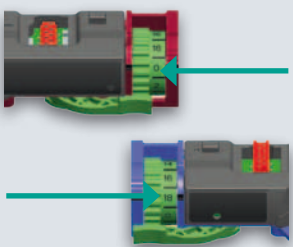
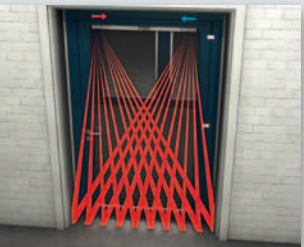
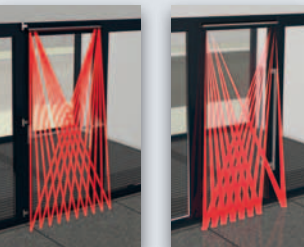
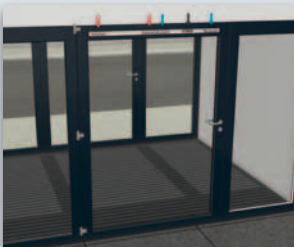


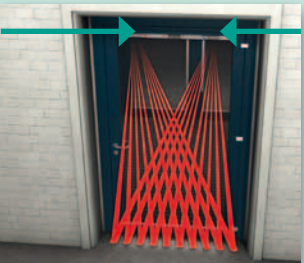



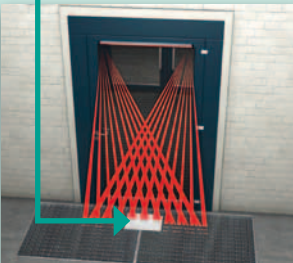
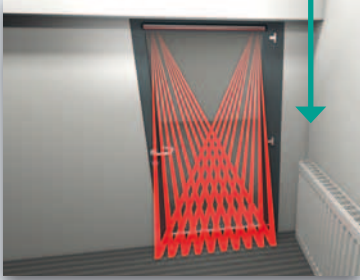
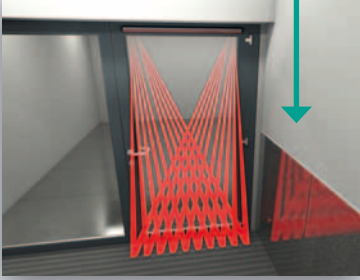
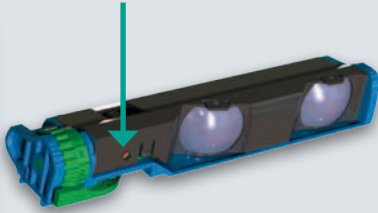
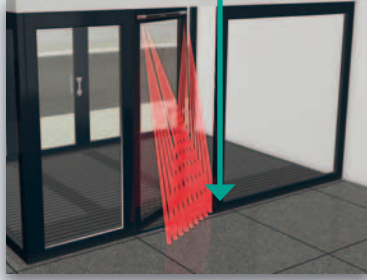
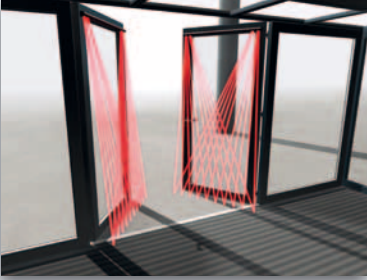
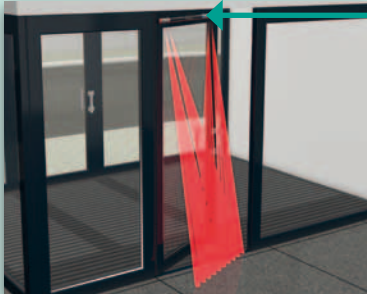


# TIPPS UND TRICKS BEI DER EINSTELLUNG DES SENSORS DOORSCAN

PROBLEM	Teachen nicht erfolgreich					
<b>MÖGLICHE URSACHE</b>	<p>Sender und Empfänger zueinander nicht optimal ausgerichtet</p> 	<p>Breite Türlaibungen werden erkannt</p> 	<p>Türgriff oder Türklinke ist im Detektionsstrahl</p> 	<p>Mehrere Sensorpaare: Module falsch angeordnet</p> 	<p>Kleiner Gitterrost mit tiefem Schacht</p> 	<p>Großer Gitterrost mit tiefem Schacht</p> 
<b>LÖSUNG</b>	<p>Neigungswinkel gleich einstellen beim Sender- und Empfängermodul.</p>	<p>Sender- und Empfängermodul jeweils um ca. 2 -3 cm nach innen verschieben.</p>  <p>Sollte erneutes Einlernen weiterhin erfolglos bleiben, Module jeweils um einen weiteren cm verschieben.</p>	<p>Griffstangen horizontal: Neigungswinkel Sender- und Empfängermodul vergrößern (z.B. von 6 auf 10) und erneut einlernen.</p>  <p>Griffstangen vertikal: Äußere Module verschieben, so dass die Griffstange nicht detektiert wird.</p> 	<p>Module in der Reihenfolge S/S/E/E neu anordnen Abstände der Paare zueinander in etwa gleich.</p> 	<p>Gitterrostmodus einschalten und Sensor teachen.</p>	<p>Gitterrostmodus einschalten. Ein Blatt Papier oder Pappe (A4 oder größer) auf den Gitterrost innerhalb des Detektionsfeldes legen und teachen.</p>  <p>Nach dem Einlernvorgang das Papier wieder entfernen.</p>

# TIPPS UND TRICKS BEI DER EINSTELLUNG DES SENSORS DOORSCAN

PROBLEM	Blank-LED (grün) AUS am Interface nach Teach-Vorgang		LED rot blinkt schnell nach Teach-Vorgang	Tür reversiert beim Schließvorgang oder bleibt stehen	Tür öffnet NICHT vollständig beim Reversieren
<b>MÖGLICHE URSACHE</b>	<p>Nicht vollständiges Einlernen der Wand (z.B. Vorsprung an der Wand)</p> 	<p>Glänzende Wand</p> 	<p>Keine Funktionsreserve: Untergrund wird nicht zuverlässig erkannt</p> 	<p>Türrahmen/-pfosten auf der Bandgegenseite wird erkannt</p> 	<p>Unterschiedliche Türgeschwindigkeiten zwischen Öffnen und Reversieren</p> 
<b>LÖSUNG</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Neigungswinkel vergrößern am Sender- und Empfängermodul (z.B. von 6 auf 10) und erneut einlernen.</li> <li>■ Türöffnungs-Geschwindigkeit verringern. Eventuell auch Bremsparameter verringern ggf. Sensorüberbrückung am Antrieb einstellen.</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Neigungswinkel vergrößern am Sender- und Empfängermodul (z.B. von 6 auf 10) und erneut einlernen.</li> <li>■ Türöffnungs-Geschwindigkeit verringern. Eventuell auch Bremsparameter verringern ggf. Sensorüberbrückung am Antrieb einstellen.</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Neigungswinkel am Empfängermodul                             <ol style="list-style-type: none"> <li>a) schrittweise verringern, bis Sensor in Zustand Detektion wechselt, Einstellung merken</li> <li>b) schrittweise erhöhen, bis Sensor in Zustand Detektion wechselt, Einstellung merken</li> <li>c) auf den Mittelwert beider Werte einstellen</li> </ol> </li> <li>■ Boostmodus einschalten und Sensor erneut teachen Achtung: Reaktionszeit des Sensors wird dadurch verlängert/ Gegebenenfalls Türgeschwindigkeit verringern.</li> </ul>	<p>Modul an der Hauptschließkante ca. 2 bis 3 cm nach innen verschieben und den Einlernvorgang wiederholen.</p> 	<p>Türgeschwindigkeit soweit erhöhen beim Einlernen, dass der Unterschied zur Reversiergeschwindigkeit minimiert ist. Nach erneutem Einlernen kann Öffnungsgeschwindigkeit wieder reduziert werden.</p>