



Marque de commande

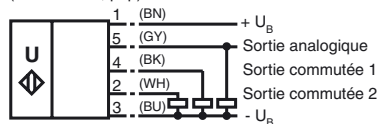
UB2000-F42-UE6-V15

Caractéristiques

- 2 sorties de commutation indépendants
- A fermeture/à ouverture, au choix
- Sortie analogique 0 ... 10 V (front montant/descendant, réglable)
- Zone aveugle très réduite
- Apprentissage (TEACH-IN)
- élimination d'effets parasites (faisceau d'ultrasons paramétrable ds la zone d'action immédiate)
- Compensation en température

Raccordement électrique

Symbole/Raccordement :
(version UE6, pnp)

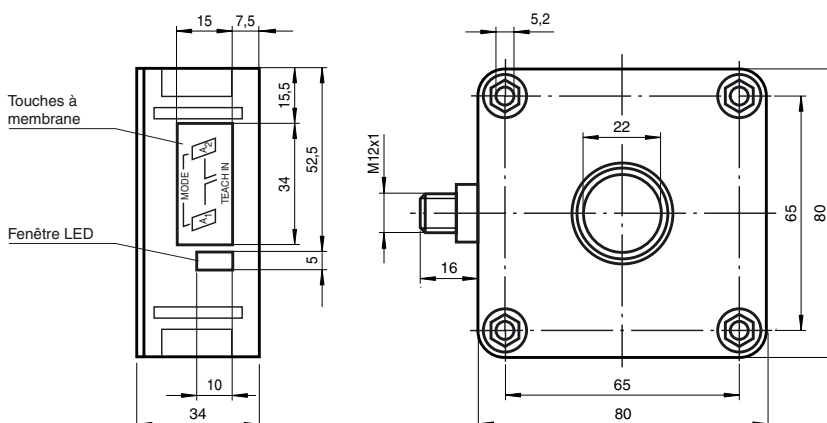


Couleurs des fils selon EN 60947-5-2.

Connecteur V15



Dimensions



Caractéristiques techniques

Caractéristiques générales

Domaine de détection	60 ... 2000 mm
Domaine de réglage	90 ... 2000 mm
Zone aveugle	0 ... 60 mm
Cible normalisée	100 mm x 100 mm
Fréquence du transducteur	env. 175 kHz
Retard à l'appel	env. 150 ms

Eléments de visualisation/ réglage

LED jaune 1	en permanence : état de commutation de la sortie 1 clignotante : sortie analogique
LED jaune 2	en permanence : état de commutation de la sortie 2 clignotante : apprentissage sortie
LED rouge	fonctionnement normal : "défaut" apprentissage : pas d'objet détecté

Caractéristiques électriques

Tension d'emploi	17 ... 30 V DC , ondulation 10 % _{SS}
Consommation à vide I ₀	≤ 50 mA

Sortie

Type de sortie	2 sorties, à fermeture/à ouverture PNP au choix 1 sortie analogique 0 ... 10 V
----------------	---

Courant assigné d'emploi I _e	200 mA , protégée contre les courts-circuits/ surtensions
---	--

Chute de tension U _d	≤ 2,5 V
Résolution	0,7 mm pour le domaine de détection max.

Ecart à la courbe caractéristique	± 1 % de la valeur fin d'échelle
-----------------------------------	----------------------------------

Reproductibilité	sortie : ≤ 0,5 % du seuil sortie analogique : ± 0,1 % de valeur fin d'échelle
------------------	--

Fréquence de commutation f	≤ 3 Hz
Course différentielle H	1 % de la portée réglée

Impédance de charge	> 1 kOhm
Influence de la température	± 1 % de la valeur fin d'échelle

Conformité aux normes

Normes	EN 60947-5-2
--------	--------------

Conditions environnantes

Température ambiante	-25 ... 70 °C (248 ... 343 K)
Température de stockage	-40 ... 85 °C (233 ... 358 K)

Caractéristiques mécaniques

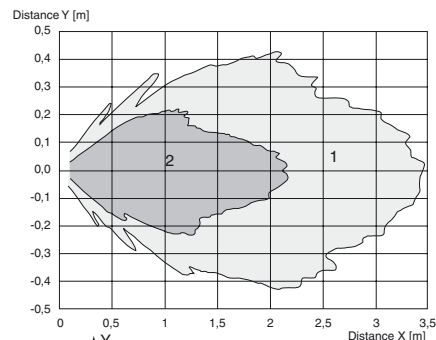
Mode de protection	IP54
Raccordement	connecteur V15 (M12 x 1), 5 broches
Matériau	
Boîtier	PBT
Transducteur	résine époxy/mélange de billes de verre; mousse polyuréthane, capot PBT
Masse	140 g

Apprentissage des limites d'analyse (sortie analogique)		Disposition des LED	
		<ul style="list-style-type: none"> ○ gelb (ye) ○ rot (rd) ○ gelb (ye) LED	
Limite d'analyse 1			
Placer l'objet cible dans la position/à la distance souhaitée. Appuyer sur le bouton A1 pendant > 2 s (Verrou à minuterie)		Cible détectée 	Cible non détectée
		Corriger la position de l'objet ou l'alignement du capteur dans les 5 min. jusqu'à ce que l'objet soit détecté.	
Lorsque la cible est détectée, quitter en appuyant sur le bouton A1.			La valeur correspondant à la distance à l'objet est enregistrée comme limite d'analyse 1.
Limite d'analyse 2			
Placer l'objet cible dans la position/à la distance souhaitée. Appuyer sur le bouton A1 pendant > 2 s (Verrou à minuterie)		Cible détectée 	Cible non détectée
		Corriger la position de l'objet ou l'alignement du capteur dans les 5 min. jusqu'à ce que l'objet soit détecté.	
Lorsque la cible est détectée, quitter en appuyant sur le bouton A2.			La valeur correspondant à la distance à l'objet est enregistrée comme limite d'analyse 2.
Si le mode d'apprentissage n'est pas quitté dans les 5 min., le capteur revient en mode normal et conserve les dernières valeurs enregistrées.			

Apprentissage des points de commutation (sorties commutées)		Disposition des LED	
		<ul style="list-style-type: none"> ○ jaune (ye) ○ rouge (rd) ○ jaune (ye) LED	
Sortie commutée 1			
Placer l'objet cible dans la position/à la distance souhaitée. Appuyer sur le bouton A2 pendant > 2 s		Cible détectée 	Cible non détectée
		Corriger la position de l'objet ou l'alignement du capteur dans les 5 min. jusqu'à ce que l'objet soit détecté.	
Lorsque la cible est détectée, quitter en appuyant sur le bouton A1.			La valeur correspondant à la distance à l'objet est enregistrée comme point de commutation 1.
Sortie commutée 2			
Placer l'objet cible dans la position/à la distance souhaitée. Appuyer sur le bouton A2 pendant > 2 s		Cible non détectée 	Cible détectée
		Corriger la position de l'objet ou l'alignement du capteur dans les 5 min. jusqu'à ce que l'objet soit détecté.	
Lorsque la cible est détectée, quitter en appuyant sur le bouton A2.			La valeur correspondant à la distance à l'objet est enregistrée comme point de commutation 2.
Si le mode d'apprentissage n'est pas quitté dans les 5 min., le capteur revient en mode normal et conserve les dernières valeurs enregistrées.			

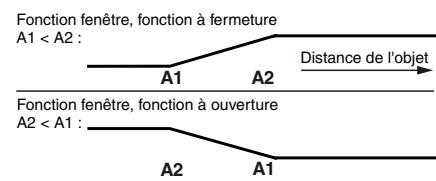
Diagrammes/Informations supplémentaires

Courbe de réponse caractéristique

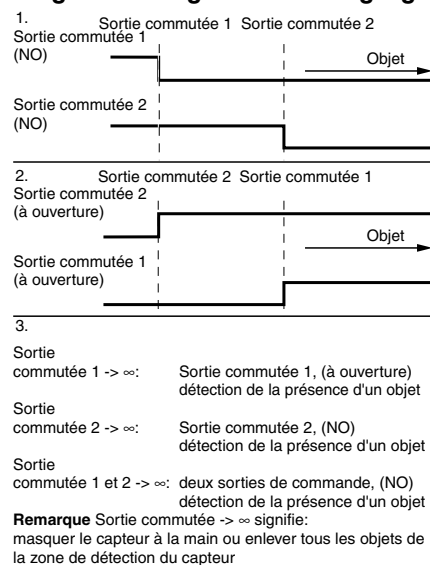


Courbe 1: surface unie 100 mm x 100 mm
Courbe 2: barre ronde, Ø 25 mm

Programmation de la sortie en fonction



Programmierung der Schaltausgänge



Date de publication: 2008-07-25 09:46 Date d'édition: 2008-07-25 122811_FRA.xml

