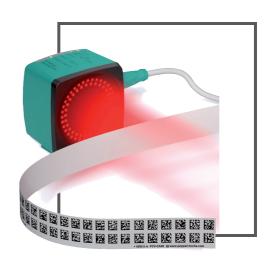


PCV...-F200-B6-V15B
Data Matrix Positioniersystem







Es gelten die Allgemeinen Lieferbedingungen für Erzeugnisse und Leistungen der Elektroindustrie, herausgegeben vom Zentralverband Elektroindustrie (ZVEI) e.V. in ihrer neusten Fassung sowie die Ergänzungsklausel: "Erweiterter Eigentumsvorbehalt".



| 1 | Einle | itung | 5 | | | |
|---|----------------|---|--------|--|--|--|
| 2 | Konfo | ormitätserklärung | 6 | | | |
| | 2.1 | CE-Konformität | 6 | | | |
| 3 | Siche | erheit | 7 | | | |
| | 3.1 | Sicherheitsrelevante Symbole | 7 | | | |
| | 3.2 | Bestimmungsgemäße Verwendung | 7 | | | |
| | 3.3 | Allgemeine Sicherheitshinweise | 7 | | | |
| 4 | Prod | uktbeschreibung | 8 | | | |
| | 4.1 | Einsatz und Anwendung | 8 | | | |
| | 4.2 | LED-Anzeigen und Bedienelemente | 8 | | | |
| | | Zubehör | | | | |
| 5 | Installation11 | | | | | |
| | 5.1 | Montage des Codebandes | 11 | | | |
| | 5.2 | Montage des Lesekopfes | 14 | | | |
| | 5.3 | Elektrischer Anschluss | 16 | | | |
| | 5.4 | Anschluss PROFIBUS | 18 | | | |
| 6 | Inbet | riebnahme | 19 | | | |
| | 6.1 | Ausrichtung des Lesekopfes | 19 | | | |
| | 6.2 | Externe Parametrierung der Feldbusadresse mittels Codekar | ten 19 | | | |
| | 6.2.1 | Produktdokumentation im Internet | | | | |
| 7 | Betri | eb und Kommunikation | 21 | | | |
| | 7.1 | Kommunikation über PROFIBUS | 21 | | | |
| | 7.1.1 | 3 | | | | |
| | 7.1.2 | | | | | |
| | 7.1.3 | 3 | | | | |
| | 7.1.4 | PROFIBUS DP-Funktionen | 21 | | | |

PROFIBUS Module......21



7.1.5

PCV...-F200-B6-V15B



| | 8.1 | ASCII-Tabelle | 31 |
|---|-----|---------------------------|----|
| 8 | Anh | ang | 31 |
| | 7.3 | Betrieb mit Reparaturband | 30 |
| | 7.2 | Betrieb mit Event-Markern | 29 |



1 Einleitung

Herzlichen Glückwunsch

Sie haben sich für ein Gerät von Pepperl+Fuchs entschieden. Pepperl+Fuchs entwickelt, produziert und vertreibt weltweit elektronische Sensoren und Interface-Bausteine für den Markt der Automatisierungstechnik.

Verwendete Symbole

Dieses Handbuch enthält die folgenden Symbole:

 $\prod_{i=1}^{\infty}$

Hinweis

Neben diesem Symbol finden Sie eine wichtige Information.



Handlungsanweisung

Neben diesem Symbol finden Sie eine Handlungsanweisung.

Kontakt

Wenn Sie Fragen zum Gerät, Zubehör oder weitergehenden Funktionen haben, wenden Sie sich bitte an:

Pepperl+Fuchs GmbH Lilienthalstraße 200 68307 Mannheim

Telefon: +49 (0)621 776-1111 Telefax: +49 (0)621 776-271111 E-Mail: fa-info@de.pepperl-fuchs.com



2 Konformitätserklärung

2.1 CE-Konformität

Dieses Produkt wurde unter Beachtung geltender europäischer Normen und Richtlinien entwickelt und gefertigt.

○ Hinweis!

Sie können eine Konformitätserklärung separat anfordern.



3 Sicherheit

3.1 Sicherheitsrelevante Symbole



Gefahr!

Dieses Symbol warnt Sie vor einer unmittelbar drohenden Gefahr.

Falls Sie diesen Warnhinweis nicht beachten, drohen Personenschäden bis hin zum Tod.



Warnung!

Dieses Symbol warnt Sie vor einer möglichen Störung oder Gefahr.

Falls Sie diesen Warnhinweis nicht beachten, können Personenschäden oder schwerste Sachschäden drohen.



Vorsicht!

Dieses Symbol warnt Sie vor einer möglichen Störung.

Falls Sie diesen Warnhinweis nicht beachten, kann das Produkt oder daran angeschlossene Systeme und Anlagen gestört werden oder vollständig ausfallen.

3.2 Bestimmungsgemäße Verwendung

Dieses Gerät stellt zusammen mit einem Codeband mit aufgedruckten Data-Matrix Codes ein hochauflösendes Positioniersystem dar. Es kann überall dort eingesetzt werden, wo die genaue Positionierung entlang eines sehr großen Verfahrweges, gleichgültig ob gerade, gebogen, mit Steigungs- oder Gefällstrecken erzielt werden soll.

Lesen Sie dieses Handbuch sorgfältig durch. Machen Sie sich mit dem Gerät vertraut, bevor Sie das Gerät montieren, installieren und in Betrieb nehmen.

Betreiben Sie das Gerät ausschließlich wie in dieser Anleitung beschrieben, damit die sichere Funktion des Geräts und der angeschlossenen Systeme gewährleistet ist. Der Schutz von Betriebspersonal und Anlage ist nur gegeben, wenn das Gerät entsprechend seiner bestimmungsgemäßen Verwendung eingesetzt wird.

3.3 Allgemeine Sicherheitshinweise

Die Verantwortung hinsichtlich Planung, Montage, Inbetriebnahme, Betrieb, Instandhaltung und Demontage liegt beim Anlagenbetreiber.

Die Installation und Inbetriebnahme aller Geräte darf nur durch eingewiesenes Fachpersonal durchgeführt werden.

Eigene Eingriffe und Veränderungen sind gefährlich und es erlischt jegliche Garantie und Herstellerverantwortung. Falls schwerwiegende Störungen an dem Gerät auftreten, setzen Sie das Gerät außer Betrieb. Schützen Sie das Gerät gegen versehentliche Inbetriebnahme. Schicken Sie das Gerät zur Reparatur an Pepperl+Fuchs.



Hinweis!

Entsorgung

Elektronikschrott ist Sondermüll. Beachten Sie zu dessen Entsorgung die einschlägigen Gesetze im jeweiligen Land sowie die örtlichen Vorschriften.

4 Produktbeschreibung

4.1 Einsatz und Anwendung

Der Lesekopf PCV... ist Teil des Positioniersystems im Auflichtverfahren von Pepperl+Fuchs. Er besteht unter anderem aus einem Kameramodul und einer integrierten Beleuchtungseinheit. Damit erfasst der Lesekopf Positionsmarken, welche in Form von DataMatrix-Codes auf einem selbstklebenden Codeband aufgedruckt sind.

Die Montage des Codebandes erfolgt in aller Regel stationär an einem festen Teil der Anlage (Fahrstuhlschacht, Tragschiene einer EHB ...), die Montage des Lesekopfes erfogt dann an einem sich parallel dazu beweglichen "Fahrzeug" (Fahrstuhlkabine, Fahrwerk einer EHB ...).

Maximale Länge des Codebands

| Auflösung des Lesekopfs [mm] | Maximale Länge Codeband [km] |
|------------------------------|------------------------------|
| 10 | 10 |
| 1 | 10 |
| 0,1 | 10 |

Bei eintsprechender Auflösung ist Positioniersystem auch in sehr großen Anlagenlayouts uneingeschränkt einsetzbar.

Durch seine ebenso umfassende wie einfache Parametrierfähigkeit, sowie frei konfigurierbare Ein- und Ausgänge kann der Lesekopf optimal an die jeweilige Anwendung angepasst werden.

4.2 LED-Anzeigen und Bedienelemente

Der Lesekopf PCV... ist zur optischen Funktionskontrolle und zur schnellen Diagnose mit 7 Anzeige-LEDs ausgestattet. Für die Aktivierung der Ausrichthilfe siehe Kapitel 6.1 und des Parametriermodus verfügt der Lesekopf über 2 Tasten an der Geräterückseite. Taster 1 ist mit ADJUST und Taster 2 mit CONFIG beschriftet.

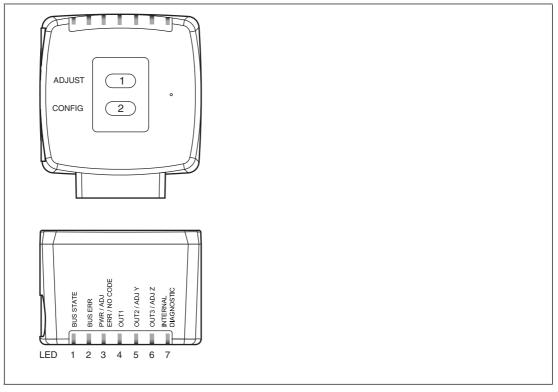


Abbildung 4.1



| LED | [#1] BUS STATE | [#2] BUS ERR | [#3] PWR / ADJ ERR / NO CODE | [#4] OUT 1 | [#5] OUT 2 / ADJ Y | [#6] OUT 3 / ADJ Z | [#7] INTERNAL DIAGNOSTIC | | |
|---------|-------------------|-----------------|------------------------------------|---------------|-----------------------|-----------------------|--------------------------------|---|---|
| Farbe | gelb | rot | grün/rot | gelb | gelb | gelb | gelb | gelb | Beschreibung |
| | aus | aus | blinkt grün | aus | aus | aus | aus | aus | Ausrichtung Y > Sollwert, f _{blink} = 2 Hz |
| | aus | aus | blinkt grün | aus | ein | aus | aus | aus | Y < Sollwert, f _{blink} = 2 Hz |
| | aus | aus | blinkt grün | aus | blinkt | aus | aus | aus | Ausrichtung Y = Sollwert, f _{blink} = 2 Hz |
| | aus | aus | blinkt grün | aus | aus | aus | aus | aus | Ausrichtung Z > Sollwert, f _{blink} = 2 Hz |
| | aus | aus | blinkt grün | aus | aus | ein | aus | aus | Ausrichtung $Z < Sollwert$ $f_{blink} = 2 Hz$ |
| | aus | aus | blinkt grün | aus | aus | blinkt | aus | gelb gelb gelb Beschreibung aus aus Ausrichtung Y > Sollwert, f _{blink} = 2 Hz aus aus Ausrichtung Y < Sollwert, f _{blink} = 2 Hz aus aus Y > Sollwert, f _{blink} = 2 Hz aus aus Z > Sollwert, f _{blink} = 2 Hz aus aus Ausrichtung Z > Sollwert f _{blink} = 2 Hz aus aus Ausrichtung Z < Sollwert f _{blink} = 2 Hz aus aus Ausrichtung Z = Sollwert f _{blink} = 2 Hz aus aus Systemfehler aus aus Normalbetrieb, Codeband erkannt aus aus Datentransfer PROFIBUS Die mit x gekennzeichneten LEDs zeigen den Ausgangsstatus des zugehörigen Ausgangs an. PROFIBUS Fehler f _{blink} = 1 Hz Die mit x gekennzeichneten LEDs zeigen den Ausgangsstatus des zugehörigen Ausgangs an. Normalbetrieb. Anzeige für 2 s, falls ein Taster bei verriegeltem Zeitschloss betätigt wird. aus aus Aus Codekarte fehlerhaft f _{blink} = 2 Hz für 3 s | |
| | aus | aus | blinkt rot | aus | aus | aus | aus | aus | Codeband außerhalb des Lesebereichs |
| | aus | aus | leuchtet rot | aus | aus | aus | aus | aus | Systemfehler |
| Zustand | х | х | leuchtet grün | x | х | х | aus | aus | Normalbetrieb, Codeband erkannt |
| Zu | leuchtet | aus | x | х | x | х | aus | aus | Die mit x gekennzeichneten LEDs zeigen den Ausgangsstatus des zugehörigen |
| | aus | blinkt | х | x | x | х | aus | aus | f _{blink} = 1 Hz Die mit x gekennzeichneten LEDs zeigen den Ausgangsstatus des zugehörigen |
| | x | x | blinkt rot | blinkt | blinkt | blinkt | aus | aus | Taster bei verriegeltem Zeitschloss |
| | х | х | aus | blinkt | aus | aus | aus | aus | |
| | х | х | leuchtet rot | blinkt | aus | aus | aus | aus | |
| | х | х | grün, 1 s | blinkt | aus | aus | aus | aus | Codekarte erkannt f _{blink} = 2 Hz für 3 s |
| | Х | х | aus | Х | х | х | aus | aus | Zeitschloss für Taster entriegelt |
| | х | х | х | х | х | х | ein | ein | Interner Fehler Rücksendung an Pepperl+Fuchs |

x = LED-Status hat keine Bedeutung



4.3 Zubehör

Passendes Zubehör bietet Ihnen enormes Einsparpotenzial. So sparen Sie nicht nur bei der Erstinbetriebnahme viel Zeit und Arbeit, sondern auch beim Austausch und Service unserer Produkte.

Falls harte äußere Umgebungsbedingungen herrschen, kann entsprechendes Zubehör von Pepperl+Fuchs die Lebensdauer der eingesetzten Produkte verlängern.

| Bestellbezeichnung | Beschreibung |
|--------------------------|---|
| V19-G-ABG-PG9-FE | Erdungsklemme und Stecker (Set) |
| PCV-SC12 PCV-SC12A | Erdungsclip |
| PCV-KBL-V19-STR-USB | USB-Kabeleinheit mit Netzteil, für Service- Schnittstelle |
| V15B-G-*M-PUR ABG-V15B-G | Buskabel PROFIBUS, M12 auf M12, in verschiedenen Längen verfügbar |
| VAZ-V1S-B | Blindstopfen für M12-Stecker |
| ICZ-TR-V15B | Abschlusswiderstand für PROFIBUS |
| V19-G-*M-* | Konfigurierbare Anschlusskabel ¹⁾ |
| PCV-CM20-0* | Event-Marker |
| PCV-CR20 | Reparaturband |

^{1):} wenden Sie sich an Ihren Ansprechpartner bei Pepperl+Fuchs



5 Installation

5.1 Montage des Codebandes

Das Codeband besteht aus silikonfreier Polyesterfolie. Am unteren Rand des Codebandes finden Sie alle 100 mm eine Positionsmarkierung (siehe "Abmessungen, Codeband"). Diese Positionsmarkierung dient u. a. dem exakten Positionieren des Codebandes bei der Montage. Die Rückseite des Codebandes trägt einen permanent haftenden modifizierten Klebstoff auf Acrylatbasis. Bringen Sie das selbstklebende Codeband entlang des gewünschten Verfahrweges an. Gehen Sie dazu wie folgt vor:



Montage des Codebandes

- 1. Reinigen Sie den Untergrund von fettigen oder öligen Anhaftungen und von Staub.
- 2. Vergewissern Sie sich, dass der Untergrund trocken, sauber und tragfähig ist.
- 3. Ziehen Sie die Schutzfolie am Anfang des Codebandes einige Zentimeter weit ab. Setzen Sie das Codeband exakt an der gewünschten Startposition auf den Untergrund und drücken Sie es an.
- 4. Kleben Sie nun das Codeband entlang des gewünschten Verfahrweges. Ziehen Sie die Schutzfolie immer nur so weit ab, dass das Codeband nicht unbeabsichtigt verklebt. Achten Sie beim Verkleben des Codebandes darauf, dass sich keine Falten oder Blasen bilden.
 - → Nach 72 Stunden ist der Kleber des Codebandes ausgehärtet.

$\overset{\mathsf{O}}{\Pi}$

Hinweis.

Thermische Ausdehnung des Codebandes

Der Wärmeausdehnungskoeffizient des verklebten Codebandes entspricht dem Wärmeausdehnungskoeffizienten des Untergrundes.

Abmessungen, Codeband

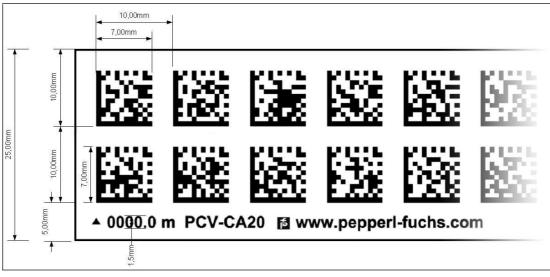


Abbildung 5.1



Orientierung des Codebandes und des Lesekopfes

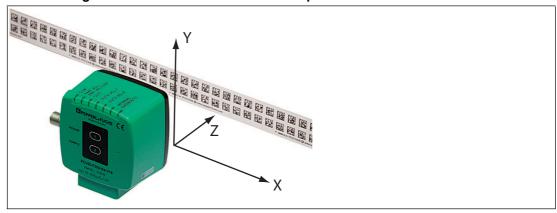


Abbildung 5.2

Verlegen Sie das Codeband so, dass sich die Aufschrift **www.pepperl-fuchs.com** und die Positionsmarkierungen unterhalb der Data Matrix-Codes befinden. Die Positionswerte nehmen dann in X-Richtung zu. Die Abbildung zeigt die Orientierung eines Lesekopfes in der Default-Einstellung 0°. Für andere Einbaulagen kann der Lesekopf über die Schnittstelle konfiguriert werden.

Codebänder mit Anfangsposition 0 m

| Bestellbezeichnung | Beschreibung |
|--------------------|----------------------------------|
| PCV6M-CA20-0 | Codeband, 2-spurig, Länge: 6 m |
| | |
| PCV100M-CA20-0 | Codeband, 2-spurig, Länge: 100 m |

Codebänder mit verschiedenen Anfangspositionen

| Bestellbezeichnung | Beschreibung |
|---------------------|--|
| PCV100M-CA20-0 | Codeband, 2-spurig, Länge: 100 m, Anfangsposition: 0 m |
| PCV100M-CA20-10000 | Codeband, 2-spurig, Länge: 100 m, Anfangsposition: 100 m |
| | |
| PCV100M-CA20-990000 | Codeband, 2-spurig, Länge: 100 m, Anfangsposition: 9.900 m |



Vorsicht!

Stoßkanten

Wenn Sie an das Ende eines Codebandes ein weiteres Codeband ansetzen, muss das Code-Raster von 10 mm erhalten bleibt.



Hinweis!

Dehnungsfugen

Bei großen Streckenlängen werden in der Anlagenstruktur Dehnungsfugen vorhanden sein. Hier empfehlen wir, das Codeband zu unterbrechen. Die dadurch entstehende Lücke soll 20 mm (2 Code-Raster) betragen.

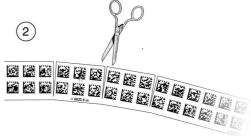


⊃ Hinweis!

Steigungs- und Gefällstrecken

Wenn Sie das Codeband in Steigungs- oder Gefällstrecken montieren, schneiden Sie das Codeband am Übergang zur Horizontalen mehrfach in der dargestellten Art und Weise ein.





- 1. Steigungsstrecke
- 2. Gefällstrecke

Hinweis!

Codebänder mit anderen Spurzahlen

Zur Handhabung leichter Abweichungen entlang des Verfahrweges in Y-Richtung ist das Codeband PCV-CA20 mit 2 Codespuren ausgestattet. Auf Wunsch ist das Codeband mit anderen Spurzahlen lieferbar. Der Bestellcode des Codebandes ist PCV-CAx0, wobei x für die Anzahl der Codespuren steht. Die Anzahl der Codespuren kann 1 oder 2 sein. Auch größere Spurzahlen sind möglich - sprechen Sie uns an.

Codebänder mit verschiedener Anzahl an Spuren

| Bestellbezeichnung | Beschreibung |
|--------------------|--------------------|
| PCV*M-CA10-* | Codeband, 1-spurig |
| PCV*M-CA20-* | Codeband, 2-spurig |
| PCV*M-CA40-* | Codeband, 4-spurig |
| | |

Hysterese Y-Achse

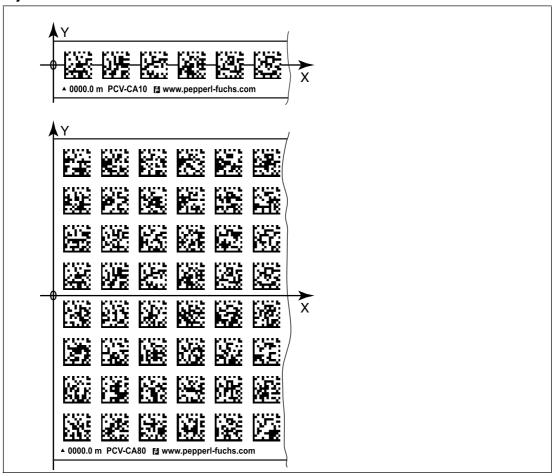


Abbildung 5.3 Null-Linie bei Codebändern

Wenn der Lesekopf beim Verfahren entlang der X-Achse die Null-Linie verlässt, liegen abhängig von der Anzahl an Spuren verschiedene Schwellwerte vor. Überschreitet die Abweichung diesen Schwellwert, so wird ein Warning-Code ausgegeben.

Schwellwerte Abweichung Y-Achse

| | - | | |
|---------------|--------|-------------|----------|
| Codeband | | Schwellwert | |
| Anzahl Spuren | Breite | Austritt | Eintritt |
| 1 | 15 mm | ± 10 mm | ± 6 mm |
| 2 | 25 mm | ± 15 mm | ± 11 mm |
| 4 | 45 mm | ± 25 mm | ± 21 mm |
| 6 | 65 mm | ± 35 mm | ± 31 mm |
| 8 | 85 mm | ± 45 mm | ± 41 mm |

5.2 Montage des Lesekopfes

Montieren Sie den Lesekopf PCV... am beweglichen Teil ihrer Anlage. Die Befestigung erfolgt mit 4 Schrauben am Befestigungsflansch des Lesekopfes. Montieren Sie den Lesekopf so, dass die Optik des Lesekopfes mit Ringlicht und Kameramodul zum Codeband hin ausgerichtet ist.

Die Stabilität der Montage und die Führung des beweglichen Anlagenteils muss so beschaffen sein, dass im laufenden Betrieb der Schärfentiefebereich des Lesekopfes nicht verlassen wird.



Der Abstand des Lesekopfes zum Codeband sollte dem Leseabstand des Lesekopfes entsprechen.

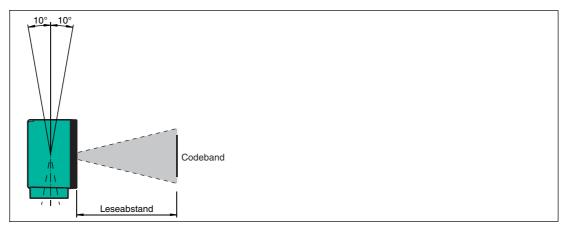


Abbildung 5.4 Toleranz vertikale Ausrichtung

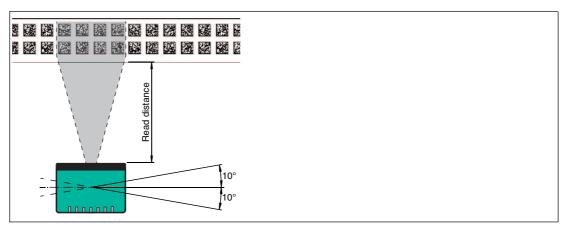


Abbildung 5.5 Toleranz horizontale Ausrichtung

Optimaler Leseabstand (Z-Achse)

| Bestellbezeichnung | Leseabstand [mm] | Schärfentiefe [mm] |
|--------------------|------------------|--------------------|
| PCV50* | 50 | ± 25 |
| PCV80* | 80 | ± 15 |
| PCV100* | 100 | ± 20 |
| PCV100*6011 | 100 | ± 40 |

Abmessungen, Lesekopf

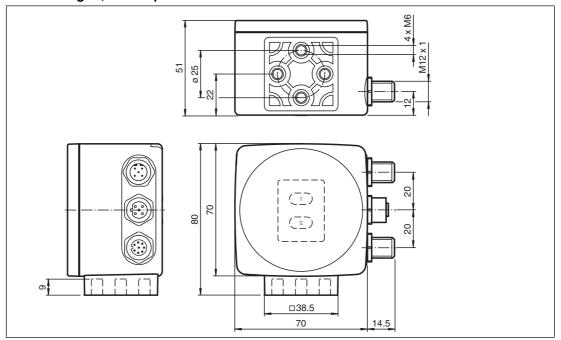


Abbildung 5.6



Vorsicht!

Wählen Sie die Länge der Befestigungsschrauben so, dass die Einschraubtiefe in die Gewindeeinsätze am Lesekopf max. 8 mm beträgt!

Der Einsatz längerer Schrauben kann zu einer Beschädigung des Lesekopfes führen.



Vorsicht!

Das maximale Drehmoment der Befestigungsschrauben darf 9 Nm nicht übersteigen!

Ein Anziehen der Schrauben mit größerem Drehmoment kann zu einer Beschädigung des Lesekopfes führen.

5.3 Elektrischer Anschluss

Der elektrische Anschluss des Lesekopfes PCV... erfolgt über einen 8-poligen Gerätestecker M12 x 1 an der Gehäuseseite. Über diesen Anschluss erfolgt sowohl die Spannungsversorgung, als auch die Kommunikation mit Peripheriegeräten. Ebenso stehen an diesem Anschluss die konfigurierbaren Ein- bzw. Ausgänge des Lesekopfes zur Verfügung.

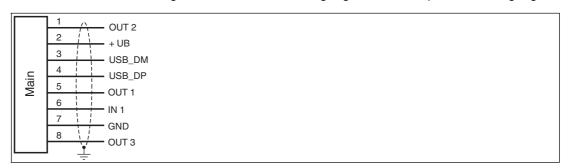


Abbildung 5.7



Steckerbelegung



Abbildung 5.8

Farbzuordnung

Kabeldosen von Pepperl+Fuchs sind gemäß EN60947-5-2 gefertigt. Bei Verwendung einer Kabeldose mit offenem Leitungsende vom Typ V19-... (siehe Kapitel 4.3) am Anschluss **Main** gilt folgende Farbzuordnung:

| Anschluss-Pin | Adernfarbe | Farbkurzzeichen |
|---------------|------------|-----------------|
| 1 | weiß | WH |
| 2 | braun | BN |
| 3 | grün | GN |
| 4 | gelb | YE |
| 5 | grau | GY |
| 6 | rosa | PK |
| 7 | blau | BU |
| 8 | rot | RD |

Abschirmung von Leitungen

Das Abschirmen ist eine Maßnahme zur Dämpfung elektromagnetischer Störungen. Damit diese Störströme nicht selbst zur Störquelle werden, ist eine niederohmige bzw. impedanzarme Verbindung zum Schutzleiter bzw. Potenzialausgleich besonders wichtig. Verwenden Sie nur Anschlussleitungen mit Schirmgeflecht, vermeiden Sie Anschlussleitungen mit Folienschirm. Die Abschirmung wird beidseitig aufgelegt d. h. im Schaltschrank bzw. an der Steuerung **und** am Lesekopf. Die als Zubehör erhältliche Erdungsklemme ermöglicht das einfache Einbeziehen in den Potenzialausgleich.

In Ausnahmefällen kann eine einseitige Anbindung günstiger sein, wenn

- keine Potenzialausgleichsleitung verlegt ist bzw. keine Potenzialausgleichsleitung verlegt werden kann.
- ein Folienschirm verwendet wird.

Bei der Abschirmung müssen ferner folgende Punkte beachtet werden:

- Verwenden Sie Kabelschellen aus Metall, die die Abschirmung großflächig umschließen.
- Legen Sie den Kabelschirm direkt nach Eintritt in den Schaltschrank auf die Potenzialausgleichsschiene.
- Führen Sie Schutzerdungsanschlüsse sternförmig zu einem gemeinsamen Punkt.
- Verwenden Sie für die Erdung möglichst große Leitungsquerschnitte.

Zusätzlicher Erdungsanschluss

| Bestellbezeichnung | Beschreibung |
|--------------------|---|
| PCV-SC12 | Clip zur Befestigung eines zusätzlichen |
| PCV-SC12A | Erdungsanschlusses. |





Vorsicht!

Beschädigung des Geräts

Anschließen von Wechselspannung oder zu hoher Versorgungsspannung kann das Gerät beschädigen oder die Gerätefunktion stören.

Falscher elektrischer Anschluss durch Verpolung kann das Gerät beschädigen oder die Gerätefunktion stören.

Gerät an Gleichspannung (DC) anschließen. Stellen Sie sicher, dass die Höhe der Versorgungsspannung im spezifizierten Bereich des Geräts liegt. Stellen Sie sicher, dass die Anschlussdrähte der verwendeten Kabeldose richtig angeschlossen sind.

5.4 Anschluss PROFIBUS

Der Anschluss des Lesekopfes PCV... an PROFIBUS erfolgt über einen 5-poligen Gerätestecker M12 x 1 **Bus in** und eine 5-polige Gerätebuchse M12 x 1 **Bus out** an der Gehäuseseite.

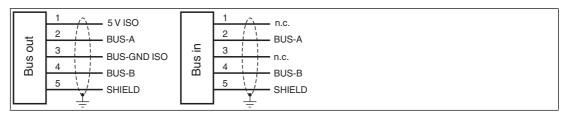


Abbildung 5.9

Steckerbelegung



Abbildung 5.10

Für passende PROFIBUS-Kabel siehe Kapitel 4.3.



6 Inbetriebnahme

6.1 Ausrichtung des Lesekopfes

Für die einfache und optimale Ausrichtung des Lesekopfes relativ zum Codeband, in der Yund Z-Koordinate, steht Ihnen die integrierte Ausrichthilfe zur Verfügung.

$\frac{\circ}{1}$

Hinweis!

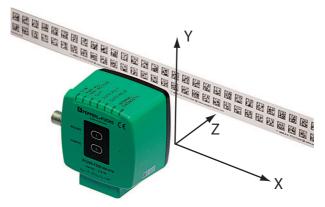
Die Aktivierung der Ausrichthilfe ist nur innerhalb von 10 Minuten nach dem Einschalten des Lesekopfes möglich.

Die Umschaltung vom Normalbetrieb in den Parametriermodus erfolgt über die Taste 1 an der Rückseite des Lesekopfes.



Aktivierung der Ausrichthilfe

- 1. Drücken Sie die Taste 1 länger als 2 Sekunden.
 - → Die LED2 blinkt bei erkanntem Codeband in der Farbe grün. Bei nicht erkanntem Codeband blinkt die LED2 in der Farbe rot. .
- 2. Nehmen Sie nun die Ausrichtung des Lesekopfes in Z- und Y-Koordinate vor. Die eingebauten Anzeige-LEDs unterstützen Sie dabei.



Z-Koordinate: Ist der Abstand der Kamera zum Codeband zu klein, leuchtet die gelbe LED5. Ist der Abstand zu groß, erlischt die gelbe LED5. Innerhalb des Sollbereichs blinkt die gelbe LED5 im Gleichtakt zur grünen LED2.

Stellen Sie den optimalen Abstand des Lesekopfes zum Codeband her, so dass die gelbe LED5 im Gleichtakt mit der grünen LED2 blinkt.

Y-Koordinate: Liegt die optische Achse des Lesekopfes relativ zur Codebandmitte zu tief, leuchtet die gelbe LED4, . Liegt die optische Achse zu hoch, erlischt die gelbe LED4. Im Sollbereich blinkt die gelbe LED4 im Gleichtakt zur grünen LED2.

Stellen Sie die optimale Höhe des Lesekopfes relativ zum Codeband her, so dass die gelbe LED4 im Gleichtakt mit der grünen LED2 blinkt.

Ein kurzer Druck auf die Taste 1 beendet die Ausrichthilfe und der Lesekopf wechselt in den Normalbetrieb.

6.2 Externe Parametrierung der Feldbusadresse mittels Codekarten

Bei der externen Parametrierung der Feldbusadresse tastet der Lesekopf spezielle Codekarten optisch ab und setzt danach die jeweilige Feldbusadresse. Halten Sie zu diesem Zweck einfach die entsprechenden Codekarten im korrekten Abstand vor die Optik des Lesekopfes.

Sie finden das Handbuch "Codekarten zur Konfiguration der Feldbusadresse" unter www.pepperl-fuchs.com. Siehe Kapitel 6.2.1.

6.2.1 Produktdokumentation im Internet

Die komplette Dokumentation und weitere Informationen zu Ihrem Produkt finden Sie auf http://www.pepperl-fuchs.com. Geben Sie dazu die Produktbezeichnung oder Artikelnummer in das Feld **Produkt-/Schlagwortsuche** ein und klicken Sie auf **Suche**.



Wählen Sie aus der Liste der Suchergebnisse Ihr Produkt aus. Klicken Sie in der Liste der Produktinformationen auf Ihre benötigte Information, z. B. **Technische Dokumente**.



Hier finden Sie in einer Listendarstellung alle verfügbaren Dokumente.



7 Betrieb und Kommunikation

7.1 Kommunikation über PROFIBUS

7.1.1 Allgemeines zum PROFIBUS DP

Der PROFIBUS DP ist ein genormter, offener Feldbus, der den Datenaustausch zwischen speicherprogrammierbaren Steuerungen, PCs, Bedien- und Beobachtungsgeräten sowie Sensoren und Aktoren ermöglicht.

Für ausführliche Informationen zum PROFIBUS DP verweisen wir auf die PROFIBUS-Norm EN 50170 und die einschlägige Literatur (z. B. M. Popp, "Schnelleinstieg PROFIBUS DP", erhältlich bei der PROFIBUS-Nutzerorganisation).

Hinweis!

Die PROFIBUS-Nutzerorganisation e.V. (PNO) veröffentlicht Informationsbroschüren und einen PROFIBUS-Produktkatalog (www.PROFIBUS.com).

7.1.2 PROFIBUS DP Kommunikationsparameter

Die Kommunikationsparameter können Sie der Gerätestammdaten-Datei (GSD) entnehmen. Der Name der GSD-Datei lautet **pf0d7b.gsd**.

7.1.3 Leistungsmerkmale des PROFIBUS DP

Nachstehend sind die wichtigsten PROFIBUS DP Leistungsmerkmale aufgeführt:

- DP-Slave-Funktionalität mit den Funktionen Data_Exchange, RD_Inp, RD_Outp, Slave_Diag, Set_Prm, Chk_Cfg, Get_Cfg, Global_Control, Set_Slave_Address.
- Modulares DP-Slave-Gerät mit je einem Modul für Schreib- und Lesedaten.
- Übertragungsraten 9,6 kbit/s, 19,2 kbit/s, 93,75 kbit/s, 187,5 kbit/s, 500 kbit/s, 1,5 Mbit/s, 3 Mbit/s, 6 Mbit/s und 12 Mbit/s selbstsynchronisierend.
- Einstellbare Geräteadresse 00h ... 7Eh.

7.1.4 PROFIBUS DP-Funktionen

| Funktion | Beschreibung | Master |
|-------------------|--|----------|
| Set_Prm | übergibt Parametrierdaten an einen DP-Slave Klas | |
| Chk_Cfg | übergibt Konfigurationsdaten zur Prüfung an einen DP-Slave | Klasse 1 |
| Get_Cfg | liest Konfigurationsdaten eines DP-Slaves aus | Klasse 2 |
| Data_Exchange | sendet Ausgabedaten an ein DP-Slave-Gerät und fordert Eingabedaten von einem DP-Slave | Klasse 1 |
| RD_Inp | liest Eingabedaten eines DP-Slaves | Klasse 2 |
| RD_Outp | liest Ausgabedaten eines DP-Slaves | Klasse 2 |
| Global_Control | sendet spezielle Kommandos an einen oder mehrere DP- Slaves | Klasse 1 |
| Slave_Diag | liest Diagnoseinformation eines DP-Slaves | Klasse 1 |
| Set_Slave_Address | ändert die Geräteadresse | Klasse 2 |

7.1.5 PROFIBUS Module

Die PROFIBUS-Adresse des Lesekopfes wird über die PROFIBUS-Funktionalität "Stationsadresse ändern" (Set_Slave_Add) beim Einschalten in einer Punkt-zu-Punkt-Verbindung nichtflüchtig geändert.

Die Adresse des Lesekopfes im Auslieferungszustand: Default = 3

1 Wort = 16 Bit-Wert

1 Byte = 8 Bit-Wert



Bedeutung der Bits

Modul 1:

Positionsausgabe XP00 – XP26:

Auflösung: 0,1 mm, 1 mm, 10 mm, binär codiert MSB zuerst bei Auflösung 1 mm und 10 mm: $L_{max} = 10,00$ km = 10000000 mm

Modul 2:

Y-Position YP0 – YP31 :

Auflösung: 0,1 mm, 1 mm, 10 mm, binär codiert in Zweierkomplement

Modul 3:

Geschwindigkeitsausgabe SP0 – SP15:

Auflösung: 0,1 m/s, 0,01 m/s, 0,001 m/s, binär codiert Geschwindigkeit von 0 ... 12,5 m/s

Beispiel: Geschwindigkeit = 4,7 m/s --> Geschwindigkeitsausgabe = 47 bei Auflösung 0,1 m/s

65535 bei unbekannter Geschwindigkeit

Bedeutung der Statusbits im Modul 4

| EV | NP | ERR | WRN | Funktion |
|----|----|-----|-----|---|
| x | х | х | 1 | Warnungen vorhanden Siehe Warnungsdatensatz |
| х | х | 1 | х | Fehlermeldung (Fehlercode in XP00 – XP15); restliche Bits = 0 |
| х | 1 | х | х | keine Positionsinformationen/OUT (XP=0; YP=0; SP=0) |
| 1 | х | Х | Х | EVENT vorhanden |

Warnungsdatensatz

| | Inhalt | |
|---------|--------|--|
| Bit Nr. | Wort 1 | Beschreibung |
| 1 | WRN01 | Es wurde ein Code mit einem nicht PCV Inhalt gefunden. |
| 2 | WRN02 | Lesekopf zu nah am Codeband |
| 3 | WRN03 | Lesekopf zu weit vom Codeband entfernt |
| 4 | WRN04 | Y-Position zu groß. Der Sensor steht kurz vor OUT |
| 5 | WRN05 | Y-Position zu klein Der Sensor steht kurz vor OUT |
| 6 | WRN06 | Lesekopf relativ zum Codeband verdreht/verkippt |
| 7 | WRN07 | Niedriger Kontrast des Codes |
| 8 | WRN08 | Reparaturband detektiert |
| 9 | WRN09 | Temperatur zu hoch |
| 10 | WRN10 | reserviert |
| 11 | WRN11 | reserviert |
| 12 | WRN12 | reserviert |
| 13 | WRN13 | reserviert |
| 14 | WRN14 | reserviert |
| 15 | WRN15 | reserviert |

Tabelle 7.1 Wenn keine Warnungen vorliegen, sind alle Bits im Warnungsdatensatz auf 0 gesetzt.

Fehlercodes

| Fehlercode | Beschreibung | Priorität |
|------------|---|-----------|
| 1 | Lesekopf um 180° verkippt | 2 |
| 2 | keine eindeutige Position ermittelbar (zu große Codeunterschiede, falscher Codeabstand,) | 3 |
| > 1000 | Interner Fehler | 1 |

Module mit Antworttelegramm

Mit den folgenden Modulen können Sie Daten des Lesekopfs über PROFIBUS abrufen.

Positionsdaten X

Modul

| Modul Nr. | Größe | Тур | Inhalt |
|-----------|------------------------|---------------|---|
| 1 | 2 Wörter konsistent | Eingangsdaten | 32 Bit X-Daten MSB first (MSB = m ost s ignificant b it) |

Antwort

| | Inhalt | | |
|---------|-------------------|-------------------|--|
| Bit Nr. | Wort 1 X-Daten | Wort 2 X-Daten | |
| 1 | XP16 | XP00 | |
| 2 | XP17 | XP01 | |
| 3 | XP18 | XP02 | |
| 4 | XP19 | XP03 | |
| 5 | XP20 | XP04 | |
| 6 | XP21 | XP05 | |
| 7 | XP22 | XP06 | |
| 8 | XP23 | XP07 | |
| 9 | XP24 | XP08 | |
| 10 | XP25 | XP09 | |
| 11 | XP26 | XP10 | |
| 12 | 0 | XP11 | |
| 13 | 0 | XP12 | |
| 14 | 0 | XP13 | |
| 15 | 0 | XP14 | |
| 16 | 0 | XP15 | |



Positionsdaten Y

Modul

Modul Nr. Größe Typ Inhalt

2 2 Wörter Eingangsdaten 32 Bit Y-Daten konsistent MSB first

Zweierkomplement

Antwort

| | Inhalt | |
|---------|-------------------|-------------------|
| Bit Nr. | Wort 1 Y-Daten | Wort 2 Y-Daten |
| 1 | YP16 | YP00 |
| 2 | YP17 | YP01 |
| 3 | YP18 | YP02 |
| 4 | YP19 | YP03 |
| 5 | YP20 | YP04 |
| 6 | YP21 | YP05 |
| 7 | YP22 | YP06 |
| 8 | YP23 | YP07 |
| 9 | YP24 | YP08 |
| 10 | YP25 | YP09 |
| 11 | YP26 | YP10 |
| 12 | YP27 | YP11 |
| 13 | YP28 | YP12 |
| 14 | YP29 | YP13 |
| 15 | YP30 | YP14 |
| 16 | YP31 | YP15 |

Fett = Default-Werte



Geschwindigkeitsdaten

Modul

Modul Nr. Größe Тур Inhalt

3 16 Bit Geschwindigkeitsdaten MSB first 1 Wort konsistent Eingangsdaten

Antwort

| | Inhalt |
|---------|---------------------------|
| Bit Nr. | Wort 1 Geschwindigkeit |
| 1 | SP00 |
| 2 | SP01 |
| 3 | SP02 |
| 4 | SP03 |
| 5 | SP04 |
| 6 | SP05 |
| 7 | SP06 |
| 8 | SP07 |
| 9 | SP08 |
| 10 | SP09 |
| 11 | SP10 |
| 12 | SP11 |
| 13 | SP12 |
| 14 | SP13 |
| 15 | SP14 |
| 16 | SP15 |



Status

Modul

| Modul Nr. | Größe | Тур | Inhalt |
|-----------|--------|---------------|---------------|
| 4 | 1 Wort | Eingangsdaten | 16 Bit Status |

Antwort

| | Inhalt |
|---------|------------------|
| Bit Nr. | Byte 1 Status |
| 1 | ERR |
| 2 | NP |
| 3 | WRN |
| 4 | EV |
| 5 | 0 |
| | |
| 16 | 0 |

Eventmarker-Nr.

Modul

| Modul Nr. | Größe | Тур | Inhalt |
|-----------|------------------------|---------------|--|
| 5 | 1 Wörter konsistent | Eingangsdaten | letzter Eventmarker MSB first letzte Event-Nr. |

Antwort

| | Inhalt |
|---------|-----------------------------------|
| Dia No. | Wort 1 Letzte Eventmarker-Data |
| Bit Nr. | Letzle Evenimarker-Data |
| 1 | EV00 |
| 2 | EV01 |
| 3 | EV02 |
| 4 | EV03 |
| 5 | EV04 |
| 6 | EV05 |
| 7 | EV06 |
| 8 | EV07 |
| 9 | EV08 |
| 10 | EV09 |
| 11 | 0 |
| | |
| 16 | 0 |



Warnung

Modul

Modul Nr. Größe Typ Inhalt

6 1 Wort konsistent Eingangsdaten letzte Warnungen MSB first

MSB first letzte Warning-Nr.

Antwort

| | Inhalt | | | | |
|---------|---------------------|--|--|--|--|
| | Wort 1 | | | | |
| Bit Nr. | Letzte Warning-Data | | | | |
| 1 | WRN00 | | | | |
| 2 | WRN01 | | | | |
| 3 | WRN02 | | | | |
| 4 | WRN03 | | | | |
| 5 | WRN04 | | | | |
| 6 | WRN05 | | | | |
| 7 | WRN06 | | | | |
| 8 | WRN07 | | | | |
| 9 | WRN08 | | | | |
| 10 | WRN09 | | | | |
| 11 | WRN10 | | | | |
| 12 | WRN11 | | | | |
| 13 | WRN12 | | | | |
| 14 | WRN13 | | | | |
| 15 | WRN14 | | | | |
| 16 | WRN15 | | | | |

Globale Primärdaten

Mit den globalen Primärdaten parametrieren Sie den Lesekopf über PROFIBUS. Die globalen Primärdaten werden immer komplett an den Lesekopf übertragen.

| Bezeichnung | Funktion | Parameterdaten | Primärdaten |
|--------------|---|----------------|---|
| Orientierung | Orientierung des Lesekopfs zum Codeband | Orientierung | 0° 180° 0°/180° 0°/90°/180°/270° |
| Codeband Typ | Konfiguration der Codebandbreite | Codebandbreite | 1-reihig 2-reihig 3-reihig 4-reihig 5-reihig 6-reihig 7-reihig 8-reihig |
| X-Resolution | Multiplikator für die Länge in Richtung der X-Koordinate | Auflösung | 0,1 mm 1 mm 10 mm |

| Bezeichnung | Funktion | Parameterdaten | Primärdaten | |
|----------------------------|--|---|---|--|
| Y-Resolution | Multiplikator für die Länge in Richtung der Y-Koordinate | | 0,1 mm 1 mm 10 mm | |
| Speed- Resolution | Multiplikator für die Geschwindigkeitsausgabe | Auflösung | 0,1 m/s 0,01 m/s 0,001 m/s | |
| Horizontal Offset | Versatz in Richtung der X-Koordinate | Länge | 0 – ±10 000 000 mm | |
| Input Function | Funktion bei Eingangssignal | Funktion Eingang | No Function External Trigger | |
| Output1 Function | Bedeutung des Ausgangssignals am Ausgang 1 | Funktion Ausgang | No Function Overspeed Warning Error Event No Position Repairstrip | |
| Output2 Function | Bedeutung des Ausgangssignals am Ausgang 2 | Funktion Ausgang | No Function Overspeed Warning Error Event No Position Repairstrip | |
| Output3 Function | Bedeutung des Ausgangssignals am Ausgang 3 | Funktion Ausgang | No Function Overspeed Warning Error Event No Position Repairstrip | |
| Output1 Overspeed Value | Geschwindigkeit, bei der Ausgang 1 aktiviert wird | Geschwindigkeit | 0 – 65534 mm/s 12500 mm/s | |
| Output2 Overspeed Value | Geschwindigkeit, bei der Ausgang 2 aktiviert wird | Geschwindigkeit | 0 – 65534 mm/s 12500 mm/s | |
| Output3 Overspeed Value | Geschwindigkeit, bei der Ausgang 3 aktiviert wird | Geschwindigkeit | 0 – 65534 mm/s 12500 mm/s | |
| No Position Value X | X-Wert, wenn kein Codeband sichtbar ist | X-Daten bei "No Position" | Last Valid Position Specified Position (0 mm - 10 000 000 mm) | |
| No Position Value Y | Y-Wert, wenn kein Codeband sichtbar ist | Y-Daten bei "No Position" | Last Valid Position Specified Position (0 mm - 10 000 000 mm) | |
| No Position Value Speed | Codeband sichtbar ist | Geschwindigkeits -Daten bei "No Position" | Last Valid Speed Specified Speed (0 mm/s - 65534 mm/s) | |

Tabelle 7.2 **Fett** = Default-Werte



7.2 Betrieb mit Event-Markern

In zahlreichen Anwendungen eines Positions-Codier-Systems ist es erforderlich oder erwünscht, an bestimmten festen Positionen definierte Abläufe zu starten. Dazu können seitens der Steuerung die vom Lesekopf ermittelten Positionsdaten ausgewertet werden. Dies bedeutet aber, dass die exakten Positionen für das Auslösen solcher Events bereits bei der Planung einer Anlage bekannt sein müssen und in der Bauphase oder Inbetriebnahme nicht mehr geändert werden dürfen. Andernfalls müssen die in der Steuerungssoftware hinterlegten Positionsdaten angepasst werden. Dies bedeutet einen erheblichen Änderungsaufwand.

Sehr viel flexibler ist die Aktivierung eines Ablaufs durch das Erkennen sogenannter Event-Marker. In der Anlagensteuerung muss lediglich ein bestimmtes Event und der damit verknüpfte Ablauf programmiert werden. An welcher Position der entsprechende Event-Marker über das Codeband geklebt wird kann bis zur endgültigen Inbetriebnahme der Anlage offen bleiben. Auch bei nachträglichen Änderungen im Layout einer Anlage kann einfach der entsprechende Event-Marker an seine neue Position geklebt werden - es fallen keinerlei Programmänderungen an.

Event-Marker sind kurze Codebänder mit einer Länge von einem Meter. Der Event-Marker trägt die kodierte Event-Nummer und Positionsinformationen in inkrementaler Form. Es gibt Event-Marker mit Event-Nummern von 001 bis 999. Für die Übertragung der exakten Positionsdaten berechnet der Lesekopf die zuletzt vor Einfahren in den Event-Bereich gelesene Absolut-Position des Codebandes und addiert den inkrementellen Offset aus den Codes des Event-Markers.

Beim Einfahren in den Bereich eines Event-Markers setzt der Lesekopf in seinen Ausgangsdaten das Event-Flag. Es besteht zusätzlich die Möglichkeit beim Auftreten eines Events ein gewünschtes definiertes Ereignis auszulösen, indem einer der Ausgänge entsprechend parametriert wird (siehe Beschreibung Parametriersoftware). Ein solches Ereignis kann bei Auftreten eines bestimmten Events, aller Events oder Events aus einer Eventliste ausgelöst werden.

Der 1 Meter lange Event-Marker kann gekürzt werden. Die Mindestlänge sollte jedoch 3 Codes (30 mm) betragen. Mit wachsender Fahrgeschwindigkeit des Lesekopfes ist eine größere Länge des Event-Markers notwendig. Bei der maximalen Verfahrgeschwindigkeit des Lesekopfes muss der Event-Marker in seiner vollen Länge von 1 Meter über das Codeband geklebt werden.

Die Mindestlänge eines Eventmarkers kann in Abhängigkeit von der Fahrgeschwindigkeit und der Triggerperiode nach folgender Formel berechnet werden:

 $L_{Eventmarker} = 30 \text{ mm} + V_{max} [\text{m/s}] * T_{Trigger} [\text{s}] \times 2$

Die Triggerperiode beträgt bei Auto-Trigger 0,025 s.

Berechnungsbeispiel

Die Mindestlänge des Eventmarkers bei einer Geschwindigkeit von 3 m/s und einer Triggerperiode von 25 ms ist dann:

 $L_{\text{Eventmarker}} = 30 \text{ mm} + 3 \text{ m/s} * 0.025 \text{ s} * 2 = 180 \text{ mm}$

) Hinweis!

Beim Kleben eines Event-Markers auf das Codeband ist darauf zu achten, dass der Eventmarker möglichst genau das Raster des Codebandes fortsetzt.

Erkennbar sind Event-Marker an der aufgedruckten Event-Nummer und der im Gegensatz zum Codeband invertierten Farbe der Beschriftung (weiße Schrift auf schwarzem Grund).



Die Abbildung zeigt einen Ausschnitt aus dem Event-Marker #127 Bestellinformationen zu Event-Markern finden Sie im Kapitel Zubehör.



7.3 Betrieb mit Reparaturband

Das Reparaturband ist ein kurzes Codeband mit einer Länge von einem Meter. Das Reparaturband dient zur Überbrückung defekter oder beschädigter Bereiche eines vorhandenen Codebandes.

- 1. Schneiden Sie das Reparaturband in die benötigte Länge
- 2. Kleben Sie das Reparaturband über die defekte Stelle des vorhandenen Codebandes

| 0 | Hinweis! |
|------------|--|
| | Achten Sie beim Kleben eines Reparaturbandes auf das Codeband darauf, dass das Reparaturbandes möglichst genau das Raster des Codebandes fortsetzt. |
| | Beim Einfahren in den Bereich eines Reparaturbandes setzt der Lesekopf in seinen Ausgangsdaten das Event-Flag. Es besteht zusätzlich die Möglichkeit beim Auftreten eines Events ein gewünschtes definiertes Ereignis auszulösen, indem einer der Ausgänge entsprechend parametriert wird (siehe Beschreibung Parametriersoftware). Ein solches Ereignis kann bei Auftreten eines bestimmten Events, aller Events oder Events aus einer Eventliste ausgelöst werden. |
| \bigcirc | Hinweis! |

☐ Das Benar

Das Reparaturband arbeitet inkremental. Es addiert also einen Wert zur zuvor gelesenen Position auf dem Codeband. Startet der Lesekopf auf einem Reparaturband, so meldet der Lesekopf einen Fehler. Verfahren Sie den Lesekopf auf eine Stelle des Codebandes ausserhalb des Reparaturbandes, um einen absoluten Wert auszulesen.

Tipp

Im Reparaturfall steht Ihnen für eine kurzfristige Übergangslösung der **Codeband-Generator** auf www.pepperl-fuchs.com zur Verfügung. Dieser bietet Ihnen die Möglichkeit, Codeband-Segmente online zu erstellen und auszudrucken.

Geben Sie dazu den Startwert in Metern und die Codebandlänge des zu ersetzenden Teilstücks in Metern an. Sie erhalten eine ausdruckbare PDF-Datei mit dem gewünschten Segment des Codebandes.

Nutzen Sie den Ausdruck nur als Notlösung. Die Haltbarkeit des Papierbandes ist je nach Anwendung sehr begrenzt!

Bestellinformationen zum Reparaturband finden Sie im Kapitel Zubehör.



8 Anhang

8.1 ASCII-Tabelle

| hex | dez | ASCII | hex | dez | ASCII | hex | dez | ASCII | hex | dez | ASCII |
|-----|-----|-------|------------|-----|-------|-----|-----|-------|-----|-----|-------|
| 00 | 0 | NUL | 20 | 32 | Space | 40 | 64 | @ | 60 | 96 | - |
| 01 | 1 | SOH | 21 | 33 | ! | 41 | 65 | Α | 61 | 97 | а |
| 02 | 2 | STX | 22 | 34 | " | 42 | 66 | В | 62 | 98 | b |
| 03 | 3 | ETX | 23 | 35 | # | 43 | 67 | С | 63 | 99 | С |
| 04 | 4 | EOT | 24 | 36 | \$ | 44 | 68 | D | 64 | 100 | d |
| 05 | 5 | ENQ | 25 | 37 | % | 45 | 69 | Е | 65 | 101 | е |
| 06 | 6 | ACK | 26 | 38 | & | 46 | 70 | F | 66 | 102 | f |
| 07 | 7 | BEL | 27 | 39 | 1 | 47 | 71 | G | 67 | 103 | g |
| 08 | 8 | BS | 28 | 40 | (| 48 | 72 | Н | 68 | 104 | h |
| 09 | 9 | HT | 29 | 41 |) | 49 | 73 | I | 69 | 105 | i |
| 0A | 10 | LF | 2A | 42 | * | 4A | 74 | J | 6A | 106 | j |
| 0B | 11 | VT | 2B | 43 | + | 4B | 75 | K | 6B | 107 | k |
| 0C | 12 | FF | 2C | 44 | , | 4C | 76 | L | 6C | 108 | I |
| 0D | 13 | CR | 2D | 45 | - | 4D | 77 | М | 6D | 109 | m |
| 0E | 14 | SO | 2E | 46 | | 4E | 78 | N | 6E | 110 | n |
| 0F | 15 | SI | 2F | 47 | 1 | 4F | 79 | 0 | 6F | 111 | 0 |
| 10 | 16 | DLE | 30 | 48 | 0 | 50 | 80 | Р | 70 | 112 | р |
| 11 | 17 | DC1 | 31 | 49 | 1 | 51 | 81 | Q | 71 | 113 | q |
| 12 | 18 | DC2 | 32 | 50 | 2 | 52 | 82 | R | 72 | 114 | r |
| 13 | 19 | DC3 | 33 | 51 | 3 | 53 | 83 | S | 73 | 115 | s |
| 14 | 20 | DC4 | 34 | 52 | 4 | 54 | 84 | Т | 74 | 116 | t |
| 15 | 21 | NAK | 35 | 53 | 5 | 55 | 85 | U | 75 | 117 | u |
| 16 | 22 | SYN | 36 | 54 | 6 | 56 | 86 | V | 76 | 118 | v |
| 17 | 23 | ETB | 37 | 55 | 7 | 57 | 87 | W | 77 | 119 | w |
| 18 | 24 | CAN | 38 | 56 | 8 | 58 | 88 | Х | 78 | 120 | х |
| 19 | 25 | EM | 39 | 57 | 9 | 59 | 89 | Y | 79 | 121 | У |
| 1A | 26 | SUB | 3 A | 58 | : | 5A | 90 | Z | 7A | 122 | Z |
| 1B | 27 | ESC | 3B | 59 | ; | 5B | 91 | [| 7B | 123 | { |
| 1C | 28 | FS | 3C | 60 | < | 5C | 92 | \ | 7C | 124 | I |
| 1D | 29 | GS | 3D | 61 | = | 5D | 93 |] | 7D | 125 | } |
| 1E | 30 | RS | 3E | 62 | > | 5E | 94 | ۸ | 7E | 126 | ~ |
| 1F | 31 | US | 3F | 63 | ? | 5F | 95 | _ | 7F | 127 | DEL |

FABRIKAUTOMATION – SENSING YOUR NEEDS





Zentrale USA

Pepperl+Fuchs Inc. Twinsburg, Ohio 44087 · USA Tel. +1330 4253555

E-Mail: sales@us.pepperl-fuchs.com

Zentrale Asien

Pepperl+Fuchs Pte Ltd. Singapur 139942 Tel. +65 67799091

E-Mail: sales@sg.pepperl-fuchs.com

www.pepperl-fuchs.com

