

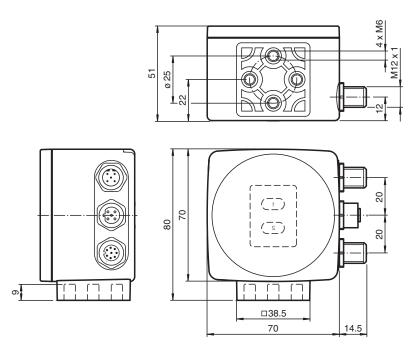
Cabezal de lectura óptico PCV100-F200-B16-V15-6011

- Posicionamiento sin contacto en banda de código Data Matrix
- Robustez mecánica: sin desgaste, larga vida útil, sin mantenimiento
- Alta resolución y preciso posicionamiento, especialmente en instalaciones con curvas, flancos y tramos de subida y bajada.
- Recorrido hasta 10 Km, en la dirección X e Y
- CANopen-Interface

Cabezal de lectura para sistema de posicionamiento



Dimensiones



Datos técnicos

Datos generales		
Velocidad de sobrepaso	V	≤ 6 m/s
Longitud de la medición		máx. 10000 m
Tipo de luz		LED integrado (rot)
Cuota de escáner		40 s ⁻¹
Distancia de lectura		100 mm
Profundidad de nitidez		± 40 mm
Campo de lectura		60 mm x 35 mm
Límite de luz extraña		100000 Lux
Resolución		± 0,1 mm

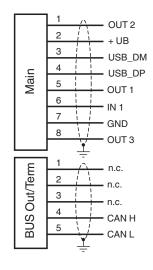
Datos técnicos

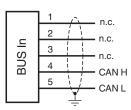
Captador de imagen				
Tipo		CMOS Clobal Shutter		
Procesador		CMOS , Global Shutter		
		COO MILE		
Frecuencias de reloj		600 MHz		
Velocidad de cálculo		4800 MIPS		
Resolución digital	nol	32 Bit		
Datos característicos de seguridad funcio	IIdi	100 a		
MTTF _d		100 a		
Duración de servicio (T _M)		20 a		
Factor de cobertura de diagnóstico (DC)		0 %		
Elementos de indicación y manejo Indicación LED		7150 /		
Datos eléctricos		7 LEDs (comunicación, ayuda de alineación, mensajes de estado)		
	- 11	45 00 V CO PELV		
Tensión de trabajo	U _B	15 30 V CC , PELV		
Corriente en vacío	l ₀	máx. 400 mA		
Consumo de potencia	P ₀	6 W		
Interfaz		CANloren een eielemiente gelufmin-		
Tipo de Interfaz		CANopen , con aislamiento galvánico		
Código de salida		Código binario		
Cuadencia de la transferencia		máx. 1 MBit/s		
Interface 2				
Tipo de Interfaz		USB Servicio		
Entrada				
Modo de entrada		1 Entrada de función nivel 0: -U _B o desconectado nivel 1: +8 V +U _B , parametrizable		
Impedancia de entrada		≥ 27 kΩ		
Salida				
Tipo de salida		1 a 3 salidas de conmutación , parametrizable , protegido contra cortocircuito		
Tensión de conmutación		Tensión de trabajo		
Corriente de conmutación		150 mA por salida		
Conformidad con la normativa				
Aviso de perturbación		EN 61000-6-4:2007+A1:2011		
Resistencia a la perturbación		EN 61000-6-2:2005		
Resistencia a choques		EN 60068-2-27:2009		
Resistencia a las vibraciones		EN 60068-2-6:2008		
Autorizaciones y Certificados				
Autorización CCC		Los productos cuya tensión de trabajo máx. ≤36 V no llevan el marcado CCC, ya que no requieren aprobación.		
Condiciones ambientales				
Temperatura de trabajo		0 60 °C (32 140 °F) , -20 60 °C (-4 140 °F) (sin condensación; evite la generación de hielo en la luna delantera)		
Temperatura de almacenaje		-20 85 °C (-4 185 °F)		
Humedad del aire relativa		90 % , no condensado		
Datos mecánicos				
Tipo de conexión		Conector macho M12x1, 8 polos, Estándar (alimentación+ES) Conector hembra M12x1, 5 clavijas, codificado A (terminación/salida de bus) Conector macho M12x1, 5 polos, codificado A (entrada de bus)		
Grado de protección		IP67		
Material				
Carcasa		PC/ABS		
Masa		aprox. 200 g		
Dimensiones				
Altura		70 mm		

Datos técnicos

Anchura	70 mm
Profundidad	50 mm

Conexión





Asignación de conexión

Main

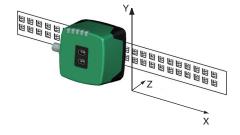




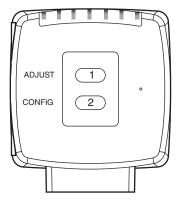


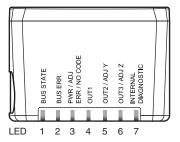
Curva de características

Coordenadas



Curva de características





Información adicional

Generalidades

El cabezal de lectura PCV... forma parte del sistema de posicionamiento del método de luz incidente de Pepperl+Fuchs. Se compone, entre otros elementos, de un módulo de cámara y una unidad de iluminación integrada. De esta forma, el cabezal de lectura detecta las marcas de posición, que se aplican en forma de códigos Data Matriz en una banda de código autoadhesiva. El montaje de la banda de código se realiza por regla general en una parte fija de la instalación (el hueco del ascensor, la canaleta de un EHB...) en la que el cabezal de lectura se coloca en un "vehículo" de forma paralela a ella (la cabina del ascensor, el dispositivo de avance de un EHB...).

Montaje y puesta en marcha

Monte el cabezal de lectura de forma que su superficie óptica se encuentre a la distancia de lectura óptima de la banda de código (véase Datos técnicos). La estabilidad del montaje y la dirección del vehículo deben ser tales que, durante el funcionamiento, no se abandone la zona de profundidad de campo del cabezal de lectura.

Todas las cabezas de lectura se pueden adaptar de forma óptima a requisitos específicos mediante la parametrización.

Indicadores y elementos de manejo

El cabezal de lectura PCV... está provisto de 7 indicadores LED para el control de funcionamiento óptico y para un rápido diagnóstico. Para la activación de la ayuda de alineación y del modo de parametrización, el cabezal de lectura cuenta con 2 teclas en la parte posterior del dispositivo.

Indicadores LED

LED	Color	Leyenda	Significado
1	amarillo	BUS STATE	CANopen comunicación activa
2	rojo	BUS ERR	CANopen comunicación error
3	verde/rojo	PWR/ADJ ERR/NO CODE	Código detectado/no detectado; error
4	amarillo	OUT1	Salida 1, Configuración
5	amarillo	OUT2/ADJ Y	Salida 2, ayuda de alineación Y
6	amarillo	OUT3/ADJ Z	Salida 3, ayuda de alineación Z
7	rojo/verde/ amarillo	INTERNAL DIAGNOSTIC	Diagnóstico interno

Parametrización externa

Para la parametrización externa es necesario el código de parametrización como Data Matrix con el parámetro de cabezal de lectura deseado. Las cartas de códigos Data Matrix para la parametrización externa paso a paso se encuentran recogidas en las instrucciones de uso del cabezal de lectura.

La parametrización sólo es posible en los 10 minutos posteriores a la conexión de la cabeza de lectura. Si se pulsa una tecla una vez transcurridos 10 minutos desde la conexión, se generará una señal óptica a través de los indicadores LED (Los LED1, amarillo/LED2, rojo/LED3, verde/LED4, amarillo/LED5, amarillo/LED6, amarillo parpadean durante 2 segundos).

- La conmutación del modo normal al modo de parametrización se realiza con la tecla 2 en la parte posterior de la cabeza de lectura. Para ello, la tecla 2 debe pulsarse durante más de 2 segundos. Ahora parpadeará el LED4.
 - Nota: después de 1 minuto de inactividad, se abandonará automáticamente el modo de parametrización. El cabezal de lectura vuelve al modo normal y trabaja con los mismos ajustes no modificados.
- Introduzca el código de parametrización en el campo visual del módulo de cámara. Tras detectar el código de parametrización, se enciende el LED3 verde durante un segundo. En caso de un código de parametrización no válido se ilumina el LED3 en rojo durante 2 segundos.
- Si se pulsa brevemente en la tecla 2, se finalizará el modo de parametrización y no se almacenarán los parámetros modificados de forma transitoria en el cabezal de lectura.

Ayuda de alineación para las coordenadas Y y Z

La activación de la ayuda de alineación sólo es posible en los 10 minutos posteriores a la conexión de la cabeza de lectura. La conmutación del modo normal a la "ayuda de alineación" del modo operativo se realiza con la tecla 1 en la parte posterior de la cabeza de lectura.

- Pulse la tecla 1 más de 2 segundos. El LED3 parpadea en color verde al detectar la banda de código. Si no detecta la banda de código, el LED3 parpadea en rojo.
- Coordenada Z: Si la distancia entre la cámara y la banda de código es demasiado pequeña, se ilumina el LED6 amarillo. Si la distancia es
 demasiado grande, se apaga el LED6 amarillo. Dentro de la zona adecuada, el LED6 amarillo parpadea simultáneamente junto con el LED3
 verde.
- Coordenada Y: Si el eje óptico de la cámara se encuentra demasiado profundo en relación con la banda de código, se ilumina el LED5 amarillo. Si el eje óptico está demasiado alto, se apaga el LED5 amarillo. Dentro de la zona adecuada, el LED5 amarillo parpadea simultáneamente junto con el LED3 verde.
- · Si se pulsa brevemente en la tecla 1, se finalizará la ayuda de alineación y el cabezal de lectura cambiará al modo normal.