









Referencia de pedido

PMI14V-F112-U-IO-V31-Y253675

Características

- Parametrización y diagnóstico a través de vínculo IO
- Rango de medición 0 ... 14 mm
- Salida analógica 0 V ... 5 V

Datos técnicos

)atos	gen	era	les

Instalación enrasado
Distancia del objeto máx. 2,5 mm
Rango de medición 0 ... 14 mm

Datos característicos

Tensión de trabajo U_B 18 ... 30 V CC Protección contra la inversión de protegido

polaridad

Error de linealidad \pm 0,3 mm
Repetibilidad \pm 0,05 mm
Resolución $33 \mu m$ Deriva de temperatura \pm 0,5 mm
Corriente en vacío $I_0 \leq 20 \text{ mA}$ Display de tensión de trabajo LED verde

Interface

Tipo de Interfaz Vínculo IO

Modo COM 2 (38.4 kBaudios)

Gama de valores 0000 h ... 7000 h

Salida analógica

Tipo de salida Salida de tensión 0 ... 5 V

Resistencia de carga \geq 1000 Ω

Condiciones ambientales

Temperatura ambiente $-25 \dots 70 \, ^{\circ}\text{C} \, (-13 \dots 158 \, ^{\circ}\text{F})$

Datos mecánicos

Tipo de conexión Concector macho M8 x 1, 4 polos Material de la carcasa PA 66

Tipo de protección IP67

Inpo de protección IP6
Material

Elemento de amortiguación Acero estructural, p. ej. 1.0037, S235JR (anteriormente

St37-

Nota Los datos de exactitud son válidos sólo para una distancia

del objeto a detectar de 1 ... 2,5 mm.

Conformidad con Normas y Directivas

Conformidad con estándar

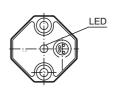
Estándar EN 60947-5-2:2007 IEC 60947-5-2:2007

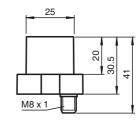
Autorizaciones y Certificados

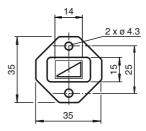
Autorización UL cULus Listed, General Purpose, Class 2 Power Source

Autorización CCC Los productos cuya tensión de trabajo máx. ≤36 V no llevan el marcado CCC, ya que no requieren aprobación.

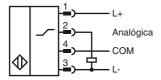
Dimensiones







Conexión



Pinout



Color del conductor según EN 60947-5-2

BN 2 WH 3 BU

Accesorios

BT-F90-W

Elemeno de amortiguación para Sensores tipo F90, Taladrado lateral

V31-GM-2M-PUR-V1-G

Cable de conexión, M8 a M12, cable PUR, 4 pines

IO-Link-Master01-USB

IO-Link maestro, alimentación mediante puerto USB o alimentación independiente, indicadores LED, conector M12 para conexión del sensor

Información sobre la instalación y el funcionamiento

Información de seguridad



Aviso

Este producto no debe utilizarse para aplicaciones en las que la seguridad de las personas dependa del funcionamiento del dispositivo.

Este producto no es un componente de seguridad como se especifica en la Directiva de máquinas de la UE.

Actuador

El sistema de medición de posición lineal se alinea de forma óptima con la geometría de los actuadores de Pepperl+Fuchs.

Uso de sus propios actuadores

Por lo general, puede utilizar sus propios actuadores. La precisión de medición especificada del sensor se alcanzará solo si el actuador tiene las siguientes propiedades:

- Material: armazón de acero como S235JR+AR (anteriormente St37)
- Dimensiones (L x An x Al): ≥18 mm x 8 mm x ≥4 mm
- La superficie activa del actuador debe sobresalir a lo largo de todo el ancho del sensor.

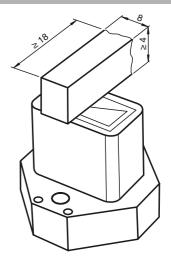
Nota:

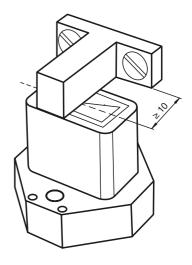
El ancho del actuador debe ser exactamente de 8 mm. Si el ancho del actuador se desvía de este valor, los valores de posición variarán.

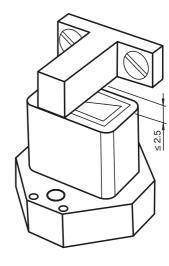
Instalación

• Es posible realizar un montaje empotrado del dispositivo.

Información adicional







Fecha de Publicación: 2013-12-11 15:40 Fecha de Edición: 2013-12-11 253675_spa.xml



• La distancia entre el centro del campo de medición (área enmarcada del panel delantero del sensor) y la base o los elementos de fijación (p. ej., cabezas de tornillos sobresalientes) del actuador debe ser de 10 mm como mínimo.

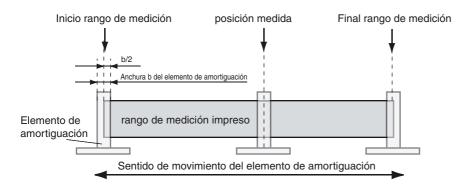
Instrucciones de funcionamiento

La precisión de medición especificada se alcanza si la distancia del actuador respecto a la superficie del sensor es de un máximo de 2,5 mm.

Definición de rango de medición/posición medida

La posición medida del actuador se basa en la mitad del ancho (centro del actuador).

El rango de medición comienza y termina cuando el actuador cubre el campo de medición marcado en el sensor con la mitad de su ancho durante el movimiento longitudinal.



Parámetros admitidos del dispositivo IO-Link

Índice	Subíndice	Nombre		
Control del funcionamiento estándar				
0x7F		Control de indicación del localizador		
Información de usuario				
0xC0		UT1, etiqueta de usuario 1		
0xC1		UT2, etiqueta de usuario 2		

Los datos de los parámetros del dispositivo enumerados se pueden encontrar en el manual.