesem E/A-Modul, außer es ist das letzte E/A-Modul einer Remote-I/O-Station (siehe Kapitel 5.9).

Der Relaisausgang hat den DP-Konfigurationscode **31**.

Gerätefunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

Relaisausgang 6x06		
Byte	Bit	Bedeutung
Eingangs-Byte 1	0	Ausgangsstatus Kanal 5
	1	leer
	2	Ausgangsstatus Kanal 6
	3	leer
	4	Ausgangsstatus Kanal 7
	5	leer
	6	Ausgangsstatus Kanal 8
	7	leer
Eingangs-Byte 2	0	Ausgangsstatus Kanal 1
	1	leer
	2	Ausgangsstatus Kanal 2
	3	leer
	4	Ausgangsstatus Kanal 3
	5	leer
	6	Ausgangsstatus Kanal 4
	7	leer
Ausgangs-Byte 1	0	Ausgang Kanal 5
	1	Kanal 5 = 0 freigegeben, 1 = ungültig
	2	Ausgang Kanal 6
	3	Kanal 6 = 0 freigegeben, 1 = ungültig
	4	Ausgang Kanal 7
	5	Kanal 7 = 0 freigegeben, 1 = ungültig
	6	Ausgang Kanal 8
	7	Kanal 8 = 0 freigegeben, 1 = ungültig
Ausgangs-Byte 2	0	Ausgang Kanal 1
	1	Kanal 1 = 0 freigegeben, 1 = ungültig
	2	Ausgang Kanal 2
	3	Kanal 2 = 0 freigegeben, 1 = ungültig
	4	Ausgang Kanal 3
	5	Kanal 3 = 0 freigegeben, 1 = ungültig
	6	Ausgang Kanal 4
	7	Kanal 4 = 0 freigegeben, 1 = ungültig

Tabelle 7.20: Gerätefunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

7.20.3 Leitungsüberwachung

Die Funktion "Leitungsüberwachung" wird nicht unterstützt.



7.20.4 Diagnose

Der Buskoppler unterstützt sowohl die DP-Diagnosefunktionen (Profibus-Standard) als auch die erweiterten Diagnosefunktionen (herstellerspezifisch). Somit sind umfangreiche Diagnosen der gesamten Remote-I/O-Station und der E/A-Module möglich.

Im Modulstatusregister und im globalen Statusregister wird ein Fehler des E/A-Moduls angezeigt, wenn diese Eigenschaft in den Gerätedaten des Buskoppler eingestellt wurde.

7.20.5 Gerätedaten bearbeiten

Rufen Sie das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** auf (siehe "Fenster Gerätedaten bearbeiten aufrufen" auf Seite 82).

Das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** ist in mehrere Registerkarten unterteilt. Auf der ersten Registerkarte **Allgemein** stellen Sie die Parameter ein, die das ganze E/A-Modul betreffen. Weiterhin gibt es für jeden Kanal des E/A-Moduls eine Registerkarte **Kanal X** mit kanalspezifischen Parametern, wobei das "X" an dieser Stelle Platzhalter ist für die Kanalzahlen 1, 2, 3, und so weiter.

Da die kanalspezifischen Registerkarten des E/A-Moduls für jeden Kanal gleich aufgebaut sind, wird nur eine davon beschrieben.

Registerkarte **Allgemein** bearbeiten

Die Beschreibung der Registerkarte **Allgemein** finden Sie im Kapitel "Grundfunktionen der DTM-Software" (siehe Kapitel 6.3).



Registerkarte **Kanal X** bearbeiten

Auf der Registerkarte **Kanal X** bearbeiten Sie kanalspezifische Parameter und erhalten kanalspezifische Informationen. Das "X" steht hier für die Kanalnummer(n).

Für jeden Kanal des E/A-Moduls existiert eine eigene Registerkarte. Alle Kanal-Registerkarten des E/A-Moduls sind identisch aufgebaut.

Abbildung 7.71: Registerkarte **Kanal 1**

- 1 Feld **Kanaltag**
- 2 Kontrollkästchen **Kanal aktiv**
- 3 Feld **Kanalart**
- 4 Dropdown-Liste **Betriebsmode**
- 5 Dropdown-Liste **Fehlermode**
- 6 Kontrollkästchen **Invertierung**
- 7 Feld **Einschaltverzögerung**
- 8 Feld **Ausschaltverzögerung**
- 9 Bereich **Ersatzwert**
- 10 Bereich **Simulationswert**
- 11 Bereich **Spezielle Kanalparameter**
- 12 Feld **Notiz**

Erläuterungen:

1

Feld **Kanaltag**

Geben Sie eine eigene Bezeichnung für den Kanal ein (maximal 32 Zeichen).



2

Kontrollkästchen **Kanal aktiv**

Zeigt an, ob der Kanal aktiv ist oder nicht. Das Kontrollkästchen ist von dem Kontrollkästchen **Modul aktiv** auf der Registerkarte **Allgemein** abhängig und kann hier nicht editiert werden (siehe Kapitel 6.3).

3

Feld **Kanalart**

Zeigt die Kanalart an ("DIN" = Digital Input, "DOU" = Digital Output, "AIN" = Analog Input, "AOUT" = Analog Output); nicht editierbar.

4

Dropdown-Liste **Betriebsmode**

Wählen Sie zwischen "Normal" (Normalbetrieb) und "Simulation" (Simulationsmodus):

- "Normal": Im Normalbetrieb wird das aktuelle Signal übertragen.
- "Simulation": Im Simulationsmodus wird ein Signal simuliert. Das simulierte Signal stellen Sie im Bereich **Simulationswert** ein, der sich ebenfalls auf dieser Registerkarte befindet.

Näheres hierzu erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).

5

Dropdown-Liste **Fehlermode**

Stellen Sie ein, wie das E/A-Modul im Fehlerfall reagiert. Wählen Sie zwischen "Aktueller Wert", "Ersatzwert" und "Letzter gültiger Wert":

- "Aktueller Wert": Das Signal wird trotz Fehler weiterhin unverändert übertragen (dabei kann es sich auch um ein simuliertes Signal handeln).
- "Ersatzwert": Ein Ersatzwert wird übertragen. Den Ersatzwert stellen Sie manuell im Bereich **Ersatzwert** ein, der sich ebenfalls auf dieser Registerkarte befindet.
- "Letzter gültiger Wert": Der letzte gültige Wert vor Eintritt der Störung wird übertragen.

Näheres zum Fehlermode erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).

6

Kontrollkästchen **Invertierung**

Aktivieren Sie **Invertierung**, um das Signal zu invertieren. Bei aktivierter Invertierung wird beispielsweise aus einer logischen "1" eine "0".



7

Feld **Einschaltverzögerung**

Geben Sie einen Wert in ms ein, der einen Signalwechsel von 0 auf 1 entsprechend verzögert weiterleitet.

8

Feld **Ausschaltverzögerung**

Geben Sie einen Wert in ms ein, der einen Signalwechsel von 1 auf 0 entsprechend verzögert weiterleitet.

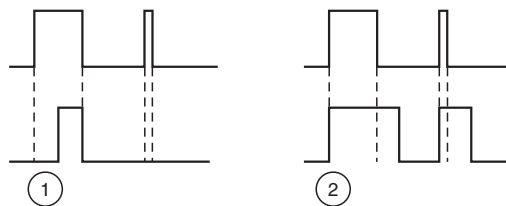


Abbildung 7.72: Ein- und Ausschaltverzögerung

- 1 Einschaltverzögerung: In der oberen Bildhälfte ist die Einschaltverzögerung deaktiviert, unten ist sie aktiviert (kurze Signale werden ausgefiltert).
- 2 Ausschaltverzögerung: In der oberen Bildhälfte ist die Ausschaltverzögerung deaktiviert, unten ist sie aktiviert (kurze Signale werden verlängert).

9

Bereich **Ersatzwert**

Legen Sie einen Ersatzwert für den Fehlerfall fest (siehe Dropdown-Liste **Fehlermode** auf dieser Registerkarte).

- Daten: Wählen Sie als Ersatzwert entweder die 0 oder die 1.
- Status: Der Ersatzwert für das fehlerhafte Signal wird automatisch immer mit dem Status "Daten ungültig" übertragen. Der Status ist daher auf "Daten ungültig" voreingestellt und kann nicht editiert werden.

10

Bereich **Simulationswert**

Legen Sie den Simulationswert und dessen Status fest. Der Simulationswert wird übertragen, wenn Sie den Betriebsmodus "Simulation" wählen.

- Daten: Wählen Sie als Simulationswert entweder die 0 oder die 1.
- Status: Wählen Sie zwischen dem Status "Daten OK" und "Daten ungültig". Falls Sie "Daten ungültig" wählen, greift die Ersatzwertstrategie.



11

Bereich **Spezielle Kanalparameter**

Der Bereich ist bei diesem E/A-Modul leer.

12

Feld **Notiz**

Geben Sie hier einen maximal 256 Zeichen langen, beliebigen Kommentar ein. Der Kommentar wird nur in der Datenbank gespeichert, eine Ablage in das Gerät ist nicht möglich. Der Kommentar gilt für das gesamte E/A-Modul und ist auch auf den anderen Registerkarten des Fensters sichtbar.

7.20.6 Messwertanzeige verwenden

Das Fenster **Messwertanzeige anzeigen** der E/A-Module dient der Anzeige von Messwerten und Diagnoseinformationen. Wie Sie das Fenster für dieses E/A-Modul aufrufen und was die darin enthaltenen Informationen bedeuten, erfahren Sie im Abschnitt "Messwertanzeige bei binären E/A-Modulen" (siehe Kapitel 6.4.1).



7.21 LB 6x08 Binärausgang

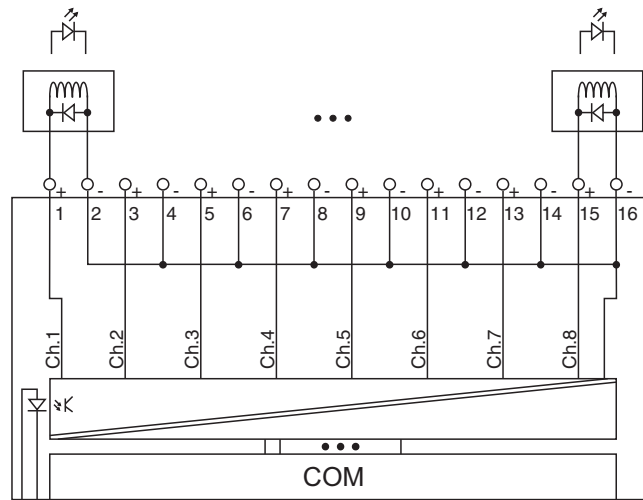


Abbildung 7.73: Blockschaltbild 6x08 mit Abschalteingang

Der Binärausgang verbindet Lampen (LED), akustische Signalgeber und Magnetventile mit dem Prozessleitsystem oder der SPS. Zusätzlich können Schützen angesteuert werden.

Ausführungen

- LB 6008, nicht eigensicher
- LB 6108, eigensicher



Hinweis!

Es gibt Ausführungen mit und ohne busunabhängigem Abschalteingang. Wählen Sie die geeignete Ausführung aus dem Katalog. Achten Sie darauf, mit welchen Backplane-Typen die verschiedenen Ausführungen kompatibel sind. Näheres hierzu erfahren Sie in den LB/FB Hardware-Handbüchern und im P+F SIL-Handbuch.

Merkmale

- Modulbreite: 2 Steckplätze
- 8 Kleinspannungs-Kanäle, eigensicher
- Schaltvermögen: 20 V DC / 8 mA
- Leitungsüberwachungs-Strom: 0,3 mA, wenn aktiviert

Weitere Informationen finden Sie auf dem entsprechenden Datenblatt und in der Betriebsanleitung.



7.21.1 Messzeit und Zykluszeit

Die Ansprechzeit des Binärausgangs beträgt 10 ms. Diese Zeit ist jedoch abhängig von der Zykluszeit des Datenverkehrs auf dem Bus.

Unabhängig von der Messzeit werden die Signale alle 6,5 ms zum Buskoppler übertragen.

7.21.2 Datenübertragung

Die Datenübertragung erfolgt entsprechend der Profibus-Spezifikation.

Für den Datenaustausch ist es wichtig, dass die Master- und Slavekonfiguration gleich ist (DP-Konfigurationsstring). Die Konfigurationsparameter sind in der GSD-Datei hinterlegt. Bei Prozessleitsystemen, die das FDT-Konzept unterstützen, können Sie den DTM einsetzen. Der DTM sorgt dafür, dass der Master alle wichtigen Informationen der jeweiligen Konfiguration erhält und automatisch angepasst wird.

Falls das Prozessleitsystem das FDT-Konzept nicht unterstützt, muss die Konfiguration im Master nachgebildet werden. Bei eingebundener GSD-Datei wird der richtige Konfigurations-Code automatisch bei der Auswahl des E/A-Moduls übernommen. Wenn die GSD-Datei nicht eingebunden werden kann, müssen die Konfigurationsparameter manuell eingegeben werden (siehe folgende Tabelle).

Eingangs- und Ausgangsdaten

Das E/A-Modul besitzt Eingangs- und Ausgangsdaten (siehe Tabelle).

Die Ausgangsdaten setzen die Steuerausgänge und erklären die Daten als gültig/ungültig. Sobald das "Daten ungültig"-Bit gesetzt ist, werden die vorparametrierten Ersatzwerte verwendet (siehe nachfolgender Abschnitt "Gerätedaten bearbeiten").

Die Eingangsdaten erlauben es dem Master, den aktuellen Ausgangszustand abzufragen. Dies ist besonders bei aktivierter Ein- oder Ausschaltverzögerung nützlich (siehe nachfolgender Abschnitt "Gerätedaten bearbeiten"). Dort wird der gewünschte Zustand des Ausgangs erst nach Ablauf der eingestellten Zeit erreicht. Der Master kann so den aktuellen Ausgangsstatus abfragen.



Hinweis!

Doppelt breites E/A-Modul

Doppelt breite E/A-Module belegen 2 Steckplätze. Konfigurieren Sie deshalb einen Leerplatz nach diesem E/A-Modul, außer es ist das letzte E/A-Modul einer Remote-I/O-Station (siehe Kapitel 5.9).

Der Binärausgang hat den DP-Konfigurationscode **31**.

Gerätefunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

Binärausgang 6x08		
Byte	Bit	Bedeutung
Eingangs-Byte 1	0	Ausgangsstatus Kanal 5
	1	Leitungsüberwachung Kanal 5 (0 = OK, 1 = Fehler)
	2	Ausgangsstatus Kanal 6
	3	Leitungsüberwachung Kanal 6 (0 = OK, 1 = Fehler)
	4	Ausgangsstatus Kanal 7
	5	Leitungsüberwachung Kanal 7 (0 = OK, 1 = Fehler)
	6	Ausgangsstatus Kanal 8
	7	Leitungsüberwachung Kanal 8 (0 = OK, 1 = Fehler)
Eingangs-Byte 2	0	Ausgangsstatus Kanal 1
	1	Leitungsüberwachung Kanal 1 (0 = OK, 1 = Fehler)
	2	Ausgangsstatus Kanal 2
	3	Leitungsüberwachung Kanal 2 (0 = OK, 1 = Fehler)
	4	Ausgangsstatus Kanal 3
	5	Leitungsüberwachung Kanal 3 (0 = OK, 1 = Fehler)
	6	Ausgangsstatus Kanal 4
	7	Leitungsüberwachung Kanal 4 (0 = OK, 1 = Fehler)
Ausgangs-Byte 1	0	Ausgang Kanal 5
	1	Kanal 5 = 0 freigegeben, 1 = ungültig
	2	Ausgang Kanal 6
	3	Kanal 6 = 0 freigegeben, 1 = ungültig
	4	Ausgang Kanal 7
	5	Kanal 7 = 0 freigegeben, 1 = ungültig
	6	Ausgang Kanal 8
	7	Kanal 8 = 0 freigegeben, 1 = ungültig
Ausgangs-Byte 2	0	Ausgang Kanal 1
	1	Kanal 1 = 0 freigegeben, 1 = ungültig
	2	Ausgang Kanal 2
	3	Kanal 2 = 0 freigegeben, 1 = ungültig
	4	Ausgang Kanal 3
	5	Kanal 3 = 0 freigegeben, 1 = ungültig
	6	Ausgang Kanal 4
	7	Kanal 4 = 0 freigegeben, 1 = ungültig

Tabelle 7.21: Gerätefunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

7.21.3 Leitungsüberwachung

Das Gerät besitzt eine Funktion zur Leitungsüberwachung und kann einen Leitungsbruch oder Kurzschluss erkennen. Die Leitungsüberwachung ist per Software abschaltbar. Der Kreis wird durch einen Prüfstrom überwacht, der so gering ist, dass ein angeschlossenes Ventil nicht anspricht.



7.21.4 Diagnose

Der Buskoppler unterstützt sowohl die DP-Diagnosefunktionen (Profibus-Standard) als auch die erweiterten Diagnosefunktionen (herstellerspezifisch). Somit sind umfangreiche Diagnosen der gesamten Remote-I/O-Station und der E/A-Module möglich.

Im Modulstatusregister und im globalen Statusregister wird ein Fehler des E/A-Moduls angezeigt, wenn diese Eigenschaft in den Gerätedaten des Buskoppler eingestellt wurde.

Zusätzlich wird ein kanalbezogener Fehler angezeigt, wenn in einem der Kanäle eine Störung auftritt (mit Angabe von Steckplatz, Kanal, Ein-/Ausgangskennung, Fehlergrund).

7.21.5 Gerätedaten bearbeiten

Rufen Sie das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** auf (siehe "Fenster Gerätedaten bearbeiten aufrufen" auf Seite 82).

Das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** ist in mehrere Registerkarten unterteilt. Auf der ersten Registerkarte **Allgemein** stellen Sie die Parameter ein, die das ganze E/A-Modul betreffen. Weiterhin gibt es für jeden Kanal des E/A-Moduls eine Registerkarte **Kanal X** mit kanalspezifischen Parametern, wobei das "X" an dieser Stelle Platzhalter ist für die Kanalzahlen 1, 2, 3, und so weiter.

Da die kanalspezifischen Registerkarten des E/A-Moduls für jeden Kanal gleich aufgebaut sind, wird nur eine davon beschrieben.

Registerkarte **Allgemein** bearbeiten

Die Beschreibung der Registerkarte **Allgemein** finden Sie im Kapitel "Grundfunktionen der DTM-Software" (siehe Kapitel 6.3).



Registerkarte **Kanal X** bearbeiten

Auf der Registerkarte **Kanal X** bearbeiten Sie kanalspezifische Parameter und erhalten kanalspezifische Informationen. Das "X" steht hier für die Kanalnummer(n).

Für jeden Kanal des E/A-Moduls existiert eine eigene Registerkarte. Alle Kanal-Registerkarten des E/A-Moduls sind identisch aufgebaut.

Abbildung 7.74: Registerkarte **Kanal 1**

- 1 Feld **Kanaltag**
- 2 Kontrollkästchen **Kanal aktiv**
- 3 Feld **Kanalart**
- 4 Dropdown-Liste **Betriebsmode**
- 5 Dropdown-Liste **Fehlermode**
- 6 Kontrollkästchen **Invertierung**
- 7 Kontrollkästchen **Leitungsüberwachung**
- 8 Feld **Einschaltverzögerung**
- 9 Feld **Ausschaltverzögerung**
- 10 Bereich **Ersatzwert**
- 11 Bereich **Simulationswert**
- 12 Bereich **Spezielle Kanalparameter**
- 13 Feld **Notiz**

Erläuterungen:

1

Geben Sie eine eigene Bezeichnung für den Kanal ein (maximal 32 Zeichen).



2

Kontrollkästchen **Kanal aktiv**

Zeigt an, ob der Kanal aktiv ist oder nicht. Das Kontrollkästchen ist von dem Kontrollkästchen **Modul aktiv** auf der Registerkarte **Allgemein** abhängig und kann hier nicht editiert werden (siehe Kapitel 6.3).

3

Feld **Kanalart**

Zeigt die Kanalart an ("DIN" = Digital Input, "DOU" = Digital Output, "AIN" = Analog Input, "AOUT" = Analog Output); nicht editierbar.

4

Dropdown-Liste **Betriebsmode**

Wählen Sie zwischen "Normal" (Normalbetrieb) und "Simulation" (Simulationsmodus):

- "Normal": Im Normalbetrieb wird das aktuelle Signal übertragen.
- "Simulation": Im Simulationsmodus wird ein Signal simuliert. Das simulierte Signal stellen Sie im Bereich **Simulationswert** ein, der sich ebenfalls auf dieser Registerkarte befindet.

Näheres hierzu erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).

5

Dropdown-Liste **Fehlermode**

Stellen Sie ein, wie das E/A-Modul im Fehlerfall reagiert. Wählen Sie zwischen "Aktueller Wert", "Ersatzwert" und "Letzter gültiger Wert":

- "Aktueller Wert": Das Signal wird trotz Fehler weiterhin unverändert übertragen (dabei kann es sich auch um ein simuliertes Signal handeln).
- "Ersatzwert": Ein Ersatzwert wird übertragen. Den Ersatzwert stellen Sie manuell im Bereich **Ersatzwert** ein, der sich ebenfalls auf dieser Registerkarte befindet.
- "Letzter gültiger Wert": Der letzte gültige Wert vor Eintritt der Störung wird übertragen.

Näheres zum Fehlermode erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).

6

Kontrollkästchen **Invertierung**

Aktivieren Sie **Invertierung**, um das Signal zu invertieren. Bei aktivierter Invertierung wird beispielsweise aus einer logischen "1" eine "0".



7

Kontrollkästchen **Leitungsüberwachung**

Aktivieren Sie **Leitungsüberwachung**, um den feldseitigen Anschluss zu überwachen. Falls ein Fehler auftritt (z. B. Leitungsbruch oder Kurzschluss) wird der Fehler über den Statusbereich des Prozesswerts gemeldet und die über die Dropdown-Liste **Fehlermode** eingestellte Ersatzwertstrategie greift.

Alternativ können Fehler überwacht werden, indem das entsprechende Statusregister ausgelesen und ausgewertet wird.

8

Feld **Einschaltverzögerung**

Geben Sie einen Wert in ms ein, der einen Signalwechsel von 0 auf 1 entsprechend verzögert weiterleitet.

9

Feld **Ausschaltverzögerung**

Geben Sie einen Wert in ms ein, der einen Signalwechsel von 1 auf 0 entsprechend verzögert weiterleitet.

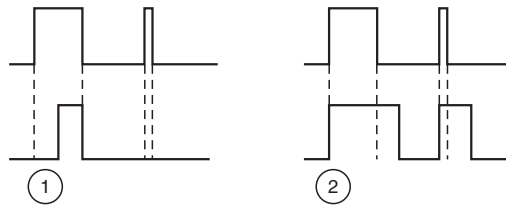


Abbildung 7.75: Ein- und Ausschaltverzögerung

- 1 Einschaltverzögerung: In der oberen Bildhälfte ist die Einschaltverzögerung deaktiviert, unten ist sie aktiviert (kurze Signale werden ausgefiltert).
- 2 Ausschaltverzögerung: In der oberen Bildhälfte ist die Ausschaltverzögerung deaktiviert, unten ist sie aktiviert (kurze Signale werden verlängert).

10

Bereich **Ersatzwert**

Legen Sie einen Ersatzwert für den Fehlerfall fest (siehe Dropdown-Liste **Fehlermode** auf dieser Registerkarte).

- Daten: Wählen Sie als Ersatzwert entweder die 0 oder die 1.
- Status: Der Ersatzwert für das fehlerhafte Signal wird automatisch immer mit dem Status "Daten ungültig" übertragen. Der Status ist daher auf "Daten ungültig" voreingestellt und kann nicht editiert werden.



11

Bereich **Simulationswert**

Legen Sie den Simulationswert und dessen Status fest. Der Simulationswert wird übertragen, wenn Sie den Betriebsmodus "Simulation" wählen.

- Daten: Wählen Sie als Simulationswert entweder die 0 oder die 1.
- Status: Wählen Sie zwischen dem Status "Daten OK" und "Daten ungültig". Falls Sie "Daten ungültig" wählen, greift die Ersatzwertstrategie.

12

Bereich **Spezielle Kanalparameter**

Der Bereich ist bei diesem E/A-Modul leer.

13

Feld **Notiz**

Geben Sie hier einen maximal 256 Zeichen langen, beliebigen Kommentar ein. Der Kommentar wird nur in der Datenbank gespeichert, eine Ablage in das Gerät ist nicht möglich. Der Kommentar gilt für das gesamte E/A-Modul und ist auch auf den anderen Registerkarten des Fensters sichtbar.

7.21.6 Messwertanzeige verwenden

Das Fenster **Messwertanzeige anzeigen** der E/A-Module dient der Anzeige von Messwerten und Diagnoseinformationen. Wie Sie das Fenster für dieses E/A-Modul aufrufen und was die darin enthaltenen Informationen bedeuten, erfahren Sie im Abschnitt "Messwertanzeige bei binären E/A-Modulen" (siehe Kapitel 6.4.1).



7.22

LB 611x Binärausgang

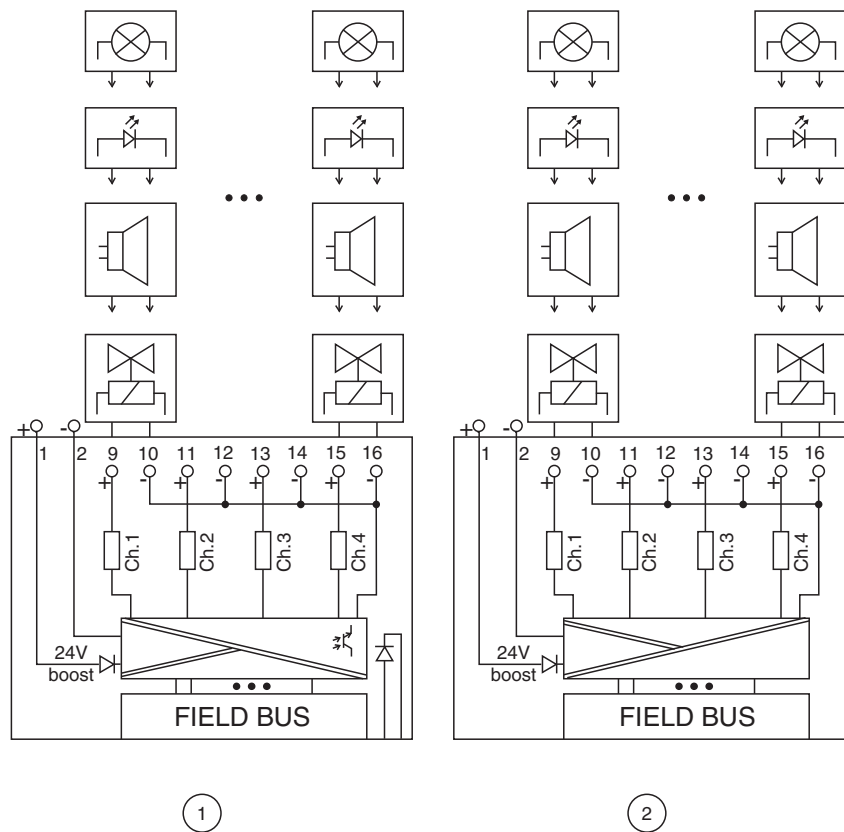


Abbildung 7.76: Blockschaltbild 6x10 - 6x15

1. mit Abschalteingang
2. ohne Abschalteingang

Der Binärausgang verbindet Lampen (LED), akustische Signalgeber und Magnetventile mit dem Prozessleitsystem oder der SPS. Zusätzlich können Schütze angesteuert werden.

Ausführungen

- LB 611x, eigensicher (x = 0 ... 5)

Die verschiedenen Ausführungen unterscheiden sich in ihren elektrischen Daten.



Hinweis!

Es gibt Ausführungen mit und ohne busunabhängigem Abschalteingang. Wählen Sie die geeignete Ausführung aus dem Katalog. Achten Sie darauf, mit welchen Backplane-Typen die verschiedenen Ausführungen kompatibel sind. Näheres hierzu erfahren Sie in den LB/FB Hardware-Handbüchern und im P+F SIL-Handbuch.



Merkmale

- Modulbreite: 2 Steckplätze
- 4 Kleinspannungs-Kanäle, eigensicher

Weitere Informationen finden Sie auf dem entsprechenden Datenblatt und in der Betriebsanleitung.

7.22.1 Messzeit und Zykluszeit

Die Ansprechzeit des Binärausgangs beträgt 10 ms. Diese Zeit ist jedoch abhängig von der Zykluszeit des Datenverkehrs auf dem Bus.

Unabhängig von der Messzeit werden die Signale alle 6,5 ms zum Buskoppler übertragen.

7.22.2 Datenübertragung

Die Datenübertragung erfolgt entsprechend der Profibus-Spezifikation.

Für den Datenaustausch ist es wichtig, dass die Master- und Slavekonfiguration gleich ist (DP-Konfigurationsstring). Die Konfigurationsparameter sind in der GSD-Datei hinterlegt. Bei Prozessleitsystemen, die das FDT-Konzept unterstützen, können Sie den DTM einsetzen. Der DTM sorgt dafür, dass der Master alle wichtigen Informationen der jeweiligen Konfiguration erhält und automatisch angepasst wird.

Falls das Prozessleitsystem das FDT-Konzept nicht unterstützt, muss die Konfiguration im Master nachgebildet werden. Bei eingebundener GSD-Datei wird der richtige Konfigurations-Code automatisch bei der Auswahl des E/A-Moduls übernommen. Wenn die GSD-Datei nicht eingebunden werden kann, müssen die Konfigurationsparameter manuell eingegeben werden (siehe folgende Tabelle).

Eingangs- und Ausgangsdaten

Das E/A-Modul besitzt Eingangs- und Ausgangsdaten (siehe Tabelle).

Die Ausgangsdaten setzen die Steuerausgänge und erklären die Daten als gültig/ungültig. Sobald das "Daten ungültig"-Bit gesetzt ist, werden die vorparametrierten Ersatzwerte verwendet (siehe nachfolgender Abschnitt "Gerätedaten bearbeiten").

Die Eingangsdaten erlauben es dem Master, den aktuellen Ausgangszustand abzufragen. Dies ist besonders bei aktivierter Ein- oder Ausschaltverzögerung nützlich (siehe nachfolgender Abschnitt "Gerätedaten bearbeiten"). Dort wird der gewünschte Zustand des Ausgangs erst nach Ablauf der eingestellten Zeit erreicht. Der Master kann so den aktuellen Ausgangsstatus abfragen.



Hinweis!

Doppelt breites E/A-Modul

Doppelt breite E/A-Module belegen 2 Steckplätze. Konfigurieren Sie deshalb einen Leerplatz nach diesem E/A-Modul, außer es ist das letzte E/A-Modul einer Remote-I/O-Station (siehe Kapitel 5.9).

Der Binärausgang hat den DP-Konfigurationscode **30**.



Gerätefunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

Relaisausgang 6x1x		
Byte	Bit	Bedeutung
Eingangs-Byte 1	0	Ausgangsstatus Kanal 1
	1	Leitungsüberwachung Kanal 1 (0 = OK, 1 = Fehler)
	2	Ausgangsstatus Kanal 2
	3	Leitungsüberwachung Kanal 2 (0 = OK, 1 = Fehler)
	4	Ausgangsstatus Kanal 3
	5	Leitungsüberwachung Kanal 3 (0 = OK, 1 = Fehler)
	6	Ausgangsstatus Kanal 4
	7	Leitungsüberwachung Kanal 4 (0 = OK, 1 = Fehler)
Ausgangs-Byte 1	0	Ausgang Kanal 1
	1	Kanal 1 = 0 freigegeben, 1 = ungültig
	2	Ausgang Kanal 2
	3	Kanal 2 = 0 freigegeben, 1 = ungültig
	4	Ausgang Kanal 3
	5	Kanal 3 = 0 freigegeben, 1 = ungültig
	6	Ausgang Kanal 4
	7	Kanal 4 = 0 freigegeben, 1 = ungültig

Tabelle 7.22: Gerätefunktion - Bitanordnung im Datentelegramm

7.22.3 Leitungsüberwachung

Das Gerät besitzt eine Funktion zur Leitungsüberwachung und kann einen Leitungsbruch oder Kurzschluss erkennen. Die Leitungsüberwachung ist per Software abschaltbar. Der Kreis wird durch einen Prüfstrom überwacht, der so gering ist, dass ein angeschlossenes Ventil nicht anspricht.

7.22.4 Diagnose

Der Buskoppler unterstützt sowohl die DP-Diagnosefunktionen (Profibus-Standard) als auch die erweiterten Diagnosefunktionen (herstellerspezifisch). Somit sind umfangreiche Diagnosen der gesamten Remote-I/O-Station und der E/A-Module möglich.

Im Modulstatusregister und im globalen Statusregister wird ein Fehler des E/A-Moduls angezeigt, wenn diese Eigenschaft in den Gerätedaten des Buskoppler eingestellt wurde.

Zusätzlich wird ein kanalbezogener Fehler angezeigt, wenn in einem der Kanäle eine Störung auftritt (mit Angabe von Steckplatz, Kanal, Ein-/Ausgangskennung, Fehlergrund).



7.22.5 Gerätedaten bearbeiten

Rufen Sie das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** auf (siehe "Fenster Gerätedaten bearbeiten aufrufen" auf Seite 82).

Das Fenster **Gerätedaten bearbeiten** ist in mehrere Registerkarten unterteilt. Auf der ersten Registerkarte **Allgemein** stellen Sie die Parameter ein, die das ganze E/A-Modul betreffen. Weiterhin gibt es für jeden Kanal des E/A-Moduls eine Registerkarte **Kanal X** mit kanalspezifischen Parametern, wobei das "X" an dieser Stelle Platzhalter ist für die Kanalzahlen 1, 2, 3, und so weiter.

Da die kanalspezifischen Registerkarten des E/A-Moduls für jeden Kanal gleich aufgebaut sind, wird nur eine davon beschrieben.

Registerkarte **Allgemein** bearbeiten

Die Beschreibung der Registerkarte **Allgemein** finden Sie im Kapitel "Grundfunktionen der DTM-Software" (siehe Kapitel 6.3).



Registerkarte **Kanal X** bearbeiten

Auf der Registerkarte **Kanal X** bearbeiten Sie kanalspezifische Parameter und erhalten kanalspezifische Informationen. Das "X" steht hier für die Kanalnummer(n).

Für jeden Kanal des E/A-Moduls existiert eine eigene Registerkarte. Alle Kanal-Registerkarten des E/A-Moduls sind identisch aufgebaut.

Abbildung 7.77: Registerkarte **Kanal 1**

- 1 Feld **Kanaltag**
- 2 Kontrollkästchen **Kanal aktiv**
- 3 Feld **Kanalart**
- 4 Dropdown-Liste **Betriebsmode**
- 5 Dropdown-Liste **Fehlermode**
- 6 Kontrollkästchen **Invertierung**
- 7 Kontrollkästchen **Leitungsüberwachung**
- 8 Feld **Einschaltverzögerung**
- 9 Feld **Ausschaltverzögerung**
- 10 Bereich **Ersatzwert**
- 11 Bereich **Simulationswert**
- 12 Bereich **Spezielle Kanalparameter**
- 13 Feld **Notiz**

Erläuterungen:

1

Feld **Kanaltag**

Geben Sie eine eigene Bezeichnung für den Kanal ein (maximal 32 Zeichen).



2

Kontrollkästchen **Kanal aktiv**

Zeigt an, ob der Kanal aktiv ist oder nicht. Das Kontrollkästchen ist von dem Kontrollkästchen **Modul aktiv** auf der Registerkarte **Allgemein** abhängig und kann hier nicht editiert werden (siehe Kapitel 6.3).

3

Feld **Kanalart**

Zeigt die Kanalart an ("DIN" = Digital Input, "DOU" = Digital Output, "AIN" = Analog Input, "AOU" = Analog Output); nicht editierbar.

4

Dropdown-Liste **Betriebsmode**

Wählen Sie zwischen "Normal" (Normalbetrieb) und "Simulation" (Simulationsmodus):

- "Normal": Im Normalbetrieb wird das aktuelle Signal übertragen.
- "Simulation": Im Simulationsmodus wird ein Signal simuliert. Das simulierte Signal stellen Sie im Bereich **Simulationswert** ein, der sich ebenfalls auf dieser Registerkarte befindet.

Näheres hierzu erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).

5

Dropdown-Liste **Fehlermode**

Stellen Sie ein, wie das E/A-Modul im Fehlerfall reagiert. Wählen Sie zwischen "Aktueller Wert", "Ersatzwert" und "Letzter gültiger Wert":

- "Aktueller Wert": Das Signal wird trotz Fehler weiterhin unverändert übertragen (dabei kann es sich auch um ein simuliertes Signal handeln).
- "Ersatzwert": Ein Ersatzwert wird übertragen. Den Ersatzwert stellen Sie manuell im Bereich **Ersatzwert** ein, der sich ebenfalls auf dieser Registerkarte befindet.
- "Letzter gültiger Wert": Der letzte gültige Wert vor Eintritt der Störung wird übertragen.

Näheres zum Fehlermode erfahren Sie im Abschnitt "Betriebsmodus und Fehlermodus" (siehe Kapitel 6.7).

6

Kontrollkästchen **Invertierung**

Aktivieren Sie **Invertierung**, um das Signal zu invertieren. Bei aktivierter Invertierung wird beispielsweise aus einer logischen "1" eine "0".



7

Kontrollkästchen **Leitungsüberwachung**

Aktivieren Sie **Leitungsüberwachung**, um den feldseitigen Anschluss zu überwachen. Falls ein Fehler auftritt (z. B. Leitungsbruch oder Kurzschluss) wird der Fehler über den Statusbereich des Prozesswerts gemeldet und die über die Dropdown-Liste **Fehlermode** eingestellte Ersatzwertstrategie greift.

Alternativ können Fehler überwacht werden, indem das entsprechende Statusregister ausgelesen und ausgewertet wird.

8

Feld **Einschaltverzögerung**

Geben Sie einen Wert in ms ein, der einen Signalwechsel von 0 auf 1 entsprechend verzögert weiterleitet.

9

Feld **Ausschaltverzögerung**

Geben Sie einen Wert in ms ein, der einen Signalwechsel von 1 auf 0 entsprechend verzögert weiterleitet.

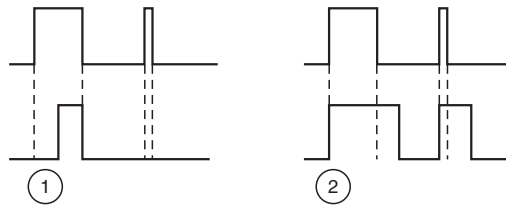


Abbildung 7.78: Ein- und Ausschaltverzögerung

- 1 Einschaltverzögerung: In der oberen Bildhälfte ist die Einschaltverzögerung deaktiviert, unten ist sie aktiviert (kurze Signale werden ausgefiltert).
- 2 Ausschaltverzögerung: In der oberen Bildhälfte ist die Ausschaltverzögerung deaktiviert, unten ist sie aktiviert (kurze Signale werden verlängert).

10

Bereich **Ersatzwert**

Legen Sie einen Ersatzwert für den Fehlerfall fest (siehe Dropdown-Liste **Fehlermode** auf dieser Registerkarte).

- Daten: Wählen Sie als Ersatzwert entweder die 0 oder die 1.
- Status: Der Ersatzwert für das fehlerhafte Signal wird automatisch immer mit dem Status "Daten ungültig" übertragen. Der Status ist daher auf "Daten ungültig" voreingestellt und kann nicht editiert werden.



11

Bereich **Simulationswert**

Legen Sie den Simulationswert und dessen Status fest. Der Simulationswert wird übertragen, wenn Sie den Betriebsmodus "Simulation" wählen.

- Daten: Wählen Sie als Simulationswert entweder die 0 oder die 1.
- Status: Wählen Sie zwischen dem Status "Daten OK" und "Daten ungültig". Falls Sie "Daten ungültig" wählen, greift die Ersatzwertstrategie.

12

Bereich **Spezielle Kanalparameter**

Der Bereich ist bei diesem E/A-Modul leer.

13

Feld **Notiz**

Geben Sie hier einen maximal 256 Zeichen langen, beliebigen Kommentar ein. Der Kommentar wird nur in der Datenbank gespeichert, eine Ablage in das Gerät ist nicht möglich. Der Kommentar gilt für das gesamte E/A-Modul und ist auch auf den anderen Registerkarten des Fensters sichtbar.

7.22.6 Messwertanzeige verwenden

Das Fenster **Messwertanzeige anzeigen** der E/A-Module dient der Anzeige von Messwerten und Diagnoseinformationen. Wie Sie das Fenster für dieses E/A-Modul aufrufen und was die darin enthaltenen Informationen bedeuten, erfahren Sie im Abschnitt "Messwertanzeige bei binären E/A-Modulen" (siehe Kapitel 6.4.1).



8 Zeitstempelfunktion des Buskopplers

Der Buskoppler LB 8108 kann in Verbindung mit dem Binäreingang LB 1007 Ereignisse mit Zeitstempel protokollieren. Protokollierbare Ereignisse werden vom Binäreingang erfasst und im Buskoppler gespeichert.



Hinweis!

Zeitstempelinformation in redundanten Systemen

In redundanten Systemen werden die Zeitstempelinformationen nur im aktiven Buskoppler gespeichert.

Wenn ein Buskoppler vom aktiven in den passiven Mode schaltet, dann werden dabei alle Zeitstempel gelöscht, ohne zuvor an den Redundanzkoppler übertragen zu werden. Nach einer Redundanzumschaltung ist der Zeitstempelspeicher deshalb immer leer.

8.1 Protokollierbare Ereignisse

Protokollierbar sind binäre Ereignisse (NAMUR-Initiatoren oder Eingangssignale mit 5 V oder 24 V Pegel), die über den Binäreingang LB 1007 erfasst werden.

Sie können die Ereignisse, die protokolliert werden sollen, im Gerätedaten-Fenster des E/A-Moduls LB 1007 auf den Registerkarten **Kanal X** einstellen (siehe Kapitel). Dort stehen pro Kanal 4 protokollierbare Ereignisse zur Auswahl. Sobald ein ausgewähltes Ereignis auftritt, wird es mit Zeitstempel im Buskoppler protokolliert.

- Daten 1 -> 0,
- Daten 0 -> 1,
- Status 1 -> 0,
- Status 0 -> 1.

Der Signalstatus ist 1, wenn aufgrund eines Fehlers (z. B. LFD) das Signal als ungültig übertragen wird.



8.2 Protokolleinträge im Buskoppler

Für das Protokollieren der Ereignisse inklusive des zugehörigen Zeitstempels stehen im Buskoppler 980 Speicherplätze zur Verfügung. Das Ablageformat ist in der folgenden Tabelle dargestellt und beinhaltet die Informationen

- Ereigniszuordnung (E/A-Modul und Kanal),
- Art des Ereignisses,
- Zeitstempel.

Der Speicher im Buskoppler ist ein Ringpuffer mit Überschreibschutz. Der Überschreibschutz sorgt dafür, dass vorhandene Datensätze nicht überschrieben werden, wenn der Speicher voll ist und zusätzliche Ereignisse auftreten.

Die Master-Applikation liest die Datensätze aus und quittiert sie. Nach dem Auslesen und Quittieren der Datensätze werden die entsprechend Einträge im Buskoppler gelöscht, um neuen Speicherplatz zu schaffen. Der Zugriff auf den Ringpuffer erfolgt über Profibus-DPV1-Dienste.

Ein ausgelesener Datensatz eines Ereignisses könnte beispielsweise wie folgt aussehen:

0x05, 0x12, 0x00, 0x00, 0x15, 0x43.

Der Datensatz sagt aus, dass am Steckplatz 5 (0x05) am Kanal 1 (0x12) das Ereignis "Daten 0 -> 1" (0x12) zum Zeitpunkt 5443 ms (0x00 0x00 0x15 0x43) stattgefunden hat.

Aufbau der Protokolleinträge

Byte	Bit / Zustand		Bedeutung
Byte 1			Steckplatznummer: Werte 1 ... 48
Byte 2	7		Kanalnummer: Werte 1 ... 7
	6		
	5		
	4		
	3	= 1	Ereignisart: Status 0 -> 1
	2	= 1	Ereignisart: Status 1 -> 0
	1	= 1	Ereignisart: Daten 0 -> 1
	0	= 1	Ereignisart: Daten 1 -> 0
Bytes 3 - 6			Zeitstempel: Uhrzeit in ms seit definiertem Zeitpunkt (z. B. Mitternacht); Übertragung als Doppelwort (Byte 3 = High-Byte, Byte 6 = Low-Byte)

Tabelle 8.1: Aufbau der Protokolleinträge

8.3 Auf Zeitstempeldaten zugreifen

Für den Zugriff auf die Daten im Ringpuffer stehen die folgenden Funktionen/Befehle zur Verfügung. Alle Funktionen werden über DPV1-Read-Dienste mit bestimmten Slot-, Index- und Längenangaben abgewickelt (DRV_Read (Slot, Index, *Länge, *Puffer).



Hinweis!

Der im Folgenden aufgeführte Befehl **Test Data** prüft, ob im Ringpuffer des Buskopplers Zeitstempel enthalten sind und gibt die Anzahl der vorhandenen Datensätze zurück. Die Information, ob Zeitstempel im Ringpuffer vorhanden sind, wird ab der Buskoppler-Firmwareversion 8.02 automatisch mit Bit 12 des globalen Statusregisters übertragen (siehe Kapitel 9.3). Das aktive Pollen der Zeitstempel via **Test Data** kann damit entfallen, ist aber immernoch möglich.

- **Clear Data**
Löscht die Datensätze des Ringpuffers im Buskoppler und gibt die Anzahl der gelöschten Datensätze zurück.
Aufruf: Slot 51 Index 1 Länge 2
Antwort: Slot 51 Index 1 Länge 2
-> Puffer = Anzahl gelöschter Datensätze
- **Test Data**
Testet, ob der Ringpuffer im Buskoppler Daten enthält und gibt die Anzahl der gefundenen Datensätze zurück.
Aufruf: Slot 51 Index 2 Länge 2
Antwort: Slot 51 Index 2 Länge 2
-> Puffer = Anzahl der Datensätze
- **Read Data**
Liest Datensätze aus dem Ringpuffer aus. Die maximal Anzahl der übertragbaren Datensätze pro Antworttelegramm beträgt 11 (66 Byte). Der Read-Auftrag kann beliebig oft ausgeführt werden.
Der Buskoppler liefert immer nur ganze Datensätze (6 Byte-Blocks). Sofern genügend Datensätze vorhanden sind, liefert der Buskoppler stets die angeforderte Anzahl von Datensätzen. Werden mehr Datensätze angefordert als vorhanden sind, enthält die Antwort alle vorhandenen Datensätze.
Solange die ausgelesenen Datensätze nicht quittiert worden sind (siehe "Set Data"), bleiben die Datensätze im Ringpuffer gespeichert. Dadurch werden die Datensätze nochmals übertragen, sobald der Lesezugriff wiederholt wird.
Aufruf : Slot 51 Index 3 Länge 66
Antwort: Slot 51 Index 3 Länge 66
-> Puffer = Datensätze
- **Set Data**
Quittiert die zuletzt via "Read Data" ausgelesenen Datensätze und löst das Löschen der übertragenen Daten aus dem Ringpuffer des Buskopplers aus.
Aufruf: Slot 51 Index 4 Länge 2
Antwort: Slot 51 Index 4 Länge 2
-> Puffer = Anzahl der quittierten Datensätze



8.4 Buskoppleruhren stellen

Der Buskoppler LB 8108 besitzen ein interne Uhr. Die Uhr ist quartzgesteuert und zählt die vergangenen Millisekunden ab einem benutzerdefinierten Zeitpunkt x. Der Zeitpunkt x ist ein Wert in ms, der über DPV1-Write-Dienste in einen oder mehrere Buskoppler geschrieben werden kann (z. B. 43200000 ms für genau 12:00 Uhr mittags).

Der zum Buskoppler übertragene Zeitpunkt wird nicht sofort aktiv, sondern muss über ein globales Kommando aktiviert werden. Das globale Kommando kann für mehrere Buskoppler gleichzeitig erfolgen. Dadurch besteht die Möglichkeit, mehrere Buskoppler mit der gleichen Zeitinformation zu bestücken und die Zeitinformation gleichzeitig in allen Buskopplern mit Hilfe eines Broad- oder Multicast-Kommandos zu aktivieren (Uhren bekommen den gleichen Startzeitpunkt). Ab dem eingestellten Startzeitpunkt zählen die Buskoppleruhren die vergangenen ms.

Aufgrund von Bauteiltoleranzen und Umgebungseinflüssen können die Buskoppleruhren auseinanderlaufen. Damit der Unterschied zwischen den Uhren nicht zu groß wird empfiehlt es sich, die Uhren in bestimmten Zyklen zu synchronisieren. Das Synchronisationsintervall ist abhängig von der geforderten Genauigkeit der Zeitstempel und kann individuell festgelegt werden. Entnehmen Sie Angaben über die Genauigkeit der Buskoppleruhren dem Datenblatt.

Für den Zugriff auf die Zeitinformationen der Buskoppleruhren stehen die folgenden Funktionen/Befehle zur Verfügung. Der Zugriff erfolgt immer über DPV1-Read/Write-Dienste (DRV_Read/ Write (Slot, Index, *Länge, *Puffer)), wobei im Puffer die jeweiligen Daten abgelegt werden.

- **Get Timestamp (Read)**
Liest die aktuelle Zeit des Buskopplers aus.
Aufruf: Slot 51 Index 6 Länge 4
Antwort: Slot 51 Index 6 Länge 4
-> Puffer = Aktuelle Zeit in ms
- **Check Timestamp (Read)**
Überprüft, ob eine neue Zeitinformation vorliegt, die noch nicht aktiviert wurde.
Aufruf: Slot 51 Index 7 Länge 1
Antwort: Slot 51 Index 7 Länge 1
-> Puffer = 0: Wert nicht vorhanden
-> Puffer = 1: Wert vorhanden
- **Reset Timestamp (Write)**
Schreibt die neue Zeitinformation (Uhrzeit in ms) in den Zwischenspeicher der Buskoppler. Der Wert wird erst durch den Befehl "Set Timestamp" als neuer Startwert aktiv.
Aufruf: Slot 51 Index 8 Länge 4
Antwort: Slot 51 Index 8 Länge 4
-> Puffer = Neue Startzeit in ms
- **Set Timestamp (Write)**
Aktiviert die Zeitinformation im Zwischenspeicher als Grundlage für die weitere Zeitmessung.
Aufruf : Slot 51 Index 9 Länge 0
Antwort: Slot 51 Index 9 Länge 0
Puffer = (Keine Daten)



Die Funktion von "Set Timestamp" kann auch über ein globales Kommando ausgeführt werden, um die zeitgleiche Übernahme der Zeitinformation in mehreren Buskopplern genau zu steuern. Das Kommando für die Übernahme der Zeitinformation ist das Standard-DP-Sync-Kommando, welches über den DPV0-Dienst GlobalControl abgesetzt wird. Dieses Kommando kann als Broadcast an alle Busteilnehmer oder als Multicast an eine Gruppe von Busteilnehmern gesendet werden.

Falls an einer Busline nicht nur P+F Remote-I/O-Stationen angeschlossen sind, sondern auch andere Teilnehmer, empfehlen wir die Übertragung des Sync-Kommandos via Multicast. Um den Vorgang komplett abzuschließen, senden Sie unmittelbar nach dem Sync-Kommando ein UnSync-Kommando.

8.5 Verhalten bei Neuanlauf oder Redundanzumschaltung

Ereignisse werden bei einem Neuanlauf des Buskopplers erst dann protokolliert, nachdem der Anwender die Zeitinformation korrekt aktiviert hat. Der Ringpuffer des Buskopplers ist unmittelbar nach dem Neuanlauf komplett leer.



Hinweis!

Zeitstempelinformation in redundanten Systemen

In redundanten Systemen werden die Zeitstempelinformationen nur im aktiven Buskoppler gespeichert.

Wenn ein Buskoppler vom aktiven in den passiven Mode schaltet, dann werden dabei alle Zeitstempel gelöscht, ohne zuvor an den Redundanzkoppler übertragen zu werden. Nach einer Redundanzumschaltung ist der Zeitstempelspeicher deshalb immer leer.

8.6 Genauigkeit des Zeitstempels

Ereignisse können mit einer Genauigkeit von 10 ms erfasst werden (entsprechende Zeitsynchronisation vorausgesetzt). Dies ermöglicht die korrekte zeitliche Zuordnung von Ereignissen, die mindestens 10 ms auseinanderliegen.

Falls die Eingangssignale zeitlich kürzer sind als der interne Scanzzyklus (ca. 6,5 ms), können die Signale nicht sicher erfasst werden. Verlängern Sie in diesem Fall die Eingangssignale mit Hilfe einer Ausschaltverzögerung (Gerätedaten-Fenster des Binäreingangs 1007, siehe Kapitel).

Die maximale Zeitdifferenz zwischen einem Zustandswechsel und dem dazugehörigen Zeitstempel liegt bei 7,5 ms. Die Zeitdifferenz setzt sich aus den Zeiten für die Erkennung des Zustandswechsel im E/A- Modul (1 ms) und für die Übermittlung der Daten vom E/A- Modul zum Buskoppler (interner Scan 6,5 ms) zusammen. Bei einer Genauigkeitsanforderung von 10 ms bleiben für die zulässige Abweichung der Buskoppleruhren noch 2,5 ms übrig.



8.7 Beispiel für den Steuerungsablauf aus der Applikationsebene

- Aufbau einer DPV1-Verbindung zum Slave 1
- Aufbau einer DPV1-Verbindung zum Slave 2
- Schreiben der Zeitinformation an Slave 1
- Schreiben der Zeitinformation an Slave 2
- Aktivieren der Zeitinformation als Grundlage der Uhren via GlobalControl Sync- und UnSync-Kommando (gilt für alle Slaves gleichzeitig)
- Prüfen, ob Slave 1 Zeitstempel bereitstellt (optional). Das Prüfen kann sowohl über den Befehl **Test Data** (siehe Kapitel 8.3) als auch über Bit 12 des globalen Statusregisters (siehe Kapitel 9.3) erfolgen.
- Daten solange auslesen, bis keine oder weniger Daten als angefordert vom Slave 1 übertragen werden. Alle empfangenen Datensätze müssen vor dem nächsten Lesezugriff quittiert werden.
- Prüfen, ob Slave 2 Zeitstempel bereitstellt (optional). Das Prüfen kann sowohl über den Befehl **Test Data** (siehe Kapitel 8.3) als auch über Bit 12 des globalen Statusregisters (siehe Kapitel 9.3) erfolgen.
- Daten solange auslesen, bis keine oder weniger Daten als angefordert vom Slave 2 übertragen werden. Alle empfangenen Datensätze müssen vor dem nächsten Lesezugriff quittiert werden.
- Abbau der DPV1-Verbindung zum Slave 1
- Abbau der DPV1-Verbindung zum Slave 2
- Wartezeit
- Aufbau einer DPV1-Verbindung zum Slave 1
- Aufbau einer DPV1-Verbindung zum Slave 2
- Schreiben der Zeitinformation an Slave 1
- Schreiben der Zeitinformation an Slave 2
- Aktivieren der Zeitinformation als Grundlage der Uhren via GlobalControl Sync- und UnSync-Kommando (gilt für alle Slaves gleichzeitig)
- Abbau der DPV1-Verbindung zum Slave 1
- Abbau der DPV1-Verbindung zum Slave 2
- Wartezeit
- Sequenz Uhrensynchronisation und Daten auslesen
- Wartezeit
- Sequenz Uhrensynchronisation
- Wartezeit
- ...



9 Diagnosefunktionen

Diagnosefunktionen des Buskopplers

Die Messwertanzeige des Buskopplers liefert Ihnen Diagnoseinformationen zur gesamten Remote-I/O-Station. Dieses Kapitel beschreibt, wie die Messwertanzeige aufgebaut ist und welche Diagnoseinformationen sie Ihnen zur Verfügung stellt.

Diagnosefunktionen von PACTware

PACTware enthält ab Version 4 den so genannten "Device State Manager". Der Device State Manager ermöglicht eine geräteübergreifende Diagnose auf Grundlage der NAMUR-Empfehlung NE107. Diese Diagnosefunktion ist im letzten Abschnitt dieses Kapitels beschrieben (siehe Kapitel 9.9).

9.1 Messwertanzeige des Buskopplers aufrufen



Fenster **Messwertanzeige anzeigen** aufrufen

Voraussetzung: Sie haben bereits eine Projektdatei in der FDT-Rahmenapplikation angelegt. Diese Projektdatei ist geöffnet und enthält einen Buskoppler und ein oder mehrere E/A-Modul(e). Die Kommunikation mit der Remote-I/O-Station funktioniert.

1. Klicken Sie in der Projektstruktur mit der rechten Maustaste auf den gewünschten Eintrag.

Es öffnet sich ein Kontextmenü.

2. Um eine Verbindung mit der Remote-I/O-Station herzustellen, wählen Sie im Kontextmenü **Verbindung aufbauen**.

Die Verbindung wird aufgebaut.

Sobald die Verbindung hergestellt ist, wird der jeweilige Eintrag fett dargestellt. Der Verbindungsstatus wird zusätzlich durch ein Symbol dargestellt.

3. Klicken Sie in der Projektstruktur erneut mit der rechten Maustaste auf den Eintrag.

Es öffnet sich ein Kontextmenü.

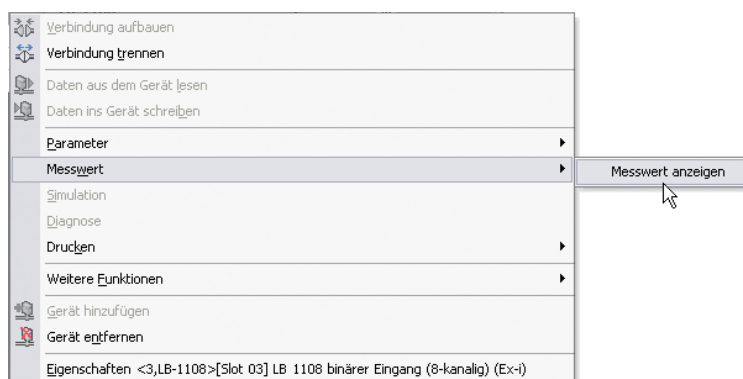


Abbildung 9.1: Fenster **Messwert anzeigen** aufrufen

4. Wählen Sie im Kontextmenü **Messwert > Messwert anzeigen**. Falls der Befehl nicht verfügbar (ausgegraut) ist, besteht keine Verbindung zur Remote-I/O-Station.

Es öffnet sich das Fenster **Messwert anzeigen**.

9.2 Aufbau der Messwertanzeige

Die Messwertanzeige des Buskopplers untergliedert sich in vier Bereiche.

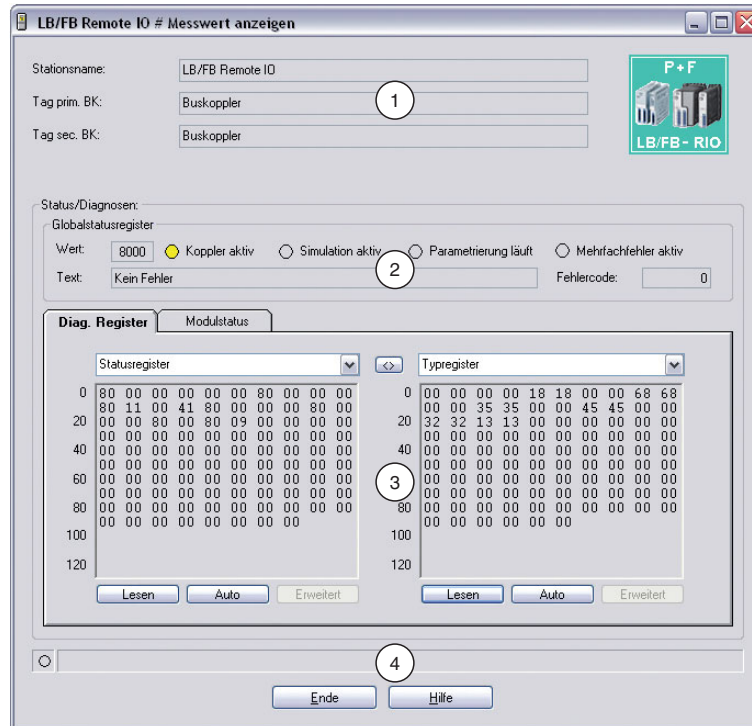


Abbildung 9.2: Fenster **Messwert anzeigen**

- 1 Felder **Stationsname** und **Tag prim./sec. BK**
- 2 Globales Statusregister
- 3 Registerkarten
- 4 Statusleiste

Erläuterungen:

1

Felder **Stationsname** und **Tag prim./sec. BK**

Die Felder zeigen den Namen der Station und die Bezeichnung des primären Buskopplers an. Bei redundanten Systemen wird hier auch die Bezeichnung des sekundären Buskopplers (Redundanzkopplers) angezeigt.

2

Globales Statusregister

Das globale Statusregister enthält Informationen zum Status der Buskoppler, der E/A-Module und der Netzteile einer Station. Näheres zum globalen Statusregister erfahren Sie im folgenden Abschnitt.



3

Registerkarten

Dieser Bereich enthält mehrere Registerkarten. Die erste Registerkarte **Diagnoseregister** enthält die verschiedenen Diagnoseregister im Rohdatenformat. Je nach Buskopplertyp werden weitere Diagnoseinformationen über zusätzliche Registerkarten angezeigt. Näheres zu den Registerkarten erfahren Sie in den folgenden Abschnitten.



Hinweis!

Die Registerkarte **Modulstatus** steht Ihnen erst ab der DTM-Version 7.3 zur Verfügung.

4

Statusleiste

Die Statusleiste liefert Informationen zum Kommunikationsstatus und enthält eine LED sowie ein Feld für Klartextmeldungen. Immer wenn die LED gelb blinkt, erfolgt gerade ein Lesezugriff. Wenn die LED rot leuchtet, liegt ein Kommunikationsfehler vor. Im Feld wird der aktuelle Kommunikationsstatus als Klartextmeldung angezeigt:

- "Daten werden geladen": Die Leseaufforderung war erfolgreich. Die Messwertanzeige wartet auf die angeforderten Daten.
- "Warte ...": Die Leseaufforderung ist aufgrund anderweitiger Nutzung des Kommunikationskanals nicht erfolgreich (busy).
- "Kommunikationsfehler": Die angeforderten Daten konnten nicht übertragen werden.

9.3

Globales Statusregister

Das globale Statusregister besteht aus 16 Bits (1 Wort) und enthält Informationen zum Status der Buskoppler, der E/A-Module und der Netzteile einer Remote-I/O-Station. Das globale Statusregister wird im Fenster **Messwert anzeigen** als Rohdatenwert (hier: "C000") und in aufbereiteter Form dargestellt (siehe Abbildung).



Hinweis!

Ab Buskoppler-Firmwareversion 8.02 wird in Bit 12 des globalen Statusregisters übertragen, ob neue Zeitstempelinformationen im Ringpuffer des Buskopplers vorhanden sind (siehe Kapitel 9.3.1).

Ob das globale Statusregister im zyklischen Datenverkehr übertragen wird, können Sie in den Gerätedaten des Buskopplers einstellen (Fenster **Gerätedaten bearbeiten** > Registerkarte **Profibus I** > Bereich **zyklische Daten**, siehe Kapitel 5.6).

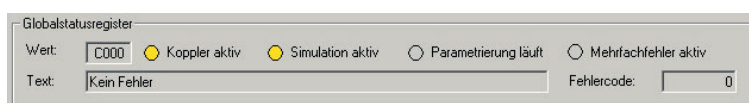


Abbildung 9.3: Messwertanzeige Buskoppler, Bereich **Globalstatusregister**



Im Folgenden wird der allgemeine Aufbau des Statusregisters und eine konkrete Fehlermeldung anhand eines Beispiels erklärt.

9.3.1 Aufbau des globalen Statusregisters

Das globale Statusregister besteht aus 2 Eingangsbytes, die sich am Anfang des DP-Konfigurationsstrings befinden (siehe Kapitel 5). Die Bedeutung der einzelnen Bits können Sie der folgenden Tabelle entnehmen.

Aufbau des globalen Statusregisters

Byte	Bit / Zustand		Bedeutung
2	15	= 0	Buskoppler ist passiv
		= 1	Buskoppler ist aktiv
	14	= 0	Betriebsmodus: Es liegt keine Simulation vor.
		= 1	Betriebsmodus: mindestens ein E/A-Modul wird simuliert.
	13	= 0	kein Fehler
		= 1	Fehler
	12	= 0	keine Zeitstempel
		= 1	Zeitstempel im Ringpuffer vorhanden
	11		Wenn Bit 13 = 1: Aus den Bits 11 bis 8 setzt sich der Fehlercode zusammen, z. B. ergibt 0 1 1 1 den Fehlercode 7 (Hexadezimal) = Netzteilfehler. Die Bedeutung aller Fehlercodes finden Sie in der nachfolgenden Tabelle.
	10		
	9		
8			
1	7	= 0	ein Fehler
		= 1	Mehrfachfehler
	6	= 0	keine Parametrierung/Verarbeitung
		= 1	Parametrierung/Verarbeitung läuft gerade
	5		Bits 5 bis 0:
	4		<ul style="list-style-type: none"> Falls ein einzelner Fehler vorliegt (Bit 7 = 0), kann der fehlerhafte Steckplatz aus diesen Bits ausgelesen werden, z. B. ergibt 0 0 0 1 0 0 den Steckplatz 4 (Hexadezimal). Falls ein Mehrfachfehler vorliegt (Bit 7 = 1), kann die Anzahl der Fehler ausgelesen werden. Falls ausschließlich Netzteilfehler vorliegen (Wert Bit 11 - 8 = 7, Bit 7 = 0), ist jedem Netzteil ein Bit zugeordnet (Netzteil 1 = Bit 0, ..., Netzteil 6 = Bit 5), wobei der Zustand 1 jeweils einen Fehler signalisiert.
	3		
	2		
1			
0			

Fehlercodes des globales Statusregisters

Fehlercode (Hex)	Klartextmeldung
0	kein Fehler
1	Speicherfehler PIC (RAM)
2	Speicherfehler PIC (Register)
3	Speicherfehler PIC (Flash)
4	PIC interner Fehler
5	Kommandofehler PIC
6	Modulfehler
7	Netzteilfehler
8	Speicherfehler CPU32 (RAM)
9	Speicherfehler CPU32 (Flash)
A	CPU32 interner Fehler (Watchdog)
B	Redundanzfehler Arithmetik
C	Redundanzfehler Partner nicht vorhanden (kein Redundanzkoppler)
D	Redundanzfehler Link
E	Redundanzfehler Parameter inkonsistent
F	Reserviert

9.3.2 Beispiel für das globale Statusregister

Im folgenden Beispiel liegt ein Netzteilfehler vor, das Feld **Wert** enthält den Rohdatenwert "A784". Die restlichen Anzeigeelemente stellen den Rohdatenwert in aufbereiteter Form dar (siehe Abbildung).



Abbildung 9.4: Messwertanzeige Buskoppler, Bereich **Globalstatusregister**

- 1 Feld **Wert** (Rohdatenwert)
- 2 Anzeige **Koppler aktiv**
- 3 Anzeige **Simulation aktiv**
- 4 Anzeige **Parametrierung läuft**
- 5 Anzeige **Mehrfachfehler aktiv**
- 6 Feld **Fehlercode** (bei 1 Fehler) bzw. **Fehleranzahl** (bei Mehrfachfehler)
- 7 Feld **Text** (Klartextmeldung)

Der Rohdatenwert wird aus den 16 Bits des Statusregisters gebildet. Die folgende Tabelle stellt dar, wie sich der Rohdatenwert "A784" zusammensetzt und auf welche Zustandsanzeigen der Wert aufgeteilt wird. Die Zahlen in Klammern beziehen sich auf die Bildlegende.

Beispiel für das globale Statusregister (Rohdatenwert "A784")

"A784"	Bit / Zustand		Bedeutung
A	15	= 1	Buskoppler ist aktiv; Zustandsanzeige durch Koppler aktiv (2) (gelb = aktiv, grau = passiv)
	14	= 0	Es liegt keine Simulation vor; Zustandsanzeige durch Simulation aktiv (3) (gelb = mindestens 1 Kanal wird simuliert, grau = keine Simulation)
	13	= 1	Fehler liegt vor; Zustandsanzeige durch Feld Text (7) (roter Hintergrund = Fehler, grauer Hintergrund = kein Fehler)
	12	= 0	allgemeiner Fehler; keine Zustandsanzeige
7	11	= 0	Die Bits 11 - 8 mit den Zuständen 0 1 1 1 ergeben den Fehlercode "7". Der Fehler mit der höchsten Priorität ist folglich ein Netzteilfehler. Der Klartext "Netzteilfehler" wird im Feld Text (7) ausgegeben.
	10	= 1	
	9	= 1	
	8	= 1	
8	7	= 1	Mehrfachfehler liegt vor; Zustandsanzeige durch Mehrfachfehler aktiv (5) (gelb = Mehrfachfehler, grau = kein Fehler oder Einzelfehler)
	6	= 0	keine Parametrierung/Verarbeitung; Zustandsanzeige durch Parametrierung läuft (4) (gelb = Parametrierung läuft, grau = keine Parametrierung)
	5	= 0	Es sind 4 Fehler aktiv (Mehrfachfehler); die Bits 5 - 0 mit den Zuständen 0 0 0 1 0 0 ergeben die Anzahl 4; Anzeige im Feld Fehleranzahl (6).
	4	= 0	
4	3	= 0	
	2	= 1	
	1	= 0	
	0	= 0	

9.4 Registerkarte "Diagnoseregister"

Mit Hilfe der Registerkarte **Diagnoseregister** können verschiedene Diagnosebereiche im Buskoppler ausgelesen und miteinander verglichen werden. Wenn Sie die Schaltfläche <> (Vergleichen) betätigen, werden Unterschiede zwischen den Diagnosebereichen im linken und rechten Textfeld bis zur nächsten Aktualisierung der Daten farblich gekennzeichnet.

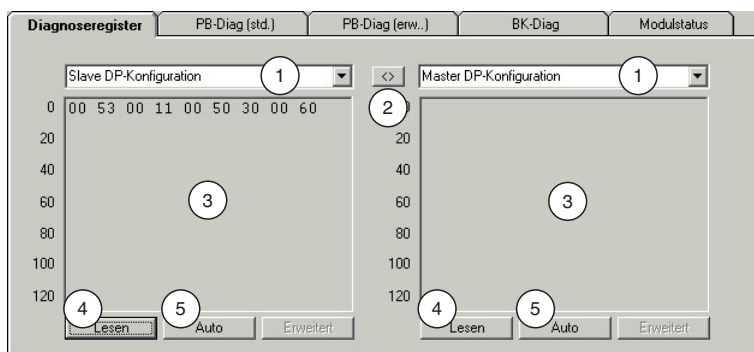


Abbildung 9.5: Registerkarte **Diagnoseregister**

- 1 Dropdown-Listen zur Auswahl der Diagnosebereiche
- 2 Schaltfläche <> (Vergleich zwischen Diagnosebereichen starten)
- 3 Textfelder mit hexadezimalen Diagnosedaten
- 4 Schaltfläche **Lesen** (manuelles Einlesen der Diagnosedaten)
- 5 Schaltfläche **Auto** (automatisches Einlesen der Diagnosedaten)

Informationen bezüglich der Daten-Interpretation können Sie den nachfolgenden Abschnitten entnehmen. Folgende Auswahlmöglichkeiten stehen Ihnen in den beiden Dropdown-Listen zur Verfügung:

- Slave DP-Konfiguration (siehe Kapitel 9.4.1),
- Master DP-Konfiguration (siehe Kapitel 9.4.1),
- DP-Diagnose (siehe Kapitel 9.4.2),
- DP-Parameter (siehe Kapitel 9.4.3),
- DP-Parameter (Partner) (siehe Kapitel 9.4.3),
- Redundanzstatus (siehe Kapitel 9.4.4),
- Redundanzstatus (Partner) (siehe Kapitel 9.4.4),
- Statusregister (siehe Kapitel 9.4.5),
- Typregister (siehe Kapitel 9.4.6),
- Erweiterte Diagnose (siehe Kapitel 9.4.7).



9.4.1 DP-Konfiguration

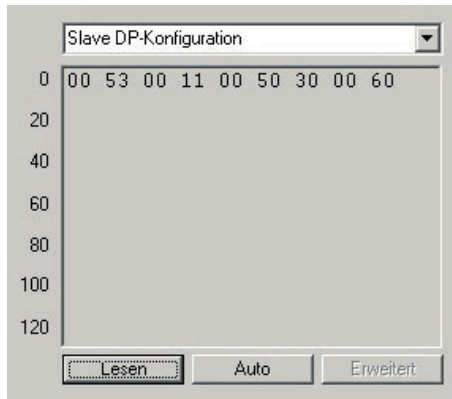


Abbildung 9.6: DP-Konfiguration

Wenn Sie aus der Dropdown-Liste den Eintrag "Slave DP-Konfiguration" bzw. "Master DP-Konfiguration" wählen, wird der DP-Konfigurationsstring des Slaves bzw. des Masters im Textfeld angezeigt. Sie haben die Möglichkeit, den DP-Konfigurationsstring des Slaves und des Masters mit Hilfe der linken und rechten Dropdown-Listen direkt miteinander zu vergleichen (siehe Abbildung 9.5 auf Seite 316). Bei korrekter Konfiguration sind die DP-Konfigurationsstring des Slaves und des Masters identisch.

Der DP-Konfigurationsstring setzt sich aus den hexadezimalen DP-Konfigurationscodes der einzelnen Remote-I/O-Komponenten zusammen (Buskoppler, E/A-Module, Leerplätze). Er wird im Rahmen der Stationskonfiguration (einfügen, löschen, konfigurieren von Remote-I/O-Komponenten) automatisch gebildet. Sobald die Stationskonfiguration im Slave aktiv ist, steht im Diagnoseregister "Slave DP-Konfiguration" der entsprechende Konfigurationsstring.

Detailliertere Informationen zum DP-Konfigurationsstring können Sie dem Abschnitt "Bedeutung des DP-Konfigurationsstrings" entnehmen (siehe Kapitel 5). Dort befindet sich auch eine Tabelle mit den DP-Konfigurationscodes des Buskopplers und der E/A-Module.

Aufbau der DP-Konfigurationscodes

Bit	Bedeutung
7	Datenkonsistenz: 0 = Byte/Wort, 1 = gesamte Daten
6	Datenformat: 0 = Byte, 1 = Wort
5	Bits 5 - 4:
4	Datentyp: 00 = spezieller Typ, 01 = Eingang, 10 = Ausgang, 11 = Ein-/Ausgang
3	Bits 3 - 0:
2	Datenlänge: z. B. 0000 = 1 Byte/Wort, 0011 = 4 Byte/Wort, 1111 = 16 Byte/Worte
1	
0	

9.4.2 DP-Diagnose

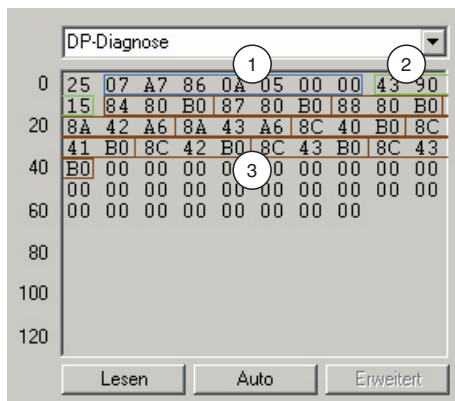


Abbildung 9.7: DP-Diagnose

- 1 gerätespezifische Diagnosebytes
- 2 modulspezifische Diagnosebytes
- 3 kanalspezifische Diagnosebytes

Wenn Sie aus der Dropdown-Liste den Eintrag "DP-Diagnose" wählen, werden die erweiterten Profibus-Diagnose-Bytes im Textfeld angezeigt. Diese Daten sind neben den Profibus-Standard-Diagnosen Bestandteil des Diagnosetelegramms. Der Slave (Remote-I/O-Station) setzt ein Diagnosetelegramm immer dann ab, sobald der Master eine Diagnoseanforderung überträgt (DP-Diag Response).

Die Aufschlüsselung der Daten ist durch die Profibus-Spezifikation festgelegt und wird im folgenden kurz erläutert. Die Auswertung der Diagnosedaten erfolgt zusätzlich auf der Registerkarte **DP-Diag (erw.)**, die ebenfalls Teil der Buskoppler-Messwertanzeige ist (siehe Kapitel 9.6).

Die erweiterte Profibus-Diagnose ist in 3 Bereiche aufgeteilt (siehe Abbildung), die im Folgenden erläutert werden.



Bereich 1: gerätespezifische Diagnosebytes

Die gerätespezifischen Diagnosebytes im ersten Bereich enthalten Informationen über den Status der Remote-I/O-Station und sind von der Parametrierung des Buskopplers abhängig. In der Abbildung handelt es sich um die Bytes 1 bis 7.

- Byte 1: Headerbyte mit Kennung für gerätespezifische Diagnose (Bit 6 = 0 und Bit 7= 0) und 6 Bits (Bit 5 – 0) für die Längenangabe der gerätespezifischen Diagnose inklusive Headerbyte (im Beispiel: "07" = 7 Bytes).
- Byte 2 + 3: 2 Byte globales Statusregister des aktiven Buskopplers (im Beispiel: " A7 86", Auswertung siehe Kapitel "Globales Statusregister").
- Byte 4 + 5: die ersten beiden Standard-Diagnosebytes des Redundanzkopplers (im Beispiel: "0A 05", Auswertung im Abschnitt "Registerkarte PB-Diag (std.)", siehe Abbildung 9.12 auf Seite 332).
- Byte 6 + 7: 2 Byte globales Statusregister des Redundanzkopplers. Der passive Buskoppler überträgt keine Fehlermeldungen, daher sind die übertragenen Bytes überwiegend auf 0 gesetzt. Von 0 abweichende Werte können wie im Kapitel "Globales Statusregister" beschrieben interpretiert werden.

Die letzten vier Bytes (7 – 4) sind nur für redundante Systeme mit 2 Buskopplern relevant und werden im Singlebetrieb mit voreingestellten Werten gefüllt.

Falls Sie in den Gerätedaten des Buskopplers das Kontrollkästchen **zusätzliche Moduldiagnose** aktiviert haben, werden im Gegensatz zum obigen Beispiel weitere 2 Bits pro E/A-Steckplatz übertragen (siehe Kapitel 5.6.3). Das Datenaufkommen der gerätespezifischen Diagnose erhöht sich somit um 12 Bytes (48 Steckplätze * 2 Bits), unabhängig von den tatsächlich konfigurierten E/A-Modulen.

Die beiden zusätzlichen Bits pro Steckplatz repräsentieren die folgenden Zustände: 00 = kein Fehler, 01 = Modulfehler, 10 = falscher Modultyp, 11 = kein Modul vorhanden. Die Reihenfolge der Übertragung ist in der folgenden Tabelle dargestellt.

Zusätzliche Moduldiagnose

Byte	Bit	Bedeutung
Byte $n + 1$ (*)	7	Status Steckplatz 4
	6	
	5	Status Steckplatz 3
	4	
	3	Status Steckplatz 2
	2	
	1	Status Steckplatz 1
	0	
...
Byte $n + 12$ (*) Status Steckplatz 48
(*) Byte n = letztes Byte vor der zusätzlichen Moduldiagnose		

Bereich 2: modulspezifische Diagnosebytes

Der zweite Bereich der erweiterten Diagnose enthält die modulspezifischen Diagnosebytes (in der Abbildung Bytes 8 bis 10, "43 90 15"). Jedem Buskoppler und E/A-Modul der Remote-I/O-Station bzw. jedem Konfigurationscode aus dem DP-Konfigurationsstring ist hier ein Bit zugeteilt. Falls ein Bit gesetzt ist (= 1), dann liegt für das Modul, dem dieses Bit zugeordnet ist, eine Diagnose vor.

Die Byteanzahl der modulspezifischen Diagnose hängt von der Konfiguration der Remote-I/O-Station ab. Je mehr Steckplätze mit E/A-Modulen belegt sind, desto höher ist die Byteanzahl. In der folgenden Tabelle ist das Auswertungsschema der modulspezifischen Diagnosebytes anhand des Beispiels in der Abbildung dargestellt (siehe Abbildung 9.7 auf Seite 318). Unabhängig von der Anzahl der Diagnosebytes kann das dargestellte Auswertungsschema auch für längere Moduldiagnosen angewandt werden. Jedes weitere Bit steht für das nächste E/A-Modul.

Aufgrund verschiedener Zählweisen kann die Zuordnung der Diagnosen zum Modul in unterschiedlichen Master- und Diagnosesystemen unterschiedlich ausfallen. Passen Sie die Zählweise gegebenenfalls über den Buskopplerparameter **Offset Moduldiagnose** an (Gerätedatenfenster des Buskopplers > Registerkarte **Profibus II**, siehe Kapitel 5.6.3).

modulspezifische Diagnosebytes

Byte	Bit / Zustand		Bedeutung allgemein	Bedeutung im Beispiel
Byte _n Beispiel: 43 (*)	7	= 0	Diagnoseart: 0 0 = gerätespez. Diagnose; 0 1 = modulspez. Diagnose; 1 0 = kanalspez. Diagnose; 1 1 = reserviert	modulspezifische Diagnose (0 1) mit 3 Byte Länge (0 0 0 0 1 1)
	6	= 1		
	5	= 0		
	4	= 0	Byteanzahl der Diagnose inklusive Headerbyte	
	3	= 0		
	2	= 0		
	1	= 1		
	0	= 1		
Byte _{n+1} Beispiel: 90	7	= 1	Modul 8 (Diagnose- oder Fehlermeldung)	Module 5 und 8 haben Fehler- oder Diagnosemeldungen
	6	= 0	Modul 7 (kein Fehler)	
	5	= 0	Modul 6 (kein Fehler)	
	4	= 1	Modul 5 (Diagnose- oder Fehlermeldung)	
	3	= 0	Modul 4 (kein Fehler)	
	2	= 0	Modul 3 (kein Fehler)	
	1	= 0	Modul 2 (kein Fehler)	
	0	= 0	Modul 1 (kein Fehler)	
Byte _{n+2} Beispiel: 15			Module 9 bis 16	Module 9, 11 und 13 haben Fehler- oder Diagnosemeldungen
...	
Byte _{n+x}			Module y bis y + 7	im Beispiel nicht vorhanden
(*) Byte _n = Headerbyte der modulspezifischen Diagnose				



Bereich 3: kanalspezifische Diagnosebytes

Im Anschluss an die modulspezifische Diagnose folgt die kanalspezifische Diagnose, die Informationen über die Kanaleigenschaften und die Fehler-/Diagnoseart enthält (in der Abbildung Bytes 11 bis 40, siehe Abbildung 9.7 auf Seite 318). Die kanalspezifische Diagnose ist in Blöcke mit je 3 Byte Länge untergliedert, wobei ein Block jeweils einen Kanal darstellt.

Die Auswertung der Diagnosen erfolgt nach dem Schema, das in der folgenden Tabelle anhand der ersten 3 Bytes aus dem Beispiel (84 80 B0) dargestellt ist. Die unterschiedlichen Fehler-/Diagnosearten und deren Kodierungen sind zum Teil durch die Profibusspezifikation fest vorgegeben. Ein weiterer Teil kann über die GSD-Datei vom Gerätehersteller selbst definiert werden (siehe Tabelle "kanalspezifische Diagnosemeldungen").

Der reservierte Speicherbereich für die Diagnoseinformationen ist begrenzt. Da jede zusätzliche Kanaldiagnose weitere 3 Bytes benötigt, ist die maximale Anzahl der übertragbaren kanalspezifischen Diagnosen ebenfalls begrenzt. Sobald mehr Diagnosen vorliegen als übertragen werden können, wird dieser Zustand durch das Profibus-Standard-Diagnosebit "Diagnosedaten Überlauf" angezeigt.

Kanalspezifische Diagnosebytes

Byte	Bit / Zustand		Bedeutung allgemein	Bedeutung im Beispiel
Byte _n Beispiel: 84 (*)	7	= 1	Diagnoseart: 0 0 = gerätespez. Diagnose; 0 1 = modulspez. Diagnose; 1 0 = kanalspez. Diagnose; 1 1 = reserviert	kanalspezifische Diagnose (1 0) für Modul 5 bzw. Konfigurationscode 4 (0 0 0 1 0 0) (bei Diagnoseoffset = 0 und bei Zählweise der Konfigurationscodes beginnend bei 0)
	6	= 0		
	5	= 0	Zuordnung zum Modul bzw. Konfigurationscode (offsetabhängig)	
	4	= 0		
	3	= 0		
	2	= 1		
	1	= 0		
	0	= 0		
Byte _{n+1} Beispiel: 80	7	= 1	Ein-/Ausgang: 0 0 = reserviert; 0 1 = Eingang; 1 0 = Ausgang; 1 1 = Ein- und Ausgang	Diagnose bezieht sich auf einen Ausgangswert (1 0) und gilt für Kanal 1 (0 0 0 0 0 0)
	6	= 0		
	5	= 0	Zuordnung der Diagnose zu einem Kanal	
	4	= 0		
	3	= 0		
	2	= 0		
	1	= 0		
	0	= 0		

Byte	Bit / Zustand		Bedeutung allgemein	Bedeutung im Beispiel
Byte _{n+2} Beispiel: B0	7	= 1	Datenstruktur: 0 0 0 = reserviert; 0 0 1 = 1 Bit; 0 1 0 = 2 Bits; 0 1 1 = 4 Bits; 1 0 0 = 1 Byte; 1 0 1 = 1 Wort; 1 1 0 = 2 Worte; 1 1 1 = reserviert	Datenstruktur = 1 Wort (1 0 1); Diagnosemeldung = Leitungsbruch oder Kurzschluss (1 0 0 0 0 = 16)
	6	= 0		
	5	= 1		
	4	= 1	Diagnosemeldung (siehe folgende Tabelle)	
	3	= 0		
	2	= 0		
	1	= 0		
	0	= 0		
(*) Byte _n = Headerbyte der kanalspezifischen Diagnose				

kanalspezifische Diagnosemeldungen

Kennung	Diagnosemeldung
Profibusspezifikation	
1	Kurzschluss
2	Unterspannung
3	Überspannung
4	Überlast
5	Übertemperatur
6	Leitungsbruch
7	Obere Grenze verletzt
8	Untere Grenze verletzt
9	Fehler
10 - 15	reserviert
Herstellerspezifikation (definiert in GSD-Datei)	
16	Kurzschluss oder Leitungsbruch
17 - 31	reserviert



9.4.3 DP-Parameter

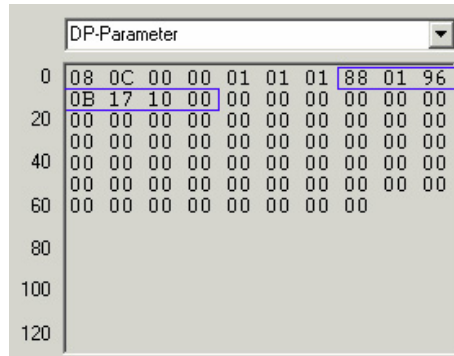


Abbildung 9.8: DP-Parameter

Wenn Sie aus der Dropdown-Liste den Eintrag "DP-Parameter" wählen und anschließend auf die Schaltfläche **Lesen** klicken, werden unter anderem die Daten des Parametriertelegramms (SetParam) im Textfeld angezeigt (siehe Umrandung in der Abbildung, Bytes 7 bis 13). Die restlichen aufgelisteten Bytes sind für Diagnosezwecke nicht relevant und werden nicht weiter beschrieben.

Wenn Sie aus der Dropdown-Liste den Eintrag "DP-Parameter (Partner)" wählen, erhalten Sie das Parametriertelegramm des Redundanzkopplers (nur bei redundanten Systemen). Die beiden DP-Parameter-Register "DP-Parameter" und "DP-Parameter (Partner)" sind identisch aufgebaut und werden deshalb im folgenden nur einmal beschrieben.

Das erste Byte des Parametriertelegramms (Beispiel: 88) repräsentiert profibuspezifische Modi und Funktionen, die über das Parametriertelegramm ein- oder ausgeschaltet werden können. Die Bedeutung der einzelnen Bits ist in der folgenden Tabelle dargestellt.

DP-Parameter Byte 1

Byte	Bit / Zustand		Bedeutung allgemein	Bedeutung im Beispiel
Byte 1 Beispiel: 88	7	= 1	Lock (0 = Aus; 1 = Ein)	Lock-Funktion und Ansprechüberwachung eingeschaltet
	6	= 0	Unlock (0 = Aus; 1 = Ein)	
	5	= 0	SYNC-Mode (0 = Aus; 1 = Ein)	
	4	= 0	FREEZE-Mode (0 = Aus; 1 = Ein)	
	3	= 1	Ansprechüberwachung (0 = Aus; 1 = Ein)	
	2	= 0	reserviert	
	1	= 0	reserviert	
	0	= 0	reserviert	

Begriffserläuterungen Tabelle

- **Ansprechüberwachung:** Sobald die Watchdog-Funktion eingeschaltet ist, überwacht der Buskoppler die Kommunikation mit dem Master. Falls der Buskoppler innerhalb einer parametrierbaren Überwachungszeit nicht korrekt vom Master angesprochen wird, wertet der Buskoppler dies als Fehler und kann dann entsprechend reagieren. Die Ansprechüberwachungszeit wird meistens automatisch vom Master berechnet und muss stets größer sein als die Zeit, die maximal für ein kompletten Datenzyklus benötigt wird. Die Überwachungszeit wird über die Bytes 2 und 3 des Parametriertelegramms übertragen (im Beispiel: 01 96) kann wie folgt berechnet werden:

$$\text{Überwachungszeit} = (\text{Dezimal-Wert Byte 2}) * (\text{Dezimal-Wert Byte 3}) * 10 \text{ ms}$$

$$= 1 (01_{\text{hex}}) * 150 (96_{\text{hex}}) * 10 \text{ ms} = 1500 \text{ ms}$$
- **FREEZE-Mode:** Die Eingangsdaten verschiedener Slaves werden immer nacheinander abgefragt. Deshalb ist der Zeitpunkt, an dem die Signale im Normalbetrieb abgefragt werden, von Slave zu Slave unterschiedlich. Mit Hilfe des FREEZE-Modes können die Eingangsdaten verschiedener Slaves zu einem definierten Zeitpunkt eingefroren und anschließend nacheinander übertragen werden.
- **SYNC-Mode:** Der SYNC-Mode dient – wie der FREEZE-Mode – der Daten-Synchronisation, wirkt aber auf die Ausgänge. Mit dieser Funktion ist es möglich, verschiedene Slaves nacheinander mit Ausgangsdaten zu versorgen und diese Ausgangsdaten anschließend zeitgleich über das Sync-Kommando ausgeben zu lassen.
- **Lock/Unlock:** Mit Lock bzw. Unlock kann sich der Master die Zugriffsrechte auf einen Slave sichern bzw. die Rechte abtreten. Wenn das Lock-Bit gesetzt und das Unlock-Bit nicht gesetzt ist, ist der Slave für einen bestimmten Master reserviert (Identifizierung über die Masteradresse). Wenn das Unlock-Bit gesetzt ist, ist der Slave nicht für einen bestimmten Master reserviert (der Zustand des Lock-Bits ist in diesem Fall nicht relevant). Falls weder das Lock- noch das Unlock-Bit gesetzt ist, ist der Slave ebenfalls nicht für einen bestimmten Master reserviert und kann von einem Master über ein entsprechendes Parametriertelegramm gelockt werden.

Die Bytes 2 und 3 des Parametriertelegramms enthalten die bereits erwähnte Ansprechüberwachungs-Zeit (siehe Begriffserläuterungen).

Das Byte 4 enthält die Zeit, die der Slave mindestens warten muss, bevor er ein Antworttelegramm absetzen darf (min. T_{SDR} in Bitzeiten; im Beispiel: 11 (0B_{hex}) Bitzeiten).

Die Bytes 5 und 6 beinhalten das High- und Low-Byte der Profibus-Ident-Nummer (im Beispiel: 17 10). Die Ident-Nummer, die der Master im Parametriertelegramm zum Slave überträgt, muss mit der Profibus-Ident-Nummer des Slaves (fest vorgegeben) übereinstimmen. Falls die Ident-Nummern nicht übereinstimmen, wird das Parametriertelegramm nicht angenommen und der Slave kann nicht in den Datenaustausch überführt werden (Parameterfehler).

Mit Hilfe des Bytes 7 kann der Slave in eine bestimmte Teilnehmergruppe eingeordnet werden (im Beispiel: 00hex = Gruppe 0). Die Gruppierung ermöglicht eine Multicast-Kommunikation (Telegramm gilt für eine Gruppe von Teilnehmern). Standardmäßig wird dem Slave wie auch hier im Beispiel die Gruppe 0 (00_{hex}) zugewiesen.

9.4.4 Redundanzstatus

Address	Hex Data	Annotation
0	8C AC 80 80 02 BF 00 00	1
1	00 00 00 00 06 24 00 88	2
2	08 0C 01 01 01 88 01 0B	
3	00 80 8B 64 00 00 00 00	3
4	2E 8E 06 23 A6 91 40 C0	4
5	00 00 00 00 00 00 00 00	5

Abbildung 9.9: Redundanzstatus

- 1 Kommunikationsstatus
- 2 Profibus-Standard-Diagnosebytes
- 3 Ergebnis der Checksummen-Berechnung (CRC)
- 4 Firmware-Version des Buskopplers
- 5 Globales Statusregister

Der Aufbau der beiden Redundanzstatusregister "Redundanzstatus" und "Redundanzstatus (Partner)" ist identisch. Wenn Sie aus der Dropdown-Liste den den Eintrag "Redundanzstatus (Partner)" wählen (nur bei redundanten Systemen), erhalten Sie über den aktiven Buskoppler den Datensatz des Redundanzkopplers. Der Datenaustausch zwischen Buskoppler und Redundanzkoppler erfolgt automatisch.

Das jeweilige Redundanzstatusregister enthält eine Vielzahl von Informationen. Die wichtigsten Informationen sind in der Abbildung hervorgehoben und werden im Folgenden kurz erläutert (außer Firmware-Version des Buskopplers).

1

Kommunikationsstatus

Dieses Byte enthält Informationen bezüglich der Profibus-Kommunikation. Die folgende Tabelle zeigt, wie dieses Byte interpretiert wird. Das Beispiel (88) sagt aus, dass der Slave eine gültige Baudrate gefunden hat und sich im Zustand "DataExchange" befindet.

Kommunikationsstatus

Byte	Bit / Zustand		Bedeutung allgemein	Bedeutung im Beispiel
Byte n Beispiel: 88	7	= 1	DataExchange (Datenaustausch) (0 = inaktiv; 1 = aktiv)	Slave befindet sich im Zustand Datenaustausch, Baudrate wurde gefunden
	6	= 0	reserviert	
	5	= 0		
	4	= 0		
	3	= 1	Baudrate (0 = nicht gefunden; 1 = gefunden)	
	2	= 0	reserviert	
	1	= 0		
	0	= 0		

2

Profibus-Standard-Diagnosebytes

An der gekennzeichneten Stelle sind die Profibus-Standard-Diagnosebytes 1 und 2 abgelegt (im Beispiel: 08 0C). Die Interpretation dieser Bytes ist durch die Profibus-Spezifikation festgelegt und wird später im Abschnitt "Registerkarte PB-Diag (std.)" näher erläutert (siehe Kapitel 9.5).

3

Ergebnis der Checksummen-Berechnung (CRC)

Dieser Bereich enthält das Ergebnis der Checksummen-Berechnung (CRC) über den Parametersatz des Buskopplers. In redundanten Systemen müssen die Datensätze in beiden Buskopplern identisch sein (Ausnahme: Easy-Com-Anbindungen). Sie können die Datensätze mit Hilfe der Schaltfläche <> miteinander vergleichen.

Der Revisionszähler des Parametersatzes ist ebenfalls Bestandteil der Checksummen-Berechnung. Das hat zur Folge, dass sich die CRC bei Revisionserhöhung ändert und somit ein Nachweis für die Übermittlung neuer Parameter ist.

5

Globales Statusregister

Dieser Bereich beinhaltet das globale Statusregister. Die Interpretation der Bytes wurde bereits im vorangegangenen Abschnitt "Globales Statusregister" behandelt.



9.4.5 Statusregister

Address	Byte 1	Byte 2	Byte 3	Byte 4	Byte 5	Byte 6	Byte 7	Byte 8	Byte 9	Byte 10
0	A6	91	00	00	00	00	AA	33	2A	33
20	A1	00	21	00	A1	00	21	00	A9	00
40	29	00	A1	00	21	00	A1	00	21	00
60	A1	00	21	00	A1	00	21	00	A1	00
80	21	00	A1	00	21	00	A1	00	21	00
100	A1	00	21	00	A1	00	21	00	A1	00
120	21	00	A1	00	21	00	A1	00	21	00
	A1	00	21	00	00	00	00	00	00	00
	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00
	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00

Abbildung 9.10: Statusregister

Wenn Sie aus der Dropdown-Liste den Eintrag "Statusregister" wählen, werden die Statusbytes für den Buskoppler und die E/A-Module angezeigt.

Für jeden E/A-Modulsteckplatz und für die Busanschaltung (Buskoppler oder Buskoppler + Redundanzkoppler) stehen jeweils 2 Statusbytes zur Verfügung. Die ersten beiden Bytes sind der Busanschaltung zugeordnet und enthalten das bereits beschriebene globale Statusregister. Danach folgen für jeden E/A-Modulsteckplatz jeweils 2 Bytes, beginnend ab Steckplatz 1. Die Aufschlüsselung der Bytes ist in den folgenden Tabellen dargestellt.

Das jeweils erste der beiden Statusbytes enthält Modul-Diagnoseinformationen und hat für jeden E/A-Modulsteckplatz den gleichen Aufbau (siehe folgende Tabelle). Das zweite Byte ist vom Modultyp abhängig und beinhaltet Kanal-Diagnoseinformationen (siehe Tabelle "Kanal-Diagnoseinformationen").

Da einige doppelt breite E/A-Module 2 Steckplätze benötigen, werden diese E/A-Module durch 4 Bytes (2 Bytes pro Steckplatz) repräsentiert. Byte 1 und Byte 3 sind prinzipiell gleich aufgebaut, wobei nur dem ersten benötigten Modulsteckplatz der Zustand "aktiv" zugewiesen wird. Byte 2 und 4 enthalten die modultypabhängigen Kanal-Diagnoseinformationen (siehe Tabelle "Kanal-Diagnoseinformationen").

Modulstatusregister

Byte	Bit / Zustand		Bedeutung allgemein	Bedeutung im Beispiel
Byte 1 Beispiel: AA	7	= 1	Modul aktiv (0 = inaktiv; 1 = aktiv)	Das E/A-Modul ist aktiv (Bit 7 = 1) und fehlerbehaftet (Bit 5 = 1). Es liegt ein modulinterner Fehler vor (Bit 3...0 = 1 0 1 0 = Fehlercode 10 _{Hex})
	6	= 0	Simulation aktiv (mind. 1 Kanal) (0 = inaktiv; 1 = aktiv)	
	5	= 1	Fehler (0 = kein Fehler; 1 = Fehler)	
	4	= 0	reserviert	
	3	= 1	Fehlercode (siehe folgende Tabelle "Fehlercodes Bit 3...0")	
	2	= 0		
	1	= 1		
0	= 0			
Byte 2			Kanal-Diagnoseinformationen (siehe Tabelle "Kanal-Diagnoseinformationen") Die E/A-Module 1x07 , 1x14 und 1x15 verfügen über keine Kanal-Diagnoseinformationen . Bei ihnen ist dieses Byte = 0.	

Fehlercodes Bit 3 ... 0

Fehlercode (Bit 0 ... 3)	Bedeutung
0	kein Fehler
1	Timeout (Modul steckt nicht im Steckplatz)
2 ... 6	Fehler interner Bus (Kommunikationsprobleme zwischen Buskoppler und E/A-Modul(en))
7 ... 8	reserviert
9	falscher Modultyp (gesteckter und konfigurierter Modultyp passen nicht zusammen)
10	modulinterner Fehler (z. B. Leitungsbruch oder Kurzschluss)
11 ... 15	reserviert

Modulstatus (Kanal-Diagnoseinformationen)

Modultypen 1x01, 1x02, 1x08, 2xxx, 6x05, 6x06, 6x08, 6x10 ... 6x15			
Byte 2	Bedeutung	Byte 4 ^(*)	Bedeutung
Bit 0	Binärdaten Kanal 1 (0/1)	Bit 0	Binärdaten Kanal 5 (0/1) ^(*)
Bit 1	Status Kanal 1 (0 = gültig, 1 = ungültig)	Bit 1	Status Kanal 5 (0 = gültig, 1 = ungültig) ^(*)
Bit 2	Binärdaten Kanal 2 (0/1)	Bit 2	Binärdaten Kanal 6 (0/1) ^(*)
Bit 3	Status Kanal 2 (0 = gültig, 1 = ungültig)	Bit 3	Status Kanal 6 (0 = gültig, 1 = ungültig) ^(*)
Bit 4	Binärdaten Kanal 3 (0/1) ^(*)	Bit 4	Binärdaten Kanal 7 (0/1) ^(*)
Bit 5	Status Kanal 3 (0 = gültig, 1 = ungültig) ^(*)	Bit 5	Status Kanal 7 (0 = gültig, 1 = ungültig) ^(*)
Bit 6	Binärdaten Kanal 4 (0/1) ^(*)	Bit 6	Binärdaten Kanal 8 (0/1) ^(*)
Bit 7	Status Kanal 4 (0 = gültig, 1 = ungültig) ^(*)	Bit 7	Status Kanal 8 (0 = gültig, 1 = ungültig) ^(*)

(*) Byte 4 betrifft nur doppelt breite E/A-Module, die 2 Steckplätze belegen.
 (**) In Abhängigkeit von der Kanalanzahl des E/A-Moduls ist dieses Bit eventuell nur reserviert.

200340 2011-03

Modulstatus (Kanal-Diagnoseinformationen)

Modultyp 6x01	
Byte 2	Bedeutung
Bit 0	Binärdaten Kanal 1 (0/1)
Bit 1	Binärdaten Kanal 2 (0/1)
Bit 2 ... 7	reserviert

Modulstatus (Kanal-Diagnoseinformationen)

Modultyp 1x03	
Byte 2	Bedeutung
Bit 0	Zustand Impulseingang
Bit 1	Status (0 = gültig, 1 = ungültig)
Bit 2	reserviert
Bit 3	Richtungserkennung
Bit 4 ... 7	reserviert

Modulstatus (Kanal-Diagnoseinformationen)

Modultypen 3x01, 3x02, 3x03, 3x04, 3x05			
Byte 2	Bedeutung	Byte 4 ^(*1)	Bedeutung
Bit 0	Live Zero/Bruchgrenze unterschritten Kanal 1	Bit 0	Live Zero/Bruchgrenze unterschritten Kanal 3 ^(*2)
Bit 1	Status Kanal 1 (0 = gültig, 1 = ungültig)	Bit 1	Status Kanal 3 (0 = gültig, 1 = ungültig) ^(*2)
Bit 2 ... 3	reserviert	Bit 2 ... 3	reserviert
Bit 4	Live Zero/Bruchgrenze unterschritten Kanal 2 ^(*2)	Bit 4	Live Zero/Bruchgrenze unterschritten Kanal 4 ^(*2)
Bit 5	Status Kanal 2 (0 = gültig, 1 = ungültig) ^(*2)	Bit 5	Status Kanal 4 (0 = gültig, 1 = ungültig) ^(*2)
Bit 6 ... 7	reserviert	Bit 6 ... 7	reserviert

(*1) Byte 4 betrifft nur doppelt breite E/A-Module, die 2 Steckplätze belegen.
 (*2) In Abhängigkeit von der Kanalanzahl des E/A-Moduls ist dieses Bit eventuell nur reserviert.

Modulstatus (Kanal-Diagnoseinformationen)

Modultypen 4x01, 4x02, 4x03, 4x04, 4x05			
Byte 2	Bedeutung	Byte 4 ^(*1)	Bedeutung
Bit 0	reserviert	Bit 0	reserviert
Bit 1	Status Kanal 1 (0 = gültig, 1 = ungültig)	Bit 1	Status Kanal 3 (0 = gültig, 1 = ungültig) ^(*2)
Bit 2 ... 3	reserviert	Bit 2 ... 3	reserviert
Bit 4	reserviert	Bit 4	reserviert
Bit 5	Status Kanal 2 (0 = gültig, 1 = ungültig) ^(*2)	Bit 5	Status Kanal 4 (0 = gültig, 1 = ungültig) ^(*2)
Bit 6 ... 7	reserviert	Bit 6 ... 7	reserviert

(*1) Byte 4 betrifft nur doppelt breite E/A-Module, die 2 Steckplätze belegen.
 (*2) In Abhängigkeit von der Kanalanzahl des E/A-Moduls ist dieses Bit eventuell nur reserviert.

Modulstatus (Kanal-Diagnoseinformationen)

Modultypen 5x01, 5x02, 5x04, 5x05, 5x06			
Byte 2	Bedeutung	Byte 4 ^(*1)	Bedeutung
Bit 0	reserviert	Bit 0	reserviert
Bit 1	Status Kanal 1 (0 = gültig, 1 = ungültig)	Bit 1	Status Kanal 3 (0 = gültig, 1 = ungültig) ^(*2)
Bit 2 ... 3	reserviert	Bit 2 ... 3	reserviert
Bit 4	reserviert	Bit 4	reserviert
Bit 5	Status Kanal 2 (0 = gültig, 1 = ungültig) ^(*2)	Bit 5	Status Kanal 4 (0 = gültig, 1 = ungültig) ^(*2)
Bit 6 ... 7	reserviert	Bit 6 ... 7	reserviert

(*1) Byte 4 betrifft nur doppelt breite E/A-Module, die 2 Steckplätze belegen.
(*2) In Abhängigkeit von der Kanalanzahl des E/A-Moduls ist dieses Bit eventuell nur reserviert.

9.4.6 Typregister

Typregister	
0	00 00 00 00 35 35 00 01 5 00
20	00 00 35 00 00 00 35 45 00 00
40	35 00 00 00 35 00 00 00 35 00
60	00 00 35 00 00 00 35 00 00 00
80	35 00 00 00 35 00 00 00 35 00
100	00 00 00 00 00 00 00 00 00 00
120	00 00 00 00 00 00

Abbildung 9.11: Typregister

- 1 Steckplatz 3
- 2 Steckplatz 9

Sie erhalten eine Übersicht über den Aufbau der Station, wenn Sie aus der Dropdown-Liste den Eintrag "Typregister" wählen.

Im Typregister ist jedem Steckplatz ein Bytepärchen zugeordnet. Das erste Byte des Bytepärchens enthält die Modultyp-Kennung des E/A-Moduls, das im Buskoppler konfiguriert ist. Das zweite Byte enthält die Modultyp-Kennung des Moduls, das tatsächlich im jeweiligen Steckplatz der Station gesteckt ist. Um zu prüfen ob die geplante E/A-Modulkonfiguration mit den gesteckten E/A-Modulen übereinstimmt, vergleichen Sie das jeweils erste und zweite Byte eines Bytepärchens miteinander.

Die Modultyp-Kennung setzt sich aus zwei Hexadezimalzeichen zusammen. Das erste Hexadezimalzeichen entspricht der ersten Dezimalziffer des E/A-Modultyps, das zweite Hexadezimalzeichen entspricht den letzten beiden Dezimalziffern des E/A-Modultyps. Eine Übersicht der Modultyp-Kennungen finden Sie in der folgenden Tabelle.

Beispiel: Modultyp-Kennung $2C_{hex}$ = E/A-Modul 2x12; das erste Zeichen (2_{hex}) entspricht der ersten Ziffer des E/A-Modultyps (2x12). Das zweite Zeichen (C_{hex}) entspricht den letzten beiden Ziffern des E/A-Modultyps (2x12). Genauso entspricht die Modultyp-Kennung 35_{hex} dem E/A-Modul **3x05**.

In der vorhergehenden Abbildung sehen Sie zwei markierte Beispiel-Bytepärchen. Das erste Beispiel zeigt für Steckplatz 3 die Modultyp-Kennungen "35 35", daher stimmt der konfigurierte E/A-Modultyp mit dem tatsächlich gesteckten E/A-Modul überein (4-kanaliger Analogeingang 3x05).

Das zweite Beispiel (35 45) zeigt eine Diskrepanz zwischen dem konfigurierten E/A-Modultyp (35 = 3x05) und dem gesteckten E/A-Modul (45 = 4x05). Für eine korrekte Funktion tauschen Sie entweder das E/A-Modul in der Remote-I/O-Station aus oder passen Sie die Konfiguration an.

Modultyp-Kennungen

Modultyp-Kennungen			
binäre E/A-Module		analoge E/A-Module	
11	1x01 2-kanaliger Binäreingang	13	1x03 1-kanaliger Frequenzeingang
12	1x02 3-kanaliger Binäreingang	31	3x01 1-kanaliger Analogeingang
17	1x07 7-kanaliger Binäreingang (nur mit 8x08)	32	3x02 1-kanaliger Analogeingang
18	1x08 8-kanaliger Binäreingang	33	3x03 1-kanaliger Analogeingang
1E	1x14 15-kanaliger Binäreingang (nur mit 8x08)	34	3x04 4-kanaliger Analogeingang
1F	1x15 15-kanaliger Binäreingang (nur mit 8x08)	35	3x05 4-kanaliger Analogeingang
21	2x01 3-kanaliger Binärausgang (1 DOUT, 2 DIN)	41	4x01 1-kanaliger Analogausgang
...	...	42	4x02 1-kanaliger Analogausgang
2D	2x13 3-kanaliger Binärausgang (1 DOUT, 2 DIN)	43	4x03 1-kanaliger Analogausgang
61	6x01 2-kanaliger Relaisausgang	44	4x04 4-kanaliger Analogausgang
65	6x05 4-kanaliger Relaisausgang	45	4x05 4-kanaliger Analogausgang
66	6x06 8-kanaliger Relaisausgang	51	5x01 1-kanaliger Temperatureingang (Widerstand)
68	6x08 8-kanaliger Binäreingang	52	5x02 1-kanaliger Temperatureingang (Thermoelement)
6A	6x10 4-kanaliger Binärausgang	54	5x04 4-kanaliger Temperatureingang (Widerstand)
...	...	55	5x05 4-kanaliger Temperatureingang (Thermoelement)
6F	6x15 4-kanaliger Binärausgang	56	5x06 1-kanaliger Spannungseingang (mV)
Spezialmodule			
00	0x00 Leerplatz		

9.4.7 Erweiterte Diagnose

Der Eintrag "Erweiterte-Diagnose" der Dropdown-Liste enthält versionsabhängig Zustands- und Diagnoseinformationen. Aufgrund des unterschiedlichen Informationsgehalts verzichten wir an dieser Stelle auf eine Beschreibung.

9.5 Registerkarte "PB-Diag (std.)"



Hinweis!

Die Registerkarte **PB-Diag (std.)** ist erst ab der Buskoppler-Firmwareversion 6.19 verfügbar (betrifft nur Buskoppler 8x05).

Die Registerkarte **PB-Diag (std.)** visualisiert die Profibus-Standard-Diagnose.

Diagnoseregister	PB-Diag (std.)	PB-Diag (erw.)	BK-Diag	Modulstatus																																																		
<input type="checkbox"/> Station existiert nicht	<input checked="" type="checkbox"/> Parameteranforderung	<input type="checkbox"/> Diagnose Überlauf	Masteradresse: <input type="text" value="255"/>	<input type="text" value="1710"/>																																																		
<input checked="" type="checkbox"/> Station nicht bereit	<input type="checkbox"/> Statische Diagnose		Identnr. (hex):																																																			
<input type="checkbox"/> Konfigurationsfehler	<input checked="" type="checkbox"/> Konstant gesetzt		Erweiterte Diagnose:																																																			
<input checked="" type="checkbox"/> Externe Diagnose	<input type="checkbox"/> Watchdog ein		<table border="1"> <tr><td>07</td><td>A7</td><td>88</td><td>0A</td><td>05</td><td>00</td><td>00</td><td>43</td><td>D8</td><td>15</td></tr> <tr><td>83</td><td>B0</td><td>30</td><td>83</td><td>41</td><td>26</td><td>83</td><td>42</td><td>26</td><td>84</td></tr> <tr><td>80</td><td>B0</td><td>86</td><td>40</td><td>A6</td><td>87</td><td>00</td><td>B0</td><td>88</td><td>80</td></tr> <tr><td>B0</td><td>8A</td><td>42</td><td>A6</td><td>8A</td><td>43</td><td>A6</td><td>8C</td><td>40</td><td>B0</td></tr> <tr><td>8C</td><td>41</td><td>B0</td><td>8C</td><td>42</td><td>B0</td><td>8C</td><td>43</td><td>B0</td><td></td></tr> </table>		07	A7	88	0A	05	00	00	43	D8	15	83	B0	30	83	41	26	83	42	26	84	80	B0	86	40	A6	87	00	B0	88	80	B0	8A	42	A6	8A	43	A6	8C	40	B0	8C	41	B0	8C	42	B0	8C	43	B0	
07	A7	88	0A	05	00	00	43	D8	15																																													
83	B0	30	83	41	26	83	42	26	84																																													
80	B0	86	40	A6	87	00	B0	88	80																																													
B0	8A	42	A6	8A	43	A6	8C	40	B0																																													
8C	41	B0	8C	42	B0	8C	43	B0																																														
<input type="checkbox"/> Funktion nicht unterstützt	<input type="checkbox"/> Freez- Mode ein																																																					
<input type="checkbox"/> Falsche Slaveantwort	<input type="checkbox"/> Sync- Mode ein																																																					
<input type="checkbox"/> Parameterfehler	<input type="checkbox"/> Reserviert																																																					
<input type="checkbox"/> Station gesperrt	<input type="checkbox"/> Diagnose aus																																																					

Abbildung 9.12: Registerkarte **PB-Diag (std.)**

- 1 Visualisierung des ersten Standard-Diagnosebytes
- 2 Visualisierung des zweiten Standard-Diagnosebytes
- 3 Visualisierung des dritten Standard-Diagnosebytes
- 4 Feld **Masteradresse**
- 5 Feld **Identnr. (hex)**
- 6 Feld **Erweiterte Diagnose**

Die Profibus-Standard-Diagnose wird teilweise vom Master und teilweise vom Slave generiert. Die Registerkarte **PB-Diag (std.)** enthält ausschließlich Diagnosedaten, die aus dem Slave gelesen werden (Kontrollkästchen mit weißem Hintergrund). Die Diagnosedaten, die standardmäßig vom Master gesetzt werden, sind lediglich als Platzhalter dargestellt (Kontrollkästchen mit grauem Hintergrund), um die Bitstruktur der gesamten Diagnose zu erhalten. Die aktuellen Zustände der Master-Diagnosebits erhalten Sie ausschließlich vom Master.

Die Bedeutung der 3 Profibus-Standard-Diagnosebytes sowie Beispiele für mögliche Fehlerursachen finden Sie in den folgenden Tabellen.

Profibus-Standard-Diagnose Byte 1

Profibus-Standard-Diagnose Byte 1		
Bit	Diagnosemeldung	Bemerkung/mögliche Ursache
0	Station existiert nicht	Wird nur vom Master gesetzt. Mögliche Ursache: Physikalischer Busfehler (z. B. Unterbrechung / Kurzschluss), falsche Profibusadresse des Slaves.
1	Station nicht bereit	Eine Kommunikation zwischen Master und Slave ist zwar möglich, es liegt jedoch ein Konfigurations- oder Parameterfehler vor, der den Datenaustausch verhindert (siehe Bit 2 und Bit 6 in dieser Tabelle).
2	Konfigurationsfehler	Die Konfigurationen des Masters und des Slaves sind nicht identisch. Die konfigurierten Ein- und Ausgangsdaten (Konfigurationsstring) müssen im Master und Slave übereinstimmen.
3	Externe Diagnose	Der Slave hält herstellerspezifische Diagnosedaten bereit.
4	Funktion nicht unterstützt	Der Slave kann einem Funktionsaufruf nicht folgen.
5	Falsche Slaveantwort	Wird vom Master gesetzt, wenn der Slave nicht die erwartete Antwort überträgt.
6	Parameterfehler	Übermittelte Parameter sind fehlerhaft, der Slave kann nicht in den Datenaustausch überführt werden. Mögliche Ursache: Übermittelte Profibus ID passt nicht zum Gerät.
7	Station gesperrt/gelockt	Dieses Bit zeigt, dass der Slave korrekte Konfigurations- und Parameterdaten von einem Master empfangen hat und exklusiv für diesen Master die Prozessdaten im Modus "DataExchange" zur Verfügung stellt. Entnehmen Sie die entsprechende Masteradresse dem Feld Masteradresse .

Profibus-Standard-Diagnose Byte 2

Profibus-Standard-Diagnose Byte 2		
Bit	Diagnosemeldung	Bemerkung/mögliche Ursache
0	Parameteranforderung	Der Slave teilt dem Master mit, dass er (der Slave) neue Parameterdaten benötigt.
1	statische Diagnose	Sobald der Slave dieses Bit setzt, fordert der Master nur noch Diagnosedaten an und keine aktuellen Prozessdaten. Die Kommunikation bleibt weiterhin im Zustand "DataExchange" und kann deshalb sofort nach der Rücknahme des Bits Prozessdaten übermitteln.
2	Konstant gesetzt	
3	Watchdog ein	Die Watchdog-Funktion dient der Kommunikationsüberwachung. Wir empfehlen Ihnen, die Watchdog-Funktion immer eingeschaltet zu lassen (über Parametertelegramm einschalten). Die Funktion ermöglicht es dem Slave, den Master zu überwachen und ggf. auf Kommunikationsprobleme zu reagieren. Als Reaktion auf Kommunikationsprobleme kann der Slave für seine Ausgänge die entsprechende Ersatzwertstrategie aktivieren.
4	Freeze-Mode ein	Der Slave arbeitet im FREEZE-Mode (Abschnitt DP-Parameter, siehe Kapitel 9.4.3).
5	Sync-Mode ein	Der Slave arbeitet im SYNC-Mode (Abschnitt DP-Parameter, siehe Kapitel 9.4.3).
6	reserviert	
7	Diagnose aus	Die Diagnosen werden vom Master nicht verwendet.

Profibus-Standard-Diagnose Byte 3

Profibus-Standard-Diagnose Byte 3		
Bit	Diagnosemeldung	Bemerkung/mögliche Ursache
0 ... 6	reserviert	
7	Diagnose Überlauf	Der Slave setzt dieses Bit, sobald mehr Diagnosedaten vorliegen als übertragen werden können (z. B. zu viele LFD-Fehler bei der Inbetriebnahme).

Nach den Profibus-Standard-Diagnose-Bytes 1 bis 3 folgen zwei Bytes für die Masteradresse (Bytes 4 und 5) und zwei Bytes für die Profibus-Identnummer (Bytes 6 und 7). Die Werte dieser Bytes werden in den Feldern **Masteradresse** und **Identnr. (hex)** angezeigt.

Der Wert in **Masteradresse** zeigt, von welchem Master der Slave gesperrt bzw. "geloct" wird (exklusiver "DataExchange"-Zugriff).

Identnr. (hex) zeigt die Profibus-Identnummer des Slaves an. Für einen korrekten Datenaustausch muss der Slave mit dieser Nummer im Master angelegt sein. Bei Systemen, in denen der Remote-I/O-DTM in die Master-Konfigurationsoberfläche eingebunden werden kann (FDT-Rahmenapplikation) geschieht dies automatisch, ansonsten muss im Master die korrekte GSD-Datei eingebunden bzw. ausgewählt werden.

Die restlichen Bytes im Feld **Erweiterte Diagnose** (ab Byte 8) zeigen herstellerspezifische Diagnosedaten, die der erweiterten Diagnose dienen. Die erweiterten Diagnosedaten wurden bereits im Abschnitt "DP- Diagnose" (siehe Kapitel 9.4.2) beschrieben. Zusätzlich erfolgt eine automatische, visuelle Auswertung der erweiterten Diagnosebytes auf der Registerkarte **PB-Diag (erw.)** (siehe Kapitel 9.6).

9.6 Registerkarte "PB-Diag (erw.)"



Hinweis!

Die Registerkarte **PB-Diag (erw.)** ist erst ab der Buskoppler-Firmwareversion 6.19 verfügbar (betrifft nur Buskoppler 8x05).

Die Registerkarte **PB-Diag (erw.)** visualisiert die erweiterten Profibus-Diagnose-Bytes, die im Abschnitt "DP-Diagnose" als Hexadezimalzahlen dargestellt waren und dort bereits beschrieben wurden (siehe Kapitel 9.4.2). Dazu gehört

- die gerätespezifische Diagnose,
- die modulspezifische Diagnose und
- die kanalspezifische Diagnose.

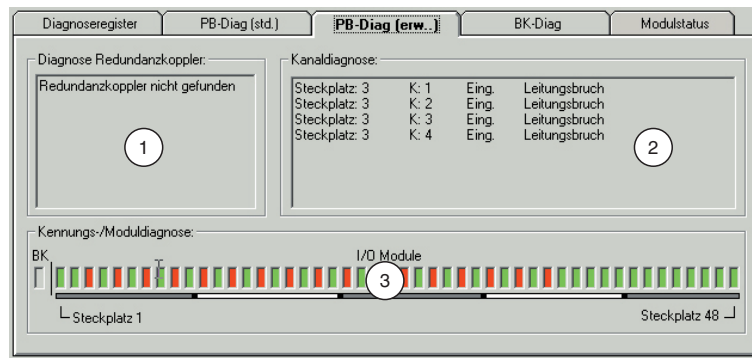


Abbildung 9.13: Registerkarte **PB-Diag (erw.)**

- 1 Bereich **Diagnose Redundanzkoppler**
- 2 Bereich **Kanaldiagnose**
- 3 Bereich **Kennungs-/Moduldiagnose**

Die Registerkarte **PB-Diag (erw.)** ist in drei Bereiche unterteilt, die im folgenden beschrieben werden.

1

Bereich **Diagnose Redundanzkoppler**

Dieser Bereich zeigt die Auswertung der ersten beiden Profibus-Standard-Diagnose-Bytes des Redundanzkopplers (Partnerkoppler) als Klartextmeldung an. Diese Bytes werden im Rahmen der gerätespezifischen Diagnose übertragen (siehe Kapitel 9.4.2). Im Unterschied zur Profibus-Standard-Diagnose setzt der Buskoppler das Bit "Redundanzkoppler nicht gefunden", wenn keine interne Kommunikationsverbindung zum Redundanzkoppler besteht (entspricht der Meldung "Station nicht existent", die vom Master gesetzt wird). Alle anderen Diagnosemeldungen entsprechen der definierten Profibus-Standard-Diagnose (siehe Kapitel 9.5).

2

Bereich Kanaldiagnose

Dieser Bereich visualisiert die kanalspezifischen Diagnosen (siehe Kapitel 9.4.2). Zu jeder Meldung werden die Steckplatznummer, die Kanalnummer, Angaben zum Kanaltyp (Ein-/Ausgang) sowie der Fehlergrund angezeigt.

Sobald mehr Diagnoseinformationen vorliegen als übertragen werden können, wechselt die Farbe des Textes "Kanaldiagnose" von schwarz auf rot. Des Weiteren wird der Text um die Zeichenkette "(Überlauf)" erweitert.

3

Bereich Kennungs-/Moduldiagnose

Der Bereich visualisiert die modulspezifische Diagnose (siehe Kapitel 9.4.2). Jedem Steckplatz der Remote-I/O-Station ist eine Anzeige in Form eines Rechtecks zugeordnet. Sobald eine Diagnose für einen Steckplatz vorliegt, wechselt das entsprechende Rechteck die Farbe von grün (keine Diagnose) auf rot (Diagnose liegt vor).

Jedem Rechteck ist eine Steckplatznummer zugewiesen. Um eine Steckplatznummer anzuzeigen, positionieren Sie den Mauszeiger auf das entsprechende Rechteck.

9.7 Registerkarte "BK-Diag"

Die Registerkarte **BK-Diag** enthält eine Vielzahl von Diagnose- und Statusinformationen und ermöglicht einen umfangreichen Überblick über den Zustand der Remote-I/O-Station. Das Hauptaugenmerk liegt auf der internen und externen Kommunikation der Remote-I/O-Komponenten.

In der Abbildung sind die Diagnosen und Statusinformationen einer Remote-I/O-Station mit Profibus- und Modulfehlern abgebildet.

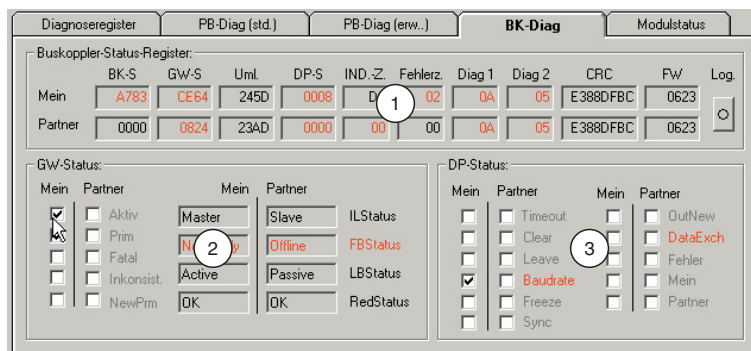


Abbildung 9.14: Registerkarte **BK-Diag**

- 1 Bereich **Buskoppler-Status-Register**
- 2 Bereich **GW-Status**
- 3 Bereich **DP-Status**



Die Registerkarte ist in 3 Bereiche unterteilt (siehe obige Abbildung). Der erste Bereich **Buskoppler-Status-Register** führt die Diagnoseregister im kompakten Rohdatenformat auf (hexadezimale Darstellung). Diese Ansicht ermöglicht dem Spezialisten einen schnellen Überblick über die Remote-I/O-Station. Die Bereiche **GW-Status** und **DP-Status** dienen der teilweisen Aufschlüsselung der Rohdaten aus dem ersten Bereich. Die 3 Bereiche werden in den folgenden Unterabschnitten näher beschrieben.

Die Registerkarte ist für redundante Systeme ausgelegt, bietet aber auch für nicht redundante Systeme zahlreiche Informationen. Alle ausgelesenen Informationen liegen bei einem redundanten System mit funktionsfähiger interner Kommunikation zweimal vor. In den mit **Mein** gekennzeichneten Bereichen werden die Informationen bezüglich des angesprochenen Buskopplers angezeigt. Die mit **Partner** gekennzeichneten Bereiche enthalten Informationen über den Redundanzkoppler, die über die interne Buskoppler-Buskoppler-Kommunikation bereitgestellt werden.

Falls die Partnerdaten nicht ermittelt werden können – z. B. weil ein Fehler in der internen Kommunikation vorliegt oder ein nicht redundantes System verwendet wird –, werden die entsprechenden Felder mit "*****" gefüllt. Der Grund für die fehlenden Informationen lässt sich dann den **Mein**-Daten entnehmen (z. B. Redundanzfehler: "AC" oder "AD" im Feld **BK-S**). Sobald Abweichungen vom normalen Betrieb vorliegen, werden die fehlerhaften Bereiche rot eingefärbt.

Aufzeichnung in einer Log-Datei

Falls Sie Langzeitbeobachtungen durchführen oder die Diagnosedaten dokumentieren möchten, klicken Sie im Bereich **Buskoppler-Status-Register** auf die Schaltfläche **Log**. Wenn die Anzeige auf der Schaltfläche **Log** gelb leuchtet, ist das Schreiben in die Log-Datei aktiviert. Wenn die Anzeige grau ist, werden keine Daten aufgezeichnet.

Als Log-Datei dient die P+F-Standard-Protokollierdatei. Sie wird standardmäßig unter dem Namen "LBFBDumpFile1.txt" im Verzeichnis "C:\Temp" angelegt und beinhaltet neben den Log-Einträgen auch Ablauf- und Diagnose-Informationen, die beliebig ausgefiltert werden können. Für die Parametrierung der Log- bzw. Dump-Funktion sowie für die Auswertung der Dateien wenden Sie sich bitte an den P+F-Service.

9.7.1 Bereich "Buskoppler-Status-Register"

Buskoppler-Status-Register:											
	BK-S	GW-S	Uml.	DP-S	IND.-Z.	Fehlerz.	Diag 1	Diag 2	CRC	FW	Log.
Mein	A783	CE64	245D	0008	D8	02	0A	05	E388DFBC	0623	
Partner	0000	0824	23AD	0000	00	00	0A	05	E388DFBC	0623	<input type="button" value="O"/>

Abbildung 9.15: Bereich **Buskoppler-Status-Register**

Feld **BK-S** (Buskoppler-Status)

Das Feld beinhaltet das globale Statusregister der Buskoppler. Die Interpretation der einzelnen Werte wurde bereits im Abschnitt "Globales Statusregister" erläutert und wird an dieser Stelle nicht weiter behandelt.

Feld **GW-S** (Gateway-Status)

Der Gateway-Status gibt Aufschluss über die interne und externe Kommunikation. Die Rohdaten dieses Feldes sind im Bereich **GW-Status** aufgeschlüsselt dargestellt und werden im folgenden Abschnitt näher beschrieben ().

Feld **Uml.** (Programmumlaufzähler)

Das Feld zeigt den Stand des Programmumlaufzählers des jeweiligen Buskopplers an. Der Wert des Zählerstands ist nicht relevant, es ist jedoch wichtig, dass der Zähler ständig in Bewegung ist. Die Bewegung bedeutet, dass das Programm läuft.

Feld **DP-S** (DP-Status)

Hier werden Informationen bezüglich der Profibus-Kommunikation angezeigt. Die teilweise Aufschlüsselung der hexadezimal dargestellten Daten erfolgt im Bereich **DP-Status** auf der selben Registerkarte (siehe Kapitel 9.7.3).

Feld **IND.-Z.** (Indikationszähler)

Der Indikationszähler wird zur Überwachung der Profibus-Kommunikation genutzt und ermöglicht eine Früherkennung von Profibusausfällen. Der jeweilige Zählerstand ist den Feldern **IND.-Z** zu entnehmen.

In redundanten Systemen müssen die Zählerstände gleichmäßig hochlaufen. Sobald ein Zähler langsamer läuft als der andere oder garnicht läuft, ist die Profibus-Kommunikation des Buskopplers gestört, für den der Zähler gilt. Falls die Zähler langsam oder ungleichmäßig hochlaufen, ist das jedoch kein Zeichen für einen kompletten Ausfall der Prozessdatenübertragung. Vielmehr ist es ein Zeichen für eine teilweise gestörte Kommunikation.

Im nicht redundanten System ist ein gleichmäßig hochlaufender Zähler ein Indiz für die ordnungsgemäße Profibus-Kommunikation.

Feld **Fehlerz.** (Fehlerzähler)

Der Fehlerzähler ist Teil der zusätzlichen Profibus-Überwachung per Indikationszähler (s.o.) und macht auf mögliche Störungen aufmerksam, indem er seinen Zählerstand erhöht.

Die zusätzliche Überwachung beruht auf Einschätzungen bezüglich des zukünftigen Verhaltens der Profibus-Kommunikation. Eine Prognose mit dem Ergebnis "Störung" muss mehrmals hintereinander durch Hochzählen des Fehlerzählers bestätigt werden, bevor es zu einer prophylaktischen Redundanzumschaltung kommt (Umschaltmöglichkeit wird vorher überprüft). Da die über den Fehlerzähler angezeigten Störungen auf Prognosen



basieren, handelt es sich beim Hochzählen des Zählers und bei der prophylaktischen Redundanzumschaltung nicht um einen Fehler. Vielmehr ist der Fehlerzähler eine Maßnahme zur Erhöhung der Verfügbarkeit.

Ein ständiges Hin- und Herschalten der Buskoppler ist jedoch nicht zulässig und sollte vom P+F-Service untersucht werden.

Felder **Diag 1** und **Diag 2** (DP-Diagnose)

Die Felder **Diag 1** und **Diag 2** zeigen die ersten beiden Profibus-Standard-Diagnosebytes an. Auf der Registerkarte **PB-Diag (std.)** wird eine grafische Darstellung der Profibus-Standard-Diagnosebytes angezeigt. Die Anzeige der Registerkarte **PB- Diag (std.)** wird jedoch erst ab der Firmware-Version 6.19 des Buskopplers unterstützt.

Feld **CRC** (Checksummen-Berechnung)

Hier wird das Ergebnis der Checksummenberechnung eingetragen. Die Checksummenberechnung stellt die korrekte Datenhaltung der benötigten Datensätze im Buskoppler sicher (Parameter- und Konfigurationsdaten). Wenn die Checksummen des Buskopplers und des Redundanzkoppler identisch sind, sind die beiden Buskoppler untereinander korrekt abgeglichen. Gleiche Werte bedeuten gleiche Datensätze. Jede erfolgreich übertragene Parameteränderung hat eine Änderung der Checksumme zur Folge und dokumentiert somit den Änderungsprozess.

Feld **FW** (Firmware)

Die Felder enthalten die Firmware-Version der Buskoppler. Achten Sie in redundanten Systemen darauf, dass Buskoppler und Redundanzkoppler stets die gleiche Firmware-Version haben.

9.7.2 Bereich "GW-Status"

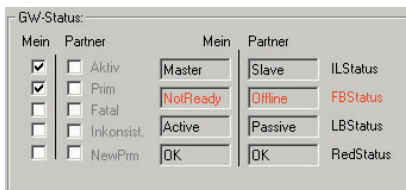


Abbildung 9.16: Bereich **GW-Status**

Kontrollkästchen **Aktiv** (aktiver Buskoppler)

In der Station darf zu jeder Zeit nur ein Buskoppler aktiv sein (betrifft nur redundante Systeme). **Aktiv** gibt Auskunft darüber, welcher der beiden Buskoppler aktiv ist. In der obigen Abbildung ist der Buskoppler in der Spalte **Mein** aktiv.

Kontrollkästchen **Prim** (primärer Buskoppler)

Über das Kontrollkästchen **Prim** wird die Zuordnung der Daten zur Buskoppler-Hardware ermöglicht. Jede redundante Station besitzt einen primären und einen sekundären Buskopplersteckplatz. Im LB-System ist der erste Buskoppler-Steckplatz der primäre Steckplatz.

Wenn beispielsweise **Prim** im Bereich **Mein** aktiviert ist (Häkchen gesetzt, siehe obige Abbildung), bedeutet das, dass die Daten im Bereich **Mein** den Buskoppler auf dem primären Steckplatz repräsentieren.

Kontrollkästchen **Fatal** (schwerwiegender Fehler)

Sobald ein schwerwiegender Fehler in einem Buskoppler erkannt wird, wird dieses durch das Kontrollkästchen **Fatal** angezeigt. Die Buskoppler verfügen über Fehlerbearbeitungs-Routinen, die Fehlerzustände bereinigen können. Falls ein schwerwiegender Fehler dauerhaft oder mehrmals gemeldet wird, tauschen Sie den betreffenden Buskoppler aus.

Kontrollkästchen **Inkonsist.** (Inkonsistenz)

Mit **Inkonsist.** wird auf Systemzustände aufmerksam gemacht, die den ordnungsgemäßen Betrieb einer redundanten Remote-I/O-Station gefährden können. Die Kontrollkästchen werden aktiviert, wenn

- die Buskoppler unterschiedliche Firmware-Versionen vorweisen,
- die Parameterdaten der Buskoppler unterschiedlich sind,
- beide Buskoppler gleichzeitig aktiv sind,
- beide Buskoppler gleichzeitig passiv sind,
- sich beide Buskoppler als primäre Buskoppler zeigen,
- sich beide Buskoppler als sekundäre Buskoppler zeigen,
- beide Buskoppler auf dem internen Bus als Master fungieren oder
- beide Buskoppler auf dem internen Bus als Slave fungieren.

In Anlauf- und Umschaltphasen sowie bei Parametervorgängen ist eine kurzzeitige Inkonsistenz-Meldung zulässig.



Kontrollkästchen **NewPrm** (neue Parameter)

Dieses Kontrollkästchen ist aktiv, wenn der Buskoppler gerade neue Parameter erhält. Dieser Zustand ist normal, es sei denn, dass dieser Zustand nach dem Parametrierungsprozess nicht wieder verlassen wird.

Feld **ILStatus** (Internal Link Status)

Dieses Feld repräsentiert den Kommunikationsweg zwischen den beiden Buskopplern. Der Status kann die Zustände "Master", "Slave", "Alone" oder "Unknown" annehmen. In redundanten Systemen muss ein Buskoppler den Zustand Master und der andere den Zustand Slave vorweisen. Alle anderen Konstellationen sind nicht zulässig. Falls der Zustand "Alone" angezeigt wird, kann der entsprechende Buskoppler sein Partner nicht finden.

In nicht redundanten Systemen ist der Zustand "Alone" der korrekte Betriebszustand. Falls ein anderer Zustand als "Alone" angezeigt wird, liegt ein Fehler vor.

Feld **FBStatus** (Profibus-Status)

Das Feld zeigt den Profibus-Status an. Der Status kann die folgenden Zustände annehmen:

- "Offline" (Keine Profibus-Verbindung vorhanden),
- "NotReady" (Profibus-Verbindung vorhanden, aber kein Datenaustausch möglich),
- "BadComm" (Datenaustausch ist vorhanden, wurde aber gestört),
- "Online" (Datenaustausch ist in Ordnung).

Das Feld sollte stets den Status "Online" anzeigen. Falls ein anderer Status angezeigt wird, überprüfen Sie die Profibus-Kommunikation.

Ausnahme: Bei linienredundanten Systemen kann der passive Buskoppler nur lesend auf den Bus zugreifen. Daher stehen ihm nur beschränkt Funktionen zur Verfügung, um die Kommunikation bei Störungen aufrecht zu erhalten. Das kann zur Folge haben, dass der passive Buskoppler den Zustand "Online" kurzzeitig verlässt. Der passive Buskoppler wird jedoch nach kurzer Zeit vom System automatisch wieder in den Zustand "Online" überführt.

Feld **LBStatus** (interner Systembus)

LBStatus repräsentiert den internen Systembus (Teilnehmer: primär Buskoppler, sekundär Buskoppler und E/A-Module). Neben Startzuständen, die hier nicht weiter behandelt werden, kann **LBStatus** die folgenden Zustände anzeigen:

- "Single" (OK in Singlesystemen)
- "Alone" (Buskoppler kann den Partner nicht finden)
- "Active" (Buskoppler hat Schreib- und Leserechte auf dem Bus)
- "Passive" (Buskoppler hat nur das Leserecht auf dem Bus)
- "NoSlots" (Es können keine E/A-Module angesprochen werden)

Falls andere Zustände dauerhaft angezeigt werden, liegt ein Fehler vor. Des Weiteren muss für einen korrekten Redundanzbetrieb ein Buskoppler aktiv und der andere Buskoppler passiv sein.



Feld **RedStatus**

Dieses Feld beinhaltet Zustandsangaben bezüglich Parameter- und Konfigurationsänderungen. Bei einer Änderung mit oder ohne HCiR-Funktionalität werden mehrere einzelne Zustände durchlaufen, die hier nicht weiter erläutert werden. Im ordnungsgemäßen Betrieb muss das Feld "OK" anzeigen.

Wird "HCiR" angezeigt, ist ein neuer Datensatz in den entsprechenden Buskoppler geschrieben, aber noch nicht vom Master in Betrieb genommen worden. Das bedeutet, dass noch mit dem alten Datensatz gearbeitet wird und der HCiR-Vorgang noch nicht abgeschlossen ist. Der Zustand "HCiR" wird auch direkt an der Hardware angezeigt und gefährdet den Anlagenbetrieb nicht (grüne LED des Buskopplers blinkt).

Alle anderen Zustände dürfen nicht dauerhaft angezeigt werden und sind hauptsächlich auf Probleme bezüglich der Buskoppler-Buskoppler-Kommunikation zurückzuführen (möglicher Fehlergrund: Partnerbuskoppler nicht in "OK").

9.7.3 Bereich "DP-Status"

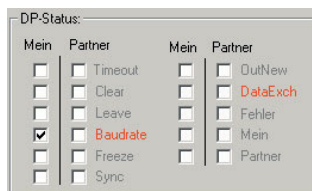


Abbildung 9.17: Bereich **DP-Status**

Die wichtigsten Informationen im Bereich **DP-Status** werden durch die Kontrollkästchen **Baudrate** und **DataExch** visualisiert. Alle anderen Informationen sind nicht für die Diagnose durch den Anwender geeignet und werden hier nicht weiter erläutert.

Kontrollkästchen **Baudrate**

Wenn **Baudrate** aktiviert ist, wurde die Baudrate gefunden. Ansonsten wurde keine Baudrate gefunden.

Kontrollkästchen **DataExch**

Wenn **DataExch** aktiviert ist, werden Prozessdaten übertragen. Ansonsten werden keine Prozessdaten übertragen.



9.8 Registerkarte "Modulstatus"



Hinweis!

Die Registerkarte **Modulstatus** ist erst ab Version 7.3 der P+F Remote I/O DTMs verfügbar. Der Status der Netzteile im Bereich **Netzteile** wird erst ab DTM Version 7.5 dargestellt und ist außerdem abhängig von der Firmware.

Die Registerkarte **Modulstatus** gibt einen Überblick über den Zustand der E/A-Module und Netzteile der gesamten Remote-I/O-Station. Jedes der Felder in den Status-/Simulationsansichten repräsentiert einen Steckplatz oder ein Modul (E/A-Modul oder Netzteil) der Remote-I/O-Station.

Der Status der Netzteile wird nur angezeigt, wenn die Firmware des Buskoppler eine Netzteil-Diagnosefunktion enthält. Außerdem müssen die verwendeten Netzteile diese Diagnosefunktion unterstützen.

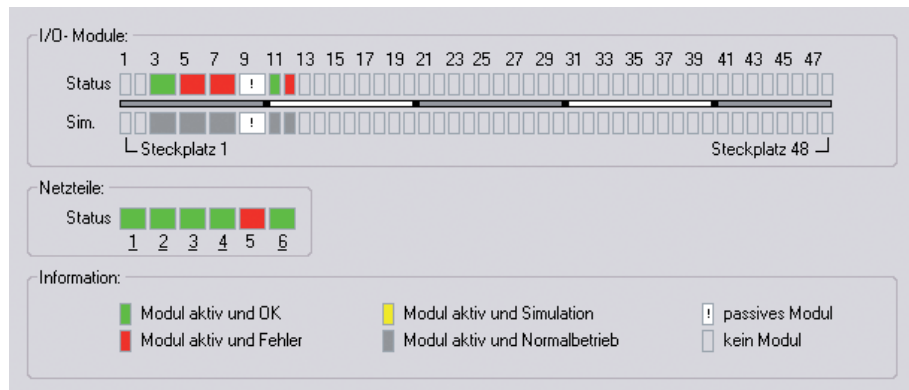


Abbildung 9.18: Registerkarte **Modulstatus**

Die Statusinformationen sind auf der Registerkarte in Legendenform erläutert. Für jeden Aktualisierungszyklus werden die E/A-Modultypen (Darstellung einfach/doppelt breites Modul) und die jeweiligen Statusbereiche abgefragt.

Im Bereich **Netzteile** wird der Status der überwachten Netzteile dargestellt. Die Überwachung kann im DTM des Buskopplers ein- und ausgeschaltet werden (**Parameter > Parametrierung > Gerätedaten bearbeiten > Registerkarte Aufbau > Kontrollkästchen gesteckte Netzteile**). Unabhängig von den Überwachungseinstellungen signalisiert eine unterstrichene Netzteilnummer, dass an der entsprechenden Position ein Netzteil vorhanden ist.



Informationen zu einem E/A-Modul aufrufen

Es besteht die Möglichkeit, Informationen zu einem bestimmten E/A-Modul direkt von der Registerkarte **Modulstatus** aus aufzurufen. Hierzu muss je nach FDT-Rahmenapplikation eine Verbindung zum gewünschten E/A-Modul aktiv sein.

1. Klicken Sie mit der rechten Maustaste auf ein E/A-Modul in der Übersicht.
Es öffnet sich ein Kontextmenü.
2. Rufen Sie über das Kontextmenü die gewünschten Informationen auf.



9.9 PACTware Device State Manager

PACTware enthält ab Version 4 die Add-ins **Device State Manager** und **Device State View**. Diese Add-ins ermöglichen eine geräteübergreifende Diagnose auf Grundlage der NAMUR-Empfehlung NE107.



Hinweis!

Möglicherweise sind die Add-ins **Device State Manager** und **Device State View** deaktiviert. Um Add-ins zu aktivieren, wählen Sie im PACTware-Menü **Extras > Add-ins**.



Hinweis!

Detaillierte Informationen zu den hier beschriebenen Add-ins können Sie der PACTware-Dokumentation entnehmen.



Device State Manager aufrufen

1. In der Projektansicht klicken Sie mit der rechten Maustaste auf **HOST PC**, auf einen CommDTM oder auf einen Gateway-DTM (z. B. Buskoppler-DTM).
2. Wählen Sie im Kontextmenü **Device State Manager**.

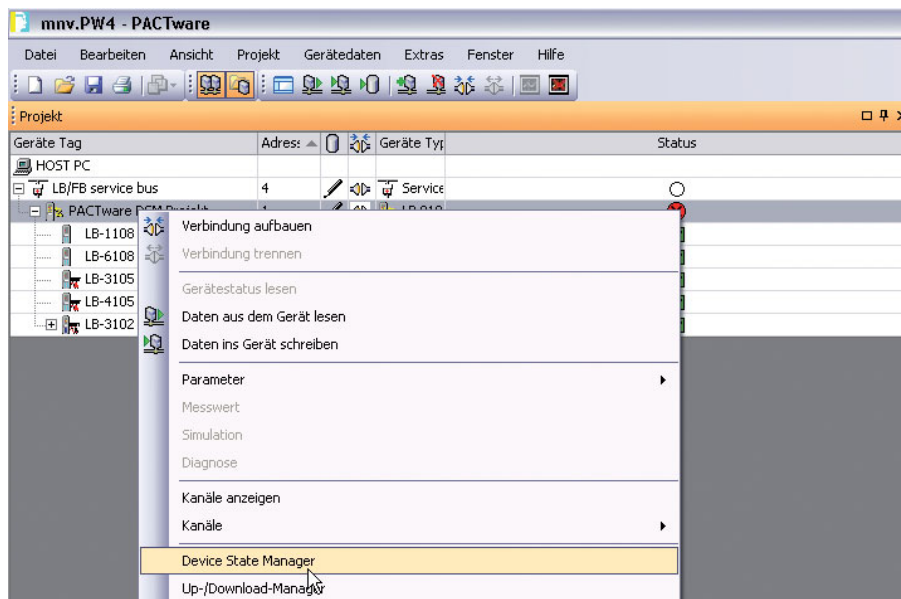


Abbildung 9.19: Device State Manager aufrufen

Das Fenster **Device State Manager** wird angezeigt.

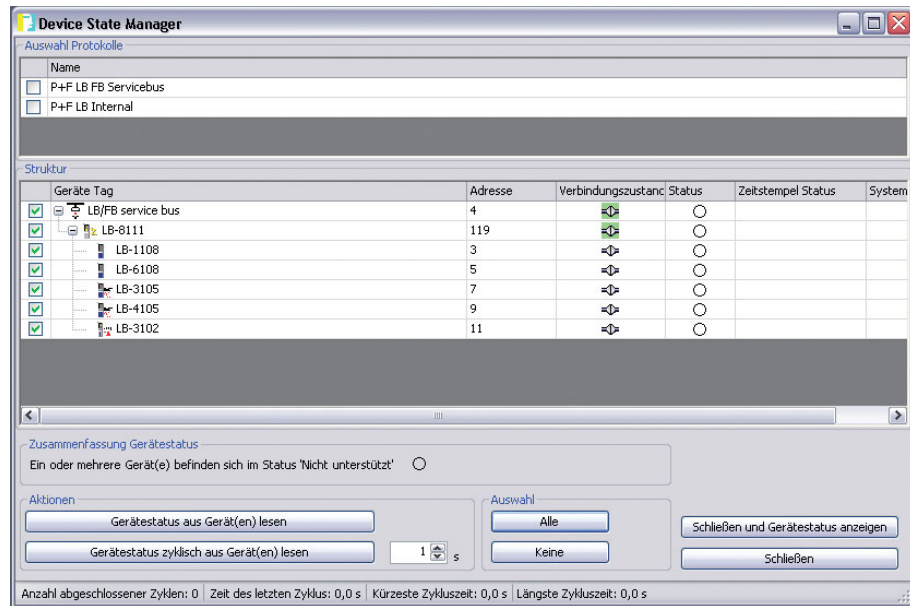


Abbildung 9.20: Fenster Device State Manager

3. Wählen Sie die Geräte aus, die überwacht werden sollen. Verwenden Sie hierzu entweder die Kontrollkästchen oder die Schaltflächen im Bereich **Auswahl**.
4. Um den Gerätestatus einmalig oder in regelmäßigen Zeitabständen auszulesen, wählen Sie eine der Schaltflächen aus dem Bereich **Aktionen**.

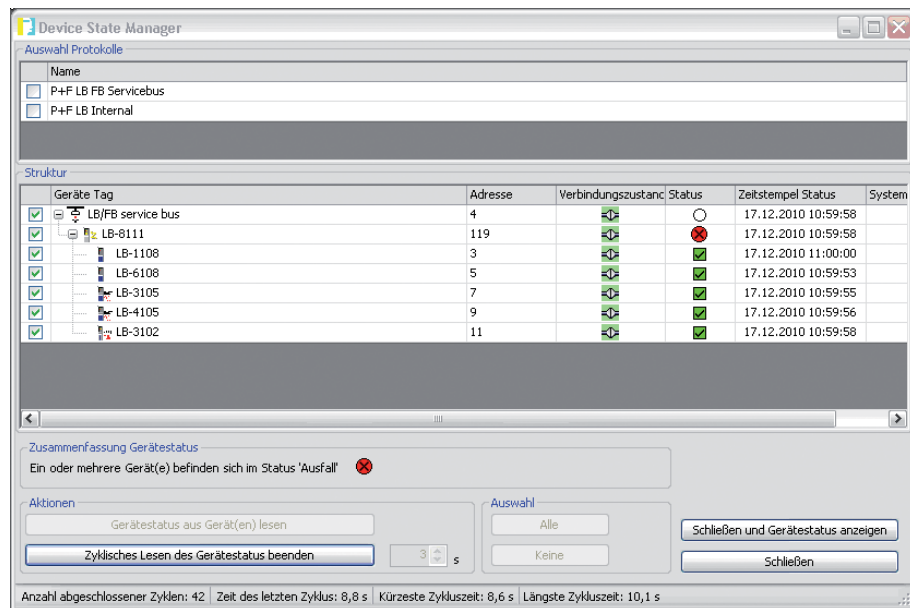


Abbildung 9.21: Gerätestatus auslesen

Eine Verbindung zu den Geräten wird hergestellt. Der Gerätestatus wird ausgelesen. Die Bedeutung der Statussymbole ist weiter unten erklärt.

5. Wählen Sie **Schließen und Gerätestatus anzeigen**.

Das Fenster **Gerätestatus** wird angezeigt. Das Fenster **Gerätestatus** enthält eine Liste mit den verfügbaren Statusmeldungen. Sie können Statusmeldungen nach bestimmten Kriterien filtern und die Liste speichern oder löschen.

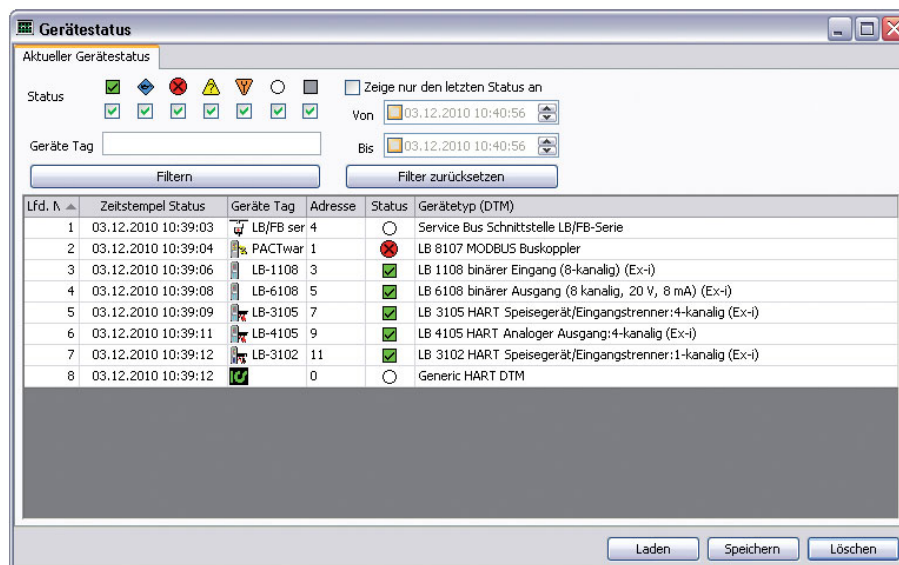


Abbildung 9.22: Fenster Gerätestatus



Hinweis!

Verschiedene Ansichten der Statusinformationen

Alternativ können Sie das Fenster **Gerätestatus** über **Ansicht > Gerätestatus** aufrufen. Die Statussymbole werden Ihnen außerdem in der Projektansicht (**Ansicht > Projekt**) und in der Anlagensicht (**Ansicht > Anlagensicht**) angezeigt.

Allgemeine Bedeutung der Statussymbole nach NAMUR-Empfehlung NE107

Symbol	Bedeutung
	Diagnose aktiv
	Diagnose passiv
	Ausfall
	Funktionskontrolle
	Außerhalb der Spezifikation
	Wartungsbedarf
	Gerätestatus nicht unterstützt



Spezifische Bedeutung der Statussymbole für Remote-I/O-Komponenten

Komponente	Symbol	Mögliche Bedeutungen
E/A-Modul		Fehlerfrei
		Diagnose ausgeschaltet (E/A-Modul passiv)
		Leitungsüberwachung (Leitungsbruch oder Kurzschluss)
		E/A-Modul fehlt
		Falsches E/A-Modul konfiguriert
		Simulation aktiv
		–
		–
	Nicht online	
Buskoppler		Fehlerfrei
		–
		Feldbuskommunikation: Kein Feldbus vorhanden (nur bei Diagnosescan via Servicebus)
		Speicherfehler: PIC/RAM/FLASH
		CPU-/PIC-Fehler
		Parameter- oder Arithmetik-Fehler
		Redundanzlink nicht vorhanden (LB; Fehler im internen Redundanzlink)
		–
		Feldbuskommunikation: Feldbus vorhanden, aber kein Datenaustausch (nur bei PROFIBUS-Buskopplern)
		Kommando-Fehler
		Fehler in einem E/A-Modul
		Fehler in der Spannungsversorgung
		Redundanzkoppler nicht vorhanden
Redundanzlink nicht vorhanden (FB; Fehler im externen Redundanzlink, eventuell nicht gesteckt)		
	Nicht online	

10 Störungsbeseitigung

10.1 Serviceeinsatz

Bevor Sie einen Serviceeinsatz beauftragen, prüfen Sie bitte, ob folgende Maßnahmen erfolgt sind:

- Telefonische Beratung durch den Service-Center zur Eingrenzung des Problems,
- Testen der Anlage durch den Kunden gemäß den folgenden Checklisten,
- Ferndiagnose mittels PC ANYWHERE durch den P+F-Service.

10.2 Kommunikationsfehler

Falls ein Kommunikationsfehler vorliegt, gehen Sie die folgende Checkliste durch und ergreifen Sie gegebenenfalls die entsprechende Maßnahme.

Fehler	Maßnahme(n)
Fehler in der Kommunikation mit dem PLS oder der SPS	<ul style="list-style-type: none"> • Prüfen Sie, ob die Kabelverbindungen intakt sind. • Prüfen Sie in der Konfigurationssoftware, ob die gewählte Adresse mit der gewünschten Stationsadresse übereinstimmt. • Prüfen Sie, ob der Busabschluss aktiviert ist. Der Profibus muss genau 2 Busabschlüsse pro Kupfersegment haben, einen am Anfang und einen am Ende. • Prüfen Sie, ob die Busstationen sternförmig an einen Abzweig angeschlossen sind – dies wäre unzulässig. Wählen Sie eine lineare Anordnung ohne Abzweigungen. • Prüfen Sie, ob die Konfigurationsstrings von Master und Slave übereinstimmen. Die Slave-Adresse muss bei Master und Slave auf dem Feldbus identisch sein. • Prüfen Sie, ob die richtige GSD-Datei verwendet wird.
Kommunikationsfehler auf dem Servicebus	<ul style="list-style-type: none"> • Prüfen Sie, ob die Kabelverbindungen intakt sind. • Prüfen Sie in der Konfigurationssoftware, ob die gewählte Adresse mit der gewünschten Stationsadresse übereinstimmt. • Prüfen Sie, ob der Busabschluss aktiviert ist. Der Servicebus muss genau 2 Busabschlüsse pro Kupfersegment haben, einen am Anfang und einen am Ende. • Prüfen Sie, ob die Busstationen sternförmig an einen Abzweig angeschlossen sind – dies wäre unzulässig. Wählen Sie eine lineare Anordnung ohne Abzweigungen. • Prüfen Sie, ob in der Konfigurationssoftware die korrekte Schnittstelle eingestellt ist.
Eine neue Station funktioniert nicht an einem Bus, an dem bereits andere Stationen in Betrieb sind.	<ul style="list-style-type: none"> • Prüfen Sie, ob sich die Busabschlüsse auch nach der Erweiterung am Busanfang und am Busende befinden.



Fehler	Maßnahme(n)
Beim Verbindungsaufbau findet die Software einen Buskoppler nicht.	<ul style="list-style-type: none"> • Prüfen Sie, ob beim Verbindungsaufbau die gelben LEDs am Buskoppler leuchten. • Prüfen Sie, ob die Bus-Adresse im gewählten Bereich ist. Falls nötig, vergrößern Sie den Suchbereich. • Prüfen Sie, ob der Buskoppler korrekt eingesteckt ist.
Auslesen des Buskopplers ergibt eine unerwartete Konfiguration.	<ul style="list-style-type: none"> • Die gewünschte Konfiguration wurde nicht im Buskoppler abgespeichert. Wählen Sie den Menüpunkt "Daten ins Gerät schreiben", um die Konfiguration im Buskoppler zu speichern.
Kommunikationsfehler auf dem Servicebus, nach erfolgreichem Verbindungsaufbau	<ul style="list-style-type: none"> • Prüfen Sie, ob der Servicebus galvanisch getrennt ist. • Betreiben Sie den Laptop mit Batterie. • Verwenden Sie einen handelsüblichen Schnittstellenwandler RS232-RS485 mit automatischer Erkennung von Baudrate und Übertragungsrichtung.
Fehlende Daten beim Laden aus Station	<ul style="list-style-type: none"> • Prüfen Sie, ob alle Daten vorher in der Station gespeichert wurden.
Keine HART-Kommunikation	<ul style="list-style-type: none"> • Prüfen Sie, ob das benutzte E/A-Modul die HART-Funktionalität unterstützt. • Stellen Sie sicher, dass die HART-Feldgeräte innerhalb des zulässigen Betriebsbereichs von 4 bis 20 mA liegen. • Kontrollieren Sie, ob die korrekte Adresse des HART-Geräts verwendet wurde. • Prüfen Sie, ob die HART-Software über einen DTM für das verwendete Feldgerät verfügt. Wenn nicht sind nur HART-Grundfunktionen verfügbar.

Tabelle 10.1: Kommunikationsfehler

10.3

Redundanzfehler

Falls ein Redundanzfehler vorliegt, gehen Sie die folgende Checkliste durch und ergreifen Sie gegebenenfalls die entsprechende Maßnahme.

Fehler	Maßnahme(n)
Kontinuierliche Redundanzumschaltung	<ul style="list-style-type: none"> • Prüfen Sie, ob die korrekte Redundanzart gewählt ist (Linienredundanz – Applikationsredundanz). • Prüfen Sie, ob die Umschaltzeit am Buskoppler auf einen ausreichend langen Wert eingestellt wurde. • Prüfen Sie, ob das PLS auf diese Art von Redundanz eingestellt ist.
Keine Redundanzumschaltung, wenn ein Buskoppler entfernt wird	<ul style="list-style-type: none"> • Prüfen Sie, ob die Redundanz am Buskoppler eingestellt wurde. • Prüfen Sie, ob eine elektrische Verbindung zwischen den beiden Buskopplern besteht. Falls nicht, stellen Sie die Verbindung her.
E/A-Module ändern laufend die Daten	<ul style="list-style-type: none"> • Prüfen Sie, ob einer der Buskoppler nicht für den Redundanzbetrieb konfiguriert wurde. In diesem Fall versuchen beide Buskoppler, aktiv auf die E/A-Module zuzugreifen und stören sich gegenseitig.

Tabelle 10.2: Redundanzfehler

10.4 Durch LEDs angezeigte Fehler

Die Fehlersuche wird durch eine Reihe von LEDs am Buskoppler, an den E/A-Modulen und am Netzteil unterstützt. Falls die LEDs einen Fehler anzeigen, gehen Sie die folgende Checkliste durch und ergreifen Sie gegebenenfalls die entsprechende Maßnahme.

Falsche Fehlermeldungen

Je nach Last können die Ausgangskreise aufgrund einer Überlastung einen Leitungsbruch anzeigen, auch wenn das E/A-Modul als solches noch einwandfrei funktioniert. Dies kann zum Beispiel manchmal bei Magnetventilen auftreten, deren Eingangswiderstand nicht im Bereich der Leitungsbruchüberwachung liegt. Schalten Sie in solch einem Fall einen hochohmigen Widerstand parallel, der die Funktion in der Regel verbessert.

Bei Boosterventilen ist oft der Ladekondensator die Ursache für ein Ansprechen der Kurzschlussüberwachung. Schalten Sie einen kleinen Widerstand in Reihe, dies behebt das Problem in der Regel. Falls erforderlich, deaktivieren Sie die Leitungsüberwachungsfunktion.

LEDs am Buskoppler	
Fehler	Maßnahme(n)
Rote LED des Buskopplers leuchtet.	<p>Es liegt ein Problem mit einem E/A-Modul in einem der Steckplätze vor.</p> <ul style="list-style-type: none"> Suchen Sie alle Steckplätze nach E/A-Modulen mit leuchtenden roten LEDs ab. Alle roten LEDs müssen verloschen sein, anderenfalls meldet der Buskoppler weiterhin einen Fehler.
Gelbe LED des Buskopplers blinkt, ohne dass der Bus angeschlossen ist.	<ul style="list-style-type: none"> Der Buskoppler ist betriebsbereit und arbeitet mit den E/A-Modulen.
Gelbe LED des Buskopplers blinkt in langen Intervallen.	<ul style="list-style-type: none"> Der Buskoppler ist betriebsbereit und arbeitet mit den E/A-Modulen. Mindestens ein E/A-Modul befindet sich im Simulationsmodus (Handbetrieb).
Gelbe LED des Buskopplers leuchtet.	<ul style="list-style-type: none"> Prüfen Sie, ob ein Busabschluss verwendet wird und aktiviert ist. Der Profibus muss genau 2 Busabschlüsse pro Kupfersegment haben, einen am Anfang und einen am Ende.
Grüne LED des Buskopplers blinkt.	<ul style="list-style-type: none"> Der Buskoppler ist aktiv. Sobald dieser Buskoppler abgeschaltet wird, erfolgt in redundanten Systemen eine Redundanzumschaltung. Wenn möglich, entfernen Sie nur den Buskoppler, dessen grüne LED permanent leuchtet.
Hauptbus	
Gelbe LEDs von Buskopplern blinken während des Verbindungsaufbaus nicht.	<ul style="list-style-type: none"> Prüfen Sie, ob das Konfigurationskabel und der Adapter korrekt verbunden sind.
Servicebus	
Gelbe LEDs von Buskopplern blinken während des Verbindungsaufbaus auf dem Servicebus nicht.	<ul style="list-style-type: none"> Prüfen Sie, ob das Konfigurationskabel und der Adapter korrekt verbunden sind.

LEDs an E/A-Modulen und Netzteilen	
Fehler	Maßnahme(n)
Rote LED eines E/A-Moduls leuchtet	<ul style="list-style-type: none"> • Prüfen Sie, ob die Feldverdrahtung korrekt angeschlossen ist. • Prüfen Sie, ob der Sensor einwandfrei funktioniert. • Prüfen Sie, ob die Feldgeräte einwandfrei funktionieren.
Rote LED eines E/A-Moduls blinkt.	<p>Dem E/A-Modul fehlt die Kommunikation mit dem Buskoppler.</p> <ul style="list-style-type: none"> • Prüfen Sie, ob das E/A-Modul richtig in das Backplane eingesteckt ist. • Stellen Sie sicher, dass keine Stifte des Steckers verbogen sind. • Stecken Sie ein anderes E/A-Modul an die Position. Falls das neu gesteckte Module ebenfalls nicht arbeitet (rote LED blinkt), kann ein Fehler an dem Backplane vorliegen.
Gelbe LEDs der E/A-Module leuchten.	<ul style="list-style-type: none"> • Bei Binäreingängen zeigt die gelbe LED verschiedene Statusinformationen an. • Bei Transmitterspeisungs-Modulen zeigt die gelbe LED an, dass der normale Betriebsbereich verlassen wurde.
Grüne LEDs bei allen Modulen aus.	<ul style="list-style-type: none"> • Prüfen Sie, ob der Versorgungsanschluss des Backplanes korrekt angeschlossen ist. • Prüfen Sie, ob das Netzteil funktioniert und ob es korrekt in das Backplane eingesteckt ist.
Grüne LED eines einzelnen Moduls aus.	<ul style="list-style-type: none"> • Prüfen Sie, ob das Modul korrekt in das Backplane gesteckt ist. • Falls nötig, tauschen Sie das Modul aus. • Wenn dies den Fehler nicht behebt, prüfen Sie das Backplane auf einwandfreie Funktion.
Grüne LED des Netzteils aus.	<ul style="list-style-type: none"> • Prüfen Sie, ob das Netzteil mit der richtigen Spannung versorgt wird. • Prüfen Sie, ob das Netzteil korrekt in das Backplane gesteckt ist und der Kontakt zum Backplane hergestellt ist. • Prüfen Sie die Versorgungsspannung. Bei maximaler Last darf die Spannung von 24 V DC einschließlich Brummspannung nicht unter 20 V fallen. Verwenden Sie gegebenenfalls ein Oszilloskop (eventuell Feuererlaubnisschein benötigt). • Eventuell ist die Sicherung defekt. Aus Gründen des Explosionsschutzes darf ausschließlich besonders qualifiziertes Fachpersonal die Sicherungen von E/A-Modulen austauschen. Verwenden Sie beim Austausch gleichwertige Sicherungen.

10.5 Signalfehler

Falls ein Signalfehler vorliegt, gehen Sie die folgende Checkliste durch und ergreifen Sie gegebenenfalls die entsprechende Maßnahme.

Deaktivierte E/A-Module

Deaktivierte E/A-Module werden häufig für spätere Erweiterungen verwendet. Bevor Sie das E/A-Modul deaktivieren, schalten Sie dessen Leitungsfehlerüberwachung ab. So verhindern Sie, dass das E/A-Modul bei jeder Abfrage des Buskopplers, ob ein E/A-Modul im Steckplatz installiert ist, einen Alarm auslöst.

Fehler	Maßnahme(n)
Keine Signaländerung, wenn die Parameter verändert werden.	<ul style="list-style-type: none"> • Prüfen Sie, ob das E/A-Modul in Betrieb ist. • Prüfen Sie, ob die Änderung in der Slave-Station gespeichert wurde. • Laden Sie die Parametrierung herunter, um die aktuelle Parametrierung des E/A-Moduls herauszufinden. • Betrifft nur Profibus-Buskoppler: Prüfen Sie, ob HCiR aktiv ist. Falls ja, wird die neue Einstellung erst nach der HCiR-Umschaltung des Masters aktiv.
Fehlerhaftes Signal	<ul style="list-style-type: none"> • Prüfen Sie, ob ein Kurzschluss oder Leitungsbruch im Kreis vorliegt. • Prüfen Sie, ob die Feldgeräte und Sensoren einwandfrei funktionieren. • Tauschen Sie das E/A-Modul aus. • Prüfen Sie den Bus-Signalweg zum E/A-Modul.
Alle Signale einer Station fehlerhaft.	<ul style="list-style-type: none"> • Prüfen Sie, ob das Netzteil einwandfrei funktioniert. • Prüfen Sie die Busverbindung. • Prüfen Sie die Buskommunikation. • Verwenden Sie einen Busmonitor.
Ausgangsmodul schaltet um auf Ersatzwerte.	<ul style="list-style-type: none"> • Prüfen Sie die Ansprechüberwachungszeit für die Bus-Überwachung am Buskoppler. Die Ansprechüberwachungszeit muss länger sein als die Dauer eines Buszyklus.
Ein Ausgangsmodul schaltet ab.	<p>Die Kommunikation mit dem Buskoppler ist unterbrochen.</p> <ul style="list-style-type: none"> • Prüfen Sie, ob das E/A-Modul richtig in das Backplane eingesteckt ist. • Schalten Sie gegebenenfalls die Statusbits für analoge Ausgänge ab.
Eingangsmodul liefert sporadisch keine Messwerte.	<p>Die Kommunikation mit dem Buskoppler ist unterbrochen.</p> <ul style="list-style-type: none"> • Prüfen Sie, ob das E/A-Modul richtig in das Backplane eingesteckt ist.
E/A-Modul funktioniert problemlos in einem bestimmten Steckplatz, in einem anderen jedoch nicht.	<ul style="list-style-type: none"> • Prüfen Sie, ob die Steckverbindung des fehlerhaften Steckplatzes in Ordnung ist und die Stifte nicht verbogen sind. • Benutzen Sie den Steckplatz gegebenenfalls nicht weiter.
Messwerte sporadisch falsch.	<ul style="list-style-type: none"> • Prüfen Sie, ob der Messwert durch externe Störeinflüsse verfälscht werden kann. • Prüfen Sie, ob die Abschirmung intakt ist.

2003/40 2011-03



Fehler	Maßnahme(n)
Signal ändert sich nicht.	<ul style="list-style-type: none"> • Prüfen Sie, ob für den Kanal der Simulationsmodus aktiviert ist (nicht beim Buskoppler 8x06). Im Simulationsmodus wird das Signal eingefroren • Prüfen Sie, ob der Ersatzwert aktiv ist, da keine Buskommunikation besteht. • Prüfen Sie, ob ein Leitungsfehler vorliegt.
Modul gibt keine Diagnosemeldungen aus.	<ul style="list-style-type: none"> • Prüfen Sie, ob die Leitungsüberwachung aktiv ist. Falls nicht, aktivieren Sie die Leitungsüberwachung. • Prüfen Sie, ob die erwarteten Diagnoseinformationen im Buskoppler aktiviert wurden (PROFIBUS: zusätzliche Moduldiagnose).
Keine Eingangs-/Ausgangsdaten	<ul style="list-style-type: none"> • Prüfen Sie, ob das richtige E/A-Modul gesteckt und betriebsbereit ist. • Prüfen Sie, ob die Skalierung des Analogeingangs/-ausgangs den Systemanforderungen entspricht. • Prüfen Sie, ob die Verdrahtung in Ordnung ist.
E/A-Modul als fehlend gemeldet.	<ul style="list-style-type: none"> • Prüfen Sie, ob das richtige E/A-Modul eingesteckt wurde. • Prüfen Sie, ob die grüne LED des E/A-Moduls leuchtet und das E/A-Modul richtig eingesteckt ist.
Modulfehler	<ul style="list-style-type: none"> • Prüfen Sie, ob die grüne LED am E/A-Modul leuchtet. Wenn nicht, besteht kein Kontakt zum Backplane oder die Sicherung ist defekt. Wenn alle E/A-Module eines Segments ausgefallen sind, liegt der Fehler im Netzteil oder im Backplane. • Überprüfen Sie mit Hilfe der Messwertanzeige des betroffenen E/A-Moduls die Diagnoseinformationen des E/A-Moduls (z. B. kein oder falsches Modul, Leitungsfehler, ...)

Tabelle 10.3: Signalfehler

Fehler	Maßnahme(n)
6/8 LB-Module fallen gleichzeitig aus (Backplanesystem LB 9121, LB 9101).	<ul style="list-style-type: none"> • Prüfen Sie, ob das Netzteil des Segments einwandfrei funktioniert.

Tabelle 10.4: Signalfehler

10.6 Fehler und Ihre Folgen

Je nach Fehler müssen Sie mit den unten aufgeführten Folgen rechnen.

Fehler	Diagnose	Folgen
Netzteil ausgefallen (redundante Station)	<ul style="list-style-type: none"> Der Master erhält eine Fehlermeldung im globalen Statusregister, sofern dies vorab so parametrierung wurde (nur mit LB9022- und LB9024-Backplanes). 	<ul style="list-style-type: none"> Backplanes LB 9022, LB 9024 und LB 9029: Durch eine 2-aus-3-Redundanz beim Einsatz von 3 Netzteilen LB9006 bleibt auch mit einem ausgefallenem Netzteil die volle Funktionalität erhalten. Backplanes LB 9121 und LB 9101: Beim Einsatz von 2 Netzteilen LB9104 fallen 8 Module aus, sobald ein Netzteil ausfällt. Die Buskoppler werden jedoch weiterhin vom funktionierenden Netzteil versorgt, die Kommunikation bleibt bestehen.
Netzteil ausgefallen (nicht-redundante Station)	<ul style="list-style-type: none"> Der Master empfängt 8 Fehlermeldungen im globalen und Modul-Statusregister, sofern dies vorab so parametrierung wurde. Der Master erhält 8 modulspezifische und kanalbezogene Fehlermeldungen, wenn die Moduldiagnose aktiviert wurde. 	<ul style="list-style-type: none"> Backplanes LB 9022, LB 9024 und LB 9029: Im nicht-redundanten Einsatz werden in der Regel nur zwei Netzteile eingesetzt. Dies führt dazu, dass beim Ausfall eines Netzteils bereits die gesamte Station in Mitleidenschaft gezogen werden kann (abhängig von der Anzahl der verwendeten Module). Backplanes LB 9121 und LB 9101: Beim Einsatz von 2 Netzteilen LB9104 fallen 8 Module aus, sobald ein Netzteil ausfällt. Der Buskoppler wird jedoch weiterhin vom funktionierenden Netzteil versorgt, die Kommunikation bleibt bestehen.

Tabelle 10.5: Fehler und ihre Folgen

Fehler	Diagnose	Folgen
Buskommunikation ausgefallen	<ul style="list-style-type: none"> Der Master erkennt den Ausfall. 	<ul style="list-style-type: none"> Die Ausgänge nehmen Ersatzwerte an, sofern dies vorab so parametrierung wurde.
Buskoppler oder Spannung ausgefallen	<ul style="list-style-type: none"> Der Master erkennt den fehlerhaften Slave. 	<ul style="list-style-type: none"> Die Ausgänge sind ohne Spannung, es sei denn das System ist redundant ausgelegt.

2003/40 2011-03

Fehler	Diagnose	Folgen
E/A-Modul ausgefallen	<ul style="list-style-type: none"> • Der Master empfängt eine Fehlermeldung im globalen und Modul-Statusregister, sofern dies vorab so parametrierung wurde. • Der Master erhält die Nachricht "Modulfehler", wenn die Moduldiagnose aktiviert wurde. 	<ul style="list-style-type: none"> • Keine Signaländerung; die Eingänge nehmen Ersatzwerte an, sofern dies vorab so parametrierung wurde. • Der Ausgang ist ohne Spannung. • Die grüne LED ist in den meisten Fällen aus. Es gibt jedoch Fälle, bei denen die grüne LED trotz eines Fehlers leuchtet.
Falsches E/A-Modul	<ul style="list-style-type: none"> • Der Master empfängt eine Fehlermeldung im globalen und Modul-Statusregister, sofern dies vorab so parametrierung wurde. • Der Master erhält die Nachricht "falsches Modul", wenn die Moduldiagnose aktiviert wurde. 	<ul style="list-style-type: none"> • Keine Signaländerung; die Eingänge nehmen Ersatzwerte an, sofern dies vorab so parametrierung wurde. • Der Ausgang ist ohne Spannung • Die rote LED in dem doppelt breiten Modul blinkt.
E/A-Modul fehlt oder wurde entfernt.	<ul style="list-style-type: none"> • Der Master empfängt eine Fehlermeldung im globalen und Modul-Statusregister, sofern dies vorab so parametrierung wurde. • Der Master erhält die Nachricht "fehlendes Modul", wenn die Moduldiagnose aktiviert wurde. 	<ul style="list-style-type: none"> • Der Eingang ist eingefroren. • Der Ausgang ist ohne Spannung.
modulspezifische Fehler		
Leitungsfehler im Eingangsmodul	<ul style="list-style-type: none"> • Der Master empfängt eine Fehlermeldung im globalen und Modul-statusregister, sofern dies vorab so parametrierung wurde. • Der Master empfängt eine Fehlermeldung "Daten ungültig", wenn die Moduldiagnose aktiviert wurde 	<ul style="list-style-type: none"> • Die Rote LED leuchtet. • Keine Signaländerung; die Eingänge nehmen Ersatzwerte an, sofern dies vorab so parametrierung wurde. • Temperatureingänge kehren erst zum normalen Betrieb zurück, nachdem der Fehler korrigiert wurde und die Bruchverzögerung abgelaufen ist.
Bereichsüberlauf oder -unterlauf bei Analogeingang 3x01, 3x02, 3x03, 3x04, 3x05	<ul style="list-style-type: none"> • Der Master empfängt eine Fehlermeldung im globalen und Modul-statusregister, sofern dies vorab so parametrierung wurde. • Der Master empfängt eine Fehlermeldung "Daten ungültig", wenn die Moduldiagnose aktiviert wurde 	<ul style="list-style-type: none"> • Die gelbe LED leuchtet. • Das Signal ist auf vorgegebene Grenzwerte begrenzt



Fehler	Diagnose	Folgen
Leitungsfehler in Ausgangsmodulen 2xxx, 4x01, 4x02, 6x08	<ul style="list-style-type: none">• Der Master empfängt eine Fehlermeldung im globalen und Modulstatusregister, sofern dies vorab so parametrierung wurde.• Der Master empfängt eine Fehlermeldung "Daten ungültig", wenn die Moduldiagnose aktiviert wurde	<ul style="list-style-type: none">• Die rote LED leuchtet.• Der Ausgang ist ohne Spannung.

Tabelle 10.6: Fehler und ihre Folgen

PROZESSAUTOMATION – PROTECTING YOUR PROCESS



Zentrale weltweit

Pepperl+Fuchs GmbH
68307 Mannheim · Germany
Tel. +49 621 776-0
E-mail: info@de.pepperl-fuchs.com

Ihren Ansprechpartner vor Ort finden
Sie unter www.pepperl-fuchs.com/pfcontact

www.pepperl-fuchs.com

 **PEPPERL+FUCHS**
PROTECTING YOUR PROCESS