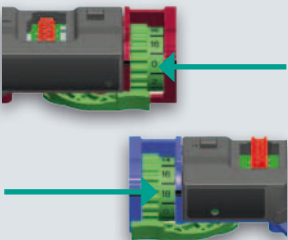
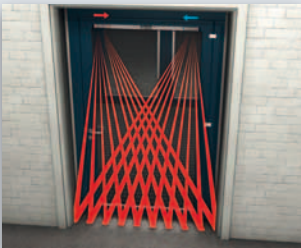
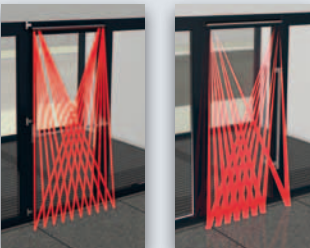
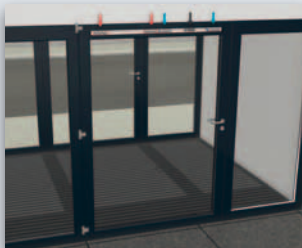


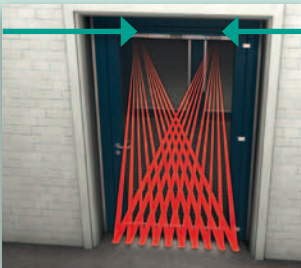
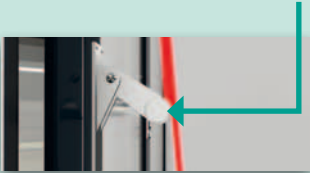



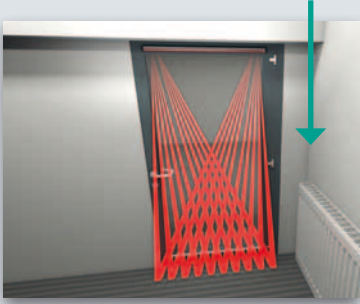
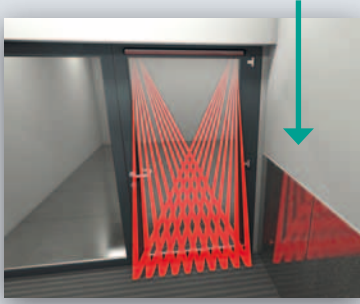
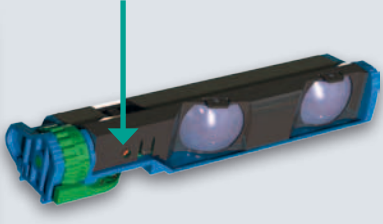
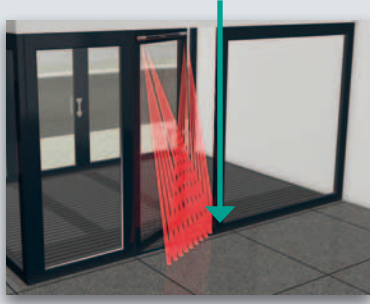
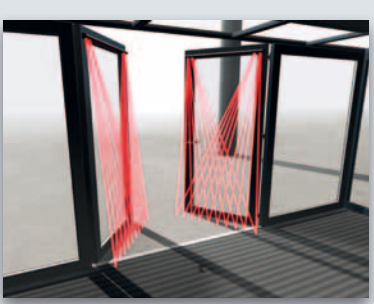
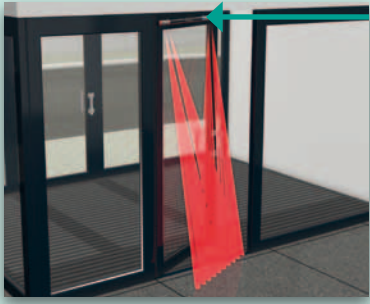


CONSIGLI UTILI PER LA REGOLAZIONE DEL SENSORE DOORSCAN

PROBLEMA	Apprendimento non eseguito correttamente					
<p>CAUSE POSSIBILI</p>	<p>Emettitore e ricevitore non allineati correttamente</p> 	<p>Intradossi della porta larghi sono riconosciuti</p> 	<p>L'impugnatura o la maniglia della porta rientrano nell'area di rilevamento</p> 	<p>Più coppie di sensori: disposizione errata dei moduli</p> 	<p>Griglia metallica piccola con pozzetto profondo</p> 	<p>Griglia metallica grande con pozzetto profondo</p> 
<p>SOLUZIONE</p>	<p>Impostare la stessa angolazione per modulo emettitore e ricevente.</p>	<p>Spostare il modulo emettitore e ricevente rispettivamente di ca. 2 – 3 cm verso l'interno.</p>  <p>Se l'apprendimento continua a non essere corretto, spostare ogni modulo di un altro centimetro.</p>	<p>Impugnature orizzontali: aumentare l'angolazione per modulo emettitore e ricevente (p.es. da 6 a 10) e eseguire nuovamente l'apprendimento.</p>  <p>Impugnature verticali: spostare i moduli esterni, in modo tale che l'impugnatura non venga rilevata.</p> 	<p>Ridisporre i moduli nella sequenza E/E/R/R. Distanze tra le coppie più o meno uguali.</p> 	<p>Conectar el modo de rejilla y programar el sensor.</p>	<p>Attivare la modalità griglia metallica. Collocare un foglio di carta o cartone (A4 o più grande) sulla griglia all'interno del campo di rilevamento e eseguire l'apprendimento.</p>  <p>Terminato l'apprendimento rimuovere il foglio di carta.</p>

CONSIGLI UTILI PER LA REGOLAZIONE DEL SENSORE DOORSCAN

PROBLEMA	Blank LED (verde) OFF su interfaccia dopo procedura di apprendimento		Il led rosso lampeggia velocemente dopo la procedura di apprendimento	La porta inverte la direzione durante la chiusura o resta ferma	La porta non si apre completamente quando inverte la direzione
CAUSE POSSIBILI	<p>Apprendimento della parete non completo (p.es. oggetto sulla parete)</p> 	<p>Superficie lucida della parete</p> 	<p>Nessuna riserva di funzionamento: lo sfondo non viene rilevato in modo affidabile</p> 	<p>Il telaio/lo stipite della porta sul lato opposto del fascio viene riconosciuto</p> 	<p>Velocità diverse della porta tra apertura e inversione di direzione</p> 
SOLUZIONE	<ul style="list-style-type: none"> ■ Aumentare l'angolazione sul modulo emettitore e ricevente (p.es. da 6 a 10) e eseguire nuovamente l'apprendimento. ■ Diminuire la velocità di apertura della porta. Eventualmente ridurre anche i parametri di frenata event. regolare il ponticellamento del sensore sull'azionamento. 	<ul style="list-style-type: none"> ■ Aumentare l'angolazione sul modulo emettitore e ricevente (p.es. da 6 a 10) e eseguire nuovamente l'apprendimento. ■ Diminuire la velocità di apertura della porta. Eventualmente ridurre anche i parametri di frenata event. regolare il ponticellamento del sensore sull'azionamento. 	<ul style="list-style-type: none"> ■ Angolazione su modulo ricevente <ol style="list-style-type: none"> a) ridurla progressivamente fino a quando il sensore passa allo stato di rilevamento, annotare la regolazione b) aumentarla progressivamente fino a quando il sensore passa allo stato di rilevamento, annotare la regolazione c) impostare entrambi i valori su un valore medio ■ Attivare la modalità boost ed eseguire un nuovo apprendimento del sensore. Attenzione: in questo modo il tempo di reazione del sensore viene prolungato/eventualmente ridurre la velocità della porta. 	<p>Spostare verso l'interno di ca. 2- 3 cm il modulo sull'angolo di chiusura principale e ripetere la procedura di apprendimento</p> 	<p>Aumentare la velocità della porta durante l'apprendimento sino a quando la differenza rispetto alla velocità di inversione di direzione è minimizzata. Al termine del nuovo apprendimento la velocità di apertura può essere ridotta nuovamente.</p>