



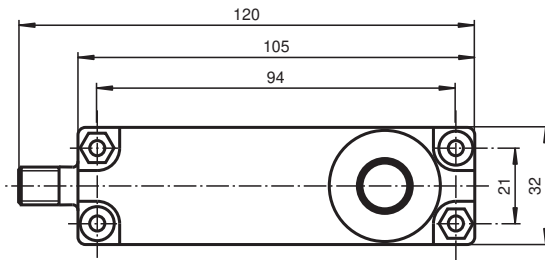
## Détecteur ultrasonique UB500-F54-E4-V15

- Sortie de commutation
- 5 différentes fonctions de sortie réglables
- Entrée d'apprentissage
- Possibilités de synchronisation
- Possibilité de désactivation
- Compensation en température

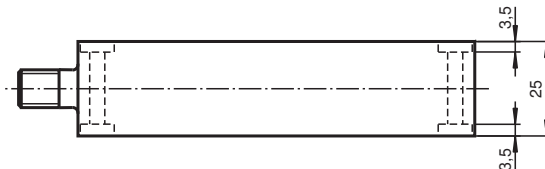
Système à une tête



### Dimensions



Perçage avec fraisure  
pour vis/vis BTR M4



### Données techniques

#### Caractéristiques générales

Domaine de détection	30 ... 500 mm
Domaine de réglage	50 ... 500 mm
Zone aveugle	0 ... 30 mm
Cible normalisée	100 mm x 100 mm
Fréquence du transducteur	env. 380 kHz
Retard à l'appel	≤ 50 ms

#### Éléments de visualisation/réglage

LED verte	verte en permanence : indication de fonctionnement clignotante verte : apprentissage
-----------	---

Date de publication: 2022-12-01 Date d'édition: 2022-12-01 : 1 08159\_fra.pdf

Reportez-vous aux « Remarques générales sur les informations produit de Pepperl+Fuchs ».

Groupe Pepperl+Fuchs  
www.pepperl-fuchs.com

États-Unis : +1 330 486 0001  
fa-info@us.pepperl-fuchs.com

Allemagne : +49 621 776 1111  
fa-info@de.pepperl-fuchs.com

Singapour : +65 6779 9091  
fa-info@sg.pepperl-fuchs.com

PEPPERL+FUCHS

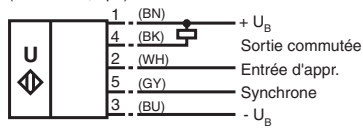
**Données techniques**

LED jaune	état de commutation clignotante : apprentissage (objet détecté)	
LED rouge	clignotant : fonctionnement normal : défaut fonction d'apprentissage : objet non détecté permanent : fonction d'apprentissage, objet incertain	
<b>Caractéristiques électriques</b>		
Tension d'emploi	$U_B$	10 ... 30 V CC , ondulation 10 % <sub>SS</sub>
Consommation à vide	$I_0$	≤ 55 mA
<b>Entrée/Sortie</b>		
Synchronisation	1 entrée de synchronisation niveau signal 0 : $-U_B...+1$ V niveau signal 1 : $+4 V...+U_B$ impédance d'entrée : > 12 kOhm impulsion de synchronisation : 0,1 ... 8 ms	
Fréquence de synchronisation		
Fonctionnement en mode commun	max. 100 Hz	
Fonctionnement multiplexage	≤ 100 / n Hz, n = nombre de détecteurs	
<b>Entrée</b>		
Type d'entrée	1 entrée autodidactique, point de commutation A1 : $-U_B ... +1$ V, point de commutation A2 : $+4$ V ... $+U_B$ impédance d'entrée : > 4,7 kΩ impulsion d'apprentissage : ≥ 1 s	
<b>Sortie</b>		
Type de sortie	1 sortie E4, NPN, à fermeture/à ouverture	
Courant assigné d'emploi	$I_e$	200 mA , protégée contre les courts-circuits/ surtensions
Chute de tension	$U_d$	≤ 3 V
Reproductibilité	≤ 1 % de la valeur fin d'échelle	
Fréquence de commutation	f	max. 10 Hz
Course différentielle	H	≤ 1 % de la portée réglée
Influence de la température	± 1,5 % de la valeur fin d'échelle	
<b>conformité de normes et de directives</b>		
Conformité aux normes		
Normes	EN CEI 60947-5-2:2020 CEI 60947-5-2:2019	
<b>Agréments et certificats</b>		
Agrément UL	cULus Listed, Class 2 Power Source	
agrément CCC	Les produits dont la tension de service est ≤36 V ne sont pas soumis à cette homologation et ne portent donc pas le marquage CCC.	
<b>Conditions environnementales</b>		
Température ambiante	-25 ... 70 °C (-13 ... 158 °F)	
Température de stockage	-40 ... 85 °C (-40 ... 185 °F)	
<b>Caractéristiques mécaniques</b>		
Type de raccordement	Fiche de connecteur M12 x 1 , 5 broches	
Degré de protection	IP65	
<b>Matériel</b>		
Boîtier	ABS	
Transducteur	résine époxy/mélange de billes de verre; mousse polyuréthane	
Masse	100 g	

Date de publication: 2022-12-01 Date d'édition: 2022-12-01 : 1.08159\_fra.pdf

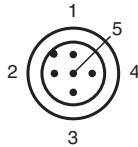
## Connexion

**Symbole/Raccordement:**  
(version E4, npn)



Couleurs des fils selon EN 60947-5-2.

## Affectation des broches

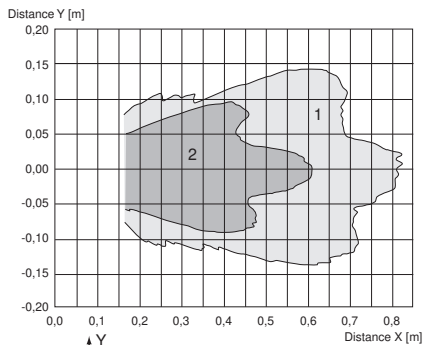


Couleur des fils selon EN 60947-5-2

1	BN
2	WH
3	BU
4	BK
5	GY

## Courbe caractéristique

### Courbe de réponse caractéristique

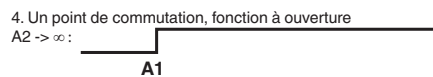
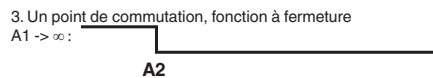
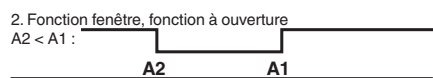
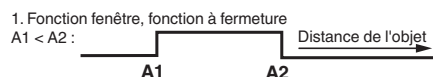


Courbe 1: surface unie 100 mm x 100 mm  
Courbe 2: barre ronde, Ø 25 mm

Date de publication: 2022-12-01 Date d'édition: 2022-12-01 : 1 08159\_fra.pdf




## Courbe caractéristique

### Programmation de la sortie en fonction



5.  $A1 \rightarrow \infty, A2 \rightarrow \infty$  : Détection de la présence d'un objet  
 objet détecté : sortie fermée  
 pas d'objet détecté : sortie ouverte

## Accessoires

	<b>UB-PROG2</b>	Appareil de programmation
	<b>V15-G-2M-PVC</b>	Cordon femelle monofilaire droit M12 à codage A, 5 broches, câble PVC gris
	<b>V15-W-2M-PUR</b>	Cordon femelle monofilaire coudé M12 à codage A, 5 broches, câble PUR gris

## Informations supplémentaires

### Synchronisation

Le détecteur possède une entrée de synchronisation permettant d'éliminer l'interférence mutuelle. Si cette entrée n'est pas utilisée, le détecteur fonctionne à une cadence d'émission interne. La synchronisation de plusieurs détecteurs peut être obtenue par les méthodes suivantes.

Synchronisation externe :

Le détecteur peut être synchronisé par l'application externe d'une tension rectangulaire à l'entrée de synchronisation. Une impulsion de synchronisation à l'entrée de synchronisation entraîne l'exécution d'un cycle de mesure. La durée de l'impulsion doit être supérieure à 100  $\mu$ s. Le cycle de mesure est démarré par le flanc descendant. Le détecteur fonctionne en mode normal, lorsque cette entrée n'est pas connectée ou à un niveau bas > 1 s. Un niveau élevé à l'entrée de synchronisation désactive le détecteur.

Deux modes de fonctionnement sont possibles

1. Plusieurs détecteurs sont commandés par le même signal de synchronisation. Dans ce cas, ils fonctionnent à la même cadence.
2. Les impulsions de synchronisation sont envoyées cycliquement à un seul détecteur à la fois. Les détecteurs fonctionnent alors en mode multiplexé.

Autosynchronisation :

Les entrées de synchronisation d'un nombre maximal de 5 détecteurs, avec possibilité d'autosynchronisation, sont reliées les unes aux autres. Après la mise sous tension, ces détecteurs fonctionnent en mode multiplexé. Le retard de réponse augmente en fonction du nombre de détecteurs à synchroniser. Pendant la phase d'apprentissage, la synchronisation n'est pas possible et inversement. Pour l'apprentissage des points de commutation, les détecteurs doivent être utilisés à l'état non synchronisé.

### Remarque :

Si la possibilité de synchronisation n'est pas utilisée, l'entrée de synchronisation doit être mise à la terre (0V) ou alors le détecteur doit être utilisé avec un câble de raccordement V1 (quadripolaire).

### Réglage des points de commutation

Le détecteur à ultrasons dispose d'une sortie de commutation avec deux points de commutation pouvant être appris. Ces points de commutation sont appris en appliquant la tension d'alimentation  $-U_B$  ou  $+U_B$  à l'entrée d'apprentissage. La tension d'alimentation doit être appliquée à l'entrée d'apprentissage pendant une durée minimale de 1 s. Pendant la phase d'apprentissage, des LED indiquent si le détecteur a reconnu la cible.  $-U_B$  permet l'apprentissage du point de commutation A1 et  $+U_B$  l'apprentissage du point de commutation A2.

Cinq différentes fonction de sortie peuvent être réglées

1. Mode "fenêtre", fonction de contact de travail
2. Mode "fenêtre", fonction de contact de repos
3. 1 point de commut., fonction de contact de travail
4. 1 point de commut., fonction de contact de repos
5. Détection de la présence d'un objet

### Apprentissage mode "fenêtre", fonction de contact de travail

- Positionner la cible sur le point de commutation proche
- Apprentissage du point de commut. A1 par  $-U_B$
- Positionner la cible sur le point de commutation éloigné
- Apprentissage du point de commut. A2 par  $+U_B$

### Apprentissage mode "fenêtre", fonction de contact de repos

- Positionner la cible sur le point de commutation proche
- Apprentissage du point de commut. A2 par  $+U_B$
- Positionner la cible sur le point de commutation éloigné
- Apprentissage du point de commut. A1 par  $-U_B$

### Apprentissage d'un point de commutation, fonction de contact de travail

- Positionner la cible sur le point de commutation proche
- Apprentissage du point de commut. A2 par  $+U_B$
- Couvrir le détecteur avec la main ou retirer tous les objets du domaine de détection
- Apprentissage du point de commut. A1 par  $-U_B$

### Apprentissage d'un point de commutation, fonction de contact de repos

- Positionner la cible sur le point de commutation proche
- Apprentissage du point de commut. A1 par  $-U_B$
- Couvrir le détecteur avec la main ou retirer tous les objets du domaine de détection
- Apprentissage du point de commut. A2 par  $+U_B$

### Apprentissage détection de la présence d'un objet

- Couvrir le détecteur avec la main ou retirer tous les objets du domaine de détection
- Apprentissage du point de commut. A1 par  $-U_B$

- Apprentissage du point de commut. A2 par +U<sub>B</sub>

## Préréglage des points de commutation

A1=Zone aveugle, A2=Portée nominale

## Signalisation à LED

Signalisations en fonction de l'état de fonctionnement	LED rouge	LED jaune	LED verte
<b>Apprentissage d'un point de commutation :</b> objet détecté pas d'objet détecté objet incertain (apprent. non valable)	désactivé(e) clignotement activé(e)	clignotement désactivé(e) désactivé(e)	clignotement clignotement clignotement
fonctionnement normal	désactivé(e)	état de commutation	activé(e)
défaut	clignotement	dernier état	désactivé(e)