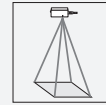


Sensor óptico de detección de superficies



FLT-8-H-2800-50/120a

- Sensor óptico de detección de superficies de amplio rango para la detección de personas y objetos
- Supresión de fondo
- Omite objetos situados fuera del área seleccionada
- Versión con área de detección de 50 mm x 500 mm

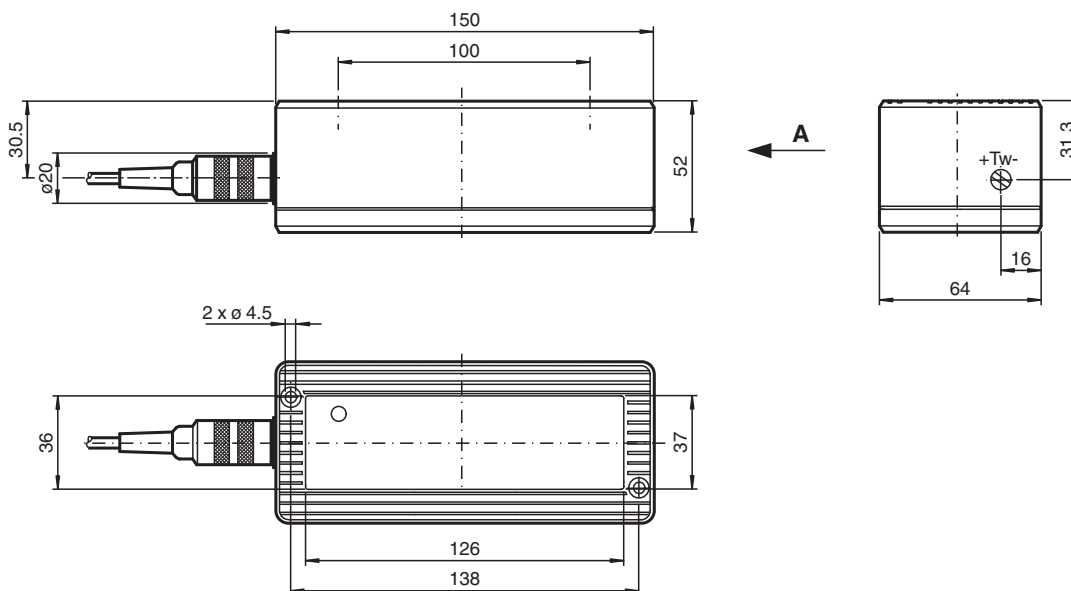
Sensor óptico de detección de superficies de amplio rango para la detección de personas y objetos



Función

Los escáneres de área por infrarrojos activos de la serie FLT-8 detectan personas y objetos situados dentro de un campo de detección definido, con independencia del fondo y de si se están moviendo. Los sensores generan un campo de detección espacial claramente definido, que se puede ajustar mecánicamente. El campo de detección se compone de tres o cuatro haces de luz individuales.

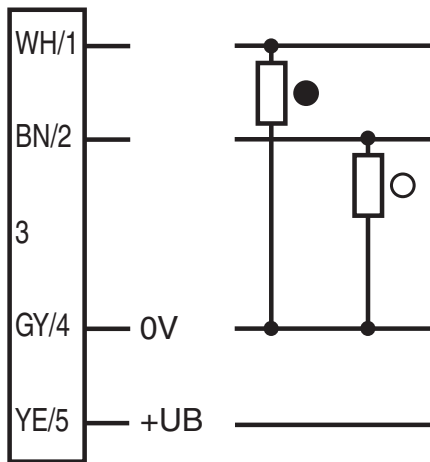
Dimensiones



Datos técnicos

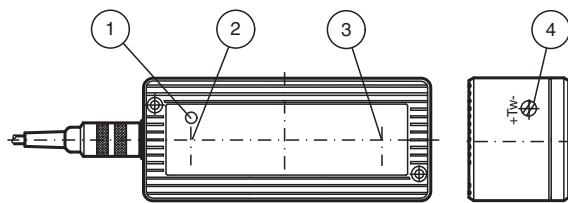
Datos generales		
Area palpador		50 mm x 500 mm con rango de detección 2000 mm
Rango de detección mín.		100 ... 1200 mm
Rango de detección máx.		100 ... 2800 mm
Emisor de luz		3 x IRED
Tipo de luz		Infrarrojo, luz alterna
Imagen del haz de luz		43 mm x 43 mm con 2000 mm
Identificación		CE
Modo operativo		Supresión de fondo
Datos característicos de seguridad funcional		
MTTF _d		470 a
Duración de servicio (T _M)		20 a
Factor de cobertura de diagnóstico (DC)		0 %
Elementos de indicación y manejo		
Indicación de la función		LED rojo
Elementos de mando		Regulador del rango de detección
Datos eléctricos		
Tensión de trabajo	U _B	15 ... 48 V CC
Corriente en vacío	I ₀	100 mA
Consumo de potencia	P ₀	2,5 W
Salida		
Tipo de conmutación		conmutación claro/oscurro
Señal de salida		2 PNP, antivalente, prot. ctra. cortocircuito, colectores abiertos
Tensión de conmutación		48 V CC
Corriente de conmutación		200 mA
Tiempo de respuesta		100 ms
Tiempo de caída	t _{off}	200 ms
Conformidad con Normas y Directivas		
Conformidad con la normativa		
Norma del producto		IEC 60947-5-2
Aviso de perturbación		EN 61000-6-3
Estándares		EN 61000-6-2 sin EN 61000-4-5, EN 61000-4-11
Condiciones ambientales		
Temperatura ambiente		-20 ... 60 °C (-4 ... 140 °F)
Temperatura de almacenaje		-20 ... 75 °C (-4 ... 167 °F)
Datos mecánicos		
Altura del montaje		máx. 2800 mm
Grado de protección		IP65
Conexión		Conector macho, serie Binder 581, 5 polos
Material		
Carcasa		Makrolon GV30 negro
Salida de luz		Luneta de vidrio roja
Masa		320 g
Información general		
Volumen de suministro		2 m Cable de conexión

Asignación de conexión



- = conmutación claro
- = conmutación oscuro

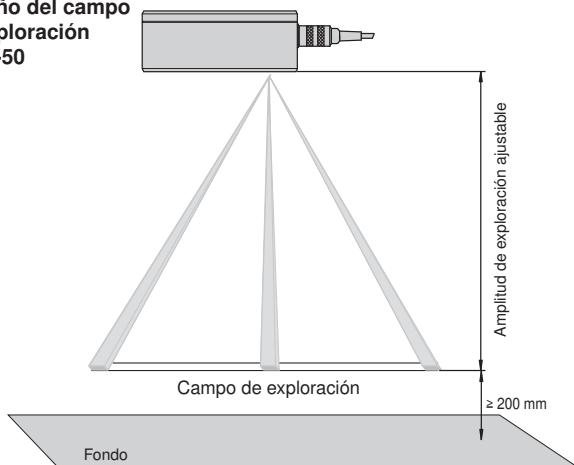
Montaje



1	Display de función	rojo
2	Emisor	
3	Receptor	
4	Regulador del rango de detección	

Curva de características

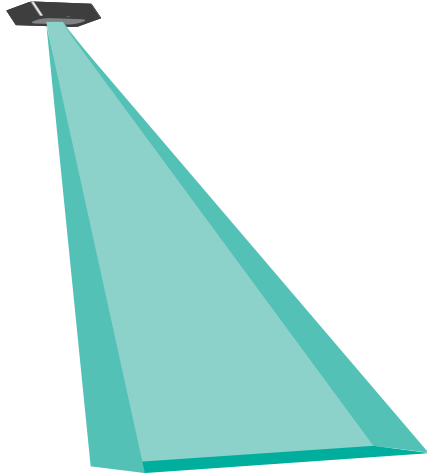
Tamaño del campo de exploración
FLT...-50




Tamaño del campo de exploración a Amplitud de exploración:

Amplitud de exploración	Tamaño del campo de exploración	Diámetro del punto luminoso
1500 mm	380 mm x 38 mm	30 mm x 30 mm
1800 mm	450 mm x 50 mm	35 mm x 35 mm
2000 mm	500 mm x 50 mm	43 mm x 43 mm
2500 mm	610 mm x 61 mm	57 mm x 57 mm
2800 mm	685 mm x 68 mm	64 mm x 64 mm

Aplicación

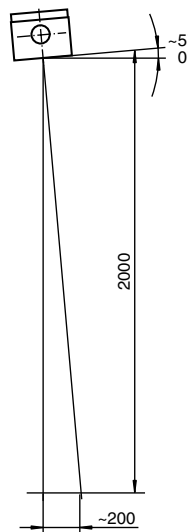


Accesorios

	<p>Montageplatte FLT</p>	<p>Placa de montaje para Sensores Serie FLT-8</p>
---	---------------------------------	---

Principio de función

El FLT-8-H se utiliza para detectar personas y objetos a medida que entran en el campo de detección del dispositivo. El dispositivo responde cuando al menos uno de los haces de luz alcanza el objeto de detección. La conmutación del haz de luz funciona como un dispositivo de detección sin tener en cuenta el fondo. Si el fondo (pared o suelo) produce reflexiones brillantes temporales o permanentes, p. ej., debido a la humedad, el sensor se debe girar al menos 5° sobre su eje longitudinal durante la instalación para evitar un efecto espejo (fig.). Se pueden disponer varios sensores de forma que sus zonas de barrido linden entre sí o se solapen directamente sin que se produzcan errores de conmutación. La función del escáner de luz se muestra mediante un LED rojo que se puede observar a través del disco delantero.



Aplicación

- Mecanismo de protección de puntos de cierre en puertas automáticas y portones
- Supervisión de áreas peligrosas, como puntos de corte o aplastamiento
- Protección antichoques en vehículos de guiado automático
- Comprobación de presencia de personas