



# Sensor óptico de detección directa infrarrojo-activo



## AIR30-8-H-2500-5299/38a

- Escáner de un sólo haz de luz
- Se puede utilizar para controlar tanto bordes de cierres auxiliares como principales
- Bordes de seguridad para puertas giratorias o de carusel
- Rango de detección con ajuste directo, sin necesidad de retirar el panel delantero
- Alineación precisa de los haces de luz gracias a su óptima agrupación
- Versión para tensión de alimentación universal

Escáner de infrarrojos activos de haz único, supresión de fondo, altura máx. de instalación de 2,5 m, carcasa negra, salida de contacto de relé, cable fijo







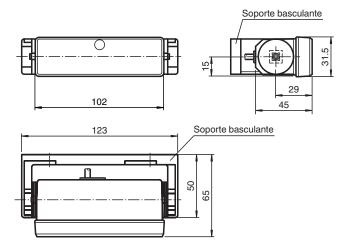
#### **Función**

AIR30 es una serie de escáneres de infrarrojos activos con excelentes propiedades ópticas para supervisar el correcto cierre de una amplia variedad de sistemas de puertas. La amplia variedad de opciones de alojamientos y soportes permite adaptar los dispositivos a multitud de condiciones de montaje.

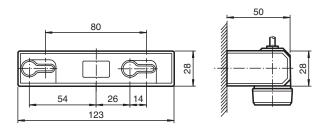
#### **Aplicación**

- Control de los puntos de cierre y aplastamiento de las puertas giratorias
- Sistema de control de puertas en el transporte público local

## **Dimensiones**

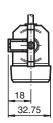


Dimensiones de montaje para soporte basculante



Dimensiones de montaje con conjunto de piezas angulares de sujeción AIR30





#### **Datos técnicos**

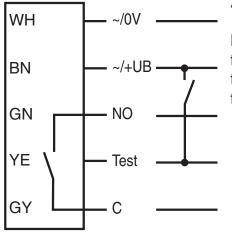
**Datos generales** 

3		
Rango de detección mín.		550 1000 mm
Rango de detección máx.		550 2500 mm
Emisor de luz		IRED
Tipo de luz		Infrarrojo, luz alterna
Diferencia blanco-negro (6 %/90 %)		≤ 400 mm a una distancia de 2000 mm
Frecuencia emisora		1800 Hz
Modo operativo		Supresión de fondo
Diámetro del haz de luz		50 mm con rango de detección 2000 mm
Ángulo de apertura		aprox. 1,4 °
Accesorios suministrados		Estribo giratorio, escuadra de montaje
Datos característicos de seguridad funciona	al	
MTTF <sub>d</sub>		1050 a
Duración de servicio (T <sub>M</sub> )		20 a
Factor de cobertura de diagnóstico (DC)		90 %
Elementos de indicación y manejo		
Indicación de la función		LED rojo: se ilumina con la salida activada
Elementos de mando		Regulador del rango de detección, seleccionador claro/oscuro
Configuración de fábrica		Conmutación claro
Datos eléctricos		
Tensión de trabajo	$U_B$	10 48 V CC / 11 36 V CA
Corriente en vacío	$I_0$	100 mA

## **Datos técnicos**

Entrada		
Entrada de Test		Desconexión del emisor con +U <sub>B</sub>
Salida		
Tipo de conmutación		Conmutación claro/oscuro reversible, conmutable
Señal de salida		Relés, 1 N.A.
Tensión de conmutación		≤ 50 V CA / 24 V CC
Corriente de conmutación		≤ 200 mA CA / 1 A CC
Tiempo de respuesta		70 ms
Tiempo de caída	t <sub>off</sub>	aprox. 200 ms
Conformidad con la normativa		
Estándares		EN 60947-5-2
Estándar 2		EN 61000-6-2 sin EN 61000-4-5, EN 61000-4-11
Estándar 3		EN 61000-6-3
Autorizaciones y Certificados		
Autorización CCC		Certificado por China Compulsory Certification (CCC)
Condiciones ambientales		
Temperatura ambiente		-20 60 °C (-4 140 °F)
Temperatura de almacenaje		-20 75 °C (-4 167 °F)
Datos mecánicos		
Grado de protección		IP52
Conexión		Cable fijo 5 m
Material		
Carcasa		Plástico
Salida de luz		Luran®
Masa		50 g

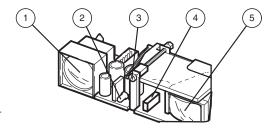
# Asignación de conexión



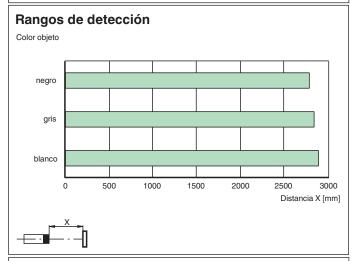
## Atención:

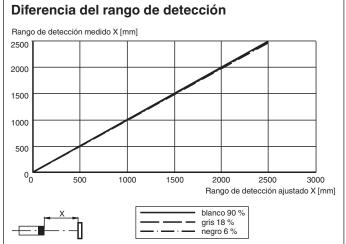
La entada de test no puede trabajar con tensión altema!

# **Montaje**



- 1 Emisor
- 2 Indicación por LED
- 3 Regulador del ranga de detección
- 4 Commutador claro/oscuro
- 5 Receptor





www.pepperl-fuchs.com



## **Accesorios**

UP-Einbaurahmen	Marco de montaje empotrado para Sensores Series AIR30 y PROSCAN
Flush Mounting AIR30	Cubierta de instalación para sensores de la serie AIR30
Wetterhaube AIR30	Casco de intemperie para Serie AIR30

Los escáneres de infrarrojos activos detectan la presencia de personas u objetos mediante radiación infrarroja de onda corta de acuerdo con el principio de triangulación. Si el haz de luz infrarroja emitido se refleja en un objeto dentro del rango de detección especificado, se dispara una señal. Cuando se activa la supresión de fondo, se detecta el fondo (p. ej. el suelo) pero no se

De este modo, se puede definir una zona de detección extraordinariamente precisa y garantizar una fiable detección de personas, vehículos y otros objetos.

Principio de funcionamiento Evaluación de fondo Objeto en campo de teclas:

